Aula Prolog – Autômato com Pilha

Um autômato com pilha é definido por um 6-upla (Q, A, P, f, q0, F), tal que:

Q é um conjunto de estados.

A é o alfabeto de entrada.

P é o alfabeto da pilha.

$$f: Q \times A \times P \rightarrow Q \times P$$

Descrição da função de transição:

Q é o estado inicial da transição

A é o símbolo da fita que tem que dar match

P é o símblo que deve ser desempilhado

Q é o estado final da transição

P é o símbolo que deve ser empilhado

q0 é o estado inicial.

F é o conjunto de estados finais.

Vamos construir autômato com pilha para reconhecer a linguagem:

$$L = \{0^n 1^n\}$$

A ideia é que:

- 1- A cada símbolo 0 que for lido, devemos empilhar um 0.
- 2- Assim que o símbolo 1 começar a ser lido, devemos desempilhar os zeros.
- 3- Se a fita de entrada estiver vazia e a pilha estiver vazia, a entrada deve ser aceita.
- 4- Caso contrário se:

Ainda há zeros na pilha e a fita estiver vazia, ou

Acabaram os zeros na pilha e ainda existe uns na pilha, ou

Foi encontrado um zero na entrada após um 1, então devemos rejeitar.

$$Q = \{q1, q2, q3, q4\}$$

$$A = \{0, 1\}$$

$$P = \{0, \$\}$$

$$f: q1, e, e \rightarrow q2, \$$$

$$f: q2, 0, e \rightarrow q2, 0$$

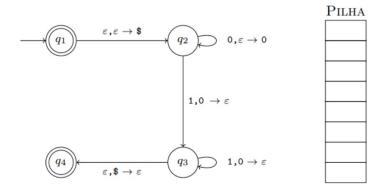
$$f: q2, 1, 0 \rightarrow q3, e$$

$$f: q3, 1, 0 \rightarrow q3, e$$

$$f: q3, e, \$ \rightarrow q4, e$$

$$F = \{q1, q4\}$$

$$L = \{0^n 1^n\}.$$



# Como representar uma função de transição na nossa base de conhecimento?

Termos:

estado inicial da transição fita desepilhamento empilhamento estado final da transição

q(1, 'e', 'e', '\$', 2). q(2, '0', 'e', '0', 2). q(2, '1', '0', 'e', 3). q(3, '1', '0', 'e', 3). q(3, 'e', '\$', 'e', 4).

# Quantos termos deve ter o nosso predicado reconhecedor?

# Qual a condiçãode parada do nosso reconhecedor?

reconhecedor(No, [], []) :- final(No), !.

# Mas mesmo a fita de entrada estando vazia, eu posso empilha e desempilhar?

```
reconhecedor(De,[], Pilha):- q(De, e, L, E, Para),
atualiza_pilha(Pilha, L, E, Nova_Pilha),
reconhecedor(Para, [], Nova_Pilha).
```

#### Como eu atualizo a pilha?

## Qual mudança nós podemos fazer para elimirar a comparação E == e?

# Qual a regra recursiva do reconhecedor para movimento vazio?

```
reconhecedor(De,Fita, Pilha):- q(De, e, L, E, Para),
atualiza_pilha(Pilha, L, E, Nova_Pilha),
reconhecedor(Para, Fita, Nova_Pilha).
```

### Qual a regra recursiva do reconhecedor leitura da fita?

```
\label{eq:conhecedor} $$\operatorname{reconhecedor}(De,Fita,\,Pilha):=q(De,\,X,\,L,\,E,\,Para),$$$$X :== e,$$$$\operatorname{caminha}(X,\,Fita,\,Nova\_Fita),$$$$$\operatorname{atualiza\_pilha}(Pilha,\,L,\,E,\,Nova\_Pilha),$$$\operatorname{reconhecedor}(Para,\,Nova\_Fita,\,Nova\_Pilha).
```

## Como atualizamos a fita?

caminha(H,[H | T],T).

```
Código completo
q(1, 'e', 'e', '$', 2).
q(2, '0', 'e', '0', 2).
q(2, '1', '0', 'e', 3).
q(3, '1', '0', 'e', 3).
q(3, 'e', '$', 'e', 4).
inicio(1).
final(4).
teste(X) :- string_chars(X, Fita),
       inicio(No),
       reconhecedor(No, Fita, []), !.
reconhecedor(No, [], []):- final(No),!.
reconhecedor(De,[], Pilha):- q(De, e, L, E, Para),
                               atualiza_pilha(Pilha, L, E, Nova_Pilha),
                       reconhecedor(Para, [], Nova_Pilha).
reconhecedor(De,Fita, Pilha) :- q(De, X, L, E, Para),
                               X \== e,
                       caminha(X, Fita, Nova_Fita),
                               atualiza_pilha(Pilha, L, E, Nova_Pilha),
                       reconhecedor(Para, Nova Fita, Nova Pilha).
reconhecedor(De,Fita, Pilha):- q(De, e, L, E, Para),
                            atualiza_pilha(Pilha, L, E, Nova_Pilha),
                       reconhecedor(Para, Fita, Nova Pilha).
caminha(H,[H | T],T).
atualiza_pilha(Pilha, L, D, Nova_Pilha):- atualiza_leitura(Pilha, L, P1),
                                        atualiza_escrita(P1, D, Nova_Pilha).
atualiza leitura([L | Pilha], L, Pilha).
atualiza_leitura(Pilha, e, Pilha).
atualiza_escrita(Pilha, E, [E \mid Pilha]) :- E = e, !.
atualiza_escrita(Pilha, e, Pilha).
```