Prof. Dr. Christian Baun

Frankfurt University of Applied Sciences (1971-2014: Fachhochschule Frankfurt am Main) Fachbereich Informatik und Ingenieurwissenschaften christianbaun@fb2.fra-uas.de

Lernziele dieses Foliensatzes

- Am Ende dieses Foliensatzes kennen/verstehen Sie. . .
 - Was ein **Prozess** aus Sicht des Betriebssystems ist
 - Welche Informationen der Prozesskontext im Detail enthält
 - Benutzerkontext
 - Hardwarekontext
 - Systemkontext
 - die unterschiedlichen Prozesszustände anhand verschiedener Zustands-Prozessmodelle
 - wie das Prozessmanagement mit Prozesstabellen,
 Prozesskontrollblöcken und Zustandslisten funktioniert
 - welche Schritte Betriebssysteme beim Erstellen von Prozessen (via fork oder exec) oder Löschen von Prozessen durchführen
 - was Forkbomben sind
 - die Struktur von UNIX-Prozessen im Speicher
 - was Systemaufrufe (System Calls) sind und wie sie funktionieren

Übungsblatt 4 wiederholt die für die Lernziele relevanten Inhalte dieses Foliensatzes

Prozess und Prozesskontext

Wir wissen bereits...

- Ein Prozess (lat. procedere = voranschreiten) ist eine Instanz eines Programms, das ausgeführt wird
- Prozesse sind dynamische Objekte und repräsentieren sequentielle Aktivitäten im Computer
- Auf Computern sind immer mehrere Prozesse in Ausführung
- Die CPU wird im raschen Wechsel zwischen den Prozessen hin- und hergeschaltet
- Ein Prozess umfasst außer dem Quelltext noch seinen Kontext
- 3 Arten von Kontextinformationen speichert das Betriebssystem:
 - Benutzerkontext
 - Daten im zugewiesenen Adressraum (virtuellen Speicher) ⇒ Foliensatz 2
 - Hardwarekontext
 - Register in der CPU
 - Systemkontext
 - Informationen, die das Betriebssystem über einen Prozess speichert
- Die Informationen im Hardwarekontext und Systemkontext verwaltet das Betriebssystem im **Prozesskontrollblock** ⇒ Folie 6

Hardwarekontext

- Der Hardwarekontext umfasst die Inhalte der Register in der CPU zum Zeitpunkt der Prozess-Ausführung
- Register, deren Inhalt bei einem Prozesswechsel gesichert werden muss:
 - Befehlszähler (Program Counter, Instruction Pointer) enthält die Speicheradresse des nächsten auszuführenden Befehls
 - Stackpointer enthält die Speicheradresse am Ende des Stacks
 - Basepointer zeigt auf eine Adresse im Stack
 - Befehlsregister (Instruction Register) speichert den aktuellen Befehl
 - Akkumulator speichert Operanden für die ALU und deren Resultate
 - Page-table base Register Adresse wo die Seitentabelle des laufenden Prozesses anfängt
 - Page-table length Register Länge der Seitentabelle des laufenden Prozesses

Einige dieser Register wurden in Foliensatz 2 vorgestellt

Systemkontext

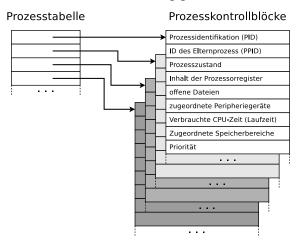
- Der Systemkontext sind die Informationen, die das Betriebssystem über einen Prozess speichert
- Beispiele:
 - Eintrag in der Prozesstabelle
 - Prozessnummer (PID)
 - Prozesszustand
 - Information über Eltern- oder Kindprozesse
 - Priorität
 - Identifier Zugriffsrechte auf Ressourcen
 - Quotas Zur Verfügung stehende Menge der einzelnen Ressourcen
 - Laufzeit
 - Geöffnete Dateien
 - Zugeordnete Geräte

Prozesstabelle und Prozesskontrollblöcke

Prozessverwaltung

00000

 Jeder Prozess hat seinen eigenen Prozesskontext, der von den Kontexten anderer Prozesse unabhängig ist

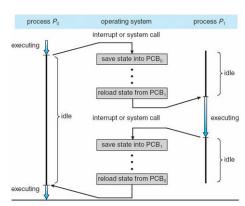


Prozessverwaltung

00000

Bildquelle: http://www.cs.odu.edu/~cs471w/spring10/lectures/Processes.htm

- Beim Prozesswechsel wird der Kontext (⇒ Inhalt der CPU-Register) im Prozesskontrollblock gespeichert
 - Erhält ein Prozess Zugriff auf die CPU, wird sein Kontext mit dem Inhalt des Prozesskontrollblocks wiederhergestellt



◆ Jeder Prozess ist zu jedem Zeitpunkt in einem bestimmten Zustand
 ⇒ Zustandsdiagramm der Prozesse

Prozesszustände

Wir wissen bereits...

Jeder Prozess befindet sich zu jedem Zeitpunkt in einem Zustand

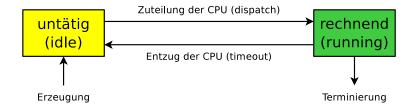
•00000000000

 Wie viele unterschiedliche Zustände es gibt, hängt vom Zustands-Prozessmodell des Betriebssystems ab

Frage

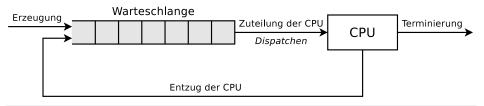
Wie viele Prozesszustände braucht ein Prozessmodell mindestens?

- Prinzipiell genügen 2 Prozesszustände
 - rechnend (running): Einem Prozess wurde die CPU zugeteilt
 - untätig (idle): Die Prozesse warten auf die Zuteilung der CPU



2-Zustands-Prozessmodell (Implementierung)

- Die Prozesse im Zustand untätig müssen in einer Warteschlange gespeichert werden, in der sie auf ihre Ausführung warten
 - Die Liste wird nach Prozesspriorität oder Wartezeit sortiert



Die Priorität (anteilige Rechenleistung) hat unter Linux einen Wert von -20 bis +19 (in ganzzahligen Schritten). -20 ist die höchste Priorität und 19 die niedrigste Priorität. Die Standardpriorität ist 0. Normale Nutzer können Prioritäten von 0 bis 19 vergeben. Der Systemyerwalter (root) darf auch negative Werte vergeben.

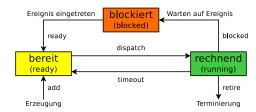
- Dieses Modell zeigt auch die Arbeitsweise des Dispatchers
 - Aufgabe des Dispatchers ist die Umsetzung der Zustandsübergänge
- Die Ausführungsreihenfolge der Prozesse legt der Scheduler fest, der einen Scheduling-Algorithmus (siehe Foliensatz 5) verwendet

Konzeptioneller Fehler des 2-Zustands-Prozessmodells

- Das 2-Zustands-Prozessmodell geht davon aus, dass alle Prozesse immer zur Ausführung bereit sind
 - Das ist unrealistisch!
- Es gibt fast immer Prozesse, die blockiert sind
 - Mögliche Gründe:
 - Warten auf die Eingabe oder Ausgabe eines E/A-Geräts
 - Warten auf das Ergebnis eines anderen Prozesses
 - Warten auf eine Reaktion des Benutzers
- Lösung: Die untätigen Prozesse werden in 2 Gruppen unterschieden
 - Prozesse die bereit (ready) sind
 - Prozesse die blockiert (blocked) sind
- \implies 3-7ustands-Prozessmodell

3-Zustands-Prozessmodell (1/2)

- Jeder Prozess befindet sich in einem der folgenden Zustände:
- rechnend (running):
 - Der Prozess hat Zugriff auf die CPU und führt auf dieser Instruktionen aus



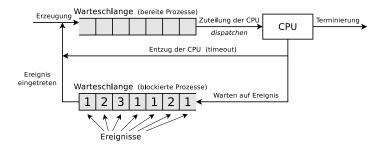
- bereit (ready):
 - Der Prozess könnte unmittelbar Instruktionen auf der CPU ausführen und wartet aktuell auf die Zuteilung der CPU
- blockiert (blocked):
 - Der Prozess kann momentan nicht weiter ausgeführt werden und wartet auf das Eintreten eines Ereignisses oder die Erfüllung einer Bedingung
 - Dabei kann es sich z.B. um eine Nachricht eines anderen Prozesses oder eines Eingabe-/Ausgabegeräts oder um das Eintreten eines Synchronisationsereignisses handeln

3-Zustands-Prozessmodell (2/2)

- add: Prozesserzeugung und Einordnung in die Liste der Prozesse im Zustand hereit
- retire: Der rechnende Prozess terminiert
 - Belegte Ressourcen werden freigegeben
- Ereignis eingetreten Warten auf Ereignis blockiert (blocked) ready blocked dispatch bereit rechnend (ready) (runnina) timeout add retire Erzeugung Terminierung
- dispatch: Die CPU wird einem Prozess im Zustand bereit zugeteilt, der nun in den Zustand rechnend wechselt
- block: Der rechnende Prozess wartet auf eine Nachricht oder ein Synchronisationsereignis und wechselt in den Zustand blockiert
- timeout: Dem rechnenden Prozess wird wegen einer Entscheidung des Schedulers die CPU entzogen und er wechselt in den Zustand bereit
- ready: Der Grund, warum der der Prozess blockiert ist, existiert nicht mehr und der Prozess wechselt in den Zustand hereit

3-Zustands-Prozessmodell – Realisierung (1/2)

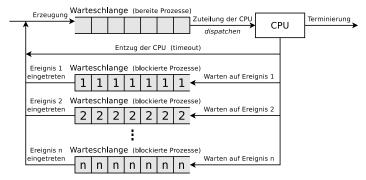
- Eine Implementierung könnte auf 2 Warteschlangen basieren
 - Warteschlange f
 ür Prozesse im Zustand bereit
 - Warteschlange f
 ür Prozesse im Zustand blockiert



• Mehreren Warteschlangen für die blockierten Prozesse sind sinnvoll

3-Zustands-Prozessmodell – Realisierung (2/2)

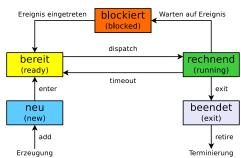
- Mehrere Warteschlangen für blockierte Prozesse
 - So macht es Linux in der Praxis



- Beim Zustandsübergang wird der Prozesskontrollblock des Prozesses aus der alten Zustandsliste entfernt und in die neue Zustandsliste eingefügt
- Für Prozesse im Zustand rechnend existiert keine eigene Liste

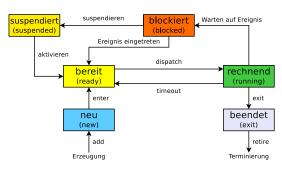
5-Zustands-Prozessmodell

- Es ist empfehlenswert, das 3-Zustands-Prozessmodell um 2 weitere Prozesszustände zu erweitern
 - neu (new): Der Prozess (Prozesskontrollblock) ist erzeugt, wurde aber vom Betriebssystem noch nicht in die Warteschlange für Prozesse im Zustand bereit eingefügt
 - exit: Der Prozess ist fertig abgearbeitet oder wurde beendet, aber sein Prozesskontrollblock existiert aus verschiedenen Gründen noch
- Grund für die Existenz der Prozesszustände neu und exit:
 - Auf manchen Systemen ist die Anzahl der ausführbaren Prozesse limitiert, um Speicher zu sparen und den Grad des Mehrprogrammbetriebs festzulegen



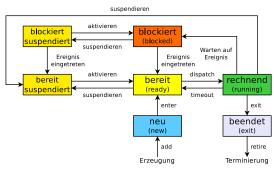
6-Zustands-Prozessmodell

- Ist nicht genügend physischer Hauptspeicher für alle Prozesse verfügbar, müssen Teile von Prozessen ausgelagert werden ⇒ Swapping
- Das Betriebssystem lagert Prozesse aus, die im Zustand blockiert sind
- Dadurch steht mehr Hauptspeicher den Prozessen in den Zuständen rechnend und bereit zur Verfügung
 - Es macht also Sinn, das 5-Zustands-Prozessmodell um den Prozesszustand suspendiert (suspended) zu erweitern

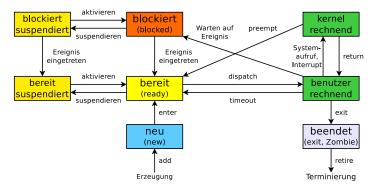


7-Zustands-Prozessmodell

- Wurde ein Prozess suspendiert, ist es besser, den frei gewordenen Platz im Hauptspeicher zu verwenden, um einen ausgelagerten Prozess zu aktivieren, als ihn einem neuen Prozess zuzuweisen
 - Das ist nur dann sinnvoll, wenn der aktivierte Prozess nicht mehr blockiert ist
- Im 6-Zustands-Prozessmodell fehlt die Möglichkeit, die ausgelagerten Prozesse zu unterscheiden in:
 - blockierte ausgelagerte Prozesse
 - nicht-blockierte ausgelagerte Prozesse



- Der Zustand **rechnend** (*running*) wird unterteilt in die Zustände. . .
 - benutzer rechnend (user running) für Prozesse im Benutzermodus
 - kernel rechnend (kernel running) für Prozesse im Kernelmodus



Ein Zombie-Prozess ist fertig abgearbeitet (via Systemaufruf exit), aber sein Eintrag in der Prozesstabelle existiert so lange, bis der Elternprozess den Rückgabewert (via Systemaufruf wait) abgefragt hat

Prozesse unter Linux/UNIX erzeugen mit fork (1/2)

- Der Systemaufruf fork() ist die üblicherweise verwendete Möglichkeit, einen neuen Prozess zu erzeugen
- Ruft ein Prozess fork() auf, wird eine identische Kopie als neuer Prozess gestartet
 - Der aufrufende Prozess heißt Vaterprozess oder Elternprozess
 - Der neue Prozess heißt Kindprozess
- Der Kindprozess hat nach der Erzeugung den gleichen Programmcode
 - Auch die Befehlszähler haben den gleichen Wert, verweisen also auf die gleiche Zeile im Programmcode
- Geöffnete Dateien und Speicherbereiche des Elternprozesses werden für den Kindprozess kopiert und sind unabhängig vom Elternprozess
 - Kindprozess und Elternprozess besitzen ihren eigenen Prozesskontext

Mit vfork existiert eine Variante von fork, die nicht den Adressraum des Elternprozesses kopiert, und somit weniger Verwaltungsaufwand als fork verursacht. Die Verwendung von vfork ist sinnvoll, wenn der Kindprozess direkt nach seiner Erzeugung durch einem anderen Prozess ersetzt werden soll. Für diese Vorlesung ist vfork nicht relevant.

Prozesse unter Linux/UNIX erzeugen mit fork (2/2)

- Ruft ein Prozess fork() auf, wird eine exakte Kopie erzeugt
 - Die Prozesse unterscheiden sich nur in den Rückgabewerten von fork()

```
#include <stdio.h>
   #include <unistd.h>
  #include <stdlib.h>
   void main() {
     int rueckgabewert = fork();
     if (rueckgabewert < 0) {
       // Hat fork() den Rückgabewert -1, ist ein Fehler aufgetreten.
10
       // Speicher oder Prozesstabelle sind voll.
11
12
13
     if (rueckgabewert > 0) {
14
       // Hat fork() einen positiven Rückgabewert, sind wir im Elternprozess.
15
       // Der Rückgabewert ist die PID des neu erzeugten Kindprozesses.
16
17
18
     if (rueckgabewert == 0) {
19
       // Hat fork() den Rückgabewert 0, sind wir im Kindprozess.
20
21
22
```

Prozessbaum

- Durch das Erzeugen immer neuer Kindprozesse mit fork() entsteht ein beliebig tiefer Baum von Prozessen (⇒ Prozesshierarchie)
- Das Kommando pstree gibt die laufenden Prozesse unter Linux/UNIX als Baum entsprechend ihrer Vater-/Sohn-Beziehungen aus

Informationen über Prozesse unter Linux/UNIX

```
$ ps -aF
                               PSR STIME TTY
UID
       PID
            PPID C
                      SZ
                           RSS
                                                      TIME CMD
               0 0
                     517
                           700
                                 0 Nov10 ?
                                                  00:00:00 init
root
        1
               1 0
                   9012 20832
                                                 00:00:05 xfce4-terminal
user
      4311
                                 0 Nov10 ?
                          1984
      4321
           4311 0
                     951
                                 0 Nov10 pts/0
                                                00:00:00 bash
user
      4380
            4347 0
                     753
                          1128
                                 0 Nov10 pts/3
root
                                                  00:00:00 su
      4381
            4380 0
                     920
                          1972
                                 0 Nov10 pts/3
root
                                                  00:00:00 bash
user 20920
               1 0
                   1127
                          2548
                                 0 09:45 pts/1
                                                00:00:00 gv SYS_WS0708.ps
user 20923
           20920 0
                    4587
                          9116
                                 0 09:45 pts/1
                                                 00:00:10 gs -sDEVICE=x11
user 21478
                          2996
                                 0 10:28 pts/0
                                                 00:00:00 xterm
            4321 0 1570
user 21479 21478 0
                          1936
                                 0 10:28 pts/4
                     950
                                                00:00:00 bash
                          5036
                                 0 10:28 pts/4
user 21484 21479 0
                   1993
                                                00:00:00 xterm
user 21485 21484 0
                          1936
                                 0 10:28 pts/5
                     949
                                                 00:00:00 bash
user 21491 21479 0
                          2872
                                 0 10:29 pts/4
                   1569
                                                 00:00:00 xterm
user 21492 21491 0
                     949
                          1924
                                 0 10:29 pts/6
                                                00:00:00 bash
user 21497 21479 0
                   1570
                          2880
                                 0 10:29 pts/4
                                                00:00:00 xterm
                                 0 10:29 pts/7 00:00:00 bash
                          1924
user 21498 21497 0
                     949
user 21556 21485 0
                     672
                           976
                                 0 10:31 pts/5
                                                00:00:00 ps -AF
```

- RSS (Resident Set Size) = Belegter physischer Speicher (ohne Swap) in kB
- SZ = Größe des Speicherabbilds (Core Image) des Prozesses. Das beinhaltet Textsegment, Heap und Stack
- TIME = Rechenzeit auf der CPU
- PSR = Dem Prozess zugewiese CPU

Unabhängigkeit von Eltern- und Kindprozess

 Das Beispiel zeigt, dass Eltern- und Kindprozess unabhängig voneinander arbeiten und unterschiedliche Speicherbereiche verwenden

```
1 #include <stdio.h>
  #include <unistd.h>
   #include <stdlib.h>
   void main() {
     int i;
       if (fork())
         // Hier arbeitet der Vaterprozess
9
         for (i = 0; i < 5000000; i++)
10
           printf("\n Vater: %i", i);
11
       else
12
        // Hier arbeitet der Kindprozess
13
        for (i = 0; i < 5000000; i++)
           printf("\n Kind : %i", i):
14
15
```

```
Kind · 0
Kind · 1
Kind · 21019
Vater: 0
Vater: 50148
Kind · 21020
Kind: 129645
Vater: 50149
Vater: 855006
Kind · 129646
```

- In der Ausgabe sind die Prozesswechsel zu sehen
- Der Wert der Schleifenvariablen i beweist, dass Eltern- und Kindprozess unabhängig voneinander sind
 - Das Ergebnis der Ausführung ist nicht reproduzierbar

Die PID-Nummern von Eltern- und Kindprozess (1/2)

```
#include <stdio.h>
   #include <unistd.h>
   #include <stdlib.h>
   void main() {
     int pid_des_Kindes;
     pid des Kindes = fork():
10
     // Es kam zu einem Fehler --> Programmabbruch
11
     if (pid des Kindes < 0) {
12
       perror("\n Es kam bei fork() zu einem Fehler!"):
13
       exit(1):
14
15
16
     // Vaterprozess
17
     if (pid_des_Kindes > 0) {
18
       printf("\n Vater: PID: %i", getpid());
19
       printf("\n Vater: PPID: %i", getppid());
20
21
22
     // Kindprozess
23
     if (pid_des_Kindes == 0) {
24
       printf("\n Kind: PID: %i", getpid());
25
       printf("\n Kind: PPID: %i", getppid());
26
27
```

- Das Beispiel erzeugt einen Kindprozess
- Kindprozess und Vaterprozess geben beide aus:
 - Eigene PID
 - PID des Vaters (PPID)

Die PID-Nummern von Eltern- und Kindprozess (2/2)

• Die Ausgabe ist üblicherweise mit dieser vergleichbar:

```
Vater: PID: 20952
Vater: PPID: 3904
Kind: PID: 20953
Kind: PPID: 20952
```

Gelegentlich kann man folgendes Ereignis beobachten:

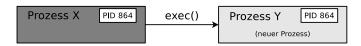
```
Vater: PID: 20954
Vater: PPID: 3904
Kind: PID: 20955
Kind: PPID: 1
```

- Der Elternprozess wurde vor dem Kind-Prozess beendet
 - Wird der Elternprozess vor dem Kindprozess beendet, bekommt er init als neuen Elternprozess zugeordnet
 - Elternlose Prozesse werden immer von init adoptiert

init (PID 1) ist der erste Prozess unter Linux/UNIX

Prozesse ersetzen mit exec

- Der Systemaufruf exec() ersetzt einen Prozess durch einen anderen
 - Es findet eine Verkettung statt
 - Der neue Prozess erbt die PID des aufrufenden Prozesses
- Will man aus einem Prozess heraus ein Programm starten, ist es nötig, zuerst mit fork() einen neuen Prozess zu erzeugen und diesen mit exec() zu ersetzen
 - Wird vor einem Aufruf von exec() kein neuer Prozess mit fork() erzeugt, geht der Elternprozess verloren
- Schritte einer Programmausführung in der Shell:
 - Die Shell erzeugt mit fork() eine identische Kopie von sich selbst
 - Im neuen Prozess wird mit exec() das eigentliche Programm gestartet



Beispiel zum Systemaufruf exec

```
$ ps -f
UID
         PID
                    C STIME TTY
              PPID
                                       TIME CMD
user 1772 1727 0 May18 pts/2
                                   00:00:00 bash
user 12750 1772
                   0 11:26 pts/2
                                   00:00:00 ps -f
$ bash
$ ps -f
UID
         PID PPID C STIME TTY
                                       TIME CMD
user 1772 1727
                   0 May18 pts/2
                                   00:00:00 bash
user 12751 1772 12 11:26 pts/2
                                   00:00:00 bash
user 12769 12751 0 11:26 pts/2
                                   00:00:00 ps -f
$ exec ps -f
UID
     PID PPID C STIME TTY
                                       TIME CMD
user 1772 1727 0 May18 pts/2
                                   00:00:00 bash
user
    12751 1772
                   4 11:26 pts/2
                                   00:00:00 ps -f
$ ps -f
UID
         PID
              PPID C STIME TTY
                                       TIME CMD
        1772 1727 0 May18 pts/2
                                   00:00:00 bash
user
        12770
              1772
                    0 11:27 pts/2
                                   00:00:00 ps -f
user
```

 Durch das exec hat ps -f die Bash ersetzt und deren PID (12751) und PPID (1772) übernommen

Ein weiteres Beispiel zu exec

Zustands-Prozessmodelle

```
#include <stdio.h>
   #include <unistd.h>
   int main() {
       int pid:
       pid = fork();
       // Wenn die PID!=0 --> Elternprozess
       if (pid) {
10
           printf("...Elternprozess...\n");
11
           printf("[Eltern] Eigene PID:
                                             %d\n", getpid());
12
           printf("[Eltern] PID des Kindes: %d\n", pid);
13
14
       // Wenn die PID=0 --> Kindprozess
15
       else {
16
           printf("...Kindprozess...\n");
17
           printf("[Kind] Eigene PID:
                                             %d\n", getpid()):
18
           printf("[Kind] PID des Vaters: %d\n", getppid());
19
20
           // Aktuelles Programm durch "date" ersetzen
21
           // "date" wird der Prozessname in der Prozesstabelle
22
           execl("/bin/date", "date", "-u", NULL);
23
24
       printf("[%d ]Programmende\n", getpid());
25
       return 0:
26 F
```

- Der Systemruf exec() existiert nicht als Bibliotheksfunktion
- Aber es existieren mehrere Varianten der **Funktion** exec()
- Eine Variante ist execl()

Hilfreiche Übersicht über die verschiedene Varianten der Funktion exec()

Erklärung zum exec Beispiel

```
$ ./exec_beispiel
...Elternprozess...
[Eltern] Eigene PID:
                          25492
[Eltern] PID des Kindes:
                          25493
[25492] Programmende
...Kindprozess...
[Kind]
         Eigene PID:
                          25493
[Kind]
         PID des Vaters:
                          25492
Di 24. Mai 17:16:48 CEST 2016
$ ./exec beispiel
...Elternprozess...
[Eltern] Eigene PID:
                          25499
[Eltern] PID des Kindes:
                          25500
[25499] Programmende
...Kindprozess...
         Eigene PID:
[Kind]
                          25500
[Kind]
         PID des Vaters:
Di 24. Mai 17:17:15 CEST 2016
```

- Der Kindprozess wird nach der Ausgabe seiner PID mit getpid() und der PID seines Elternprozesses mit getppid() durch date ersetzt
- Wird der Elternprozess vor dem Kindprozess beendet, bekommt der Kindprozess init als neuen Elternprozess zugeordnet

Seit Linux Kernel 3.4 (2012) und Dragonfly BSD 4.2 (2015) können auch andere Prozesse als PID=1 neue Elternprozesse eines verweisten Kindprozesses werden http://unix.stackexchange.com/questions/149319/ new-parent-process-when-the-parent-process-dies/ 177361#177361

3 Möglichkeiten um einen neuen Prozess zu erzeugen

- Prozessvergabelung (forking): Ein laufender Prozess erzeugt mit fork() einen neuen, identischen Prozess
- **Prozessverkettung** (*chaining*): Ein laufender Prozess erzeugt mit exec() einen neuen Prozess und beendet (terminiert) sich damit selbst, weil er durch den neuen Prozess ersetzt wird
- Prozesserzeugung (creation): Ein laufender Prozess erzeugt mit fork() einen neuen, identischen Prozess, der sich selbst mit exec() durch einen neuen Prozess ersetzt



Spaß haben mit Forkbomben

- Eine Forkbombe ist ein Programm, das den Systemaufruf fork in einer Endlosschleife aufruft
- Ziel: So lange Kopien des Prozesses erzeugen, bis kein Speicher mehr frei ist
 - Das System wird unbenutzbar

Forkbombe in **Python**

os.fork()

import os

while True:

Forkbombe in C

```
#include <unistd.h>
 int main(void)
4
                          4 ?>
      while (1)
```

fork();

Forkbombe in PHP

```
<?php
2 while(true)
     pcntl fork();
```

 Einzige Schutzmöglichkeit: Maximale Anzahl der Prozesse und maximalen Speicherverbrauch pro Benutzer limitieren

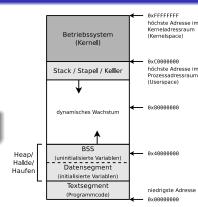
6 7 }

Struktur eines UNIX-Prozesses im Speicher (1/6)

- Standardmäßige Aufteilung des virtuellen Speichers auf einem Linux-System mit 32-Bit-CPU
 - 1 GB sind für das System (Kernel)
 - 3 GB für den laufenden Prozess

Die Struktur von Prozessen auf 64 Bit-Systemen unterscheidet sich nicht von 32 Bit-Systemen. Einzig der Adressraum ist größer und damit die mögliche Ausdehnung der Prozesse im Speicher

- Das Textsegment enthält den Programmcode (Maschinencode)
- Können mehrere Prozessen teilen
 - Muss also nur einmal im physischen Speicher vorgehalten werden
 - Ist darum üblicherweise nur lesbar (read only)
- Liest exec() aus der Programmdatei

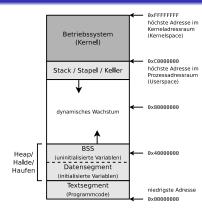


Quellen

UNIX-Systemprogrammierung, Helmut Herold, Addison-Wesley (1996), S.345-347 Betriebssysteme, Carsten Vogt, Spektrum (2001), S.58-60 Moderne Betriebssysteme, Andrew S. Tanenbaum, Pearson (2009), S.874-877

Struktur eines UNIX-Prozesses im Speicher (2/6)

- Der Heap wächst dynamisch und besteht aus 2 Teilen:
 - Datensegment
 - BSS
- Das Datensegment enthält initialisierte Variablen und Konstanten
 - Enthält alle Daten, die ihre Werte in globalen Deklarationen (außerhalb von Funktionen) zugewiesen bekommen
 - Beispiel: int summe = 0;
 - Liest exec() aus der Programmdatei

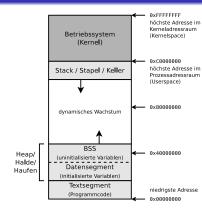


Quellen

UNIX-Systemprogrammierung, Helmut Herold, Addison-Wesley (1996), S.345-347 Betriebssysteme, Carsten Vogt, Spektrum (2001). S.58-60 Moderne Betriebssysteme, Andrew S. Tanenbaum, Pearson (2009), S.874-877

Struktur eines UNIX-Prozesses im Speicher (3/6)

- Der Bereich **BSS** (*Block Started by* Symbol) enthält nicht initialisierte Variablen
- Enthält globale Variablen (Deklaration ist außerhalb von Funktionen), denen kein Anfangswert zugewiesen wird
 - Beispiel: int i;
- Zudem kann hier der Prozess. dynamisch zur Laufzeit Speicher allokieren
 - Unter C mit der Funktion malloc()
- Alle Variablen im BSS initialisiert. exec() mit 0

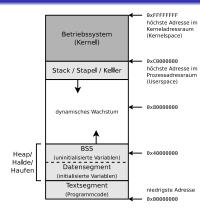


Quellen

UNIX-Systemprogrammierung, Helmut Herold, Addison-Wesley (1996), S.345-347 Betriebssysteme, Carsten Vogt, Spektrum (2001). S.58-60 Moderne Betriebssysteme, Andrew S. Tanenbaum, Pearson (2009), S.874-877

Struktur eines UNIX-Prozesses im Speicher (4/6)

- Der Stack dient zur Realisierung geschachtelter Funktionsaufrufe
 - Enthält auch die Kommandozeilenargumente des Programmaufrufs und Umgebungsvariablen
- Arbeitet nach dem Prinzip LIFO (Last In First Out)

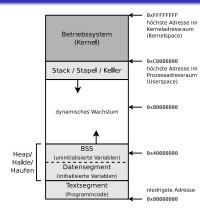


Quellen

UNIX-Systemprogrammierung, Helmut Herold, Addison-Wesley (1996), S.345-347 Betriebssysteme, Carsten Vogt, Spektrum (2001). S.58-60 Moderne Betriebssysteme, Andrew S. Tanenbaum, Pearson (2009), S.874-877

Struktur eines UNIX-Prozesses im Speicher (5/6)

- Mit jedem Funktionsaufruf wird eine Datenstruktur mit folgendem Inhalt auf den Stack gelegt:
 - Aufrufparameter
 - Rücksprungadresse
 - Zeiger auf die aufrufende Funktion im Stack
- Die Funktionen legen auch ihre lokalen Variablen auf den Stack
- Beim Rücksprung aus einer Funktion wird die Datenstruktur der Funktion aus dem Stack entfernt



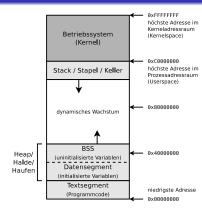
Quellen

UNIX-Systemprogrammierung, Helmut Herold, Addison-Wesley (1996), S.345-347 Betriebssysteme, Carsten Vogt, Spektrum (2001), S.58-60 Moderne Betriebssysteme, Andrew S. Tanenbaum, Pearson (2009), S.874-877

Struktur eines UNIX-Prozesses im Speicher (6/6)

- Das Kommando size gibt die Größe (in Bytes) von Textsegment, Datensegment und BSS von Programmdateien aus
 - Die Inhalte von Textsegment und Datensegment sind in den Programmdateien enthalten
 - Alle Inhalte im BSS werden bei der Prozesserzeugung auf den Wert 0 gesetzt

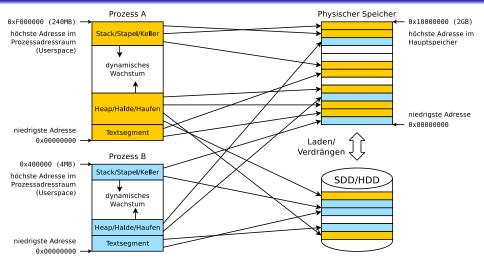
\$ size /	/bin/c*					
text	data	bss	dec	hex	filename	
46480	620	1480	48580	bdc4	/bin/cat	
7619	420	32	8071	1f87	/bin/chacl	
55211	592	464	56267	dbcb	/bin/chgrp	
51614	568	464	52646	cda6	/bin/chmod	
57349	600	464	58413	e42d	/bin/chown	
120319	868	2696	123883	1e3eb	/bin/cp	
131911	2672	1736	136319	2147f	/bin/cpio	



Quellen

UNIX-Systemprogrammierung, Helmut Herold, Addison-Wesley (1996), S.345-347 Betriebssysteme, Carsten Vogt, Spektrum (2001), S.58-60 Moderne Betriebssysteme, Andrew S. Tanenbaum, Pearson (2009), S.874-877

Wiederholung: Virtueller Speicher (Foliensatz 2)



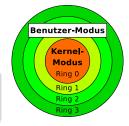
Quelle: http://cseweb.ucsd.edu/classes/wi11/cse141/Slides/19_VirtualMemory.key.pdf

Benutzermodus und Kernelmodus

- x86-kompatible CPUs enthalten 4 Privilegienstufen
 - Ziel: Stabilität und Sicherheit verbessern
 - Jeder Prozess wird in einem Ring ausgeführt und kann sich nicht selbstständig aus diesem befreien

Realisierung der Privilegienstufen

- Das Register CPL (Current Privilege Level) speichert die aktuelle Privilegienstufe
- Quelle: Intel 80386 Programmer's Reference Manual 1986 http://css.csail.mit.edu/6.858/2012/readings/i386.pdf



- In Ring 0 (= **Kernelmodus**) läuft der Betriebssystemkern
 - Hier haben Prozesse vollen Zugriff auf die Hardware
 - ullet Der Kern kann auch physischen Speicher adressieren (\Longrightarrow Real Mode)
- In Ring 3 (= **Benutzermodus**) laufen die Anwendungen
 - Hier arbeiten Prozesse nur mit virtuellem Speicher (⇒ Protected Mode)

Moderne Betriebssysteme verwenden nur 2 Privilegienstufen (Ringe)

Wir wissen bereits...

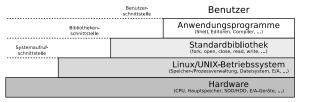
Alle Prozesse außerhalb des Betriebssystemkerns dürfen ausschließlich auf ihren eigenen virtuellen Speicher zugreifen

- Muss ein Prozess im Benutzermodus eine höher privilegierte Aufgabe erfüllen (z.B. Zugriff auf Hardware), kann er das dem Kernel durch einen Systemaufruf mitteilen
 - Ein Systemaufruf ist ein Funktionsaufruf im Betriebssystem, der einen Sprung vom Benutzermodus in den Kernelmodus auslöst (⇒ Moduswechsel)

Moduswechsel

- Ein Prozess gibt die Kontrolle über die CPU an den Kernel ab und ist unterbrochen bis die Anfrage fertig bearbeitet ist
- Nach dem Systemaufruf gibt der Kernel die CPU wieder an den Prozess im Benutzermodus ab
- Der Prozess führt seine Abarbeitung an der Stelle fort, an der der Prozesswechsel zuvor angefordert wurde
- Die Leistung eines Systemaufrufs wird im Kernel erbracht
 - Also außerhalb des Adressraums des aufrufenden Prozesses

- Systemaufrufe (System Calls) sind die Schnittstelle, die das Betriebssystem den Prozessen im Benutzermodus zur Verfügung stellt
 - Systemaufrufe erlauben den Prozessen im Benutzermodus u.a. Prozesse und Dateien zu erzeugen und zu verwalten und auf Hardware zuzugreifen

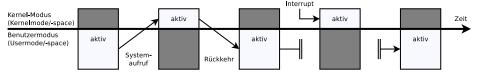


Einfach gesagt...

Ein Systemaufruf ist eine Anfrage eines Prozesses im Benutzermodus an den Kernel, um einen Dienst des Kernels zu nutzen

Vergleich zwischen Systemaufrufen und Interrupts

Interrupts sind Unterbrechungen, die Ereignisse außerhalb von Prozessen im Benutzermodus auslösen



Ein Beispiel für einen Systemaufruf: ioctl()

- Mit ioctl() setzen Linux-Programme gerätespezifische Befehle ab
 - Er ermöglicht Prozessen die Kommunikation mit und Steuerung von:
 - Zeichenorientierten Geräten (Maus, Tastatur, Drucker, Terminals, ...)
 - Blockorientierten Geräten (SSD/HDD, CD-/DVD-Laufwerk, ...)
- Syntax:

ioctl (Filedeskriptor, Aktionsanforderung, Integer-Wert oder Zeiger auf Daten);

- Einige typische Einsatzszenarien von ioctl():
 - Diskettenspur formatieren
 - Modem oder Soundkarte initialisieren
 - CD auswerfen
 - Status- und Verbindungsinformationen der WLAN-Schnittstelle auslesen
 - Auf Sensoren via Inter-Integrated Circuit (I²C) Datenbus zugreifen

Gute Übersichten über Systemaufrufe

Linux: http://www.digilife.be/quickreferences/qrc/linux%20system%20call%20quick%20reference.pdf

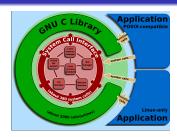
Linux: http://syscalls.kernelgrok.com

Linux: http://www.tutorialspoint.com/unix_system_calls/ Windows: http://j00ru.vexillium.org/ntapi

Systemaufrufe und Bibliotheken

Bildquelle: Wikipedia

- Direkt mit Systemaufrufen arbeiten ist unsicher und schlecht portabel
- Moderne Betriebssysteme enthalten eine Bibliothek, die sich logisch zwischen den Benutzerprozessen und dem Kern befindet

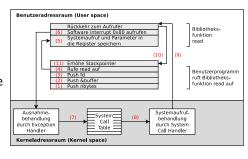


- Die Bibliothek ist zuständig für:
 - Kommunikationsvermittlung der Benutzerprozesse mit dem Kernel
 - Moduswechsel zwischen Benutzermodus und Kernelmodus
- Vorteile, die der Einsatz einer Bibliothek mit sich bringt:
 - Erhöhte **Portabilität**, da kein oder nur sehr wenig Bedarf besteht, dass die Benutzerprozesse direkt mit dem Kernel kommunizieren
 - Erhöhte Sicherheit, da die Benutzerprozesse nicht selbst den Wechsel in den Kernelmodus durchführen können

Beispiele für solche Bibliotheken

Schritt für Schritt (1/4) - read(fd, buffer, nbytes);

- In Schritt 1-3 legt der Benutzerprozess die Parameter auf den Stack
- In 4 ruft der Benutzerprozess die Bibliotheksfunktion für read (⇒ nbytes aus der Datei fd lesen und in buffer speichern) auf



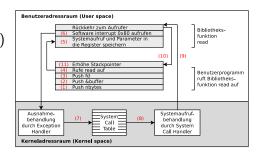
- Die Bibliotheksfunktion speichert in 5 die Nummer des Systemaufrufs im Accumulator Register EAX (32-Bit) bzw. RAX (64-Bit)
 - Die Bibliotheksfunktion speichert die Parameter des Systemaufrufs in den Registern EBX, ECX und EDX (bzw. bei 64-Bit: RBX, RCX und RDX)

Quelle dieses Beispiels

Moderne Betriebssysteme, Andrew S. Tanenbaum, 3.Auflage, Pearson (2009), S.84-89

Schritt für Schritt (2/4) - read(fd, buffer, nbytes);

- In 6 wird der Softwareinterrupt (Exception) 0x80 (dezimal: 128) ausgelöst, um vom Benutzermodus in den Kernelmodus zu wechseln
 - Der Softwareinterrupt unterbricht die Programmausführung im Benutzermodus und erzwingt das Ausführen eines Exception-Handlers im Kernelmodus

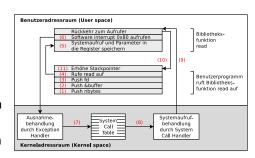


Der Kernel verwaltet die System Call Table, eine Liste mit allen Systemaufrufen

Jedem Systemaufruf ist dort eine eindeutige Nummer und eine Kernel-interne Funktion zugeordnet

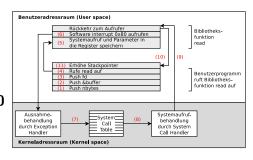
Schritt für Schritt (3/4) - read(fd, buffer, nbytes);

- Der aufgerufene Exception-Handler ist eine Funktion im Kernel, die das Register EAX ausliest
- Die Exception-Handler-Funktion ruft in **7** die entsprechende Kernel-Funktion aus der System Call Table mit den in den Registern EBX, ECX und EDX liegenden Argumenten auf
- In 8 startet der Systemaufruf



Prozesse erzeugen und löschen

- In 9 gibt der Exception-Handler die Kontrolle an die Bibliothek zurück, die den Softwareinterrupt auslöste
- Die Funktion kehrt danach in 10 zum Benutzerprozess so zurück, wie es auch eine normale Funktion getan hätte



- Um den Systemaufruf abzuschließen, muss der Benutzerprozess in 11 genau wie nach jedem Funktionsaufruf den Stack aufräumen
- Anschließend kann der Benutzerprozess weiterarbeiten

Beispiel für einen Systemaufruf unter Linux

- Systemaufrufe werden wie Bibliotheksfunktionen aufgerufen
 - Der Mechanismus ist bei allen Betriebssystemen ähnlich
 - In einem C-Programm ist kein Unterschied erkennbar

```
1 #include <syscall.h>
   #include <unistd.h>
   #include <stdio.h>
   #include <sys/types.h>
   int main(void) {
     unsigned int ID1, ID2;
     // Systemaufruf
10
    ID1 = syscall(SYS_getpid);
     printf ("Ergebnis des Systemaufrufs: %d\n", ID1);
11
12
13
     // Von der glibc aufgerufener Systemaufruf
14
     ID2 = getpid();
15
     printf ("Ergebnis der Bibliotheksfunktion: %d\n", ID2);
16
17
     return(0):
18 }
```

```
$ gcc SysCallBeispiel.c -o SysCallBeispiel
$ ./SysCallBeispiel
Result of the system call: 3452
Result of the wrapper function: 3452
```

Systemaufrufe (System Calls)

Auswahl an Systemaufrufen

Systemaufrufe unter Linux

- Die Liste mit den Namen der Systemaufrufe im Linux-Kernel. . .
 - befindet sich im Quelltext von Kernel 2.6.x in der Datei: arch/x86/kernel/syscall_table_32.S
 - befindet sich im Quelltext von Kernel 3.x, 4.x und 5.x in diesen Dateien: arch/x86/syscalls/syscall_[64|32].tbl oder arch/x86/entry/syscalls/syscall_[64|32].tbl

```
arch/x86/syscalls/syscall_32.tbl
```

1	i386	exit	sys_exit
2	i386	fork	sys_fork
3	i386	read	sys_read
4	i386	write	sys_write
5	i386	open	sys_open
6	i386	close	sys_close

http://www.ibm.com/developerworks/library/l-system-calls/

Anleitungen, wie man eigene Systemaufrufe realisiert

```
https://www.kernel.org/doc/html/v4.14/process/adding-syscalls.html
https://brennan.io/2016/11/14/kernel-dev-ep3/
https://medium.com/@jeremyphilemon/adding-a-quick-system-call-to-the-linux-kernel-cad55b421a7b
https://medium.com/@ssreehari/implementing-a-system-call-in-linux-kernel-4-7-1-6f98250a8c38
http://tldp.org/HOWTO/Implement-Sys-Call-Linux-2.6-i386/index.html
```