CS353: Linux kernel Project 2 实验报告

Task1

1.1 预备知识:

• 普通进程CFS调度策略:

在Linux的较高版本内核中,取消了对普通进程的调度预先分配时间片的概念,而是虚拟运行时间(vruntime)的方式实现普通进程的优先级调度。CFS调度器的原则是尽量保证每一个任务具有相同的虚拟运行时间,其内部采用平衡二叉树——红黑树的数据结构实现。红黑树中的每一个节点采用vruntime做索引,其中最左侧的叶子节点就是vruntime最小的进程,也意味着其越需要CPU运行时间,所以下一次进行调度的时候,就选择该进程占用CPU。

其中vruntime的计算公式如下:

$$vruntime = time * \frac{NICE_0_LOAD}{weight}$$

其中, $NICE_0_LOAD$ 表示nice为0的权重值。weight是一个和进程NICE值相关的权重,计算公式为: $weight = \frac{1024}{1.25^{NICE}}$ 当NICE > 0时, $weight < NICE_0_LOAD$,虚拟时钟比真实时钟跑的快,而当NICE < 0时,虚拟时钟比运行时钟跑的慢,进程可以更长时间占用CPU资源、优先级也较高。对上式进行化简后可以得到vruntime和NICE之间的关系:

$$vruntime = time * \frac{NICE_0_LOAD * 1.25^{NICE}}{1024}$$

而在本次实验中,为使得两组进程的CPU利用率之比为7:3,即两组进程实际的运行时间之比为7:3。在vruntime相同的条件下,经过计算后可以得到 $\frac{7}{3}\approx 1.25^4$ 。所以,两组进程的优先级相差为。

• 实时进程抢占:

Linux 进程分为实时进程和普通进程两类。实时进程具有一定程度上的紧迫性,要求对外部事件做出非常快的响应;而普通进程则没有这种限制。所以,调度程序要区分对待这两种进程。

实时进程优先级高于普通进程,如果当前 Linux 系统的执行队列中有实时进程时,调度器 会优先选择实时进程进行调度,也正因如此,实时进程会抢占普通进程。在Linux内核的具体实现上,总共有五个调度器类: stop_sched_class, dl_sched_class, rt_sched_class, fair_sched_class和idle_sched_class。它们的优先级由高到低,每当需要调度时,优先级高的调度器会被优先执行,直到没有可调度的进程,再切换到优先级更低的调度器类。

taskset 命令

```
taskset [options] mask command [arg]...
taskset [options] -p [mask] pid
```

taskset 命令用于设置或者获取一直指定的 PID 对于 CPU 核的运行依赖关系。也可以用 taskset 启动一个命令,直接设置它的 CPU 核的运行依赖关系。 CPU 核依赖关系是指,命令会被在指定的 CPU 核中运行,而不会再其他 CPU 核中运行的一种调度关系。需要说明的是,在正常情况下,为了系统性能的原因,调度器会尽可能的在一个 CPU 核中维持一个进程的执行。强制指定特殊的 CPU 核依赖关系对于特殊的应用是有意义的。

• nice 命令

```
nice [-n adjustment] [-adjustment] [--adjustment=adjustment] [--help] [--
version] [command [arg...]]
```

nice命令以更改过的优先序来执行程序,如果未指定程序,则会印出目前的排程优先序,内定的 adjustment 为 10, 范围为 -20 (最高优先序) 到 19 (最低优先序) 。

1.2 实现思路

为实现实验要求,我们需要先创建10个CPU密集型程序,在本次实验中,选择使用蒙特卡洛法估测 π值的程序作为CPU-bound进程。根据上文的分析,为实现两个进程组占用CPU的比例为7:3,两个线 程组之间的NICE值只差应该为4。因此,我们在命令行使用nice命令,将一组(5个)线程的NICE值设为 4,另一组(5个)线程的NICE值设置为0。同时,使用taskset命令将这10个进程都绑定在CPU1上。将 上述操作写成bash脚本,具体如下:

接着,使用root权限,创建一个实时进程。使用系统调用 sched_setscheduler() 设置进程的优先级和调度策略。之后在CPU1上运行该进程,并使用htop命令观察实时进程对普通进程的抢占效果。

```
int sched_setscheduler(pid_t pid, int policy,const struct sched_param *param);

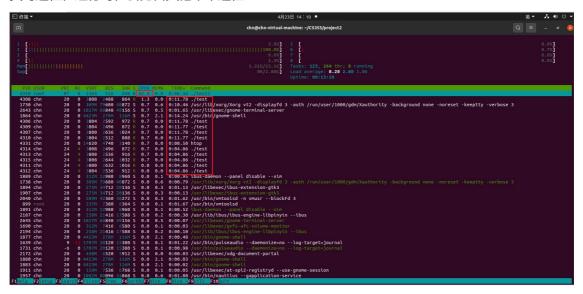
//sched_setscheduler()函数将pid所指定进程的调度策略和调度参数分别设置为param指向的
sched_param结构中指定的policy和参数。

//sched_param结构中的sched_priority成员的值可以为任何整数,该整数位于policy所指定调度策略
的优先级范围内(含边界值)
```

1.3 实验截图

1. 其中5个进程占用大约70%的CPU资源,另外5个进程使用剩下的30%:

2. 实时进程在运行时, 会抢占其他十个进程:



Task 2

2.1 预备知识

• task_struct:

task_struct结构体是Linux下的进程控制块PCB。具体定义在内核源文件中的 / include/linux/sched.h 内。在Linux中,每一个LWP都对应着一个task_struct 进程控制块,PCB里包含着一个进程的所有信息。比如进程状态: state,进程的底层信息: thread_info,内存信息: mm,以及和进程调度相关的调度实体、调度类、优先级等等。

fork.c

在Linux中,除了0号进程以外,其余进程都是由父进程创建而来的,故所有进程共同组成了进程树。操作系统提供了 fork() clone() 两个接口来实现进程的创建。阅读源码后发现,其底层主要都是通过调用 _do_fork() 函数来进行进程的创建。源码的注释如下:

```
/*
  * Ok, this is the main fork-routine.
  *
  * It copies the process, and if successful kick-starts
  * it and waits for it to finish using the VM if required.
  *
  * args->exit_signal is expected to be checked for sanity by the caller.
```

```
*/
long _do_fork(struct kernel_clone_args *args)
{
    .....
    p = copy_process(NULL, trace, NUMA_NO_NODE, args);
    .....
}
```

在_do_fork()的过程中,该函数调用了 copy_process()来对父进程进行拷贝。其主要功能是创建一个旧进程的拷贝,并复制旧进程的寄存器信息以及运行环境。源码具体注释如下:

其中,调用 dup_task_struct()来对父进程的task_struct结构体进行复制,返回一个指向当前进程task_struct的指针p。

core.c

进行进程调度的时候,需要调用 schedule() 这个函数,它负责从运行队列中找到一个进行,并将CPU分配给这个进程。调用方式具有直接调用和延迟调用两种方式。而真正实现进程调度的函数是 _schedule()

首先创建如下局部变量:

```
struct task_struct *prev, *next;//当前进程和一下个进程的进程结构体 unsigned long *switch_count;//进程切换次数 struct rq *rq;//就绪队列 int cpu;
```

之后关闭内核抢占:

```
need_resched:
preempt_disable();//关闭内核抢占
cpu = smp_processor_id();
rq = cpu_rq(cpu);//与CPU相关的runqueue保存在rq中
rcu_note_context_switch(cpu);
prev = rq->curr;//将runqueue当前的值赋给prev
```

选择相应的进程:

```
next = pick_next_task(rq, prev);//挑选一个优先级最高的任务排进队列 clear_tsk_need_resched(prev);//清除prev的TIF_NEED_RESCHED标志。 clear_preempt_need_resched();
```

最终完成进程调度。

base.c

在proc文件系统下,每个进程都有自己的目录 /proc/<PID>,具体定义在 fs/proc/base.c 中。每个进程文件夹下所有文件的列表定义在 tgid_base_stuff[] 中,元素类型为 pid_entry。在 base.c 文件中,定义了创建只读文件的宏 ONE ,以及其他针对文件或目录的操作。

2.2 实现思路

• 在task_struct结构体定义中加入成员变量ctx:

• 在 copy_process() 中实现对ctx变量的初始化,初始化发生在 dup_task_struct() 来对父进程的 task_struct结构体进行复制之后,利用其返回值p来访问 ctx 变量。

```
delayacct_tsk_init(p);  /* Must remain after dup_task_struct() */
p->flags &= ~(PF_SUPERPRIV | PF_WQ_WORKER | PF_IDLE);
p->flags |= PF_FORKNOEXEC;
INIT_LIST_HEAD(&p->children);
INIT_LIST_HEAD(&p->sibling);
rcu_copy_process(p);
p->vfork_done = NULL;
spin_lock_init(&p->alloc_lock);

init_signending(&p->pending);
p->ctx = 0;
p->utime = p->stime = p->gtime = 0;
#ifdef_CONFIG_ARCH_HAS_SCALED_CPUTIME
p->utimescaled = p->stimescaled = 0;
#endif
```

• 在_schedule() 函数中,每次选择完需要调度的进程 pick_next_task 之后,对进程变量 ctx 加1

```
next = pick_next_task(rq, prev, &rf);
clear_tsk_need_resched(prev);
clear preempt need resched();
next->ctx++;
if (likely(prev != next)) {
   rq->nr_switches++;
   /*
   * RCU users of rcu_dereference(rq->curr) may not see
   * changes to task_struct made by pick_next_task().
   */
```

• 修改 fs/proc/base.c ,使得在每一个 /proc/<PID> 文件夹下新增一个只读文件 ctx

```
ONE("limits" S_TRUGO proc_pid_limits)

ONE("ctx", S_IRUGO,proc_pid_ctx),

#ifdef CONFIG_SCHED_DEBUG

REG("sched", S_IRUGO|S_IWUSR, proc_pid_sched_operations),
```

之后,实现函数 proc_pid_ctx,调用 seq_printf()将 task_struct->ctx 打印在屏幕上。

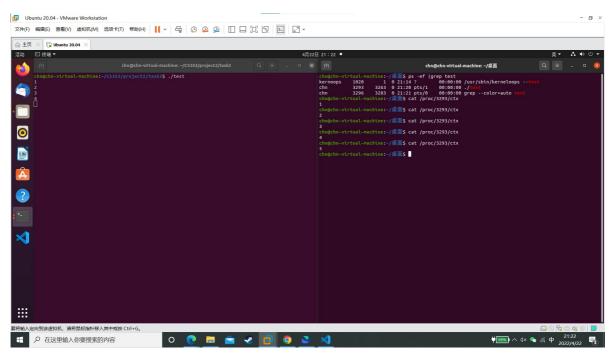
```
static int proc_pid_ctx(struct seq_file *m, struct pid_namespace * ns, struct pid *pid,struct task_struct *task) seq_printf(m, "%u\n", task->ctx);
return 0;
```

• 在修改完内核之后,运用如下命令编译并安装内核

```
sudo make menuconfig
sudo make -j 8
sudo make modules_install
sudo make install
reboot
```

2.3 实验截图

在左侧终端运行test测试程序,在右侧终端读取 proc/<PID>/ctx 的内容,实验截图如下:



根据实验截图,我们可以观察到在调度过程中test进程下的ctx变量每调度一次就增加一。

实验心得

- 阅读源码的能力得到锻炼
- 对进程创建以及调度有了更深的理解,对 linux 内核源码的结构有了一定的理解
- 助教给的实验指导很是详尽,给我很大帮助
- 我在内核编译安装的过程中遇到了困难,在查阅资料和询问同学后,修改了.config文件,最终成功编译内核。

最后感谢陈全老师和各位助教的悉心解答。