

Problem I

λ A_1



A_1 -goal



A_2 -goal



λ A_2

Plan :

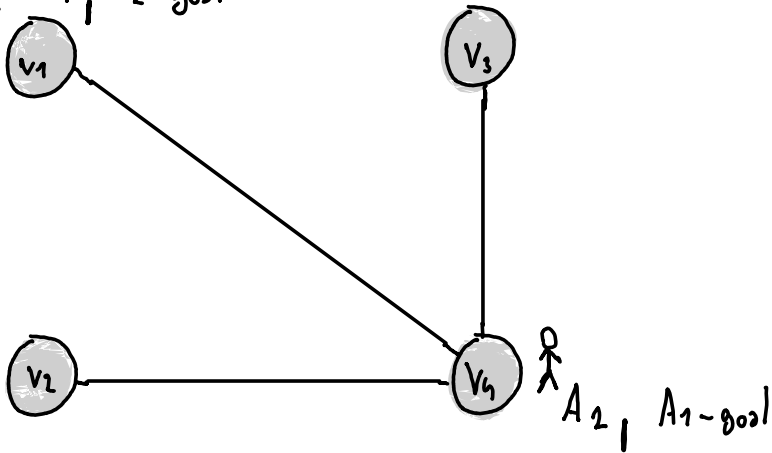
$$v_4 \xrightarrow{A_2} v_2 \Rightarrow A_2 \checkmark$$

$$v_1 \xrightarrow{A_1} v_4$$

$$v_4 \xrightarrow{A_1} v_3 \Rightarrow A_1 \checkmark$$

Problem II

⋈ A_1, A_2 -goal



Plan: $v_4 \xrightarrow{A_2} v_3$

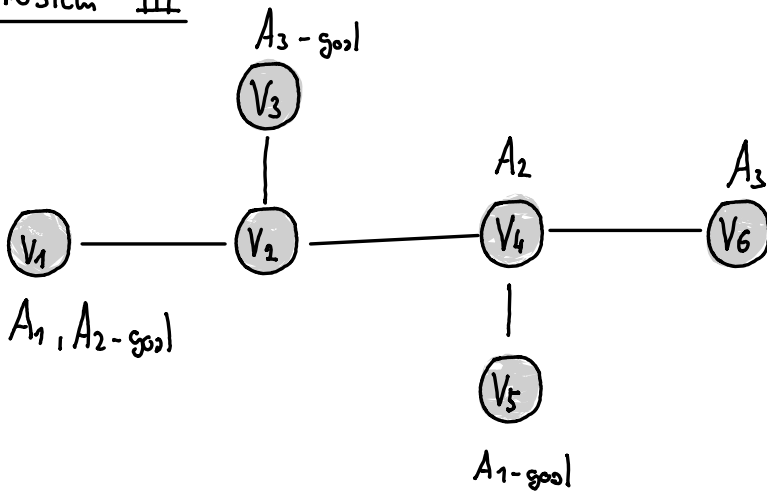
$v_1 \xrightarrow{A_1} v_4$

$v_4 \xrightarrow{A_1} v_2 \Rightarrow A_1 \checkmark$

$v_3 \xrightarrow{A_2} v_4$

$v_4 \xrightarrow{A_2} v_1 \Rightarrow A_2 \checkmark$

Problem III



Plan: $V_4 \xrightarrow{A_2} V_5$

$$V_6 \xrightarrow{A_3} V_4 \xrightarrow{A_3} V_2 \xrightarrow{A_3} V_3 \Rightarrow A_3 \checkmark$$

$$V_5 \xrightarrow{A_2} V_4 \xrightarrow{A_2} V_6$$

$$V_1 \xrightarrow{A_1} V_2 \xrightarrow{A_1} V_4 \xrightarrow{A_1} V_5 \Rightarrow A_1 \checkmark$$

$$V_6 \xrightarrow{A_2} V_4 \xrightarrow{A_2} V_2 \xrightarrow{A_2} V_1 \Rightarrow A_2 \checkmark$$