

1: 目标 gm8136

source : iperf2.0.5 (iperf 3 会有问题 少了 gcrd.o 解决不了)

iperf交叉编译:

1、PATH中有arm-linux相关工具

2、\$./configure --host=arm-linux

#define HAVE_MALLOC 0

改为

#define

HAVE_MALLOC 1

/* #undef HAVE_QUAD_SUPPORT */ 改为

#define HAVE_QUAD_SUPPORT 1

#define malloc rpl_malloc

改为

/* #undef malloc */

3、\$ make

出错:

./iperf

./iperf: can't load library 'libstdc++.so.6'

要静态编译:

\$cd iperf-2.0.4/src

\$vi Makefile

在CFLAGS和CXXFLAGS都加-static参数

CFLAGS = -O2 -static

CXXFLAGS = -O2 -static

iperf使用:

1. 在pc上以服务器模式启动iperf

iperf -s

2. 将交叉编译的iperf拷贝到arm开发板上

./iperf -c 192.168.2.65 -i 5 -t 60

//192.168.2.65是我的pc端ip地址

//-i 5表示arm板子上启动的client每5s打印一下速度信息;

//-t 60表示测试60s;