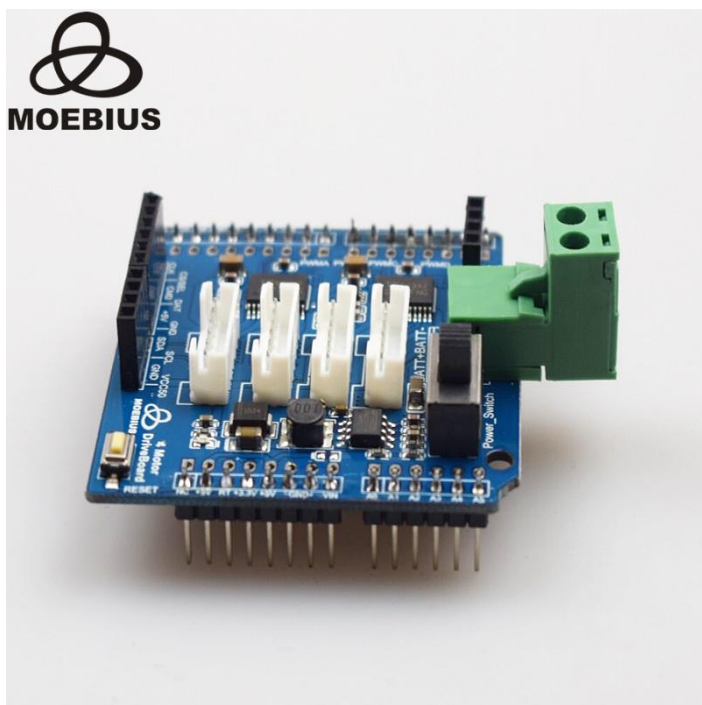
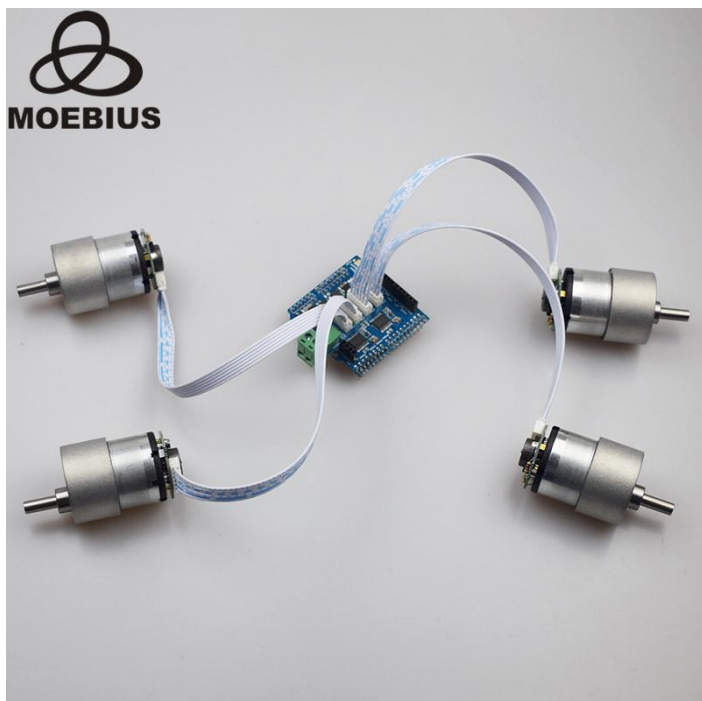


简单使用说明

麦克纳姆轮小车电机驱动:



电机接线图:



电机控制对应 Arduino 引脚

PWMD 3

DIRD 2

PWMC 5

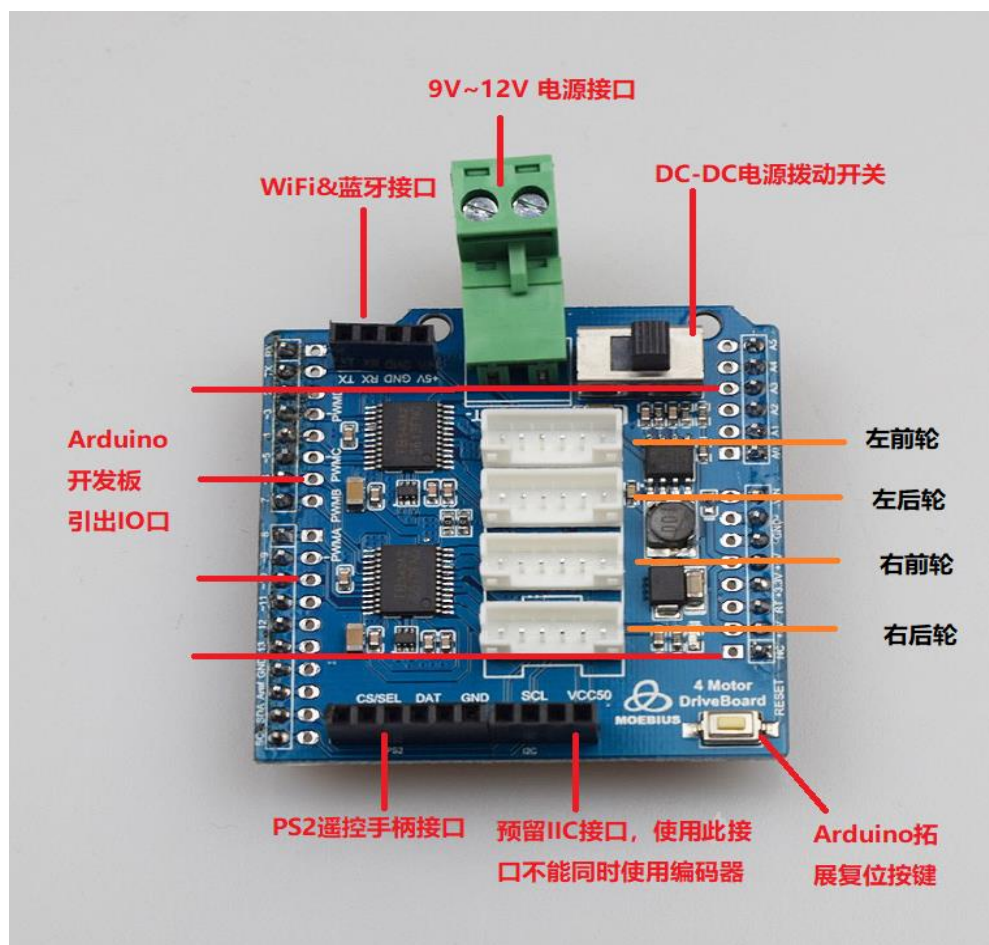
DIRC 4

PWMB 6

DIRB 7

PWMA 9

DIRA 8



使用注意事项：

接好电源检查正负是否正确，确认无误可以拨动 DC 电源开关。

检测电路板是否有灯亮

接蓝牙或无线手柄时注意不要插反。（上电前一定要检查有无插反）

Ps2 手柄使用说明：插上 PS2 转接板，上电后插上 PS2 连接器，观察连接器是否会正常闪灯，闪灯即为正常，不闪则需要重新插拔，（如连接器多次测试不能正常闪灯，请检测连接是否正常，如发现线路板或连接器故障，请联系客服解



决或更换。)

连接器正常闪灯，打开 PS2 手柄进行配对。配对成功即可控制。

PS2 无线手柄参考示例代码：<https://github.com/MoebiusTech/-mecanum-robot-kit-for-Arduino-stm32/blob/master/arduino%20ps2>

使用过程中遇到方向有控制不对则需要修改一下代码软件。

