Inbetriebnahme SX-Belegt-Ser-2.10 (ATtiny84 Aufsatzplatine)

- 1. Bestücken (Quarz, OK4 und R4 werden nicht bestückt!)
- 2. Mit 10 V Gleichspannung versorgen
- 3. Stromaufnahme 10..15mA checken
- 4. Arduino-IDE einrichten und
- 5. "Bootloader brennen" wählen (hierbei wird allerdings kein Bootloader gebrannt, sondern nur die "Fuses" gesetzt, zB 8Mhz interner Oszillator)
- 6. Programm "SX_Belegt_Ser_84" auf den Attiny hochladen
- 7. Seriellen Ausgang checken, es muss "S00000000"+NewLine ausgegeben werden

(OPTIONAL: Am Besten serielles Timing checken, denn der interne Oszillator ist nicht exakt, so dass das serielle Signal möglicherweise nicht genau 9600 Baud hat – es hat sich aber gezeigt, dass bei VCC von 5V das Timing immer auf +/- 1% stimmt.

- a. Scope an Testpunkte (Optokoppler + Masse) anschliessen
- b. Timing des Seriellen Signals (104µs Pulslänge +/- 1%) checken)

Funktionskontrolle der 8 Eingangskanäle:

- 1. 22k Widerstand mit +10V und jeweils den 8 Eingängen verbinden
- 2. Entsprechender serieller Output muss auf "6" (+/-1) wechseln

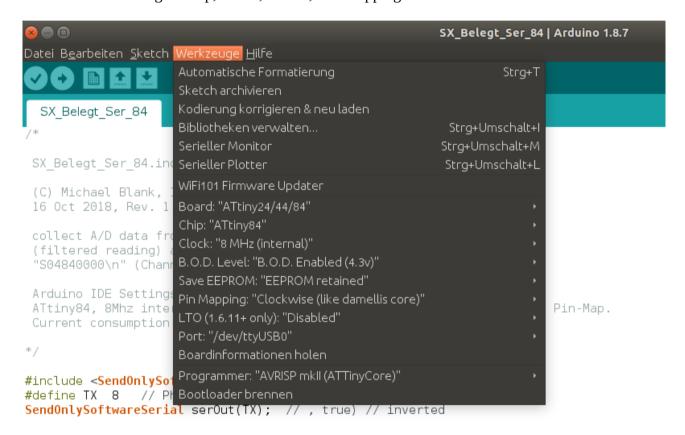
Endkontrolle

3. Auf entsprechend programmierte Basisplatine (mit Arduino Programm "SX_Belegt_Ser.ino" für Arduino Pro Mini - 5V)) aufstecken und im SX-System testen

Anhang

Arduino-IDE für ATtiny84 einrichten

- 1. Board "ATtiny24/44/84" verwenden, dazu in den IDE Einstellungen als zusätzlichen Boardverwalter http://drazzy.com/package_drazzy.com_index.json eintragen
- 2. Board "ATtiny24/44/88" auswählen und als Programmer "AVR ISP mkII (ATTiny Core)" auswählen
- 3. weitere Einstellungen Chip, Clock, B.O.D, Pin-Mapping siehe Screenshot:



Arduino Sketch Rev. 1.1

```
SX_Belegt_Ser_84.ino
 (C) Michael Blank, IBM Klub BB Modellbahn
 16 Oct 2018, Rev. 1.1
 collect A/D data from 8 analog inputs with ATtiny84 and sends the
 (filtered reading) as ASCII text to main-processor, format
 "S04840000\n" (Channel0 first)
 Arduino IDE Settings
 ATtiny84, 8Mhz internal clock, EEPROM retained, BOD disabled, clockwise Pin-
Map.
Current consumption: ~13mA
*/
#include <SendOnlySoftwareSerial.h>
#define TX 8
              // Physical 5 / PB2
SendOnlySoftwareSerial serOut(TX); // , true) // inverted
#define N 8
int inp[N] = \{ A0, A1, A2, A3, A4, A5, A6, A7 \};
uint16_t sum[N] = \{ 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0 \};
uint16_t tmp = 0;
uint16_t out = 0;
// the setup function runs once when you power the board
void setup() {
  // initialize digital pin LED_BUILTIN as an output.
  //pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
 serOut.begin(9600);
 analogReference(INTERNAL1V1);
}
// the loop function runs over and over again forever
// aprox. every 100msec here
void loop() {
  delay(10);
  // collect data for the 8 input channels and filter
  // 22k => output value =6 (5..7)
  // 10k => output value =9
  for (int i=0; i < N; i++) {
    delay(10);
```

```
tmp = 0;
   for (int j = 0; j < 16; j++) {
     tmp += analogRead(inp[i]);  // average
   tmp = tmp / 32; // effectivly dividing by 2
   if (tmp > 12) tmp = 12; // limit for filter response
   sum[i] = (3 * sum[i] + tmp) / 4; // LP filter
 }
 // output to serial port "Sxxxxxxxxx\n" (x= 0...9)
 serOut.print('S');
 for (int i=N-1; i >= 0; i--) {
   out = sum[i];
   if (out > 9) {
     serOut.print(9);
   } else {
     serOut.print(out);
   }
 serOut.print('\n');
}
```