

텐서플로우 플레이그라운드 핵심 개념 쉽게 배우기

텐서플로우 플레이그라운드는 복잡한 딥러닝 원리를 시각적으로 체험할 수 있는 최고의 도구입니다. 이 도구를 이해하기 위한 14가지 핵심 개념을 쉽고 재미있게 설명해 드릴게요!

1. 손실함수 (Loss Function)

✂ **비유: AI의 성적표를 매기는 심판**

손실 함수는 인공지능이 *****얼마나 틀렸는지*****를 알려주는 점수판입니다. AI가 정답을 맞히면 점수가 낮아지고(손실이 적어짐), 틀리면 점수가 높아집니다(손실이 커짐). AI의 목표는 이 손실 함수 값이 가장 낮아지는 지점을 찾는 것입니다.

2. 손실함수와 딥러닝

손실 함수는 딥러닝 학습 과정 전체를 이끌어가는 나침반입니다. AI는 수많은 데이터로 예측을 시도하고, 손실 함수가 매긴 점수(손실)를 확인한 뒤, 이 점수를 낮추기 위해 신경망 내부의 가중치(Weights)를 조절하는 방식으로 학습합니다.

주요 손실 함수의 종류

AI가 풀고자 하는 문제(예측 문제인지, 분류 문제인지)의 목적에 따라 적절한 손실 함수를 선택해야 가장 효율적으로 학습할 수 있습니다.

1. 평균 제곱 오차 (Mean Squared Error, MSE)

- **사용 목적:** 회귀(Regression) 문제. (예: 주택 가격 예측, 온도 예측)
- **설명:** 실제 값과 예측 값의 **차이를 제곱**하여 평균 낸 값입니다. 오차가 클수록 제곱으로 인해 손실이 훨씬 커지기 때문에, 모델이 큰 오류를 줄이는 데 집중하게 됩니다.

2. 이진 교차 엔트로피 (Binary Cross-Entropy)

- **사용 목적:** 이진 분류(Binary Classification) 문제. (예: 합격/불합격, 참/거짓)
- **설명:** 결과가 \$0\$ 또는 \$1\$로만 나오는 두 가지 선택지 중 하나를 예측할 때 사용합니다. 모델의 예측 확률 분포와 실제 정답의 확률 분포가 얼마나 다른지 측정하여 손실을 계산합니다.

3. 범주형 교차 엔트로피 (Categorical Cross-Entropy)

- **사용 목적:** 다중 클래스 분류(Multi-class Classification) 문제. (예: 사과/바나나/귤 중 하나 예측)
- **설명:** 세 가지 이상의 여러 선택지 중 하나를 예측할 때 사용합니다. 이진 교차 엔트로피를 여러 개의 클래스로 확장한 형태입니다.

3. 학습률 (Learning Rate)

↗ **비유:** 산을 내려가는 등산가의 '발걸음 크기'

경사하강법을 설명하기 전에! 학습률은 AI가 손실을 줄이기 위해 한 번에 얼마나 크게 가중치를 조절할지 결정하는 값입니다.

- **학습률이 크면:** 발걸음이 커서 빨리 내려가지만, 목표 지점을 휩 지나치거나(오버슈팅) 불안정해질 수 있습니다.
- **학습률이 작으면:** 발걸음이 작아 매우 느리지만, 목표 지점을 정확하게 찾을 가능성이 높습니다.

4. 경사하강법 (Gradient Descent)

↘ 비유: 안개 속에서 가장 낮은 계곡을 찾는 등산가

AI가 손실 함수라는 산봉우리의 가장 낮은 계곡(최소 손실 지점)을 찾는 방법입니다. 등산가(AI)는 눈을 감고(데이터를 전부 볼 수 없음) 현재 서 있는 위치에서 경사가 **가장 가파른 방향**으로, **학습률만큼의 크기**로 한 걸음씩 내려갑니다. 이 과정을 반복하여 최저점을 향해 이동하는 것이 경사하강법입니다.

5. 활성화 함수 (Activation Function)

↘ 비유: 정보를 통과시키는 '신경 세포의 스위치'

활성화 함수는 뉴런(노드)에서 들어온 입력 값의 합을 다음 뉴런으로 보낼지 말지, *****얼마나 보낼지*****를 결정하는 역할을 합니다. 가장 중요한 기능은 AI에 **비선형성(Non-linearity)**을 부여하여, 직선으로는 분류할 수 없는 복잡한 문제(예: XOR 문제)도 해결할 수 있게 만들어주는 것입니다.

6. 인공지능의 암흑기와 활성화 함수

과거 인공지능 연구가 정체되었던 '암흑기(AI Winter)'의 한 가지 원인은 단순한 활성화 함수(예: Step Function)의 한계 때문이었습니다. 복잡한 문제를 해결할 수 있는 **비선형 활성화 함수**의 등장(특히 ReLU)과 깊은 신경망(Deep Network)의 발전이 딥러닝의 부흥을 이끌었습니다.

7. 시그모이드 함수 (Sigmoid Function)

💡 특징: 입력 값을 0 과 1 사이의 값으로 압축합니다. (S자 모양)

문제점: 입력 값이 너무 크거나 작으면 기울기가 거의 0 이 되어 학습이 멈추는 "기울기 소실(Vanishing Gradient)" 문제가 발생하기 쉽습니다.

8. 하이퍼볼릭 탄젠트 함수 (Hyperbolic Tangent Function, tanh)

💡 특징: 시그모이드와 유사한 S자 모양이지만, 출력 값이 -1 과 1 사이입니다.

장점: 출력의 중심이 0 에 가깝기 때문에 시그모이드보다 학습이 빠르고 효율적입니다. 하지만 여전히 기울기 소실 문제의 가능성이 있습니다.

9. ReLU 함수 (Rectified Linear Unit)

💡 특징: 입력이 0 보다 작으면 0 , 0 보다 크면 입력 값을 그대로 출력합니다.

장점:

1. 계산이 매우 빠릅니다. (단순한 조건문 형태)
2. 기울기 소실 문제를 완화합니다. (양수 영역에서는 기울기가 항상 1)

단점: 입력이 음수이면 뉴런이 영구히 비활성화되는 "Dying ReLU" 문제가 발생할 수 있습니다.

10. Leaky ReLU 함수

💡 특징: ReLU의 단점을 보완합니다. 입력이 0 보다 작을 때도 아주 작은 값(예: $0.01x$)을 출력하여 뉴런을 완전히 죽지 않게 합니다.

장점: Dying ReLU 문제를 해결하여 학습 안정성을 높입니다.

11. 정규화 (Regularization)

↘ 비유: AI의 과외 활동을 제한하는 '엄격한 선생님'

정규화는 AI가 학습 데이터만 완벽하게 '외워서' (과적합, Overfitting) 실제 처음 보는 데이터에 대해서는 형편없는 성능을 보이는 것을 방지하는 기술입니다. 즉, AI가 너무 한쪽에 치우치지 않고 **일반적인 지식**을 배우도록 가중치(Weights)에 벌칙을 부과하는 것입니다.

12. L1 정규화 (Lasso Regularization)

L1은 가중치 값의 **절댓값의 합**에 벌칙을 부과합니다. 이 벌칙은 중요하지 않은 가중치들을 아예 \$0\$으로 만들어 버리는 경향이 있습니다. 덕분에 모델이 불필요한 특성(Feature)들을 스스로 제거하는 '**특성 선택(Feature Selection)**' 효과를 가집니다.

13. L2 정규화 (Ridge Regularization)

L2는 가중치 값의 **제곱의 합**에 벌칙을 부과합니다. 이 벌칙은 가중치들이 너무 커지는 것을 막아 모든 가중치가 작고 고르게 분포되도록 유도합니다. L2는 모델의 복잡도를 완화하고 과적합을 방지하는 데 가장 널리 사용됩니다.

14. 정규화 비율 (Regularization Rate)

↘ 비유: 벌칙의 '강도'

정규화 비율(또는 λ)은 정규화 벌칙을 손실 함수에 얼마나 강하게 반영할지를 결정하는 값입니다.

- **비율이 높으면:** 벌칙이 강해져 가중치가 매우 작아지고, 과적합은 막을 수 있지만, 모델이 너무 단순해져서 **과소적합(Underfitting)**이 발생할 수 있습니다.
- **비율이 낮으면:** 벌칙이 약해져 정규화 효과가 미미할 수 있습니다.
이 값은 사용자가 직접 설정해야 하는 하이퍼파라미터 중 하나입니다.