乒乓球等理

指導老師:陳朝烈

成員:電子工程系4甲 0652054

成員:電子工程系4甲 0652074

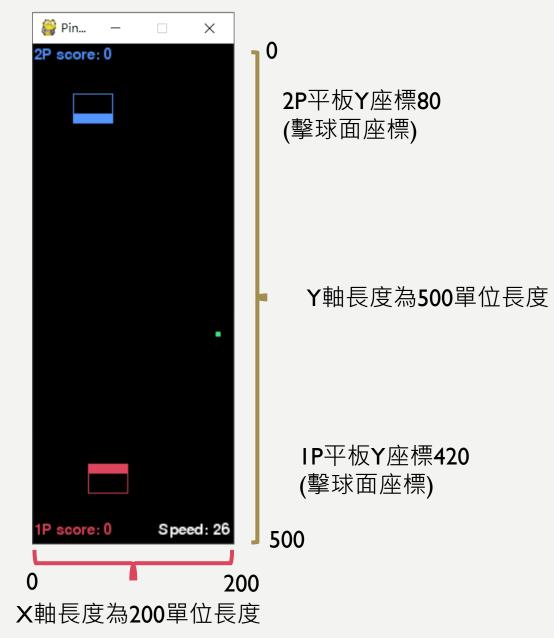
沈易賢

周登豐

專案功能需求一限制需求

- 作業系統: win10版本
- 軟體版本:python3.8
- Mlgame版本為最新8.0版本

專案限制-基本遊戲



• 遊戲規則:

發球為IP往2P移動,球若撞擊到邊界或平板則會反彈,若球移動到IP平板的後方,則判別2P得分,反之亦然。

• 物件大小:

球5×5單位面積 平板40×30單位面積 場地200×500單位面積

• 變動係數:

球的初始速度為每frame移動 ±7單位,每過100frames則 增加±1,如果球速超過40, 則此回合為平局遊戲。

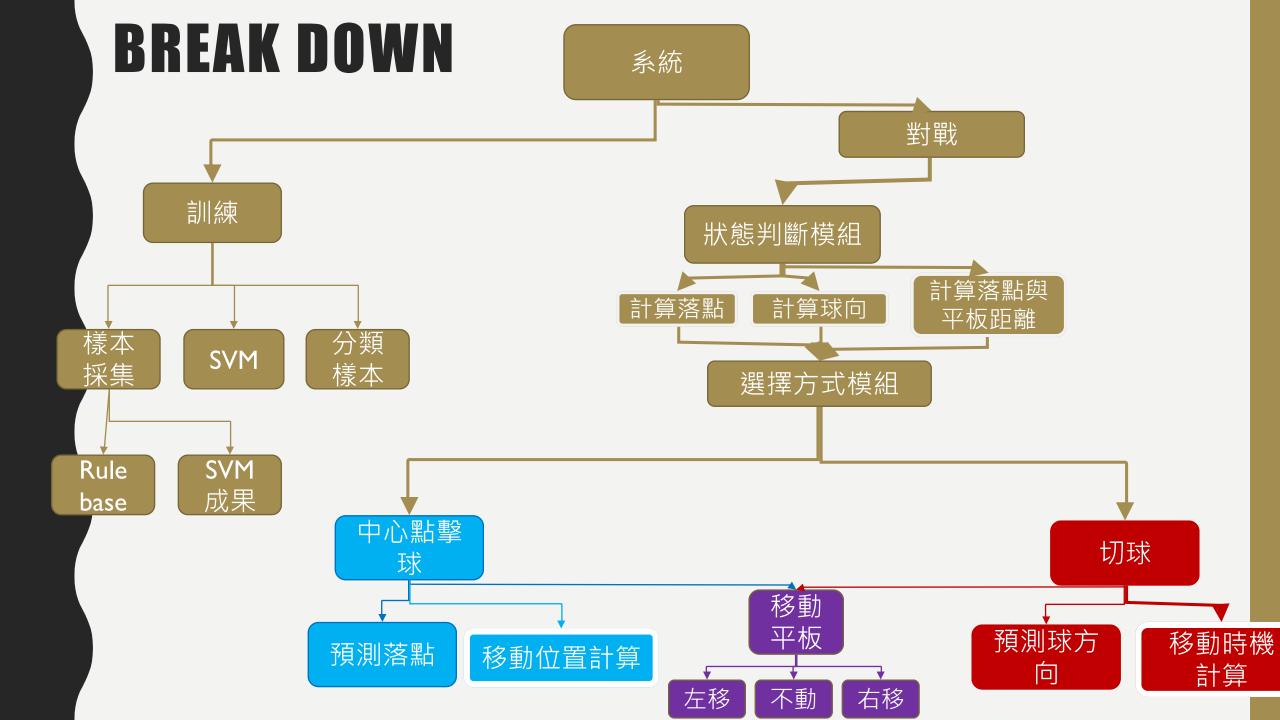
專案功能需求-效能需求

• FPS>60

需求-功能需求

功能需求:

- 預測對方擊球後落點
- 平板以中心接球
- 在速度到達15以前不失誤
- 切球(左右移動直到擊完球)



架構圖

球的當前座標 狀態判斷模組 切球模組 預測球方向 計算球向 當前球速 選擇A方案 移動量 計算落點 球向 切球時機 計算落點與 板子的當前座標 落點 左右移動 移動時機 平板距離 與時機 計算 移動模組 距離 球向 左移 右移 座標 不動 中心點擊球模組 抉擇接球方案 預測落點 移動量 **上接球時機** 左右移動 移動位置計算 與時機

架構圖

球的當前座標 狀態判斷模組 切球模組 預測球方向 計算球向 當前球速 移動量 計算落點 切球時機 計算落點與 板子的當前座標 左右移動 移動時機 平板距離 與時機 計算 移動模組 距離 球向 左移 右移 座標 不動 中心點擊球模組 抉擇接球方案 預測落點 選擇B方案 移動量 落點 ·接球時機 左右移動 距離 移動位置計算 與時機

特徵選取

- 樣本初始化
- 可視化
- 聚類 clustering
- Feature 定義

球座標(X,Y) 板座標(X) 向量(X,Y)

程式

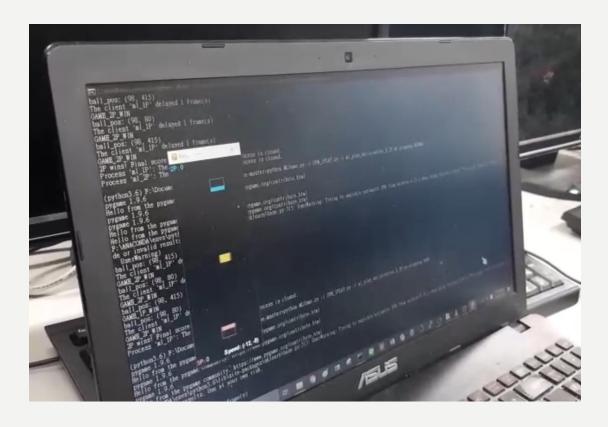
```
import pickle
from sklearn.linear model import LinearRegression
import numpy as np
import math
import random
filename = "C:\\Users\\User\\Student\\machine-learning-main54\\machine-learning-main\\final\\SVM3.sav"
model = pickle.load(open(filename, 'rb'))
ball position history = []
BallPosition=[]
ball served random=random.randrange(1,3)
wait frame=0
class MLPlav:
    def __init__(self, side):
        @param side A string "1P" or "2P" indicates that the `MLPlay` is used by
              which side.
        self.ball served = False
                                   #未發球
        self.side = side
    def update(self, scene info):
    global wait frame
     while True:
        if scene info["status"] != "GAME ALIVE":
                                                   #比出勝負
            return "RESET" #遊戲重製
        if not self.ball served: #如果未發球
            self.ball served = True
           print("ball pos:", scene info["ball"])
            if(ball served random==1):
               return "SERVE TO RIGHT" #往右發球
            else:
               return "SERVE TO LEFT" #往左發球
        else:
           ball position history.append(scene info["ball"])
           BallPosition=np.asarray(ball position history[-1])
            PlatX = np.asarray(scene info["platform 1P"][-2])
            Ball Vx=np.asarray(scene info["ball speed"][-2])
            Ball Vy=np.asarray(scene info["ball speed"][-1])
            data x = np.hstack((BallPosition, PlatX, Ball Vx, Ball Vy))
```

```
input_data_x = data_x[np.newaxis, :]
move = model.predict(input_data_x)
#move=math.floor(move*10)
print(move)

if(move <0):
    return "MOVE_LEFT"
elif(move >0):
    return "MOVE_RIGHT"
else:
    return "NONE"
return "NONE"

def reset(self):
    """
    Reset the status
    """
    self.ball_served = False
    ball_served_random=random.randrange(1,3)
```

驗證



Easy 0:3 | C1 win | 最高球速:17
Normal 1:3 | C1 win | 最高球速:24
Hard 0:3 | C1 win | 最高球速:12

https://www.youtube.com/playlist?list=PLbXiz87WNdzaFXTzPJMpj0G-Go6Y64_xn&fbclid=IwARIbZtbi05EbcBkTdAWCttnr0vvA6KghyTOwazqRXvai-8zc9ZGA3etZezw