

■ Errata zu Grundlagen der Antriebstechnik

Fehler sind durchgestrichen und durch wellenförmig unterstrichene Korrekturen ersetzt.

2 Mechanik

- Seite 76, in der zweiten Zeile unter Gl. (2.62): ... wobei wegen ~~wegen~~ ...

3 Betriebsumfeld

- Seite 86, Tabelle 3.1, Zeile IM V2: Flanschlagerschild auf Nicht-Antriebsseite ...

5 Einphasen-Transformator

- Seite 141, drei Zeilen über Bild 5.13: Falls möglich, messen wir ~~bei~~ beim Bemessungsstrom ...
- Seite 145: Gl. (5.40): $P_L = \operatorname{Re}(\underline{U}_2 \cdot \underline{I}_L^*) = -\operatorname{Re}(\underline{U}_2 \cdot \underline{I}_2^*)$
- Seite 151: **Tiefspanner**. Beim Tiefspanner mit $U_2 < U_{\underline{I}_1}$...
- Seite 153, Gl. (5.52): $\frac{I_{1A}}{I_{1\text{AB}}} = \frac{S_{NA}}{S_{NB}}$

6 Drehstrom-Transformator

- Seite 168, Bild 6.9a: Änderung der Reihenfolge der Phasenbeschriftung auf Seite 2 von ~~(L2)(L3)(L1)~~ auf (L3)(L1)(L2)

7 Gleichstrommaschine

- Seite 196, Bild 7.9, Bildunterschrift zu (b) in der zweiten Zeile: ... zu Maschinen der Bauweise ...
- Seite 209, fünf Zeilen unterhalb von **Wechselwirkung zwischen elektrischen und mechanischen Größen**:
... wir mit $M_i = N_a \cdot \Phi_h \cdot \underline{Q} I_a$ folgende ...