

Curso: Introdução a Sistemas Multiagentes Robóticos e Embarcados

- 1 Introdução a Sistemas Multiagentes (SMA)
 - 1.1 A abordagem de agentes
 - 1.2 O modelo Belief-Desire-Intention (BDI)
 - 1.3 A ferramenta de desenvolvimento: ChonIDE
 - 1.4 O framework de desenvolvimento de SMAs Jason
 - 1.4.1 Crenças
 - 1.4.2 Objetivos e Planos
 - 1.4.3 Ações internas
 - 1.4.4 Exercícios
- 2 Sistemas Multiagentes Robóticos e Embarcados
 - 2.1 O agente ARGO
 - 2.2 Simulação
 - 2.2.1 Arquitetura de integração com simuladores
 - 2.2.2 O simulador WeBots
 - 2.2.3 Exercícios