

$$\dot{x} = g(t, x, u)$$

$$\frac{dx}{dt} = g$$

$$\frac{\Delta x}{\Delta t} \approx g \quad \Rightarrow \quad \Delta x \approx g \Delta t$$

$$\begin{aligned} H \Delta t &= f \Delta t + p g \Delta t \\ &\approx f \Delta t + p \Delta x \end{aligned}$$

(x^*, u^*) optimalt par.

Nødv. (maksimumsprincippet)

(x^*, u^*) optimalt par

$$\Rightarrow \left. \begin{array}{l} u^* \text{ maks. } H \\ \dot{p} = -\frac{\partial H}{\partial x} \\ \text{transversaltet} \end{array} \right\} (M)$$

Tilstrækkelig!

(M) og u konveks mængde og H konkav i (x, u)

$\Rightarrow (x^*, u^*)$ optimalt.

Ekse: maks $\int_0^2 (u^2 - x) dt$

$$\dot{x} = u, \quad u \in [0, 1]$$

$$x(0) = 0$$

$$x(2) \text{ fri} \Rightarrow p(2) = 0$$

Hamilton - funktion

$$H(t, x, u, p) = u^2 - x + pu$$

$$\dot{p} = -H'_x = 1 \Rightarrow p(t) = t + C$$

$$p(2) = 2 + C = 0 \Rightarrow C = -2$$

u^* skal maksimere H :

$$H = u^2 - x + (t-2)u \quad \text{streng konveks}$$

\Rightarrow ikke noget indre punkt, og vi må betragte randpunkterne

u skal maksimere

$$g(u) = u^2 + (t-2)u$$

$$g(0) = 0$$

$$g(1) = t-1$$

$t < 1$: $u = 0$ maksimumspunkt
ved $g(0) = 0$

$t > 1$: $u = 1$ er maksimumspunkt
ved $g(1) = t-1$

$$\Rightarrow u^* = \begin{cases} 0, & t \in [0, 1] \\ 1, & t \in (1, 2] \end{cases}$$

Teilstands funktion:

$$\dot{x} = \begin{cases} 0, & t \in [0, 1] \\ 1, & t \in (1, 2] \end{cases}$$

$$\Rightarrow x^* = \begin{cases} 0, & t \in [0, 1] \\ t + C, & t \in (1, 2] \end{cases}, \quad x_0 = 0$$

$$\lim_{t \uparrow 1} x^*(t) = 0$$

$$\lim_{t \downarrow 1} x^*(t) = \lim_{t \downarrow 1} (t + C) = 0 \Rightarrow C = -1$$

Maximale Hamilton funktion:

$$\begin{aligned} \hat{H}(t, x, p) &= \max_{u \in [0, 1]} (u^2 - x + (t-2)u) \\ &= \begin{cases} -x & , \quad t \in [0, 1] \\ -x + t - 1 & , \quad t \in (1, 2] \end{cases} \end{aligned}$$

Linear in $x \Rightarrow$ konvex in x

\Rightarrow Arrow (x^*, u^*) is optimal.

□