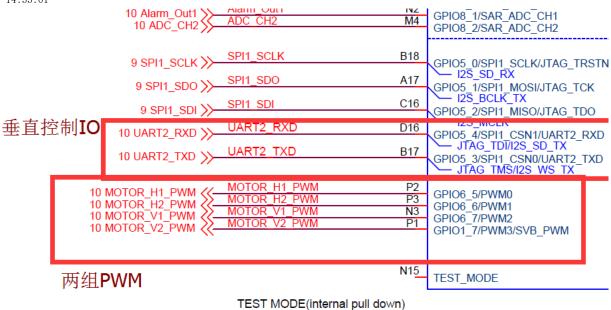
```
J3
                                            G2
                                            G3
                         CS0
9 SPI1 IO CS0
                                            H1
   9 LENS_PI-Z
                                            H4
      9 AF VD
                                            H3
                        HORZ0
10 DOME HORZ
                                            G4
10 DOME HORZT
                                            G1
   9 LENS PI-F
```

王宁奎 14:33:01



· Zo · ···ob Z (internal pair do ····)

TEST MODE

测试结果:

- 1: 动态更改 pwm 占空比时,不能先关闭再开,会导致 pwm 频率变化
- 2: 看起来 转动速率与 gpio 跳变频率有关
- 3: 步进电机的频率 要在 100~hz $^{\sim}$ 250~hz 内,50hz $^{\sim}$ 100~hz 会导致电机壳体共振,250~hz 以上 会导致 失步 根本转动不了,好像方向 变化的太快 ,就不知道往哪走了