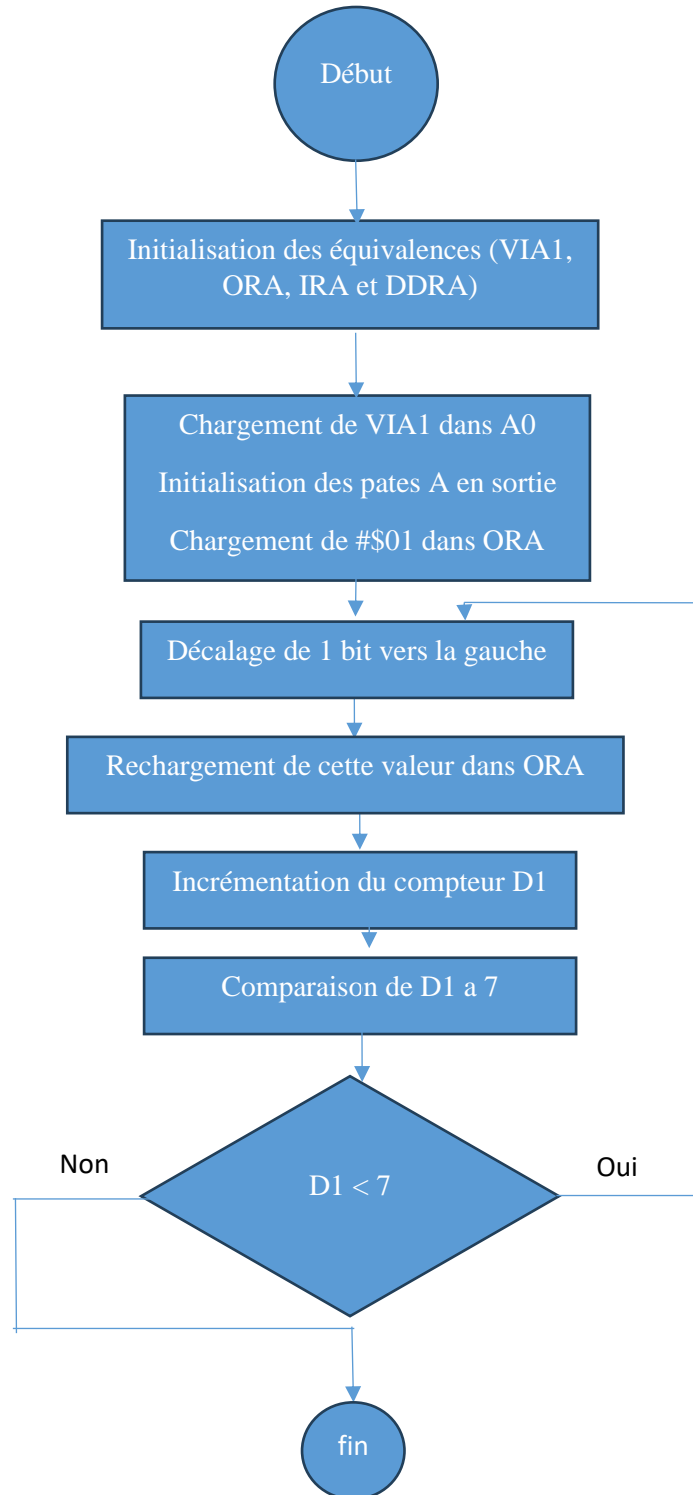


Compte rendu TP 2

Exercice 1 :

Organigramme :



Programme question 1.1 :

```
*-----
* Title       : TP3-EXO 1.1
* Written by  : ERRARD-DACCACHE
* Date       : 20/03/2024
* Description: EXO 1.1
*-----
        *include c:\easy68K\equivia.X68
vial equ $f0441      *initialisation des equivalences
ora equ $2           *output port A
ira equ $2           *input port A
ddra equ $6          *status des ports A0 a A7 (entree ou
sortie)

        ORG          $1000

START:                ; first instruction of program

* Put program code here

        lea vial,A0      *chargement de vial dans l'adresse de
registre A0
        move.b #$FF,ddra(A0) *initialisation des port A en sortie (1111
1111)
        move.b #$01, D2   *on met 01 en hex dans D2
        move.b D2, ORA(A0) *on affiche sur la pate A0 la valeur 1 (led
allumé)
        clr D1           *on effache le contenu de D1

boucle  rol #1, D2        *on effectue une rotation de 1 bit a gauche
pour passer de (0000 0001 à 0000 0010)
        move.b D2, ORA(A0) *maintenant la pate A1 contient la valeur 1
(led alumé)
        add #1,D1        *on ajoute 1 a D1
        cmp #7,D1        *on compare D1 a 7
        bgt stop         *si D1 > 7 on arrete le programme (on aura
allumé les led 0 a 7 une par une)
        blt boucle       *si D1<7 on remote a l'etiquette boucle et
on allume la led suivante

stop    move #9,D0        *chargement de 9 dans D0
        trap #15         *arret de la simulation

        SIMHALT          ; halt simulator

* Put variables and constants here

END     START            ; last line of source
```

Programme question 1.2:

```
*-----
* Title       : TP3-EXO 1.2
* Written by  : ERRARD-DACCACHE
* Date       : 20/03/2024
* Description: EXO 1.2
*-----
        *include c:\easy68K\equivia.X68
vial equ $f0441          *initialisation des equivalences
ora equ $2               *output port A
ira equ $2               *input port A
ddra equ $6              *status des ports A0 a A7 (entree ou
sortie)

        ORG      $1000

START:                      ; first instruction of program

* Put program code here

        lea vial,A0          *chargement de vial dans l'adresse de
registre A0
        move.b #$FF,ddra(A0) *initialisation des port A en sortie (1111
1111)
        move.b #$01, D2      *on met 01 en hex dans D2
        move.b D2, ORA(A0)   *on affiche sur la pate A0 la valeur 1 (led
allumé)
        clr D1               *on effache le contenu de D1

boucle  rol #1, D2            *on effectue une rotation de 1 bit a gauche
pour passer de (0000 0001 à 0000 0010)
        bsr affiche          *on execute le code de la sub routine
affiche
        bra boucle           *on reexecute le code de l'etiquette boucle

affiche move.b D2, ORA(A0)    *on charge D2 dans ORA pour allume la led
de la pate A correspondante au bit egale a 1

Tempo   move.l #$EE, D3      *on met #$EE (1110 1110 = 238) dans D3

cycle   dbf D3,cycle         *on effectue un cycle qui va se répeter 239
fois
        rts                  *apres 239 iteration on remonte a la
position apres l'execution du coe de l'etiquette affiche
                                *donc on remonte a la ligne de code: bra
boucle (ligne 27)

stop    move #9,D0           *chargement de 9 dans D0
        trap #15              *arret de la simulation

        SIMHALT              ; halt simulator

* Put variables and constants here

        END      START      ; last line of source
```

Programme question 1.3 et 1.4 :

```
*-----
* Title      : TP3-EXO 1.3 et 1.4
* Written by : ERRARD-DACCACHE
* Date       : 20/03/2024
* Description: EXO 1.3 et 1.4
*-----
        *include c:\easy68K\equivia.X68
vial equ $f0441      *initialisation des equivalences
ora equ $2           *output port A
ira equ $2           *input port A
ddra equ $6          *status des ports A0 a A7 (entree ou
sortie)

        ORG      $1000

START:                ; first instruction of program

* Put program code here

        lea vial,A0      *chargement de vial dans l'adresse de
registre A0
        move.b #$FF,ddra(A0) *initialisation des port A en sortie (1111
1111)
        move.b #$01, D2   *on met 01 en hex dans D2
        move.b D2, ORA(A0) *on affiche sur la pate A0 la valeur 1 (led
allumé)
        clr D1            *on effache le contenu de D1

decale  rol.b #1, D2       *on effectue une rotation de 1 bit a gauche
pour passer de (0000 0001 à 0000 0010)
        bsr affiche      *on execute le code de la sub routine
affiche
        bra decalc       *on reexecute le code de l'etiquette decalc

affiche move.b D2, ORA(A0) *on charge D2 dans ORA pour allume la led
de la pate A correspondante au bit egale a 1

Tempo   move.l #$2FF, D3   *on met #$2FF(0010 1111 1111 = 767) dans D3

cycle1  move.l D3,D4       *on met le contenu de D3 dans D4
cycle2  dbf D4, cycle2     *cette boucle de tempo va itérer 295296
fois (768+767+766+765+...+0)
        dbf D3, cycle1    *cette boucle cree une temporiation
d'environ 0.5s
        rts              *on retourn a bra boucle (ligne 27)

stop    move #9,D0
        trap #15

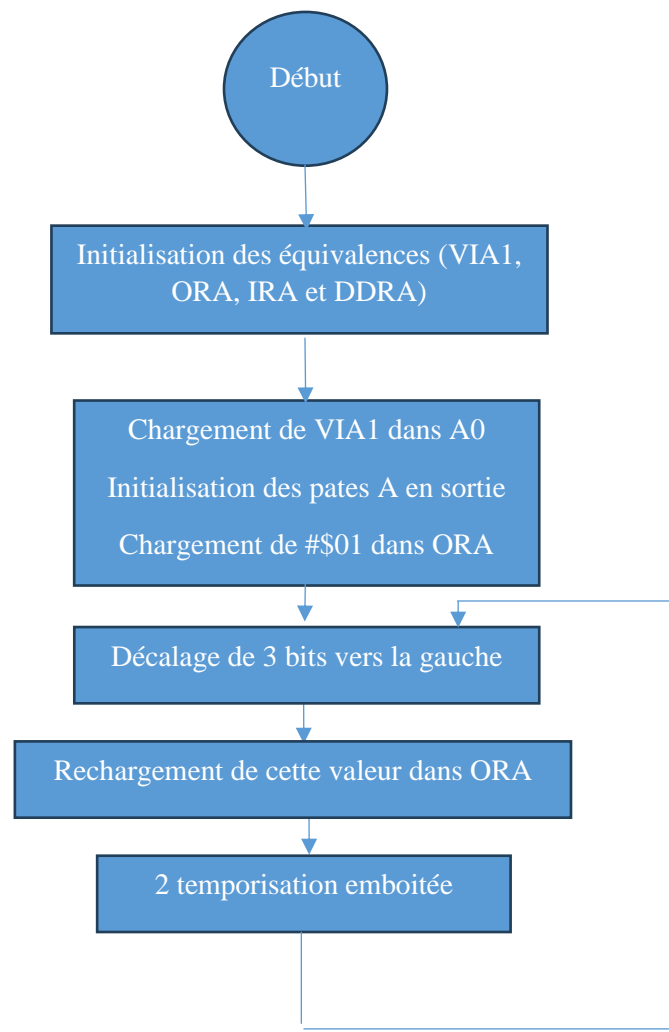
        SIMHALT          ; halt simulator

* Put variables and constants here

        END      START      ; last line of source
```

Exercice 2 :

Organigramme :



Programme question 2.1 :

```
*-----
* Title       : TP3-EXO 2.1
* Written by  : ERRARD-DACCACHE
* Date       : 20/03/2024
* Description: EXO 2.1
*-----

    *include c:\easy68K\equivia.X68
vial equ $f0441      *initialisation des equivalences
ora equ $2           *output port A
ira equ $2           *input port A
ddra equ $6          *status des ports A0 a A7 (entree ou
sortie)

    ORG      $1000

START:                ; first instruction of program

* Put program code here

    lea vial,A0        *chargement de vial dans l'adresse de
registre A0
    move.b #$FF,ddra(A0) *initialisation des port A en sortie (1111
1111)
    move.b #$01, D2     *on met 01 en hex dans D2
    move.b D2, ORA(A0)  *on affiche sur la pate A0 la valeur 1 (led
allumé)
    clr D1             *on effache le contenu de D1

decale  rol.b #3, D2    *on effectue une rotation de 3 bit a gauche
rol #3 pour la suite (1,4,7,2,5,0,3,6,1,...)
    bsr affiche        *on execute le code de la sub routine
affiche
    bra decalc         *on reexecute le code de l'etiquette decalc

affiche move.b D2, ORA(A0) *on charge D2 dans ORA pour allume la led
de la pate A correspondante au bit egale a 1

Tempo   move.l #$2FF, D3    *on met #$2FF(0010 1111 1111 = 767) dans D3

cycle1  move.l D3,D4        *on met le contenu de D3 dans D4
cycle2  dbf D4, cycle2      *cette boucle de tempo va itérer 295296
fois (768+767+766+765+...+0)
    dbf D3, cycle1        *cette boucle cree une temporiation
d'environ 0.5s
    rts                  *on retourne a la boucle (ligne 27)

stop    move #9,D0
        trap #15

    SIMHALT              ; halt simulator

* Put variables and constants here

    END      START        ; last line of source
```

Programme question 2.2 :

```
*-----
* Title       : TP3-EXO 2.2
* Written by  : ERRARD-DACCACHE
* Date       : 20/03/2024
* Description: EXO 2.2
*-----
        *include c:\easy68K\equivia.X68
vial equ $f0441      *initialisation des equivalences
orb equ $0           *output port B
irb equ $0           *input port B
ora equ $2           *output port A
ira equ $2           *input port A
ddra equ $6          *status des ports A0 a A7 (entree ou
sortie)
ddrb equ $4          *status des ports B0 a B7 (entree ou
sortie)

        ORG          $1000

START:                ; first instruction of program

* Put program code here

        lea vial,A0      *chargement de vial dans l'adresse de
registre A0
        move.b #$FF,ddra(A0) *on met les pates de A en mode Lecture
(0F0443 pour l'affichage dans hardware)
        move.b #$FF,ddrb(A0) *on met les ports de B en mode Lecture
(0F0441 pour les bouton dans hardwar)
        clr D1           *on efface le contenu de D1
        clr D2           *on efface le contenu de D2
        clr D6           *on efface le contenu de D6
        move.b #$01, D2   *on emet #$01 dans D2
        move.b D2, ora(A0) *on charge D2 dans ORA
        move.b #$00,irb(A0) *on charge #$00 dans IRB
        add #$100,D6      *on ajout 100 a D6 pour que la vitesse ne
soit pas tres rapide au tout debut

decale  rol.b #3, D2      *rol #3 au lieu de 1 pour la suite
(1,4,7,2,5,0,3,6,1,...)
        bsr lecture      *on execute le sous programme lecture
        bsr affiche      *on execute le sous programme affiche
        bra decal        *on relance le code d'etiquette decal

lecture move.b irb(A0),D6 *on lit la valeur entré par l'utilisateur sur
les port B
        rts              *on retourne a bsr affiche (ligne 36)
affiche move.b D2, ORA(A0) *on charge D2 dans ORA pour allume la led de la
pate A correspondante au bit egale a 1

Tempo   move.l D6, D3     *on met D6 dans D3

cycle1  move.l D3,D4      *on met D3 dans D4
cycle2  dbf D4, cycle2    *on commence l'iteration par rapport au nombre
de bit et position de bits mis a 1
```

```
        dbf D3, cycle1      *exemple si on active les boutons 7,6,5 et 4
cela donne 1 1111 0000 en binaire donc une iteration de 8388608 fois
        rts                 *on retourne a bra decale (ligne 37)

stop    move #9,D0
        trap #15

        SIMHALT             ; halt simulator

* Put variables and constants here

        END      START     ; last line of source
```


Programme question 2.3 :

```
*-----
* Title       : TP3-EXO 2.3
* Written by  : ERRARD-DACCACHE
* Date       : 20/03/2024
* Description: EXO 2.3
*-----
        *include c:\easy68K\equvia.X68
vial equ $f0441      *initialisation des equivalences
orb equ $0           *output port B
irb equ $0           *input port B
ora equ $2           *output port A
ira equ $2           *input port A
ddra equ $6          *status des ports A0 a A7 (entree ou
sortie)
ddrb equ $4          *status des ports B0 a B7 (entree ou
sortie)

        ORG          $1000

START:                ; first instruction of program

* Put program code here

        lea vial,A0      *chargement de vial dans l'adresse de
registre A0
        move.b #$FF,ddra(A0) *on met les pates de A en mode Lecture
(0F0443 pour l'affichage dans hardware)
        move.b #$FF,ddrb(A0) *on met les ports de B en mode Lecture
(0F0441 pour les bouton dans hardwar)
        clr D1           *on efface le contenu de D1
        clr D2           *on efface le contenu de D2
        clr D6           *on efface le contenu de D6
        move.b #$01, D2   *on emet #$01 dans D2
        move.b D2, ora(A0) *on charge D2 dans ORA
        move.b #$00,irb(A0) *on charge #$00 dans IRB
        add #$100,D6      *on ajout 100 a D6 pour que la vitesse ne
soit pas tres rapide au tout debut

decale   cmp #$80,D7      *on compare le bit numero 7 au contenu de
D7
        beq droite      *si c'est egale on execute le code de
l'etiquette droite
        rol.b #1,D2      *sinon on fait un decalage de bit vers la
gauche
suite    bsr lecture      *on lance le sous programme lecture
        bsr affiche      *on lance le sous programme affiche
        bra decale       *on relance le code de l'etiquette decale

droite   ror.b #1,D2
        bra suite

lecture  move.b irb(A0),D5 *on met irb dans D5
        move.b D5,D6      *on met le contenu de D5 dans D6
        and #$F7F,D6      *on fait une operation logique and entre
#$F7F et D6 et le resultat sera sauvegarder dans D6
        move.b D5,D7      *on met le contenu de D5 dans D7
```

```
        and #$80,D7                *on fait une operation logique and entre
#$80 et D7 et le resultat sera sauvegarder dans D7
        *apres ces operations logique, si on met le
bit 7 des ports B a 1 le sens d'allumage des led se fera de gauche a droite
        *et si on change les bits 6 a 0 des ports B
la vitesse change
        rts                        *on retourne a bsr affiche (ligne 38)
affiche move.b D2, ORA(A0)         *on charge D2 dans ORA pour allume la led
de la pate A correspondante au bit egale a 1

Tempo   move.l D6, D3              *on met D6 dans D3

cycle1  move.l D3,D4              *on met D3 dans D4
cycle2  dbf D4, cycle2            *on commence l'iteration par rapport au
nombre de bit et position de bits mis a 1
        dbf D3, cycle1            *exemple si on active les boutons 7,6,5 et
4 cela donne 1 1111 0000 en binaire donc une iteration de 8388608 fois
        rts                        *on retourne a bra decale (ligne 39)

stop    move #9,D0
        trap #15

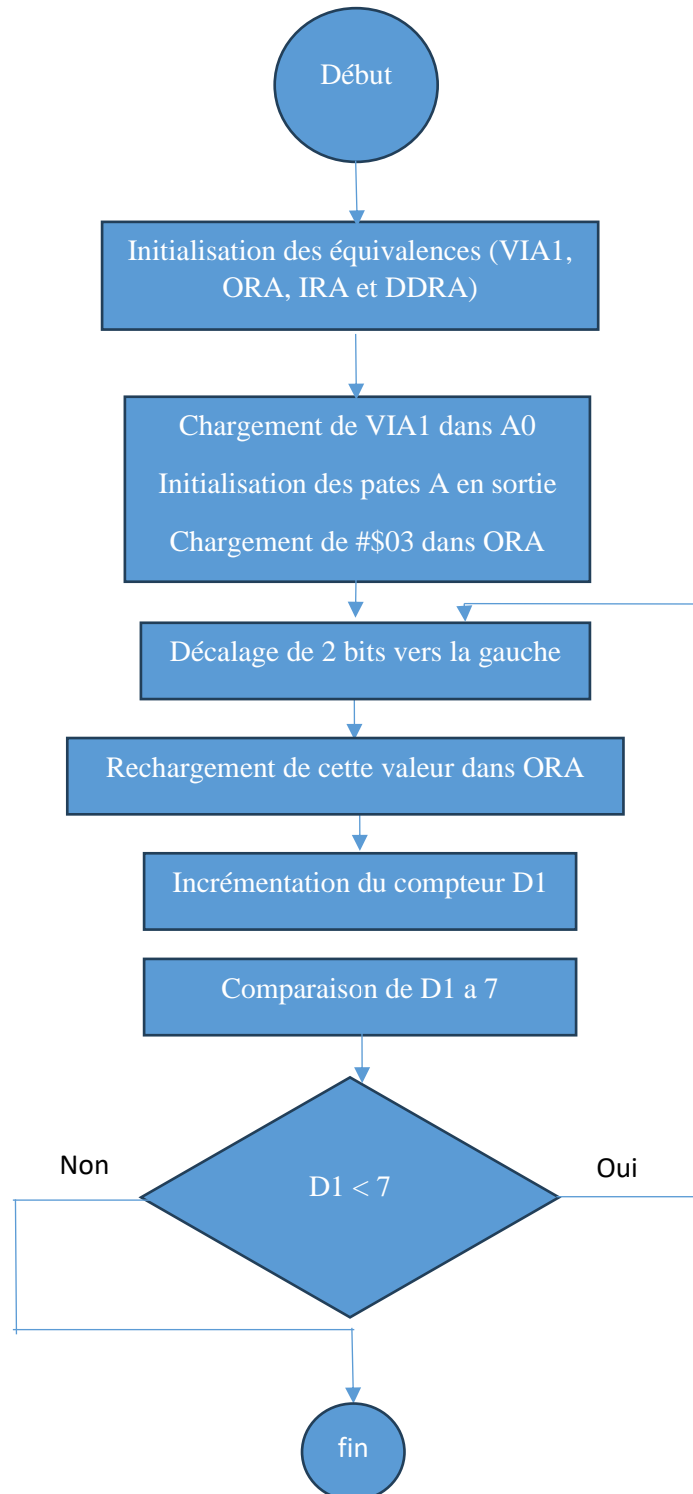
        SIMHALT                    ; halt simulator

* Put variables and constants here

        END      START              ; last line of source
```

Exercice 3 :

Organigramme :



Programme question 3.1 :

```
*-----
* Title      : TP3-EXO 3.1
* Written by : ERRARD-DACCACHE
* Date       : 20/03/2024
* Description: EXO 3.1
*-----

    *include c:\easy68K\equivia.X68
vial equ $f0441      *initialisation des equivalences
ora equ $2           *output port A
ira equ $2           *input port A
ddra equ $6          *status des ports A0 a A7 (entree ou
sortie)

    ORG      $1000

START:                ; first instruction of program

* Put program code here

    lea vial,A0      *chargement de vial dans l'adresse de
registre A0
    move.b #$FF,ddra(A0) *on met les pates de A en mode Lecture
(0F0443 pour l'affichage dans hardware)
    move.b #$03, D2   *on emet #$03 dans D2
    move.b D2, ORA(A0) *on charge D2 dans ORA
    clr D1           *on efface le contenu de D1

boucle  rol.b #2, D2   *on effectue un décalage de 2 bits vers la
gauche
    move.b D2, ORA(A0) *on recharge D2 dans ORA
    add #1,D1         *on incremente D1
    cmp #7,D1        *on compare D1 a 7
    bgt stop         *si D1>7 on arrete la simulation
    blt boucle       *si D1<7 on relance la boucle

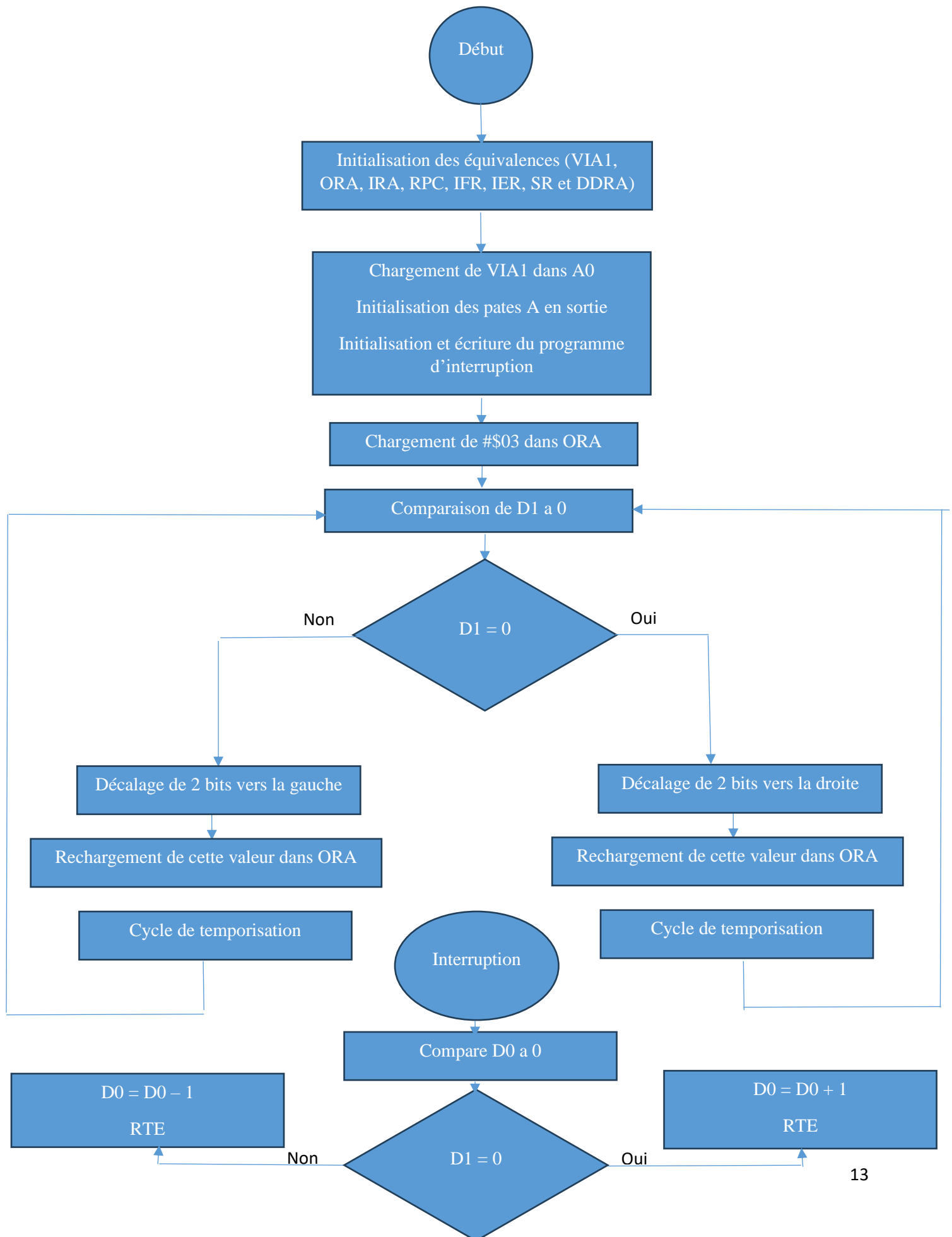
stop    move #9,D0
        trap #15

    SIMHALT          ; halt simulator

* Put variables and constants here

    END      START    ; last line of source
```

Organigramme question 3.2 :



Programme question 3.2 :

```
*-----
* Title       : TP3-EXO 3.2
* Written by  : ERRARD-DACCACHE
* Date       : 20/03/2024
* Description: EXO 3.2
*-----
        *include c:\easy68K\equivia.X68
vial equ $f0441
ora equ $2
ira equ $2
rpc equ $18
ifr equ $1A
ier equ $1C
sr equ $14
ddra equ $6
sortie)

        ORG      $1000

START:                                ; first instruction of program

* Put program code here

        lea vial,A0                    *chargement de vial dans l'adresse de
registre A0
        move.l #inter,$70              *on choisit l'adresse d'interruption
(niveau 4)
        move.b #$1,rpc(A0)             *on met a 1 le bit numero 0 de rpc qui
correspond a un front montant sur CA1
        move.b #%10000010,ier(A0)      *on met ier a 1000 0010, pour autorise
les interruption sur CA1
        move.w #$2300,sr               *on met les 8 bits de gauche de SR a
0010 0011, pour changer le masque d'interruption a 3 et autorisé mode
superviseur
        move.b #$FF,ddra(A0)           *on met les pates de A en mode Lecture
(0F0443 pour l'affichage dans hardware)
        move.b #$03, D2                *on emet #$03 dans D2
        move.b D2, ORA(A0)             *on charge D2 dans ORA
        clr D1                         *on efface le contenu de D1

boucle  cmp #1,D1                      *on compare D1 a 1
        beq droite                     *si D1=1 on passe a programme de
l'etiquette droite
        rol.b #2, D2                  *sinon on on fait un decalage de 2 bit
vers la gauche
gauche  bsr affiche                    *on passe ou sous programme affiche
        bra boucle                    *on relance le programme d'etiquette
boucle

droite  ror.b #2,D2                    *on fait un deplacement de 2 bit vers
la droite
        bsr affiche                    *on passe ou sous programme affiche
        bra boucle                    *on relance le programme d'etiquette
boucle
affiche move.b D2, ORA(A0)             *on recharge D2 dans ORA

Tempo  move.l #$2FF, D3                *on met#$2FF dans D3
```

```
cycle1  move.l D3,D4          *on met D3 dans D4
cycle2  dbf D4, cycle2        *on commence le cycle de temporisation
      dbf D3, cycle1
      rts                    *on retourne au programme bra boucle
(ligne 38 ou ligne 42) cela depend de D1
*----(programme d'interruption)-----
inter   cmp #0,D1            *on compare D1 a 0 lorsqu'on a un front
montant sur CA1 (declanchement de l'interruption 4 sur le hardware)
      beq yes                *si D1 = 0 on passe a l'etiquette yes
      bne no                 *sinon on passe a l'etiquette no
yes      add #1,D1            *si D1 = 0 on ajoute 1 a D1
      bra out                *on passe a l'etiquette out
no       sub #1,D1            *si D1 n'est pas egale a 0 on soustrait
1 a D1 pour qu'il redeviet egale a 0
      bra out                *on passe a l'etiquette out
out      bset #1,ifr(A0)      *apres avoir modifier la valeur de D1
on change le bit numeo 1 de IFR qui correspond a CA1 pour arreter
l'interruption
      rte                    *on sort de l'interruption et on
reprend le code d'ou on avait arreter

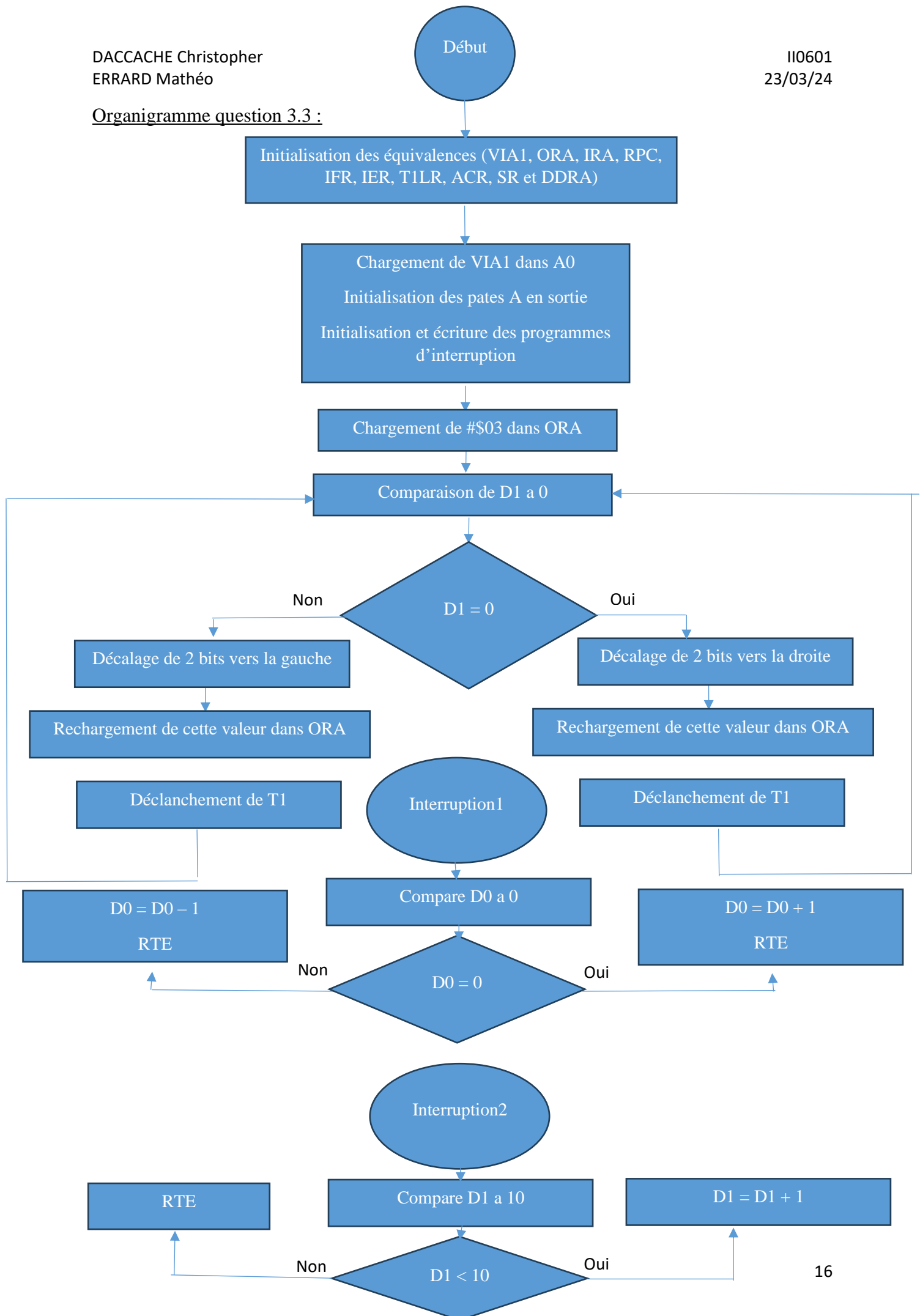
stop     move #9,D0
      trap #15

      SIMHALT                ; halt simulator

* Put variables and constants here

      END      START        ; last line of source
```

Organigramme question 3.3 :



Programme question 3.3 :

```
*-----
* Title      : TP3-EXO 3.3
* Written by : ERRARD-DACCACHE
* Date       : 20/03/2024
* Description: EXO 3.3
*-----

        *include c:\easy68K\equivia.X68
vial equ $f0441
ora equ $2
ira equ $2
rpc equ $18
ifr equ $1A
ier equ $1C
sr equ $14
T1LR equ $8
acr equ $16
ddra equ $6

        *initialisation des equivalences
        *output port A
        *input port A
        *registre de controle des peripheriques
        *registre d'interruption valide
        *registre d'indicateur d'interruption
        *registre d'etat
        *registre de temporisation
        *registre de controle auxiliaire
        *status des ports A0 a A7 (entree ou
        sortie)

        ORG      $1000

START:                                ; first instruction of program

* Put program code here

        lea vial,A0                    *chargement de vial dans l'adresse de
registre A0
        move.b #$1,rpc(A0)             *on met a 1 le bit numero 0 de rpc qui
correspond a un front montant sur CA1
        move.b #%10000010,ier(A0)      *on met ier a 1000 0010, pour autorise
les interruptions sur CA1
        move.l #inter1,$70              *on choisit l'adresse d'interruption
(niveau 4)
        move.w #$2300,sr                *on met les 8 bits de gauche de SR a
0010 0011, pour changer le masque d'interruption a 3 et autorisé mode
superviseur

        move.l #80000,D0                *on met 80000 dans D0 pour une
precision de 100ms
        rol.w #8,D0                     *on fait un deplacement de 8 bit vers
la gauche
        movep.w D0,T1LR(A0)             *on charge D0 dans T1LR
        move.b #$80,acr(A0)             *on met #$40 (0100 0000) dans ACR pour
mettre T1 en mode libre
        move.b #%11000000,ier(A0)      *on met ier a 1000 0010, pour autorise
les interruptions sur T1
        move.l #inter2,$74              *on choisit l'adresse d'interruption
(niveau 4)
        move.w #$2300,sr                *on met les 8 bits de gauche de SR a
0010 0011, pour changer le masque d'interruption a 3 et autorisé mode
superviseur

        move.b #$FF,ddra(A0)            *on met les pates de A en mode Lecture
(0F0443 pour l'affichage dans hardware)
        move.b #$03,D2                  *on emet #$03 dans D2
        move.b D2,ORA(A0)               *on charge D2 dans ORA
        clr D1                           *on efface le contenu de D1
        clr D5
```

```

boucle    cmp #1,D1                *on compare D1 a 1
          beq droite                *si D1=1 on passe a programme de
l'etiquette droite
          rol.b #2, D2              *sinon on on fait un decalage de 2 bit
vers la gauche
gauche    bsr affiche              *on passe ou sous programme affiche
          bra boucle                *on relance le programme d'etiquette
boucle

droite    ror.b #2,D2              *on fait un deplacement de 2 bit vers
la droite
          bsr affiche              *on passe ou sous programme affiche
          bra boucle                *on relance le programme d'etiquette
boucle
affiche   move.b D2, ORA(A0)        *on recharge D2 dans ORA
tempo     cmp #10,D5               *pour que la tempo se declanche il faut
active le automatic disable 5
          blt tempo                 *verification que l'interruption timer
a bien fonctionner
          clr D5                    *on efface le contenu de D5 pour
repete l'interruption timer
          rts                       *on retourne au programme bra boucle
(ligne 38 ou ligne 42) cela depend de D1
*----(programme d'interruption)-----
inter1    cmp #0,D1                *on compare D1 a 0 lorsqu'on a un front
montant sur CA1 (declanchement de l'interruption 4 sur le hardware)
          beq yes                   *si D1 = 0 on passe a l'etiquette yes
          bne no                    *sinon on passe a l'etiquette no
yes        add #1,D1                *si D1 = 0 on ajoute 1 a D1
          bra out                   *on passe a l'etiquette out
no         sub #1,D1                *si D1 n'est pas egale a 0 on soustrait
1 a D1 pour qu'il redeviet egale a 0
          bra out                   *on passe a l'etiquette out
out        bset #1,ifr(A0)          *apres avoir modifier la valeur de D1
on change le bit numeo 1 de IFR qui correspond a CA1 pour arreter
l'interruption
          rte                       *on sort de l'interruption et on
reprend le code d'ou on avait arreter

inter2     add #1, D5                *on ajoute 1 a D5
          cmp #10,D5                *on compare D5 a 10 (on a besoin de 10
interruptions de 100ms pour avoir une tempo de 1s)
          blt inter2                *si D5 plus petit que 10 on remonte a
inter2
          bset #6,ifr(A0)           *apres avoir fini la tempo on sort de
l'interruption on mettant le bit 6 a 1 de IFR
          rte                       *on remonte au programme

stop       move #9,D0
          trap #15

SIMHALT    ; halt simulator

* Put variables and constants here

END        START                    ; last line of source

```