

Eclipse X - BMS

Par

Daigneault-St-Arnaud, Christian, DAIC30099006

26 février 2017

ÉCOLE DE TECHNOLOGIE SUPÉRIEURE
UNIVERSITÉ DU QUÉBEC

Table des matières

| | | |
|----------|---|----------|
| 1 | Lecture de tension des modules | 1 |
| 1.1 | Objectifs | 1 |
| 1.2 | Circuit analogique | 1 |
| 1.2.1 | Schéma | 1 |
| 1.2.2 | Analyse | 1 |
| 1.2.3 | Conclusion | 1 |
| 1.3 | Circuit digital | 2 |
| 1.3.1 | Protocole de communication | 2 |
| 1.3.2 | Lecture d'un voltage de reference | 2 |
| 1.3.3 | Lecture de la tension du module | 3 |

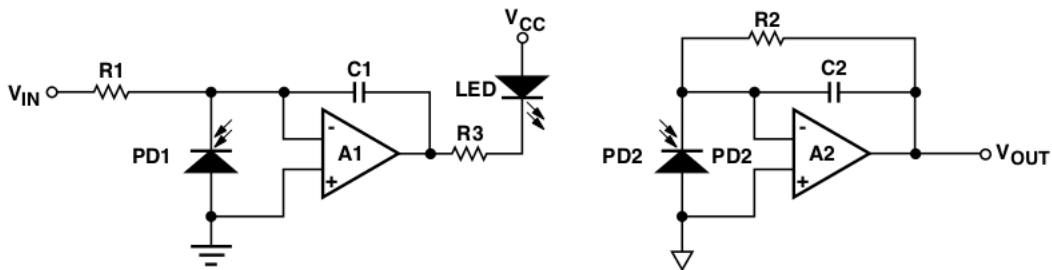
1 Lecture de tension des modules

1.1 Objectifs

Nous désirons avoir une lecture très précise ($\pm 2\text{mV}$) du modules. Afin de pouvoir brancher les modules dans n'importe quel ordre sur le BMS, nous devons faire en sorte que les lectures de tension sont isolées. Le circuit doit consommer un minimum de courant puisqu'il sera alimenté par le modules.

1.2 Circuit analogique

1.2.1 Schéma



1.2.2 Analyse

BOM

| Part number | Description | Prix (total) |
|-------------|-----------------------|--------------|
| BU7421SG-TR | Op-amp (2x) | 2\$ |
| LOC110STR | Optocoupleur linéaire | 4.09\$ |
| | | 6.09\$ |

Prix de digikey pour 1 unité

Analyse de la solution

| Avantage | Désavantage |
|---------------------|---|
| Peut de composantes | Précision de $\pm 1\%$ |
| Robuste | L'optocoupleur linéaire est gros (SOIC 8) |
| | Consomme beaucoup de courant (10mA max) |

1.2.3 Conclusion

Le circuit analogique autour de l'optocoupleur linéaire n'est pas assez précis pour être considéré comme viable pour le projet. De plus, il consomme beaucoup trop de courant pour pouvoir être toujours en marche. Il faudrait ajouter un circuit pour désactiver la lecture lorsqu'elle n'est pas utilisée. Ceci enlève l'avantage d'utiliser cette solution.

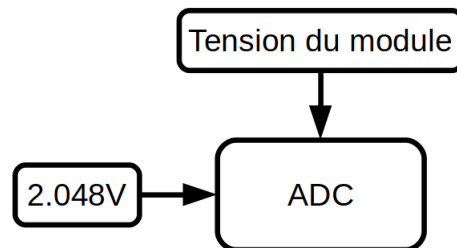
1.3 Circuit digital

1.3.1 Protocole de communication

Les ADC externes utilisent souvent les même trois interface de communication sériel : UART, I2C et SPI. Puisque nous avons un nombre limité de ces périphérique sur le microcontrôleur, nous aurons besoin d'un bus qui permet d'avoir un maximum d'ADC. Il nous reste donc le choix entre le I2C et le SPI. Le SPI demanderais d'avoir un circuit d'isolation considérablement plus gros et dispendieux que le I2C. Le SPI à deux fils de plus que le I2C (1 pour le data et 1 pour choisir le "slave"). Le protocol choisis est le I2C et le circuit d'isolation est le ISO1541DR. Malheureusement, le circuit consomme un petit peu moins de 5mA. Nous devons donc avoir une alimentation qui permettra de désactiver l'alimentation du côté du modules lorsque le système ne sera pas en marche.

1.3.2 Lecture d'un voltage de reference

La première solution envisagé étaient de lire un voltage de référence avec le ADC. Puisqu'on connait la tension à l'entrée, il est possible de déterminer la tension de l'alimentation du ADC avec la valeur de la lecture. Le ADS1013 avait été retenue puisqu'il a une alimentation de 2 à 5.5V, un quiescent current de $150\mu A$ et une résolution de 12 bits. Cependant, ce ADC a une entrée différentielle et nous aurions seulement utilisé la moitié de la plage. Nous nous retrouverions ainsi avec une résolution de 11 bits. En utilisant un voltage de référence de 2.048V, nous obtiendrions une précision de 4.2mV lorsque le module est à 4.2V. Nous sommes près de nos objectifs mais le voltage minimum pour l'alimentation de l'isolateur I2C (3V) fait en sorte que cette solution ne peut être envisagée.



1.3.3 Lecture de la tension du module

Pour pouvoir mesurer la tension du module, l'alimentation du ADC doit être au dessus du voltage maximal du module plus un marge de sécurité. De plus, il est plus intéressant d'utiliser un ADC "single ended" ou "pseudo differential" pour avoir accès à toute la plage. Il est donc nécessaire d'avoir un "boost" pour amener la tension d'alimentation à 5V. Cette tension va alimenter le circuit d'isolation I2C. Un régulateur linéaire sera nécessaire pour alimenter le ADC afin d'avoir un minimum de bruit dans les lecture. Avec un "boost avec l'option shutdown sera utilisé pour que le circuit ne vide pas les batteries lorsque le "battery pack" est entreposé. Un premier ADC, le MCP3221A5T avait été sélectionné mais il fut rejeté puisqu'il est impossible de changer l'adresse du IC (elle doit être changé par la compagnie). En ce moment, les pièces envisagées sont :

BOM

| Part number | Description | Prix (total) |
|---------------------|-------------------------------|--------------|
| ADC121C021C1MM/NOPB | ADC 12 bit I2C | 4.3\$ |
| AP2202K-ADJTRG1 | LDO | 0.63\$ |
| AP3015KTR-G1 | Boost | 1.1\$ |
| ISO1541DR | Isolation I2C | 6.67\$ |
| LTV-816S | Optocoupleur (boost shutdown) | 0.61\$ |
| | | 13.31\$ |

Prix de digikey pour 1 unité

Schéma fonctionnel

