THÉORIE DES FONCTIONS. -- Sur une définition des ensembles mesurables B sans nombres transfinis. Note de M. M. Souslin, présentée par M. J. Hadamard.

Je me propose ici d'obtenir une propriété caractéristique pour les ensembles mesurables B et indépendante des nombres transfinis. C'est M. N. Lusin qui m'a guidé dans mes recherches et c'est à lui tout d'abord que je dois des résultats l'idée ci-dessous.

1. Théorie générale. — Considérons un système S d'intervalles fermés désignés par la notation générale $\delta_{n_1 n_2 \dots n_k}$, les entiers k, n_1, n_2, \dots, n_k

⁽¹⁾ Il est aussi facile de fixer des limites d'allongement lorsque les points caractéristiques restent constamment sur une courbe, surface, etc. fixe.

prenant toutes les valeurs entières positives :

$$S = : \delta_{n_1 n_2 \dots n_k} :.$$

Les intervalles du système S forment évidemment une infinité énumérable.

Nous posons maintenant les définitions suivantes. Nous dirons qu'un point x appartient au système S s'il existe une suite d'entiers positifs α_1 ; $\alpha_2, \ldots, \alpha_k, \ldots$ telle que le point x est contenu dans tous les intervalles $\delta_{\alpha_1}, \delta_{\alpha_1\alpha_2,\ldots,\alpha_k}, \ldots$ La réunion de tous les points x appartenant au système S constitue l'ensemble E qui est parfaitement déterminé par le système S. Nous dirons que E appartient au système S; le système S sera appelé système déterminant de l'ensemble E.

Nous appellerons ensemble (A) tout ensemble de points qui admet un système déterminant.

Tout système déterminant S est déterminé par une infinité énumérable de conditions; par conséquent, l'ensemble de tous les ensembles (A) a la puissance du continu.

2. On trouve immédiatement, pour les ensembles (A), les trois lemmes suivants :

Lemme 1. — Tout intervalle (a, b) est un ensemble (A).

Lemme 2. — Soit E_1 , E_2 , ... une infinité énumérable d'ensembles (A), leur ensemble-somme $E = E_1 + E_2 + \dots$ est un ensemble (A).

Lemme 3. — Soit E_1 , E_2 , ... une infinité énumérable d'ensembles (A), leur partie commune $E = E_1 - E_2 - \dots$ est un ensemble (A).

De là, le théorème fondamental suivant :

THÉORÈME I. — Tout ensemble mesurable B est un ensemble (A).

Nous avons donc une méthode régulière et uniforme permettant de définir, sans nombres transfinis, tout ensemble de points mesurable B.

3. Une première question se pose avant toutes autres :

Tout ensemble (A) est-il un ensemble mesurable B?

On s'assure immédiatement que la question est délicate : s'il existe un exemple d'ensemble (A) qui n'est pas un ensemble mesurable B, il doit être trouvé sans l'axiome de M. Zermelo (le *Principe du Choix arbitraire*),

car toute application de cet axiome à la recherche d'un exemple quelconque amène toujours à une classe d'exemples dont la puissance $(=c^c)$ est supérieure à celle du continu; or la classe de tous les ensembles (A) a la puissance (=c) du continu.

La question posée admet une solution précise et négative: nous avons trouvé, sans utiliser l'axiome de M. Zermelo et les nombres transfinis, un ensemble (A) tel que son complémentaire relativement à l'intervalle (0,1) n'est pas un ensemble (A). Cet ensemble ne peut pas être mesurable B, car l'ensemble complémentaire le serait aussi, ce qui conduirait à une contradiction au théorème I. D'où le théorème suivant:

Théorème II. — Il existe un ensemble bien défini (au sens logique et précis du mot défini) qui n'est pas un ensemble mesurable B.

Enfin, on peut démontrer le théorème suivant qui caractérise les ensembles mesurables B:

Théorème III. — Si l'ensemble E et son complémentaire CE sont tous deux des ensembles (A), ils sont mesurables B.

4. Applications géométriques. — Soit E un ensemble (A) situé sur l'axe des x dont un système déterminant est $S = \{\delta_{n_1 n_2 \dots n_k}\}$. Prenons sur l'axe des y les intervalles $d_{n_1 n_2 \dots n_k}$ définis par les inégalités

$$d_{n_1n_2...n_k} = \left[\sum_{i=1}^{i=k} \frac{1}{3^{n_1+n_2+...+n_i}} \stackrel{\leq}{=} y \stackrel{\leq}{=} \frac{1}{3^{n_1+n_2+...+n_k}} + \sum_{i=1}^{i=k} \frac{1}{3^{n_1+n_2+...+n_i}} \right].$$

Soit $D_{n_1n_2...n_k}$ le rectangle ayant ses côtés parallèles aux axes des coordonnées et dont les projections sur les axes des x et des y sont respectivement $\delta_{n_1n_2...n_k}$ et $d_{n_1n_2...n_k}$. Nous appellerons le rectangle $D_{n_1n_2...n_k}$ à k indices rectangle de rang k. Tous les rectangles de rang k forment une infinité énumérable et sont deux à deux sans points communs; le rectangle $D_{n_1n_2...n_kn_{k+1}}$ est contenu dans le rectangle $D_{n_1n_2...n_k}$.

Désignons par Q_k l'ensemble de points formé par la réunion de tous les rectangles de rang k; l'ensemble Q_{k+1} est contenu dans Q_k , donc

$$Q_1 > Q_2 > \ldots > Q_{\lambda} > \ldots$$

Désignons par Q la partie commune à tous les ensembles Q_k ,

$$Q = Q_1 Q_2 \dots Q_k \dots$$

Il est bien évident que Q est un ensemble mesurable B de classe ≤1. L'en-

semble donné E est évidemment la projection orthogonale de Q sur l'axe des x. Donc :

Théorème IV. — Tout ensemble (A) est la projection orthogonale d'un ensemble mesurable B de classe \(\leq 1 \).

En vertu du théorème I, nous avons :

Theoreme IV'. — Tout ensemble linéaire mesurable B est une projection orthogonale d'un ensemble mesurable B de classe \u2224 1.

De même, d'après le théorème II, nous avons :

Theoreme V. — Il existe, dans le plan, un ensemble mesurable B de classe 1, tel que sa projection orthogonale sur l'axe des x est un ensemble non mesurable B.

La projection d'un ensemble mesurable B n'est donc pas toujours mesurable B, contrairement à ce que suppose M. Lebesgue (†) dans la démonstration de son théorème sur les fonctions implicites; cette démonstration doit, par suite, être modifiée.

Toutes les définitions de cette Note sont valables pour les ensembles dans l'espace à n dimensions, ce qui revient au

Théorème. — Si E est un ensemble (A), sa projection l'est aussi.

⁽¹⁾ Sur les fonctions représentables analytiquement (Journal de Mathématiques, 5e série, t. 10, 1905, p. 191-192, 195-196).