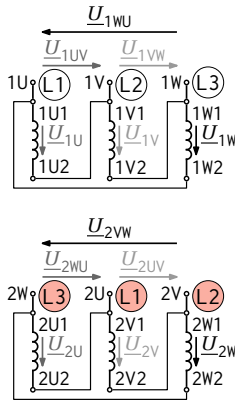
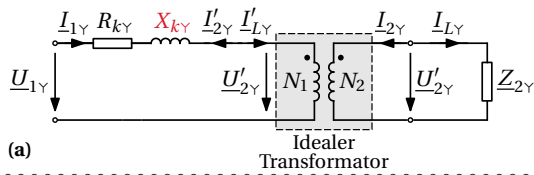


- Seite 167, Gl. (6.4): $|\underline{U}_{1U}| = |\underline{U}_{1V}| = |\underline{U}_{1W}|$
- Seite 168, Bild 6.9a: Änderung der Reihenfolge der Phasenbeschriftung auf Seite 2 von ~~(L2)(L3)(L1)~~ auf ~~(L3)(L1)(L2)~~



(a)

- Seite 175, Bild 6.14a: Die beschriftete Kurzschlussreaktanz des Transformators ist X_{kY}



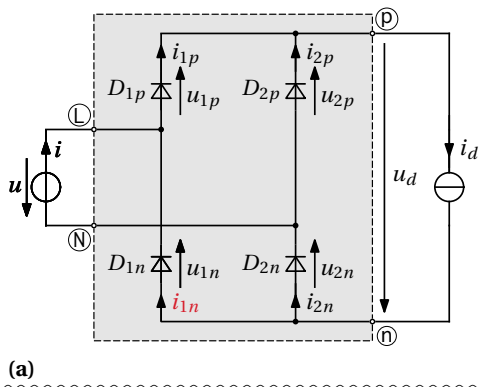
(a)

7 Gleichstrommaschine

- Seite 196, Bild 7.9, Bildunterschrift zu (b) in der zweiten Zeile: ... zu Maschinen der Bauweise ...
- Seite 209, fünf Zeilen unterhalb von **Wechselwirkung zwischen elektrischen und mechanischen Größen:** ... wir mit $M_i = N_a \cdot \Phi_h \cdot \Omega J_a$ folgende ...
- Seite 219, sechs Zeilen unterhalb von **Drehmoment-Drehzahl-Kennlinien:** ... sind in den Kapiteln 8 und 9 behandelt.

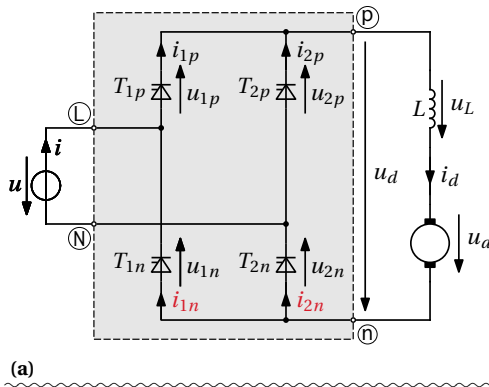
9 Netzgeführte Gleichrichter

- Seite 246, Bild 9.6a: Strom durch D_{1n} sollte i_{2p1n} lauten:

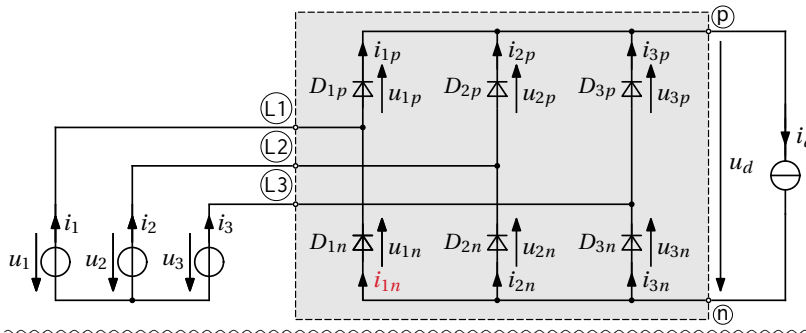


(a)

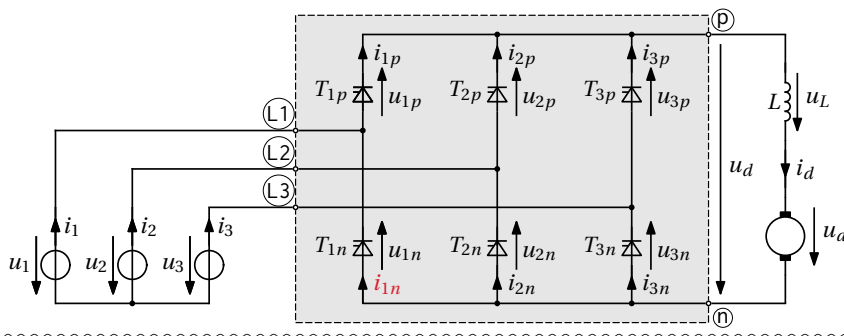
- Seite 248, Bild 9.8a: Ströme durch T_{1n} und T_{2n} sollten i_{2p1n} und i_{2p2n} lauten:



- Seite 251, Bild 9.9: Strom durch D_{1n} sollte i_{2p1n} lauten:

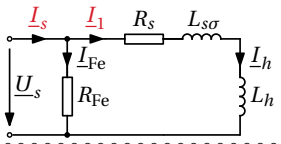


- Seite 254, Bild 9.12: Strom durch T_{1n} sollte i_{2p1n} lauten:



10 Drehfeldmaschine

- Seite 265, Bild 10.6b, Ströme \underline{I}_1 und \underline{I}_s gehören vertauscht:

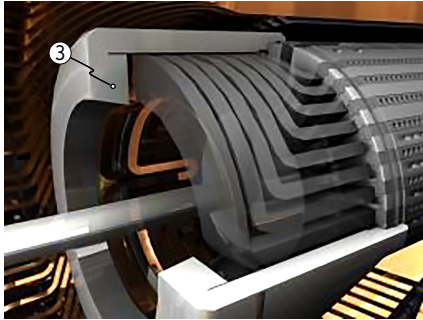


11 Asynchronmaschine

- Seite 292, **Statorleistung**.
... komplexen Zeigern \underline{U}_s und $\underline{I}_{\lambda s}$ oder aus deren Effektivwerten $|\underline{U}_s|$ und $|\underline{I}_{\lambda s}|$ sowie ...
- Seite 292, Gl. (11.13), Ströme \underline{I}_1 und \underline{I}_s gehören vertauscht: $P_s = 3 \cdot \text{Re}(\underline{U}_s \cdot \underline{I}_{\lambda s}^*) = 3 \cdot |\underline{U}_s| \cdot |\underline{I}_{\lambda s}| \cdot \cos(\varphi_s)$
- Seite 320, Abschnitt 11.6, dritter Absatz: ... kann einer selbstgeführter ...

12 Synchronmaschine

- Seite 342, Bild 12.4a, Beschriftung ③ fehlt:

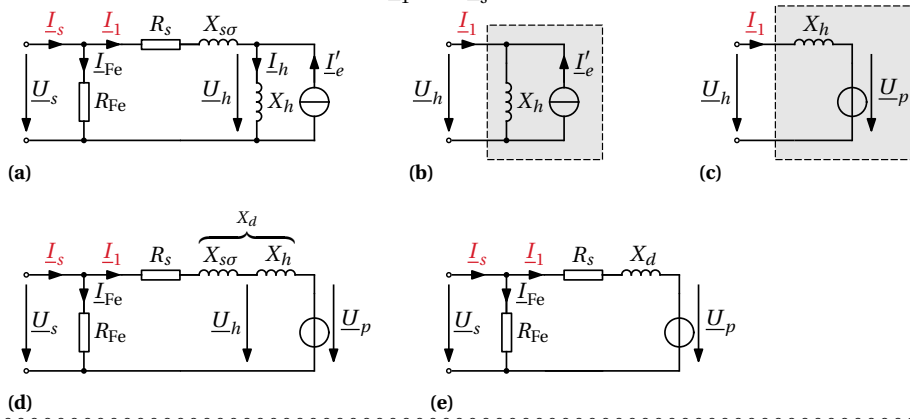


(a)

- Seite 351, Einheiten der Reaktanzen:

Zeichen	Einheit	Größe	Quantity
X_d	Ω	Synchrone Längsreaktanz	Direct axis synchronous reactance
X_h	Ω	Hauptfeldreaktanz	Main field reactance
$X_{s\sigma}$	Ω	Statorstreureaktanz	Stator leakage reactance

- Seite 352, Bild 12.14a bis e, Ströme \underline{I}_1 und \underline{I}_s gehören vertauscht:



- Seite 353, Gl. (12.6), Ströme \underline{I}_1 und \underline{I}_s gehören vertauscht: $\underline{I}_h = \underline{I}_{\tilde{1}} + \underline{I}'_e$
- Seite 353, Gl. (12.8), Ströme \underline{I}_1 und \underline{I}_s gehören vertauscht: $\underline{U}_s = R_s \cdot \underline{I}_{\tilde{1}} + j \cdot X_d \cdot \underline{I}_{\tilde{1}} + \underline{U}_p$
- Seite 354, Gl. (12.11), Ströme \underline{I}_1 und \underline{I}_s gehören vertauscht: $P_{Cu,s} = 3 \cdot R_s \cdot |\underline{I}_{\tilde{1}}|^2 \approx 3 \cdot R_s \cdot |\underline{I}_{\tilde{s}}|^2$
- Seite 354, Gl. (12.13), Ströme \underline{I}_1 und \underline{I}_s gehören vertauscht: $P_s = 3 \cdot \text{Re}(\underline{U}_s \cdot \underline{I}_{\tilde{s}}^*) = 3 \cdot |\underline{U}_s| \cdot |\underline{I}_{\tilde{s}}| \cdot \cos(\varphi_s)$
- Seite 355, Tabelle 12.1: Vorzeichen der Leistungsterme einer Synchronmaschine
- Seite 369, Einheiten der Reaktanzen:

Zeichen	Einheit	Größe	Quantity
X_{hd}	Ω	Hauptfeldreaktanz der d -Achse	Main field reactance of the d axis
X_q	Ω	Synchrone Querreaktanz	Quadrature axis synchronous reactance
X_{hq}	Ω	Hauptfeldreaktanz der q -Achse	Main field reactance of the q axis

- Seite 379, Bild 12.33, dritte Zeile der Bildunterschrift: ... (a) und (b) eine achsige ...