

# 실무요건 기반 핀테크 데이터분석가 과정

- 딥러닝 RNN -

핀인사이트 데이터분석가 김현진 jinny@fins.ai

# RNN

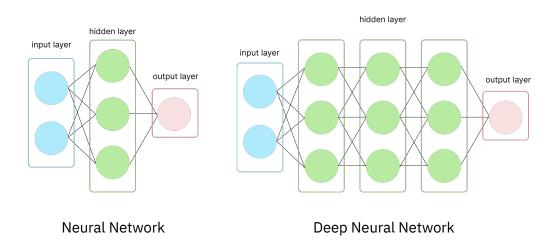
### **RNN(Recurrent Neural Network)**

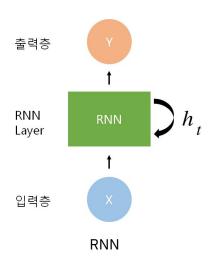
#### ✔ RNN(순환신경망)

- 가장기본적인 인공신경망 시퀀스 모델로, 입력과 출력을 <u>시퀀스 단위</u>로 처리하는 모델
- 순차데이터(sequential data)

: '순서'를 가진 데이터로 순서가 변경될 경우 데이터의 특성을 잃어버리는 데이터를 의미함 예) 문장, 주가, 날씨, DNA 유전정보 등의 시계열 데이터(time series data)

## Neural Network와 RNN의 구조적 차이





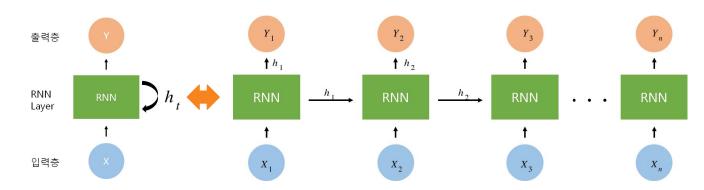
### Neural Network의 문제점

- 뉴럴네트워크(Neural Network)의 경우 각 레이어에 사건이나 단어에 대한 정보를 담고있음
- 하지만, 새로운 단어와 사건에 대해 예측하는 경우 이전 단어와 사건을 기반하기 때문에
   새로 등장한 단어를 예측하지 못한다는 단점이 있음
- 이 문제를 해결하기 위해 등장한 것이 RNN모델
- 즉, RNN의 경우 사건/문맥의 앞에 주어진 정보의 흐름을 활용하여 정답을 예측할 수 있는 모델

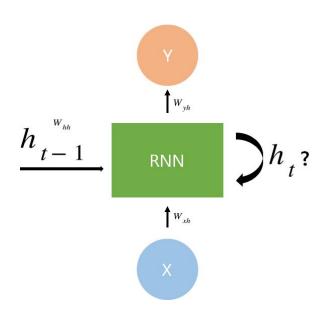
### RNN 구조적 특징

#### ✔ RNN 기본구조

- RNN Layer = 순환층 = cell
- RNN Layer의 출력 결과 = hidden state = hidden vector
- hidden state로 인한 정보의 지속성



### hidden state 계산



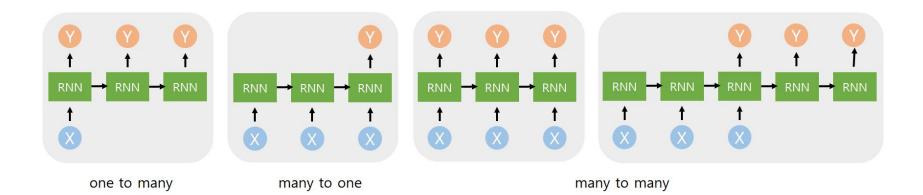
$$h_t = f_w(h_{t-1}, X_t) = = \tanh(W_{hh}h_{t-1} + W_{xh}X_t)$$

h <sub>t</sub>	- 현재 RNN셀에서 계산한 히든 스테이트 - 다음 RNN셀의 입력으로 전달됨
h <sub>t-1</sub>	<ul> <li>이전 RNN셀에서 계산한 히든 스테이트</li> <li>현재 RNN셀의 입력으로 전달됨</li> <li>첫번째 RNN셀은 이전 히든 스테이트가 없음(h<sub>t-1</sub> =0)</li> </ul>
$W_{hh}$ , $W_{xh}$ , $W_{yh}$	- 학습 대상이 되는 가중치

위의 식을 사용해 hidden state를 계산 했다면, 아래 식을 사용해 예측값을 구할 수 있음

$$Y_t = W_{hy}h_t$$

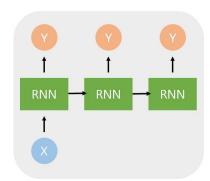
### RNN은 아래 그림과 같이 4가지 응용모형이 있음



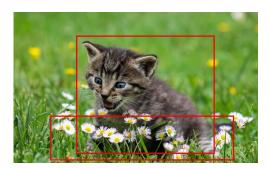
### One to Many

: 하나의 입력을 받아 RNN 층을 통과하면 여러개의 출력값을 내보내는 모형

- 출력갯수는 정해져 있지 않고 사용자가 결정함



- 이미지 캡셔닝
- : 컴퓨터가 이미지 데이터를 입력받은 후 이미지에 적합한 설명을 자동으로 붙여주는 방법
  - 입력값으로 이미지 데이터를 넣으면 출력값으로 이미지를 설명하는 문장이 나옴(여러개 가능)



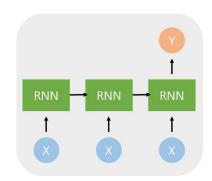
RNN

A cat sitting in the middle.

Flowers bloom in front of the cat

#### ✓ Many to One

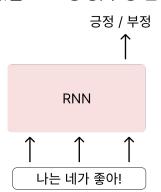
: 여러개 입력을 받아 RNN층을 통과하여 하나의 출력을 내보내는 모형



#### ■ 감정분석

: 어떤 문장이나 문서에 대한 주관적 극성을 분류하는 방법

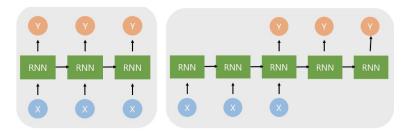
- 문서(문장)을 토큰화하고, 토큰화된 단어는 여러개의 입력이 되어 RNN층을 통과하게 되면 긍정 혹은 부정의 확률값이 출력됨. 확률값을 보고 긍정,부정 판단 가능



#### Many to Many

: 여러개의 입력값을 받아 RNN층을 통과하여 여러개의 출력값을 내모내는 모형

- 아래 그림과 같이 입력과 출력의 갯수가 같은경우와, 같지않은 경우 두가지 모형이 존재함
- 입력과 출력의 갯수가 같은 경우를 우는 'Seq2Seq'라 부름



#### ■ 개체명인식

: 단어가 입력되면, 입력된 단어가 어떤 유형(사람, 장소, 조직, 시간 등)에 속하는지 인식하는 방법

- 문서(문장)을 토큰화하고, 토큰화된 단어는 여러개의 입력이 되어 RNN층을 통과하게 되면 긍정 혹은 부정의 확률값이 출력됨. 확률값을 보고 긍정,부정 판단 가능

#### ■ 기계번역

가치를 높이는 금융 인공지능 실무교육

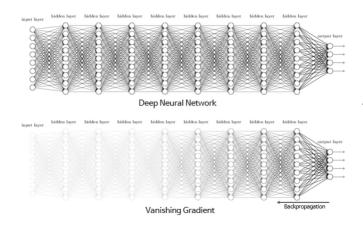
FIN INSIGHT Copyright FIN INSIGHT. All Right Reserved

### RNN 한계점

#### ✔ 장기의존성 문제

- 예측하는 문장의 길이가 길어지는 경우 hidden state를 통해 넘겨받게 되는 정보의 비중이 점차 줄어듬. 때문에, 먼저 입력된 단어의 반영도는 점차 줄어드는 문제가 발생

### Gradient Vanishing / Gradient Exploding



- \* back propagation
- : 데이터가 입력층에서 출력층으로 가는 것과 반대로 출력층에서 입력층 방향으로 가중치를 업데이트 하는 방법으로, Layer가 많아질수록 가중치를 계속 곱하다보면 값이 0에 수렴하여 기울기가 소실됨

# 실습1

SimpleRNN 실습

# LSTM

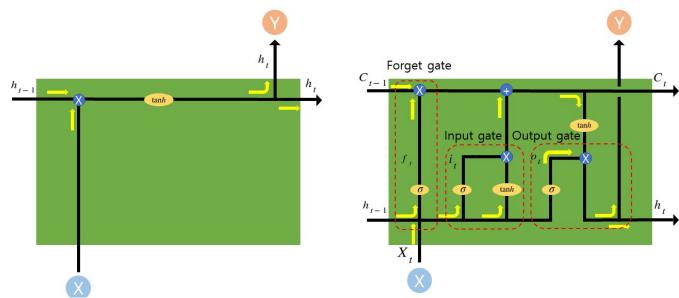
## **LSTM(Long Short Term Memory)**

#### ✔ LSTM(장단기 메모리)

- RNN의 장기의존성문제와 Gradient 문제를 해결하기 위해 고안된 모형
- 'Gate'를 추가하여 기억할것과 잊을것을 선택하여 중요한 정보만 기억하도록 함
- 기존 RNN 모형에비해 학습속도가 빨라짐

## RNN과 LSTM의 구조적 차이

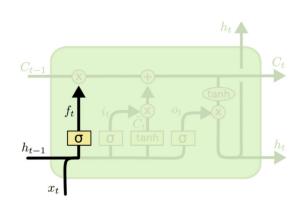
- 기존 RNN에는 단기상태(short-term state)를 의미하는 h<sub>t</sub> 만 존재했는데,
   LSTM에는 Cell State가 추가됨
- LSTM은 장기상태(Long-term state)를 의미하는  $C_t$ 벡터가 추가됨



### ✔ Forget Gate

: 전 단계에서 받은 정보를 얼마나 잊어버릴지에 대한 값을 결정함

- 입력값으로  $h_{t-1}$ 와  $X_t$ 를 받아 계산한 후 시그모이드 $(\sigma)$ 를 통해  $0 \sim 1$  사이 값으로 변환하면 이전 정보를 얼마나 잊어버릴지에 대한 계산



$$f_{t} = \sigma \left( W_{xf}^{T} \cdot X_{t} + W_{hf}^{T} \cdot h_{t-1} + b_{f} \right)$$

f <sub>t</sub>	- 정보를 잊을 확률값
$W_{xf}^{T}$	- forget gate 입력 가중치
X <sub>t</sub>	- 입력
$W_{hf}^{T}$	- forget gate 히든 스테이트 가중치
h <sub>t-1</sub>	- 이전 히든 스테이트
b <sub>f</sub>	- 편향

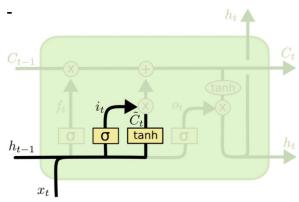
### 🗸 현재 Cell의 정보 $\overset{\sim}{C}$

- : 현재 cell의 정보를 얼마만큼 반영할지에 대한값을 결정함
- 입력값으로는  $h_{t-1}$ 와  $X_t$ 를 받아 계산하고 하이퍼블릭 탄젠트를 취해 현재 Cell의 정보를 얼마나 반영할지를 계산

#### ✓ Input Gate

: 현재 cell의 정보인  $\stackrel{\sim}{C}$  를 얼마나 반영할것인가에 대한 값을 계산

- 입력값으로  $X_t$ 와  $h_{t-1}$ 을 입력받아 Input Gate를 생성한 후 시그모이드 함수를 통해 Forget Gate와 마찬가지로 0과 1사이의 값으로 변환

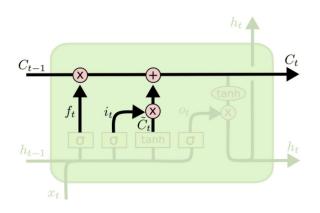


$$\begin{split} i_t &= \sigma \Big( \ W_{xi}^T \cdot X_t + W_{hi}^T \cdot h_{t-1} + b_i \Big) \\ \widetilde{C} &= \tanh \Big( \ W_{xg}^T \cdot X_t + W_{hg}^T \cdot h_{t-1} + b_g \Big) \end{split}$$

### ✓ Cell State(C<sub>+</sub>)

:  $C_t$ 의 값은 Forget Gate와 Input Gate에서 전 단계의 정보와 현재의 정보를 얼마나 잊어버리고 기억할지에 대한 합

- forget gate와 input gate 값이 사전에 먼저 계산되어야함
- C, 값은 바로 출력되어 다음 cell로 값이 넘어감



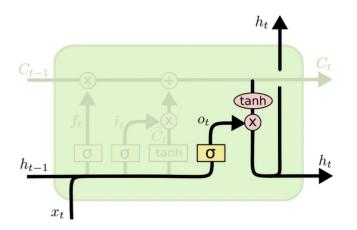
$$C_t = f_t * C_{t-1} + i_t * \overset{\sim}{C}_t$$

$$0 \text{ The part of the par$$

### **✓** Output Gate

: 다음 hidden state로 얼마만큼의 hidden vector( $h_{+}$ )가 넘어가게 될지에 대한 값 계산

- 입력값으로  $X_t$ 와  $h_{t-1}$ 을 입력받아 output Gate를 생성한 후 시그모이드 함수를 통해 forget gate와 마찬가지로 0과 1사이의 값으로 변환



$$o_{t} = \sigma \left( W_{xo}^{T} \cdot X_{t} + W_{ho}^{T} \cdot h_{t-1} + b_{o} \right)$$

$$h_{t} = o_{t}^{*} \tanh \left( C_{t} \right)$$

# 실습2

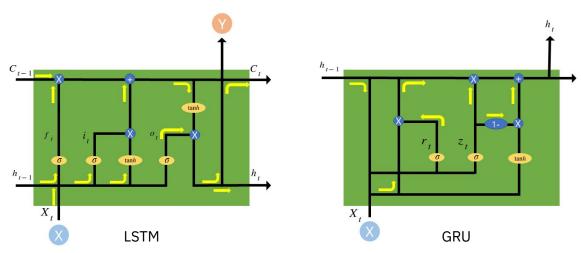
LSTM 실습

# GRU

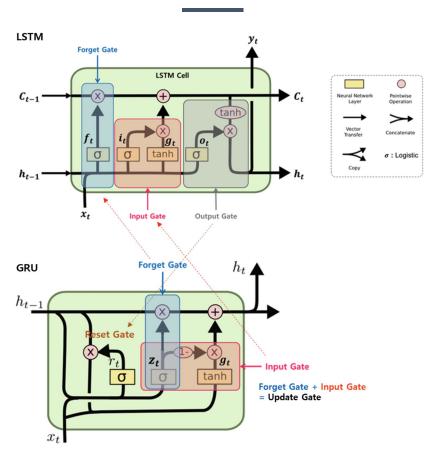
## **GRU(Gated Recurrent Unit)**

#### ✔ GRU(게이트 순환 유닛)

- LSTM 모델을 간소화한 모델 (LSTM gate 3개 -> GRU gate 2개)
- LSTM 모델보다 파라미터가 적어 연산비용이 적게들고, 학습속도가 빠름
- Forget Gate와 Input Gate를 합쳐 Update Gate를 만들고, Reset Gate를 추가함



## LSTM과 GRU 비교

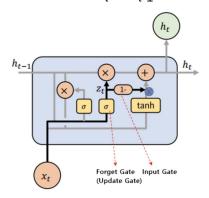


### GRU 구조

#### ✔ Update Gate

: 데이터를 얼마나 활성화 할 것인가 혹은 얼마나 업데이트 할 것인가에 대한 값을 계산

- forget gate의 부분과 input gate의 부분을 모두 제어함
- $z_{t} = 1$ 이면 forget gate가 열리고 input gate는 닫힘
- 반면, z, = 0이면 forget gate 닫히고 input gate 열림
- 입력으로  $X_t$ 와  $h_{t-1}$ 를 받고 이것을 시그모이드를 취하면  $z_t$ 를 구할 수 있음



$$z_{t} = \sigma \left( W_{xz}^{T} \cdot X_{t} + W_{hz}^{T} \cdot h_{t-1} + b_{z} \right)$$

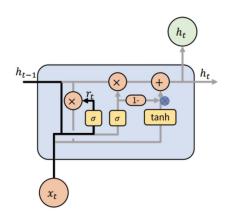
참고 ) forget gate =  $z_t$  = 이전 정보의 비율 input gate = 1 -  $z_t$  = 현재정보의 비율

### GRU 구조

#### ✓ Reset Gate

: Reset Gate는 전 단계에서 받은  $h_{t-1}$ 와 새로운 입력인  $X_t$ 의 각각을 얼마만큼 합칠지에 대한 값을 계산 즉, 이전 정보에서 얼마만큼을 선택하여 내보낼지에 대한 계산

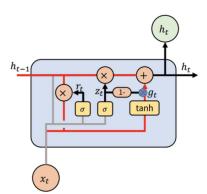
- LSTM의 output gate와 유사



$$r_{t} = \sigma \left( W_{xr}^{T} \cdot X_{t} + W_{hr}^{T} \cdot h_{t-1} + b_{r} \right)$$

$$\widetilde{C} = \tanh\left(W_{xg}^T \cdot X_t + W_{hg}^T \left(r_t * h_{t-1}\right) + b_g\right)$$

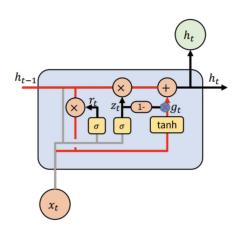
$$h_t = z_t * h_{t-1} + \left(1 - z_t\right) * \widetilde{C}$$



### GRU 구조

## $m{ec{C}}$ , hidden state

:Reset gate 값을 사용하여 현재 셀의 값( )을 계산하고, 구한 현재 셀의 값과 update gate를 사용하여 새로운 hidden state값을 계산



$$\widetilde{C} = \tanh\left(W_{xg}^T \cdot X_t + W_{hg}^T \left(r_t * h_{t-1}\right) + b_g\right)$$

$$h_t = z_t * h_{t-1} + \left(1 - z_t\right) * \widetilde{C}$$

실습3

GRU 실습