주차: 12 과: 융합전자공학부 이름:이창민 학번:2019043890 close all; % 모든 생성된 창을 닫음 clear; % 열려있는 작업영역(workspace)을 모두비움 clc; % 명령(command) 창을 비움 Ts=1; fs=1/Ts; % 샘플링 주기와 샘플링 주파수 Ap=1; % 통과 대역 감쇠 As=20; % 저지 대역 감쇠 wp_d=0.2*pi; % 디지털 통과 대역 경계 주파수 ws_d=0.3*pi; % 디지털 저지 대역 경계 주파수 % 아날로그 체비셰프 II형 필터 + 임펄스 불변 변환 wp_a=wp_d*fs; % 아날로그 통과대역 경계주파수 ws_a=ws_d*fs; % 아날로그 저지대역 경계주파수 [N,wc]=cheb2ord(wp_a,ws_a,Ap,As,'s'); % 필터 차수 및 차단 주파수 계산 [num_a,den_a]=cheby2(N,Ap,wc,'s'); % 아날로그 필터 전달 함수 H(s) 계산 [num_d,den_d]=impinvar(num_a,den_a); % 디지털 필터 전달 함수 H(z) 계산 [Hz,w]=freqz(num_d,den_d); % 필터 주파수 응답 계산 % 아날로그 체비셰프 II형 필터 + 쌍선형 변환 wp=(2/Ts)*tan(wp_d/2); % 통과 대역 경계 주파수 미리 휨 코드 ws=(2/Ts)*tan(ws_d/2); % 저지 대역 경계 주파수 미리 휨 [N2,wc2]=cheb2ord(wp,ws,Ap,As,'s'); % 필터 차수 및 차단 주파수 계산 [num_a2,den_a2]=cheby2(N2,Ap,wc2,'s'); % 아날로그 필터 전달 함수 H(s) 계산 [num_d2,den_d2]=bilinear(num_a2, den_a2,fs); % 디지털 필터 전달 함수 H(z) 계산 Hz2=freqz(num_d2,den_d2); % 필터 주파수 응답 계산 figure(1) subplot(2,2,1); % 2행 2열 분할 그림 창의 1번 창 plot(w/(2*pi),abs(Hz)); axis([0 0.5 0 1]); % 크기 응답(임펄스 불변)을 그 title('\bf{필터 크기 응답(임펄스 불변)}'); % 그림 제목 xlabel('\bf{F}'); grid on; % x축 라벨 및 그리드 표시 subplot(2,2,3); % 2행 2열 분할 그림 창의 3번 창 plot(w/(2*pi),angle(Hz)); axis([0 0.5 -4 4]); % 위상 응답(임펄스 불변)을 그림 title('\bf{필터 위상 응답(임펄스 불변)}'); % 그림 제목 xlabel('\bf{F}'); grid on; % x축 라벨 및 그리드 표시 subplot(2,2,2); % 2행 2열 분할 그림 창의 2번 창

```
plot(w/(2*pi),abs(Hz2)); axis([0 0.5 0 1]); % 크기 응답(쌍선형)을 그림
title('\bf{필터 크기 응답(쌍선형)}'); % 그림 제목
xlabel('\bf{F}'); grid on; % x축 라벨 및 그리드 표시
subplot(2,2,4); % 2행 2열 분할 그림 창의 4번 창
plot(w/(2*pi),angle(Hz2)); axis([0 0.5 -4 4]); % 위상 응답(쌍선형)을 그림
title('\bf{필터 위상 응답(쌍선형)}'); % 그림 제목
xlabel('\bf{F}'); grid on; % x축 라벨 및 그리드 표시
Ts=1; fs=1/Ts; % 샘플링 주기와 샘플링 주파수
Ap=1; % 통과 대역 감쇠
As=20; % 저지 대역 감쇠
wp_d=0.2*pi; % 디지털 통과 대역 경계 주파수
ws_d=0.3*pi; % 디지털 저지 대역 경계 주파수
% 아날로그 타원형 필터 + 임펄스 불변 변환
wp_a=wp_d*fs; % 아날로그 통과대역 경계주파수
ws a=ws d*fs; % 아날로그 저지대역 경계주파수
[N,wc]= ellipord(wp_a, ws_a, Ap, As, 's'); % 필터 차수 및 차단 주파수 계
[num_a,den_a]= ellip(N, Ap, As, wc, 's'); % 아날로그 필터 전달 함수 H(s)
계산
[num_d,den_d]=impinvar(num_a,den_a); % 디지털 필터 전달 함수 H(z) 계산
[Hz,w]=freqz(num_d,den_d); % 필터 주파수 응답 계산
% 아날로그 타원형 필터 + 쌍선형 변화
wp=(2/Ts)*tan(wp_d/2); % 통과 대역 경계 주파수 미리 휨
ws=(2/Ts)*tan(ws d/2); % 저지 대역 경계 주파수 미리 휨
[N2,wc2]=ellipord(wp, ws, Ap, As, 's'); % 필터 차수 및 차단 주파수 계산
[num_a2,den_a2] = ellip(N, Ap, As, wc, 's'); % 아날로그 필터 전달 함수
H(s) 계산
[num_d2,den_d2]=bilinear(num_a2, den_a2,fs); % 디지털 필터 전달 함수
H(z) 계산
Hz2=freqz(num_d2,den_d2); % 필터 주파수 응답 계산
figure(2)
subplot(2,2,1); % 2행 2열 분할 그림 창의 1번 창
plot(w/(2*pi),abs(Hz)); axis([0 0.5 0 1]); % 크기 응답(임펄스 불변)을 그
title('\bf{필터 크기 응답(임펄스 불변)}'); % 그림 제목
xlabel('\bf{F}'); grid on; % x축 라벨 및 그리드 표시
```

subplot(2,2,3); % 2행 2열 분할 그림 창의 3번 창

```
plot(w/(2*pi),angle(Hz)); axis([0 0.5 -4 4]); % 위상 응답(임펄스 불변)을
       그림
       title('\bf{필터 위상 응답(임펄스 불변)}'); % 그림 제목
       xlabel('\bf{F}'); grid on; % x축 라벨 및 그리드 표시
       subplot(2,2,2); % 2행 2열 분할 그림 창의 2번 창
       plot(w/(2*pi),abs(Hz2)); axis([0 0.5 0 1]); % 크기 응답(쌍선형)을 그림
       title('\bf{필터 크기 응답(쌍선형)}'); % 그림 제목
       xlabel('\bf{F}'); grid on; % x축 라벨 및 그리드 표시
       subplot(2,2,4); % 2행 2열 분할 그림 창의 4번 창
       plot(w/(2*pi),angle(Hz2)); axis([0 0.5 -4 4]); % 위상 응답(쌍선형)을 그림
       title('\bf{필터 위상 응답(쌍선형)}'); % 그림 제목
       xlabel('\bf{F}'); grid on; % x축 라벨 및 그리드 표시
                                          파일(E) 편집(E) 보기(V) 삽입(I) 툴(I) 데스크탑(D) 챵(WU) 도움말(H)
      파일(F) 편진(F) 보기(V) 산인(I) 통(T) 데스크탑(D) 창(W) 도움말(H)
      필터 크기 응답(임펄스 불변)
                                              필터 크기 응답(임펄스 불변)
                            필터 크기 응답(쌍선형)
                                                                필터 크기 응답(쌍선형)
         0.8
                         0.8
                                             0.8
                                                             0.8
         0.6
                         0.6
                                             0.6
                                                             0.6
                         0.4
                                             0.4
                                                             0.4
                         0.2
                                             0.2
                                                             0.2
결과
            0.1 0.2 0.3 0.4
                            0.1 0.2
                                                0.1 0.2 0.3 0.4
                                                                0.1 0.2 0.3 0.4
         필터 위상 응답(임펄스 불변)
                                              필터 위상 응답(임펄스 불변)
                            필터 위상 응답(쌍선형)
                                                                .
필터 위상 응답(쌍선형)
                                                              0
            0.1 0.2 0.3 0.4
                            0.1 0.2 0.3 0.4
                                                0.1 0.2 0.3 0.4
                                                                0.1 0.2 0.3 0.4
       체비셰프 II형 필터 + 임펄스 불변법, 체비셰프 II형 필터 + 쌍선형 변환의 결과
설명
       타원 필터 + 임펄스 불변법, 타원 필터 + 쌍선형 변환의 결과
```