## Fallstudien II

Laura Kampmann, Christian Peters, Alina Stammen

12. Dezember 2020

#### Inhalt

- 1. Einleitung
- 2. Task I: Data Rate Prediction

Gradient Boosted Trees

**ARIMA** 

Validierung

 Task II - Handover Vorhersage und Link Lifetime Lösungsansatz Task II

## Einleitung

### **Einleitung**

- Motivation: Verbesserung mobiler Kommunikation von Endgäten
  - $\rightarrow$  Vermeiden von z.B. "packet loss" und als Folge auch Retransmission
- Wie kann das erreicht werden?
  - $\rightarrow$  Datenratenprädiktion um optimalen Zeitpunkt zum Senden von Daten zu ermitteln

## Datenbeschreibung

#### Situation:

- echt Welt Messungen im öffentlichen LTE Netzwerk der 3 deutschen Mobilfunkanbieter o2, T-Mobile und Vodafone
- Aufteilung in mehrere Szenarien: "campus", "urban", "suburban" und "highway"
- pro Mobilfunkanbieter und Szenario wurden 10 Testfahrten durchgeführt

## **Datenbeschreibung**

- "context": passive Messungen 1s
  - $\rightarrow$  RSRP
  - ightarrow RSRQ
  - $\to \textbf{CQI}$
  - ightarrow TA
  - $\rightarrow$  velocity
  - $\rightarrow$  Cell ID
  - $\rightarrow$  payload size
- "ul" / "dl": aktive Messungen 10s
  - $\rightarrow$  throughput Datenrate
- ullet "cells": ightarrow RSRP / RSRQ der Nachbarzellen

- Ziel: Evaluation von neuen anticipatory vehicular communication systems durch möglichst realitätsnahe Simulationen [3]
  - ⇒ Ansatz: Data-Driven Network Simulation
- Durch Machine Learning Modelle sollen möglichst realistische Vorhersagen der Datenraten generiert werden
- Hoffnung: Bessere Aussagekraft der Simulationen durch Einsatz echten Datenmaterials

\_\_\_\_

**Gradient Boosted Trees** 

#### **Gradient Boosted Trees**

- Kann man aus vielen "schwachen" Lernern einen starken Lerner konstruieren?
  - ⇒ Ja, Boosting ist eines der mächtigsten Konzepte des Machine Learning [2]
- Kombination von einfachen CART Bäumen zu einem starken Ensemble
  - ⇒ Ähnlich zu Random Forest
- Der Unterschied zum Random Forest liegt im Training!

## **Training von Gradient Boosted Trees**

- Bäume werden nacheinander zum Ensemble hinzugefügt
- Jeder neue Baum versucht, die Schwächen seiner Vorgänger "auszubügeln"
  - ⇒ Additives Training
- Je mehr Bäume aufgenommen werden, desto geringer wird der Training-Error (das Modell wird aber komplexer)
  - ⇒ Kontrolle des Bias-Variance Tradeoffs
  - ⇒ Zusätzlich gibt es Regularisierungs-Parameter

## Implementierung: XGBoost

- Liefert state-of-the-art Performance in einer Vielzahl von ML-Problemen
- In 2015 haben 19/25 Gewinner von Kaggle-Competitions XGBoost eingesetzt
- Kann problemlos auf mehrere Milliarden Training Samples skaliert werden
- Lässt sich aber auch hervorragend auf ressourcenbegrenzten Systemen einsetzen [1]

**ARIMA** 



**Figure 1:** Grafik der auf der ersten Testfahrt im Szenario "Highway" gemessenen Datenübertragungsrate.

- Zeitreihe  $y_1, ..., y_n$  (Zielvariable)
- k Zeitreihen  $x_{i,1},...,x_{i,n}$  für i=1,...,k (Einflussvariablen)

#### **Lineares Regressionsmodell**

$$y_t = c + \beta_1 x_{1,t} + ... + \beta_k x_{k,t} + \epsilon_t$$
 mit Fehler  $\epsilon_t$  und Konstante $c$ 

Annahmen an Fehler:

- $\forall t \in \{1, ..., n\} : E(\epsilon_t) = 0$
- $\forall s, t \in \{1, ..., n\} s \neq t : Cov(\epsilon_s, \epsilon_t) = 0$
- $Cov((\epsilon_1,...,\epsilon_n)^T) = \sigma^2 \mathbb{1}_n$

#### Annahmen sind in unserer Situation nicht einhaltbar!

### ARMA(p, q) Zusammengesetzes Modell aus

- AR(p) (Auto Regressive):  $y_t = c + \phi_1 y_{t-1} + ... + \phi_p y_{t-p} + e_t$  mit Fehler  $e_t$  und Konstantec
- MA(q) (Moving Average):  $y_t = c + e_t + \theta_1 e_{t-1} + ... + \theta_q e_{t-q}$  mit White Noise  $e_t, e_{t-1}, ..., e_{t-q}$  und Konstante c

#### Zusammengesetzt:

$$y_t = c + \underbrace{\phi_1 y_{t-1} + \ldots + \phi_p y_{t-p}}_{AR(p)} + \underbrace{\theta_1 e_{t-1} + \ldots + \theta_q e_{t-q}}_{MA(q)} + e_t$$

### Anwendung auf Regressionsfehler

<u>Erinnerung</u>: Fehler  $\epsilon_t$  des linearen Modells sind autokorreliert  $\Rightarrow$  erfüllen Voraussetzungen nicht

Lösung: Wende ARMA-Modell auf Fehler an

$$\epsilon_t = c + \phi_1 \epsilon_{t-1} + \dots + \phi_p \epsilon_{t-p} + \theta_1 e_{t-1} + \dots + \theta_q e_{t-q} + e_t$$

#### Modellgleichung Regression mit ARMA-Fehlern:

$$y_t = c + \sum_{i=1}^k \beta_i x_{i,t} + \sum_{j=1}^p \phi_j \epsilon_{t-j} + \sum_{\substack{k=1 \ \text{vergangene Fehler LM}}}^q \theta_k e_{t-k} + e_t$$

#### h-Schritt Punktvorhersage

- Ersetze Beobachtungen zu zukünftigen Zeitpunkten mit deren Vorhersagen
- Ersetze Fehler an vergangenen Zeitpunkten durch das entsprechende Residuum
- Ersetze Fehler an zukünftigen Zeitpunkten durch 0

Beispiel: 
$$h = 2, k = 1, p = 2, q = 2$$

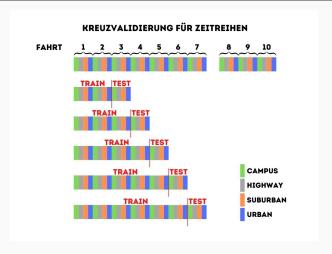
$$\begin{aligned} y_t &= c + \beta_1 x_t + \epsilon_t \text{ mit } & \epsilon_t &= \phi_1 \epsilon_{t-1} + \phi_2 \epsilon_{t-2} + \theta_1 e_{t-1} + \theta_2 e_{t-2} + e_t \\ \widehat{y_{t+1}} &= c + \beta_1 x_t + \widehat{\epsilon_{t+1}} \text{ mit } \widehat{\epsilon_{t+1}} &= \phi_1 \epsilon_t + \phi_2 \epsilon_{t-1} + \theta_1 e_t + \theta_2 e_{t-1} + \underbrace{\widehat{e_{t+1}}}_{=0} \\ \widehat{y_{t+2}} &= c + \beta_1 x_t + \widehat{\epsilon_{t+2}} \text{ mit } \widehat{\epsilon_{t+2}} &= \phi_1 \widehat{\epsilon_{t+1}} + \phi_2 \epsilon_t + \theta\underbrace{\widehat{e_{t+1}}}_{=0} + \theta e_t + \underbrace{\widehat{e_{t+2}}}_{=0} \end{aligned}$$

## Validierung

#### k-fache Kreuzvalidierung

- beachtet Abhängigkeit der Datenpunkte nicht
- zerstört zeitliche Komponente
- verwendet eventuell zukünftige Beobachtungen für Prognose der Gegenwart
- ⇒ Kreuzvalidierung für Zeitreihen

## **Validierung**



**Figure 2:** Grafik der auf der ersten Testfahrt im Szenario "Highway" gemessenen Datenübertragungsrate.

Validierung

Task I: Data Rate Prediction

## frame

hallo

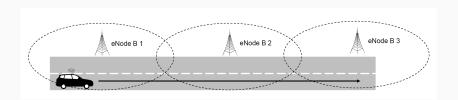
und Link Lifetime

Task II - Handover Vorhersage

## Aufgabenstellung Task II

#### Vorhersage des Handovers und Link Lifetime

- Vergleich des RSRP Wertes zur verbundenen Zelle sowie zu den Nachbarzellen
- Vorhersage des Handovers durch Angabe der Link Lifetime



## Task II - Handover Vorhersage

und Link Lifetime

Lösungsansatz Task II

## Lösungsansatz Task II

**Idee**: Prädiktionsmodell für Link Lifetime mit Einfluss des RSRP der verbunden sowie der Nachbarzellen

- $\rightarrow$  Datentransformation nötig
  - Anpassen der RSRP Messwerte in "Cells" an RSRP Werte in "Context"
  - Cell Id  $\rightarrow$  eNodeB
  - ullet eNodeB Wechsel o Response Variable Link Lifetime

time_s <sup>‡</sup>	rsrp_dbm	ci <sup>‡</sup>	scenario <sup>‡</sup>	provider	enodeb <sup>‡</sup>	drive_id <sup>‡</sup>	rsrp_neighbor <sup>‡</sup>	link_lifetime
0.06	-98	13828122	campus	02	54016	1	-99	18.01
1.07	-101	13828122	campus	02	54016	1	-104	17.00
2.07	-101	13828122	campus	o2	54016	1	-104	16.00
3.07	-94	13828122	campus	02	54016	1	-100	15.00
4.07	-94	13828122	campus	02	54016	1	-100	14.00

#### Prädiktionsmodell Task II

- Anwendung des Prädiktionsmodells XGBoost um Link Lifetime vorherzusagen
- Validierung analog zu Task I mit Zeitreihenkreuzvalidierung



#### Literatur i



T. Chen and C. Guestrin.

Xgboost: A scalable tree boosting system.

CoRR, abs/1603.02754, 2016.



T. Hastie, R. Tibshirani, and J. Friedman.

The elements of statistical learning: data mining, inference and prediction.

Springer, 2 edition, 2009.



B. Sliwa and C. Wietfeld.

Data-driven network simulation for performance analysis of anticipatory vehicular communication systems.

IEEE Access, 7:172638-172653, 2019.