

## 2622 Matematik for Økonomer

Eric Hillebrand

### Opgavesæt 12

#### Opgave 1

Section 9.2 Problem 1

#### Opgave 2

Section 9.2 Problem 2

#### Opgave 3

Section 9.2 Problem 5

#### Opgave 4 [Simple Linear Regulator Problem]

Betragt produktionen af et enkelt gode  $Y$ , der kun bruger kapital  $K$  i en forenklet Cobb-Douglas produktionsfunktion

$$Y(t) = AK(t), \quad A \in \mathbb{R}.$$

Kapitalapparatet  $K(t)$  følger en lineær sædvanlig differentialligning, som er givet som difference af investering  $I(t)$  minus afskrivninger  $\Delta K(t)$ , hvor  $\delta \in (0, 1)$  er afskrivningssatsen:

$$\dot{K} = I - \delta K, \quad K(0) = K_0.$$

Vi skal maksimere profitfunktionen. Prisen  $q \in \mathbb{R}$  for en enhed af  $Y$  er en givet parameter, investeringsomkostninger er  $c_1 I^2$ , og der er løbende omkostninger  $c_2 K^2$  for at bruge kapitalen, hvor  $c_1$  og  $c_2$  er givne parameter. Vi kan skrive vores optimeringsproblem som

$$\max_I J = \int_0^T (qAK(t) - c_1 I(t)^2 - c_2 K(t)^2) dt,$$

$$\text{således at } \begin{aligned} \dot{K}(t) &= I(t) - \delta K(t), \\ K(0) &= K_0 \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

Tilstandsvariablen er  $K$  og afhænger af kontrolfunktionen  $I$ . Bestem Hamilton-funktionen og de første-ordens betingelser ifølge maksimumsprincippet. Find det implicerede differentialligningssystem for  $p$  og  $K$  og løs det.

#### 8-minutters foredrag

1. Standardproblemet (9.1, 9.2, 9.4)
2. Regularitetsbetingelser, diskontinuerte kontrolfunktioner, adjungerede funktion og skyggepriser (9.3, 9.6)