Übungsblatt 10

Aufgabe 1 (Kommunikation von Prozessen)

- 1. Was ist bei Interprozesskommunikation über gemeinsame Speichersegmente (Shared Memory) zu beachten?
- 2. Welche Aufgabe hat die Shared Memory Tabelle im Linux-Kernel?
- 3. Kreuzen Sie an, welche Auswirkungen ein Neustart (Reboot) des Betriebssystems auf die bestehenden gemeinsamen Speichersegmente (Shared Memory) hat. (Nur eine Antwort ist korrekt!) ☐ Die gemeinsamen Speichersegmente werden beim Neustart erneut angelegt und die Inhalte werden wieder hergestellt. ☐ Die gemeinsamen Speichersegmente werden beim Neustart erneut angelegt, bleiben aber leer. Nur die Inhalte sind also verloren. ☐ Die gemeinsamen Speichersegmente und deren Inhalte sind verloren. □ Nur die gemeinsamen Speichersegmente sind verloren. Die Inhalte speichert das Betriebssystem in temporären Dateien im Ordner \tmp. 4. Nach welchem Prinzip arbeiten Nachrichtenwarteschlangen (Message Queues)? (Nur eine Antwort ist korrekt!) SJF LJF Round Robin LIFO FIFO 5. Wie viele Prozesse können über eine Pipe miteinander kommunizieren? 6. Was passiert, wenn ein Prozess in eine volle Pipe schreiben will? 7. Was passiert, wenn ein Prozess aus einer leeren Pipe lesen will? 8. Welche zwei Arten Pipes existieren? 9. Welche zwei Arten Sockets existieren? 10. Kommunikation via Pipes funktioniert... (Nur eine Antwort ist korrekt!) speicherbasiert datenstrombasiert □ objektbasiert nachrichtenbasiert 11. Kommunikation via Nachrichtenwarteschlangen funktioniert... (Nur eine Antwort ist korrekt!) □ speicherbasiert datenstrombasiert □ nachrichtenbasiert □ objektbasiert

Inhalt: Themen aus Foliensatz 10 Seite 1 von 7

12.	Kommunikation via gemeinsamen Speichersegmenten funktioniert (Nur eine Antwort ist korrekt!)	
	\square speicherbasiert \square objektbasiert	\Box datenstrombasiert \Box nachrichtenbasiert
13.	Kommunikation via Sockets funktioniert (Nur eine Antwort ist korrekt!)	
	☐ speicherbasiert ☐ objektbasiert	\Box datenstrombasiert \Box nachrichtenbasiert
14.	Welche zwei Formen der Interprozesskommunikation funktionieren bidirektional?	
	☐ Gemeinsame Speichersegmente☐ Anonyme Pipes☐ Sockets	□ Nachrichtenwarteschlangen□ Benannte Pipes
15.	5. Welche Form der Interprozesskommunikation funktioniert nur zw zessen die eng verwandt sind?	
	☐ Gemeinsame Speichersegmente☐ Anonyme Pipes☐ Sockets	\square Nachrichtenwarteschlangen \square Benannte Pipes
16.	Welche Form der Interprozesskommunikation funktioniert über Rechnergrenzen?	
	☐ Gemeinsame Speichersegmente☐ Anonyme Pipes☐ Sockets	□ Nachrichtenwarteschlangen□ Benannte Pipes
17.	Bei welchen Formen der Interprozesskommunikation bleiben die Daten auch ohne gebundenen Prozess erhalten?	
	☐ Gemeinsame Speichersegmente☐ Anonyme Pipes☐ Sockets	\square Nachrichtenwarteschlangen \square Benannte Pipes
18.	Bei welcher Form der Interprozesskommunikation garantiert das Betriebssystem nicht die Synchronisierung?	
	☐ Gemeinsame Speichersegmente☐ Anonyme Pipes☐ Sockets	□ Nachrichtenwarteschlangen□ Benannte Pipes

Aufgabe 2 (Kooperation von Prozessen)

1. Was ist eine Semaphore und was ist ihr Einsatzzweck?

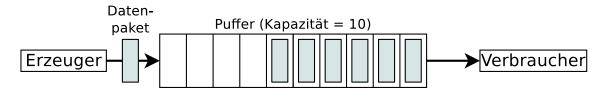
Inhalt: Themen aus Foliensatz 10 Seite 2 von 7

- 2. Welche beiden Operationen werden bei Semaphoren verwendet?

 Gesucht sind die Bezeichnungen und eine (kurze) Beschreibung der Funktionsweise.
- 3. Was ist der Unterschied zwischen Semaphoren und Blockieren (Sperren und Freigeben)?
- 4. Was ist eine binäre Semaphore?
- 5. Was ist eine starke Semaphore?
- 6. Was ist eine schwache Semaphore?
- 7. Was ist ein Mutex und was ist sein Einsatzzweck?
- 8. Welche Form der Semaphoren hat die gleiche Funktionalität wie der Mutex?
- 9. Welche Zustände kann ein Mutex annehmen?
- 10. Welches Linux/UNIX-Kommando liefert Informationen zu bestehenden gemeinsamen Speichersegmenten, Nachrichtenwarteschlangen und Semaphoren?
- 11. Welches Linux/UNIX-Kommando ermöglicht es, bestehende gemeinsame Speichersegmente, Nachrichtenwarteschlangen und Semaphoren zu löschen?

Aufgabe 3 (Erzeuger/Verbraucher-Szenario)

Ein Erzeuger soll Daten an einen Verbraucher schicken. Ein endlicher Zwischenspeicher (Puffer) soll die Wartezeiten des Verbrauchers minimieren. Daten werden vom Erzeuger in den Puffer gelegt und vom Verbraucher aus diesem entfernt. Gegenseitiger Ausschluss ist nötig, um Inkonsistenzen zu vermeiden. Ist der Puffer voll, muss der Erzeuger blockieren. Ist der Puffer leer, muss der Verbraucher blockieren.



Synchronisieren Sie die beiden Prozesse, indem Sie die nötigen Semaphoren erzeugen, diese mit Startwerten versehen und Semaphor-Operationen einfügen.

Inhalt: Themen aus Foliensatz 10 Seite 3 von 7

```
typedef int semaphore;
void erzeuger (void) {
  int daten;
  while (TRUE) {
                                // Endlosschleife
   erzeugeDatenpaket(daten);
                                // erzeuge Datenpaket
    einfuegenDatenpaket(daten); // Datenpaket in Puffer schreiben
 }
void verbraucher (void) {
 int daten;
                                 // Endlosschleife
  while (TRUE) {
    entferneDatenpaket(daten); // Datenpaket aus Puffer holen
   verbraucheDatenpaket(daten); // Datenpaket nutzen
 }
}
```

Aufgabe 4 (Semaphoren)

In einer Lagerhalle werden ständig Pakete von einem Lieferanten angeliefert und von zwei Auslieferern abgeholt. Der Lieferant und die Auslieferer müssen dafür ein Tor durchfahren. Das Tor kann immer nur von einer Person durchfahren werden. Der Lieferant bringt mit jeder Lieferung 3 Pakete zum Wareneingang. An der Ausgabe holt ein Auslieferer jeweils 2 Pakete ab, der andere Auslieferer 1 Paket.

```
Lieferant
                          Auslieferer_X
                                                    Auslieferer_Y
  while (TRUE)
                            while (TRUE)
                                                      while (TRUE)
  {
                            {
                                                      {
                                                       <Tor durchfahren>;
    <Tor durchfahren>;
                              <Tor durchfahren>;
    <Wareneingang betreten>; <Warenausgabe betreten>; <Warenausgabe betreten>;
    <3 Pakete entladen>; <2 Pakete aufladen>; <1 Paket aufladen>;
    <Wareneingang verlassen>; <Warenausgabe verlassen>; <Warenausgabe verlassen>;
    <Tor durchfahren>;
                              <Tor durchfahren>;
                                                        <Tor durchfahren>;
    }
                              }
                                                        }
}
                                                    }
```

Es existiert genau ein Prozess Lieferant, ein Prozess Auslieferer_X und ein Prozess Auslieferer_Y.

Synchronisieren Sie die beiden Prozesse, indem Sie die nötigen Semaphoren erzeugen, diese mit Startwerten versehen und Semaphor-Operationen einfügen.

Folgende Bedingungen müssen erfüllt sein:

- Es darf immer nur ein Prozess das Tor durchfahren.
- Es darf immer nur einer der beiden Auslieferer die Warenausgabe betreten.
- Es soll möglich sein, dass der Lieferant und ein Auslieferer gleichzeitig Waren entladen bzw. aufladen.
- Die Lagerhalle kann maximal 10 Pakete aufnehmen.
- Es dürfen keine Verklemmungen auftreten.
- Zu Beginn sind keine Pakete in der Lagerhalle vorrätig und das Tor, der Wareneingang und die Warenausgabe sind frei.

Quelle: TU-München, Übungen zur Einführung in die Informatik III, WS01/02

Inhalt: Themen aus Foliensatz 10 Seite 5 von 7

Aufgabe 5 (Interprozesskommunikation)

Entwickeln Sie einen Teil eines Echtzeitsystems, das aus vier Prozessen besteht:

- 1. Conv. Dieser Prozess liest Messwerte von A/D-Konvertern (Analog/Digital) ein. Er prüft die Messwerte auf Plausibilität und konvertiert sie gegebenfalls. Wir lassen Conv in Ermangelung eines physischen A/D-Konverters Zufallszahlen erzeugen. Diese müssen in einem bestimmten Bereich liegen, um einen A/D-Konverter zu simulieren.
- 2. **Log**. Dieser Prozess liest die Messwerte des A/D-Konverters (Conv) aus und schreibt sie in eine lokale Datei.
- 3. **Stat**. Dieser Prozess liest die Messwerte des A/D-Konverters (Conv) aus und berechnet statistische Daten, unter anderem Mittelwert und Summe.
- 4. **Report**. Dieser Prozess greift auf die Ergebnisse von Stat zu und gibt die statistischen Daten in der Shell aus.

Bezüglich der Daten in den gemeinsamen Speicherbereichen gelten als Synchronisationsbedingungen:

- Conv muss erst Messwerte schreiben, bevor Log und Stat Messwerte auslesen können.
- Stat muss erst Statistikdaten schreiben, bevor Report Statistikdaten auslesen kann.

Entwerfen und implementieren Sie das Echtzeitsystem in C mit den entsprechenden Systemaufrufen und realisieren Sie den Datenaustausch zwischen den vier Prozessen einmal mit Pipes, Message Queues und Shared Memory mit Semaphore. Am Ende der praktischen Übung müssen drei Implementierungsvarianten des Programms existieren. Der Quellcode soll durch Kommentare verständlich sein.

Vorgehensweise

Die Prozesse Conv, Log, Stat, und Report sind parallele Endlosprozesse. Schreiben Sie ein Gerüst zum Start der Endlosprozesse mit dem Systemaufruf fork. Überwachen Sie mit geeigneten Kommandos wie top, ps und pstree Ihre parallelen Prozesse und stellen Sie die Vater-Kindbeziehungen fest.

Das Programm kann mit der Tastenkombination Ctr1-C abgebrochen werden. Dazu müssen Sie einen Signalhandler für das Signal SIGINT implementieren. Beachten Sie bitte, dass beim Abbruch des Programms alle von den Prozessen belegten Betriebsmittel (Pipes, Message Queues, gemeinsame Speicherbereiche, Semaphoren) freigegeben werden.

Inhalt: Themen aus Foliensatz 10 Seite 6 von 7

Entwickeln und implementieren Sie die drei Varianten, bei denen der Datenaustausch zwischen den vier Prozessen einmal mit Pipes, Message Queues und Shared Memory mit Semaphore funktioniert.

Überwachen Sie die Message Queues, Shared Memory Bereiche und Semaphoren mit dem Kommando ipcs. Mit ipcrm können Sie Message Queues, Shared Memory Bereiche und Semaphoren wieder freigeben, wenn Ihr Programm dieses bei einer inkorrekten Beendigung versäumt hat.

Inhalt: Themen aus Foliensatz 10 Seite 7 von 7