哈尔滨工业大学(深圳)

《数据结构》实验报告

实验四 图型结构及其应用

学院	<u>计算机科学与技术</u>
姓名	<u>梁鑫嵘</u>
学号	<u>200110619</u>
€业	<u>计算机科学与技术</u>
日期	<u>2021-05-05</u>

_

1 问题分析

1.1 第一部分

1.1.1 问题1: 建图

本题中代码已经给出。

1.1.2 问题2: 判断图是否连通

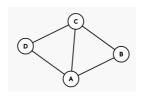
从一个点开始遍历,如果能遍历到所有的点,则图连通。

1.1.3 计算图中每个点的度

节点度是指和该节点相关联的边的条数,对于有向边是入度加出度,对无向图则是度。

1.1.4 计算图的聚类系数

点的聚类系数是所有与它相连的顶点之间所连的边的数量,除以这些顶点之间可以连出的最大边数。图的聚类系数是所有点的聚类系数的均值。



举例,A的邻居为B、C、D,B、C、D之间的边有2条而B、C、D三个点之间可以连出的最大边数是3(两两相连),所以A的聚类系数是 $\frac{2}{3}$; B有两个邻居,它们正好相连,所以B的聚类系数是1; 同理,C的聚类系数是1; D的聚类系数是 $\frac{2}{3}$ 。综上所述,这个图的聚类系数是 $\frac{5}{6}$ 。

1.1.5 若图连通,使用Dijkstra算法计算单源最短路径

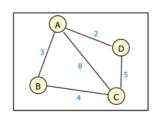
1.1.6 若图连通, 计算图的直径、半径

节点距离: 指的是两个节点间的最短路径的长度。

Eccentricity: 这个参数描述的是从任意一个节点,到达其他节点的最大距离

Diameter: 图中的最大的 Eccentricity

Radius: 图中的最小的 Eccentricity



举例, Eccentricity(A) = ABC = 7;

Eccentricity(B) = BAD = 5;

Eccentricity(C) = CBA = 7;

Eccentricity(D) = DC = DAB = 5;

所以半径是5,直径是7。

1.2 第二部分

我们提供了深圳地铁的线路图,请同学们自行读取文件建图(文件格式在ppt 中说明),并回答以下几个问题:

1.2.1 这个图是连通的吗?

同第一部分一样,这里可以采用从一个点开始遍历,判断所有的点是否可达来判断图是否连通。

1.2.2 线路图中换乘线路最多的站点是哪个?共有几条线路通过?

这实际上是求最大度的节点以及最大度的问题。

1.2.3 该线路图的直径和半径是多少?

算法同第一部分。

1.2.4 从大学城站到机场站最少需要多少时间?请打印最短路径上的站点名称

这是Dijkstra算法在寻找最短路径上的应用。

2 详细设计

2.1 设计思想

2.1.1 第一部分

2.1.1.1 问题1: 建图

本题中代码已经给出。

2.1.1.2 问题2: 判断图是否连通

从一个点开始遍历,如果能遍历到所有的点,则图连通。判断图是否连通也有 其他方法,比如并查集法:依次判断每一条边是否可以把每一个连通块合成一 个连通块。考虑到代码复用性,这里采用遍历法。

2.1.1.3 计算图中每个点的度

节点度是指和该节点相关联的边的条数,对于有向边是入度加出度,对无向图则是度。在本题中是无向图,故依次计算每一个点可以向外引出多少条路径即为这个点的度。记录最大度和对应节点。

2.1.1.4 计算图的聚类系数

点的聚类系数是所有与它相连的顶点之间所连的边的数量,除以这些顶点之间可以连出的最大边数。图的聚类系数是所有点的聚类系数的均值。

只要计算出上面一段对应的数即可。注意可能舍去一些节点的值。

聚类系数 = $\frac{n}{C_k^2} = \frac{n}{\frac{k(k-1)}{2}}$, 其中n为边数,k为顶点的度。

2.1.1.5 若图连通, 使用Dijkstra算法计算单源最短路径

见代码。

2.1.1.6 若图连通, 计算图的直径、半径

见代码。

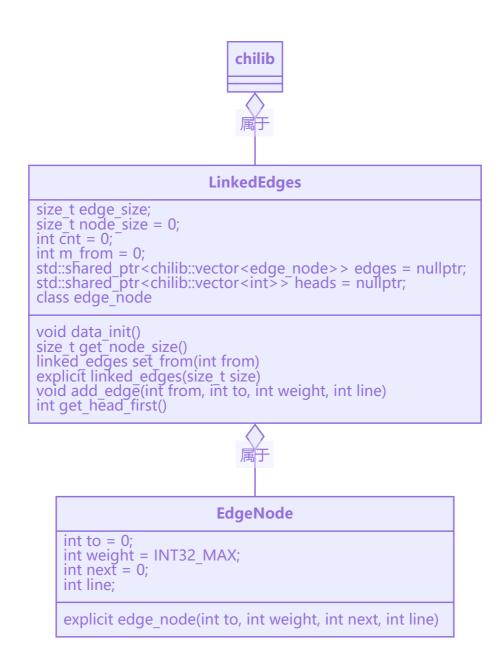
2.2 储存结构和操作

2.2.1 储存结构

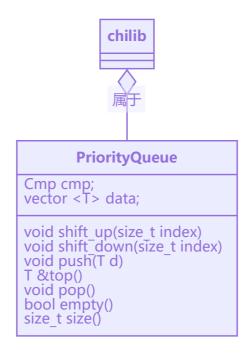
第一部分

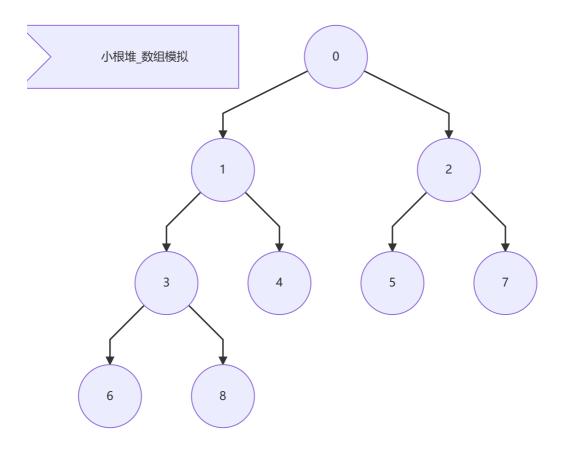
```
1 // 邻接表储存结构
2 typedef char vextype[20];
3 typedef struct {
4 int N, E; // N是顶点数, E是边数
5 int **matrix; //储存邻接矩阵
6 vextype *vertex; //存储节点的名字
7 } Graph;
```

第二部分: 链式前向星储存结构



第二部分:优先队列储存结构





2.2.2 涉及的操作

优先队列中:

```
1
      /*!
 2
       * 上浮操作
       * @param index 操作节点
 3
 4
 5
      void shift_up(size_t index) {
        if (cmp(data[father(index)], data[index])) {
 6
          std::swap(data[index], data[father(index)]);
 7
 8
          shift_up(father(index));
        }
 9
10
      }
11
12
      /*!
13
       * 下沉操作
14
       * @param index 操作节点
15
      void shift_down(size_t index) {
16
        if (left(index) >= data.length()) return;
17
        if (right(index) >= data.length()) {
18
          if (cmp(data[index], data[left(index)])) {
19
            std::swap(data[left(index)], data[index]);
20
            shift_down(left(index));
21
          }
22
23
          return;
24
25
        if (cmp(data[right(index)], data[left(index)])) {
          if (cmp(data[index], data[left(index)])) {
26
            std::swap(data[left(index)], data[index]);
27
28
            shift_down(left(index));
29
          }
30
        } else {
          if (cmp(data[index], data[right(index)])) {
31
32
            std::swap(data[right(index)], data[index]);
            shift_down(right(index));
33
          }
34
        }
35
36
      }
37
38
      /*!
```

```
39
       * 向队列尾部添加元素
       * @param d 元素
40
       */
41
      void push(T d) {
42
        data.emplace_back(d);
43
        shift_up(data.length() - 1);
44
45
      }
46
47
      /*!
48
      * 取队列头元素
      * @return 元素引用
49
50
      */
51
      T &top() {
        empty_check();
52
53
        return data[0];
      }
54
55
56
      /*!
      * 弹出队列头元素
57
      */
58
      void pop() {
59
        empty_check();
60
        T back = data[data.length() - 1];;
61
        data.pop_back();
62
63
        if (data.empty()) return;
        data[0] = back;
64
        shift_down(0);
65
66
      }
```

链式前向星中:

```
1
    /*!
     * 设置容器遍历的边起点节点
2
     * @param from 起点节点
3
     * @return 已经改变之后的链式前向星对象引用
4
5
     */
6
    linked_edges &set_from(int from) {
      // 并不线程安全呢
7
8
      m_from = from;
```

```
return *(this);
  9
 10
       }
 11
 12
       /*!
 13
       * 加单向边
        * @param from
 14
        * @param to
 15
        * @param weight
 16
        * @param line 附加: 第几条线
 17
 18
       void add_edge(int from, int to, int weight, int line) {
 19
         cnt++;
 20
 21
         (*edges)[cnt] = edge_node(to, weight, (*heads)[from], line);
         (*heads)[from] = cnt;
 22
 23
       }
 24
 25
       /*!
 26
       * 取得第一个有边的节点
 27
       * @return
        */
 28
       int get_head_first() {
 29
         int head_first = 0;
 30
 31
         while ((*heads)[head_first] == 0) head_first++;
         return head_first;
 32
       }
 33
地铁图操作:
```

```
1 // 判断图是否联通
2
   bool is_map_connected(chilib::linked_edges &edges) {
3
      chilib::vector<bool> visited(edges.get_node_size() + 1);
     int head_first = edges.get_head_first();
4
5
     // BFS
     chilib::vector<int> queue;
6
7
      queue.emplace_back(head_first);
8
      visited[head_first] = true;
9
     while (!queue.empty()) {
10
        int from = queue.pop_front();
11
        try {
```

```
12
          for (const auto &edge : edges.set_from(from)) {
13
            int to = edge.to;
14
            if (!visited[to]) {
15
              visited[to] = true;
16
              queue.emplace_back(to);
            }
17
18
          }
19
        } catch (std::out_of_range &e) {
          std::cerr << e.what() << " when from = " << from << std::endl;</pre>
20
21
          throw e;
        }
22
23
      }
24
      for (size_t i = 1; i <= edges.get_node_size(); i++)</pre>
        if (!visited[i]) {
26
            printf("ID %d not visited!\n", i);
         return false;
27
28
        }
29
      return true;
30
    }
31
    // 找经过最多线路的站点
32
    int find_most_exchanged(chilib::linked_edges &edges, int &max_degree)
33
    {
34
      int id = -1;
      for (size_t i = 1; i <= edges.get_node_size(); i++) {</pre>
35
        // degree 即为当前节点度
36
37
        int degree = 0;
38
        auto it = edges.set_from(i).begin();
        while (it != edges.end()) {
39
          ++it;
40
          degree++;
42
        }
        if (degree > max_degree) {
43
          // 取节点度最大值并且记录节点id
44
          max_degree = degree;
45
          id = i;
47
        }
48
      }
```

```
49
      return id;
50
   }
51
    void dijkstra(int start, chilib::linked_edges &edges,
52
53
                 chilib::vector<int> &distance.
                 chilib::vector<int> *path) {
54
55
     // 初始化 visited, path 和 distance 数组
56
     chilib::vector<bool> visited(edges.get_node_size() + 1);
57
      distance = chilib::vector<int>(edges.get_node_size() + 1);
      if (path) *path = chilib::vector<int>(edges.get_node_size() + 1);
     // 距离初始化为最大值
59
     for (auto &d : distance) d = METRO_LEN_MAX;
60
      // 虽然这两个优先队列用法一致,但是自己写的这个得开 -02 性能才赶得上STL的...
61
      // std::priority_queue<node_order> q;
63
      chilib::priority_queue<node_order> q;
      // 记录起点距离
64
      distance[start] = 0;
65
      // 添加起点
66
      q.push(node_order(start, 0));
68
      while (!q.empty()) {
69
       // 取出当前可访问到的边的最小的边
70
       node_order top = q.top();
71
       q.pop();
72
       if (visited[top.pos]) continue;
73
       int from = top.pos;
74
       visited[from] = true;
75
76
       // 利用链式前向星容器遍历边
       for (const auto &edge : edges.set_from(from)) {
77
         int to = edge.to, weight = edge.weight;
78
79
         // 更新最短边数据
80
         if (distance[to] > distance[from] + weight) {
           distance[to] = distance[from] + weight;
81
82
           // 添加路径
           if (path) (*path)[to] = from;
83
           if (!visited[to]) {
             q.push(node_order(to, distance[to]));
85
86
           }
```

```
87
         }
88
89
      }
90
    }
91
    // 计算ecc、直径、半径
92
93
    void compute_ecc(chilib::linked_edges &edges, int &d, int &r) {
94
      d = 0, r = METRO_LEN_MAX;
      for (size_t i = 1; i <= edges.get_node_size(); i++) {</pre>
95
96
        int ecc = 0;
        chilib::vector<int> distance;
97
        dijkstra(i, edges, distance, nullptr);
98
        // ecc: 单源距离最大值
99
100
        for (size_t j = 1; j <= edges.get_node_size(); j++) {</pre>
101
          ecc = ecc > distance[j] ? ecc : distance[j];
        }
102
103
        // d: ecc 的最大值, r: ecc 的最小值
        d = d < ecc ? ecc : d;
104
105
        r = r > ecc ? ecc : r;
106
      }
107
    }
108
109
    // 主函数
110
    int main() {
     // 配置
111
112
     // 打开这个开关,会使用Graphviz绘制整个地铁站的图像
      const bool draw_image = false;
113
114
      // 起点和目的地名称
      chilib::string station1_name = "大学城",
115
              station2_name = "机场";
116
117
    //
                station2_name = "深圳湾公园";
118
      // 文件名
      const char *metro_data = "metro.txt", *metro_name_data =
119
     "no2metro.txt":
120
      chilib::linked_edges edges(METRO_EDGES_MAX);
121
      chilib::vector<chilib::string> names;
      data_read_metro(metro_data, edges);
122
123
      data_read_metro_names(metro_name_data, names);
```

```
124
      printf("这个图%s联通的.\n", is_map_connected(edges)? "是": "否");
125
      int max_degree = 0;
126
      int most_exchanged = find_most_exchanged(edges, max_degree);
127
      printf("线路图中换乘线路最多的站点是%s, 共有 %d 条线路通过.\n",
     names[most_exchanged - 1].c_str(), max_degree);
128
      chilib::vector<int> distance;
129
      dijkstra(most_exchanged, edges, distance, nullptr);
130
    // 打印最短长度信息
    // printf("distance: ");
131
132
    // for (const auto d : distance) {
    // printf("%d ", d == METRO_LEN_MAX ? -1 : d);
133
    // }
134
    // puts("");
135
136
      int d, r;
137
      compute_ecc(edges, d, r);
      printf("该线路图的直径是 %d, 半径是 %d.\n", d, r);
138
      int station1 = -1, station2 = -1;
139
140
      for (size_t n = 1; n < names.size(); n++) {</pre>
141
        if (names[n] == station1_name) station1 = n;
        if (names[n] == station2_name) station2 = n;
142
      }
143
144
      if (station1 < 0 || station2 < 0) {
145
        printf("找不到站点: %s 或者 %s!\n", station1_name.c_str(),
     station2_name.c_str());
146
        return 1;
147
      }
148
      // printf("station1: %d, %s; station2: %d, %s\n", station1,
     station1_name.c_str(), station2, station2_name.c_str());
      station1++, station2++;
149
      chilib::vector<int> path;
150
151
      dijkstra(station1, edges, distance, &path);
152
      printf("从%s站到%s站最少需要 %d 分钟, 路径: \n", station1_name.c_str(),
     station2_name.c_str(), distance[station2]);
153
      // 用栈把路径反过来
      chilib::vector<int> stack;
154
155
      int p = station2;
      while (p > 0) {
156
157
        stack.emplace_front(p - 1);
```

```
158
        if (p == station1) break;
         p = path[p];
159
160
      }
      // 打印路径
161
      for (const auto st : stack) {
162
       printf("%s", names[st].c_str());
163
       if (st != station2 - 1) printf(" --> ");
164
165
      }
       puts("");
166
167
      if (draw_image) draw(edges, names);
       return 0;
168
169 }
```

3 用户手册

本项目中使用了两部分自己写的库: linked_edges 和 priority_queue ,使用说明如下:

3.1 使用说明 - chilib::priority_queue

3.1.1 使用

```
    包含文件: queue.hpp
    chilib::priority_queue<int, chilib::greater<int>> q;
    q.push(1);
    q.pop();
```

详细:

```
1 //
   // Created by Chiro on 2021/5/1.
   //
 3
   #include <cstdio>
 5
   #include <cstdlib>
    #include "chilib/queue.hpp"
 7
 8
    int main() {
 9
10
      chilib::priority_queue<int, chilib::less<int>> q;
      for (int i = 1000; i >= 0; i--) {
11
        int t = rand() % 1000;
12
```

```
13
       q.push(t);
14
       printf("pushed: %d\n", i);
15
      }
     while (!qs.empty()) {
16
       printf("%d\n", q.top());
17
18
      q.pop();
      }
19
20
      return 0;
21 }
```

3.1.2 接口说明

大致和STL库一致,区别在性能比STL低、只会使用chilib::vector作容器。

```
1
   /*!
    * 向队列尾部添加元素
2
     * @param d 元素
3
     */
4
    void push(T d);
5
6
    /*!
7
    * 取队列头元素
     * @return 元素引用
8
     */
9
     T &top();
10
11
     /*!
     * 弹出队列头元素
12
     */
13
     void pop();
14
     /*!
15
     * 判断队列是否为空
16
     * @return 是否为空
17
     */
18
19
     bool empty();
     /*!
20
     * 取得队列长度
21
     * @return 队列长度
22
23
     */
     size_t size();
24
```

3.2 使用说明 - chilib::linked_edges

3.2.1 使用说明

```
包含文件: linked_edges.hpp。
示例:
  1 #include <cstdio>
     #include "chilib/linked_edges.hpp"
  3
    int main() {
  4
      // 最大节点数
  5
      const int EDGES_MAX = 3;
  6
  7
       chilib::linked_edges edges(EDGES_MAX);
      // 添加边
  8
       edges.add_edge(1, 2, 1);
  9
 10
       edges.add_edge(2, 1, 1);
      // 遍历边
 11
 12
       for (int from = 1; from < EDGES_MAX; from++)</pre>
        for (const auto &edge: edges.set_from(from))
 13
           printf("%d ==%d==> %d\n", from, edge.weight, edge.to);
 14
 15
       return 0;
    }
 16
3.2.2
        接口说明
  1
       /*!
  2
       * 构造函数
  3
       * @param size 最大节点编号
  4
       explicit linked_edges(size_t size);
  5
  6
       /*!
  7
       * 设置容器遍历的边起点节点
       * @param from 起点节点
  8
       * @return 已经改变之后的链式前向星对象引用
  9
        */
 10
 11
       linked_edges &set_from(int from);
       /*!
 12
       * 加单向边
 13
       * @param from
 14
```

```
15
      * @param to
16
       * @param weight
       */
17
      void add_edge(int from, int to, int weight);
18
19
      * 取得第一个有边的节点
20
21
      * @return
       */
22
23
      int get_head_first();
```

4 运行结果

```
■ task1 ×
      D:\Programs\data-struct\experiments\ex4\src\cmake-build-debug\task1.exe
  II?
Η
       case 1:
  ±
       connected: 1
       degree distribution:
       node0:4, node1:1, node2:1, node3:1, node4:1,
       clustering coefficient:0.000000
       the shortest path between 1 and 3: 4
       Path: 1 0 3
       diameter:7
       radius:4
       case 2:
       connected: 1
       degree distribution:
       node0:1,node1:3,node2:2,node3:3,node4:3,node5:1,node6:3,
       clustering coefficient:0.238095
       the shortest path between 1 and 3: 7
       Path: 1 2 3
       diameter:16
       radius:9
       case 3:
       connected: 0
       degree distribution:
       node0:3,node1:2,node2:2,node3:3,node4:4,node5:2,node6:4,node7:2,node8:1,node9:1,
       clustering coefficient:0.600000
       Process finished with exit code 0
```

5 总结

在本次实验中, 手动构建了:

- 1. C++容器版链式前向星
- 2. 优先队列
- 3. 带路径记录的和链式前向星结合的Dijkstra算法

在构建这些小项目时收获了很多,比如如何提高代码复用性,如何巧妙适当地解耦代码逻辑,如何用特殊算法提升算法效率。

同时提高了自己的动手实践能力,为将来工作打下良好基础。