



Estrutura de Dados 2

Aula 07 – Grafos: Conceitos e implementação – parte 1

Antonio Angelo de Souza Tartaglia
angelot@ifsp.edu.br

Grafos



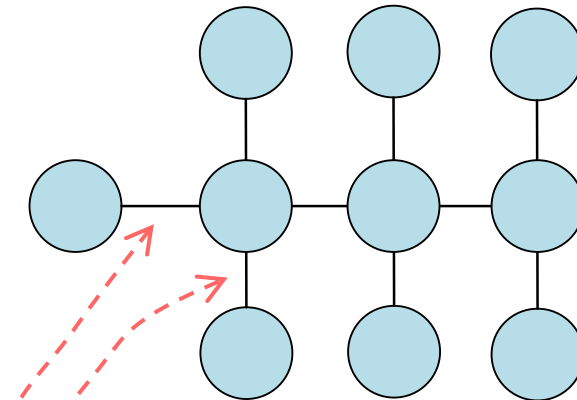
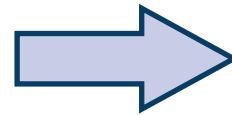
- Definição:
 - É um modelo matemático que representa relações entre objetos;
 - São utilizados na definição e/ou resolução de problemas de diversas áreas.
- Grafos em computação:
 - É uma forma de solucionar problemas computáveis;
 - Buscam o desenvolvimento de algoritmos mais eficientes.
- Exemplos:
 - Qual a melhor rota do IFSP – Guarulhos até a sua casa?
 - Em uma rede social, duas pessoas têm um amigo em comum?

Grafos

- Exemplos modelados com grafos:



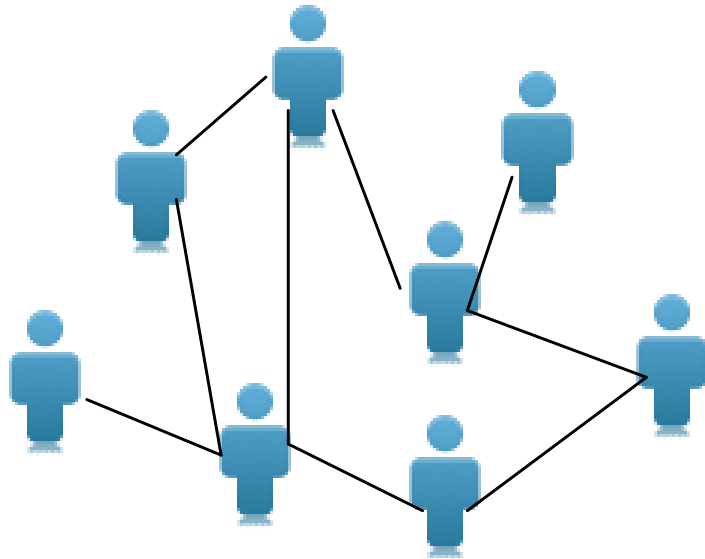
Cada casa e a central de abastecimento, representam um vértice.



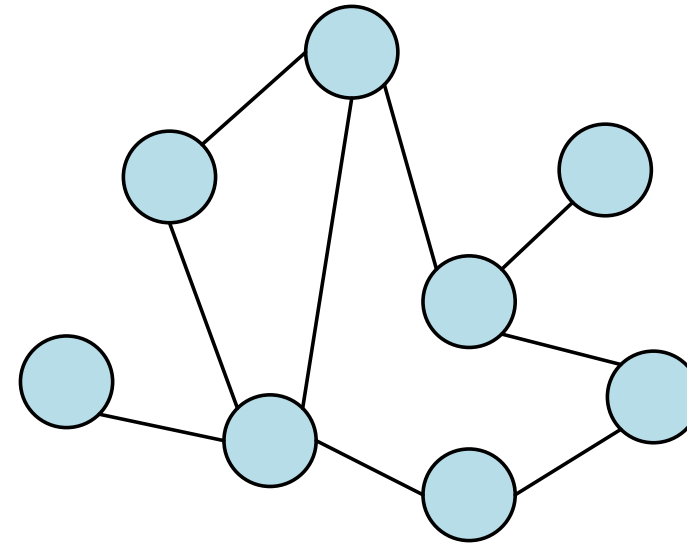
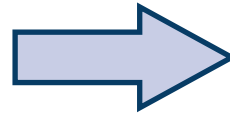
O sistema de transporte de água é representado pelas ligações ou arestas.



Grafos



Conjunto de amigos,
cada um deles
representando um
vértice em um grafo.

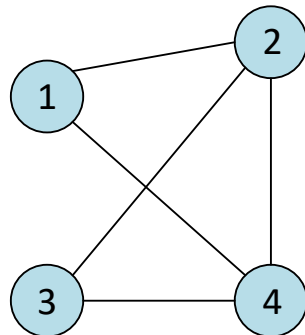


Os relacionamentos são
representados pelas
arestas.



Grafos

- O Grafo é sempre definido como um conjunto de vértices e um conjunto de arestas que conectam qualquer par de vértices.
 - $G = (V, A)$
- Onde:
 - V – é o conjunto de vértices (não pode ser vazio);
 - A – conjunto de arestas

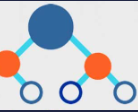


$G(V, A)$

$V = \{1, 2, 3, 4\}$

$A = \{\{1, 2\}, \{1, 4\}, \{2, 3\}, \{2, 4\}, \{3, 4\}\}$





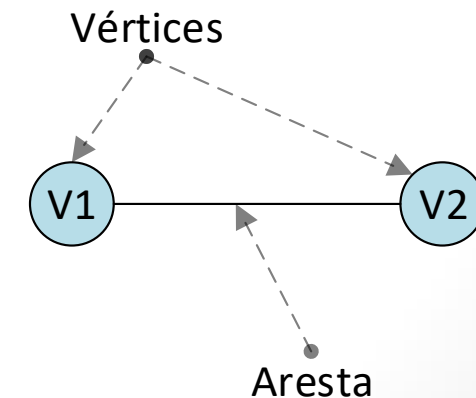
Sempre será uma representação do objeto que é alvo do problema.

- Vértice:

- É cada uma das entidades representadas em um grafo;
- Dependem da natureza do problema. Podem ser pessoas, casas, cargos de uma empresa, esquinas de uma cidade em um mapa, etc.
- Dois vértices são adjacentes se existir uma aresta ligando-os

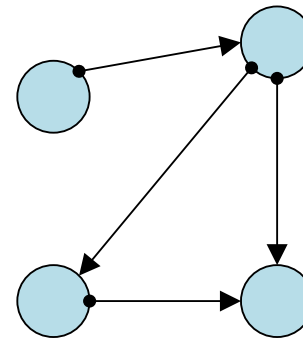
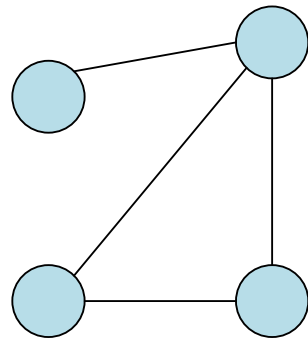
- Aresta:

- Também chamada de **Arco**;
- Está associada a dois vértices (V1, V2);
- Faz a ligação entre eles, ou seja, diz qual a relação entre eles.



Grafos

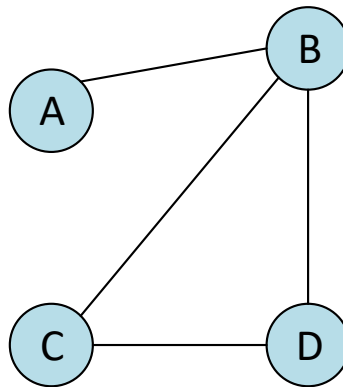
- Direção das arestas
 - Grafo direcionado ou dígrafo:
 - Existe uma orientação quanto ao sentido da Aresta;
 - Se uma Aresta liga “A” e “B”, podemos ir de “A” para “B”, mas não ao contrário.
 - Grafo não direcionado:
 - Não existe nenhuma orientação quanto ao sentido da Aresta. Podemos ir de “A” para “B” ou de “B” para “A”.



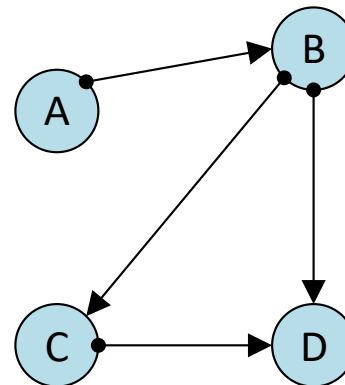
Grafos

- Grau de um Vértice
 - É o número de Arestas que chegam ou partem dele.
- No caso dos dígrafos, temos:
 - Grau de entrada: Arestas que chegam ao Vértice;
 - Grau de saída: Arestas que partem do Vértice.

Grau
 $G(A) = 1$
 $G(B) = 3$
 $G(C) = 2$
 $G(D) = 2$



Grafo



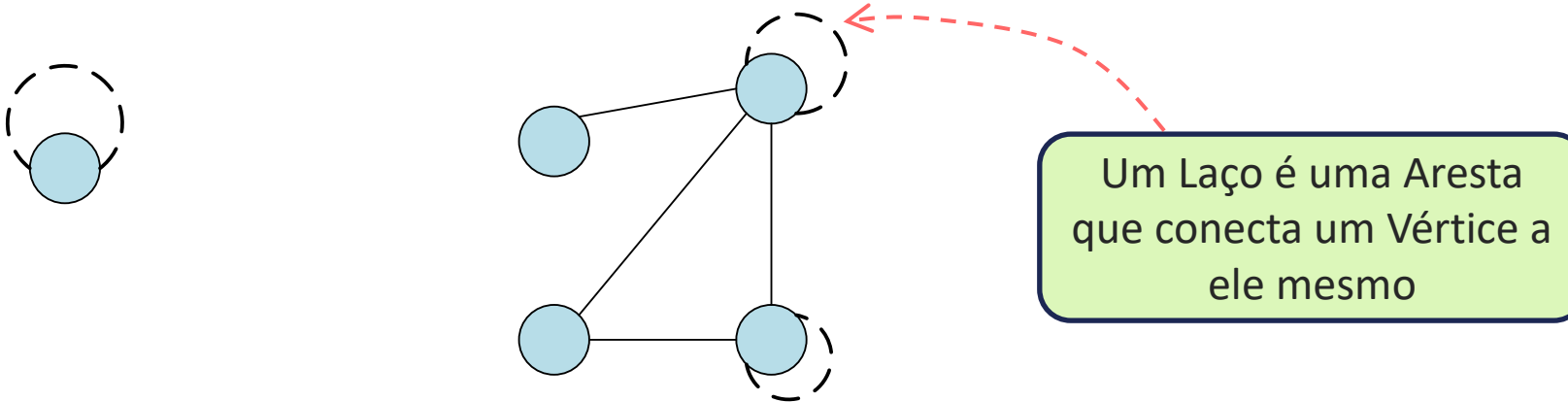
Dígrafo

Grau de entrada
 $G(A) = 0$
 $G(B) = 1$
 $G(C) = 1$
 $G(D) = 2$

Grau de saída
 $G(A) = 1$
 $G(B) = 2$
 $G(C) = 1$
 $G(D) = 0$

Grafos

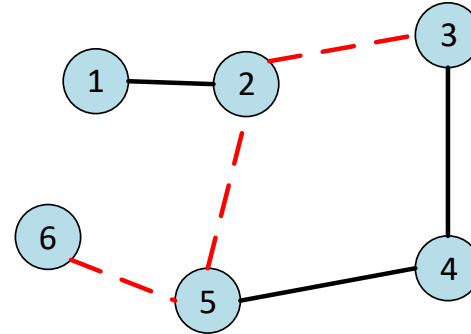
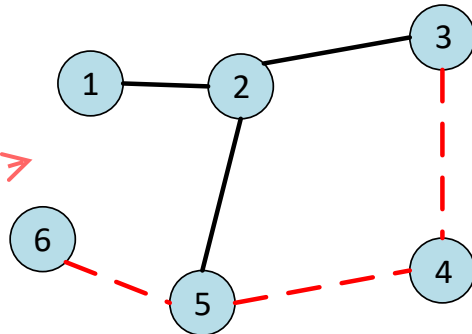
- Laço
 - Uma Aresta é chamada de **Laço** se seu Vértice de partida é o mesmo que o de chegada, ou seja, a Aresta conecta o Vértice com ele mesmo (v, v).



Grafos

- Caminho:
 - É uma sequencia de Vértices de modo que existe sempre uma Aresta ligando o Vértice anterior com o seguinte.
- Caminho Simples:
 - Nenhum dos Vértices no caminho se repete.
- Comprimento do Caminho:
 - É o número de Arestas que o Caminho usa.

Usando como exemplo um mapa, é possível traçar uma rota de estradas, saindo do ponto 3, indo até o ponto 6.



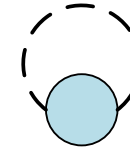
É possível ter mais de um caminho no Grafo.



Grafos

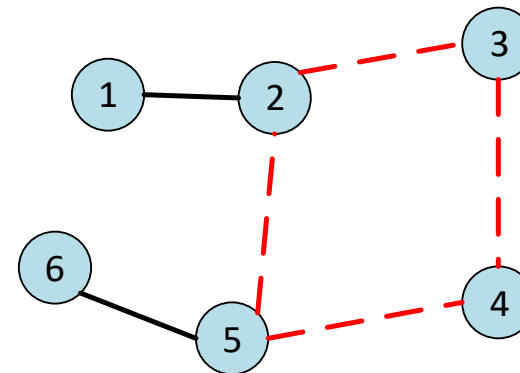
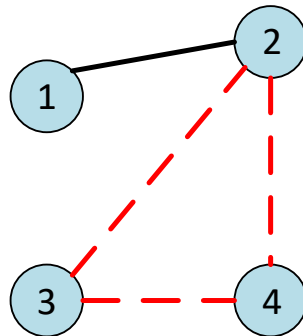
- Ciclo:

- É um caminho que começa e termina no mesmo Vértice;
- Um **Laço** é um ciclo de comprimento 1.



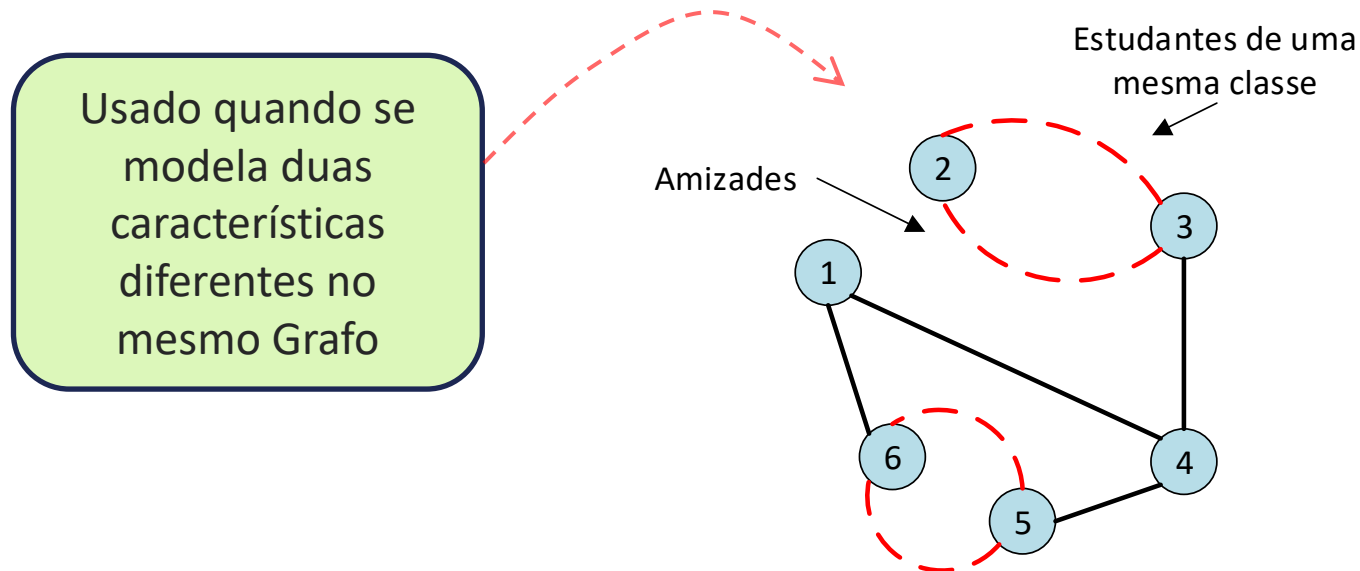
- Grafo Aciclico:

- Não contém ciclos simples, onde cada Vértice aparece apenas uma vez, diferentemente os Vértices podem aparecer mais de uma vez.



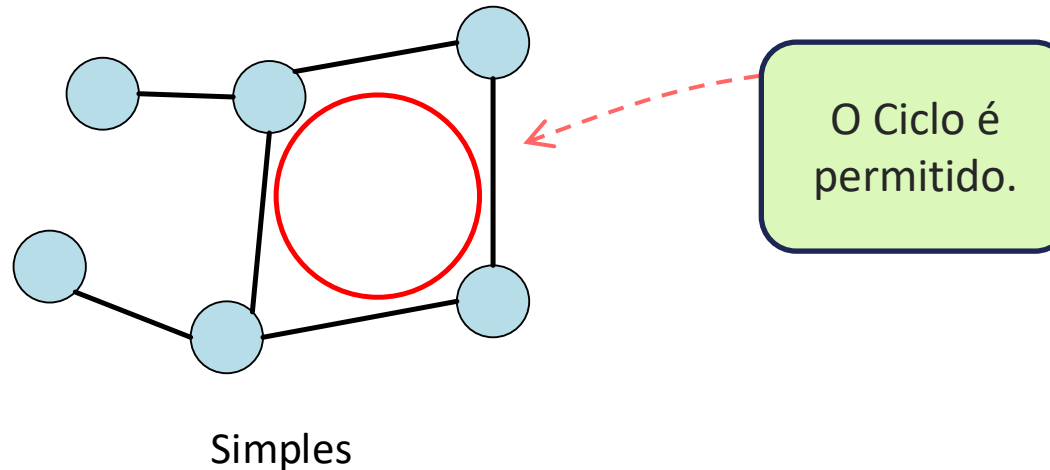
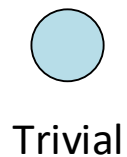


- Arestas Múltiplas:
 - Também chamado de **Multigrafo**;
 - É um Grafo que permite mais de uma aresta conectando o mesmo par de Vértices;
 - Neste caso, as Arestas são ditas “**Paralelas**”.



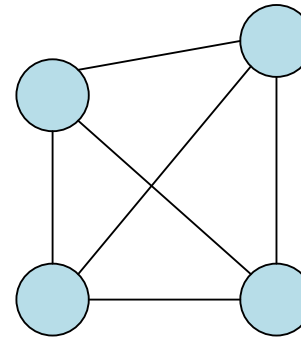
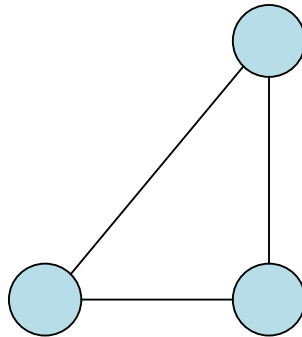
Tipos de Grafos

- Grafo Trivial
 - É um Grafo com um único Vértice e sem Arestas.
- Grafo Simples
 - É um Grafo não direcionado, sem Laços e sem Arestas Paralelas.



Tipos de Grafos

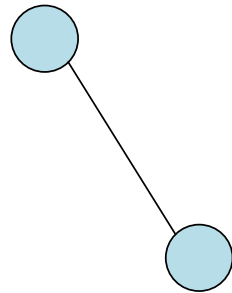
- Grafo Completo
 - É um Grafo simples onde cada Vértice se conecta a todos os outros Vértices.



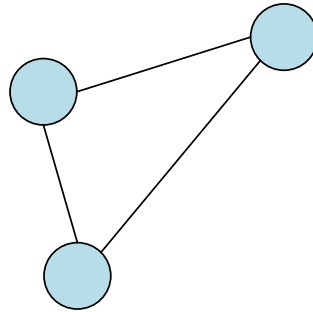
Tipos de Grafos

- Grafo Regular

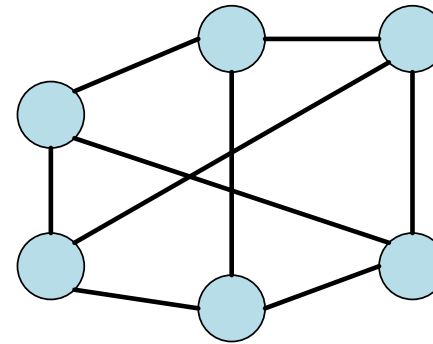
- É um Grafo onde todos os Vértices possuem o mesmo Grau.



Grau 1



Grau 2



Grau 3

Grafo Regular:
todos os Vértices
possuem o
mesmo número
de conexões.

Um Grafo
completo é
sempre Regular

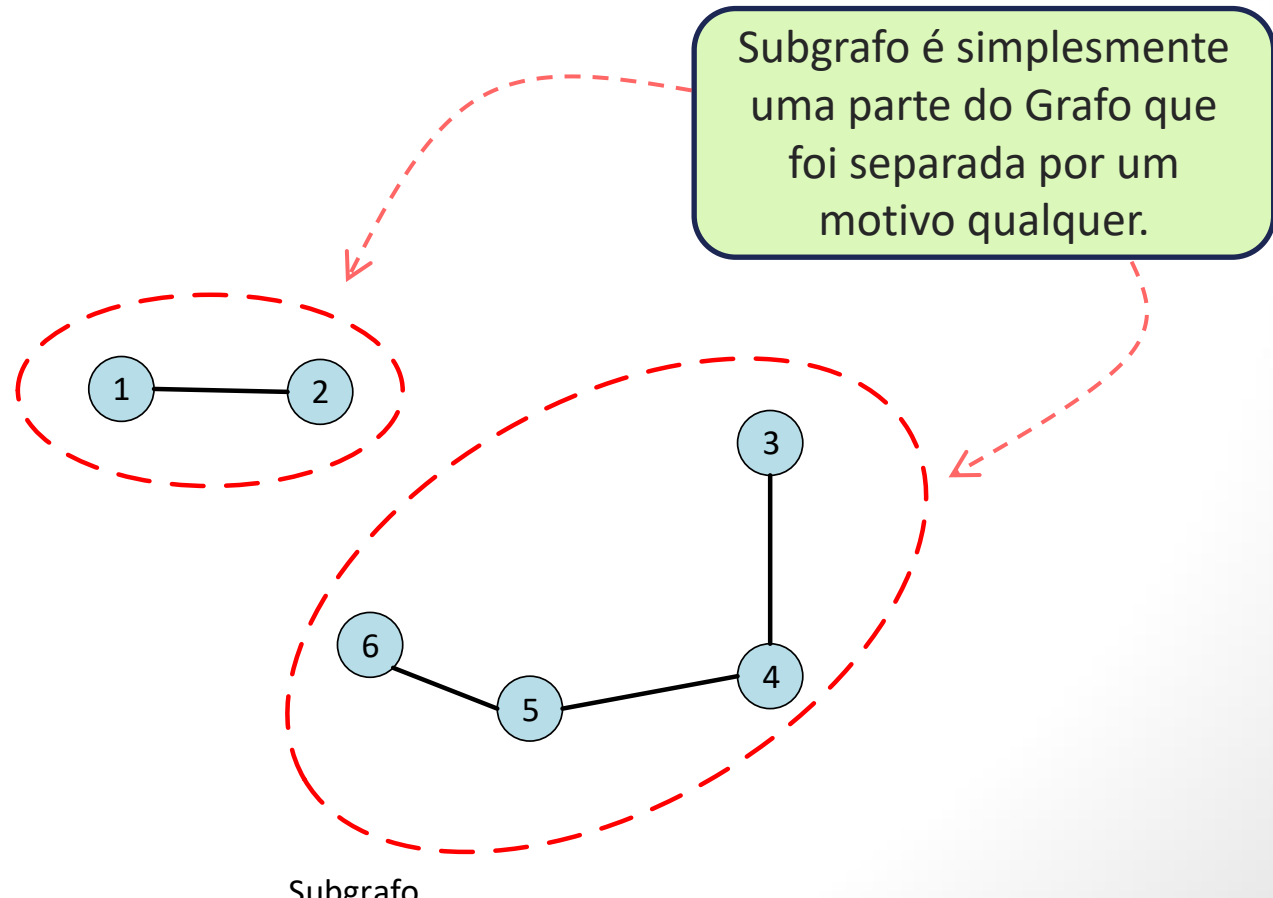
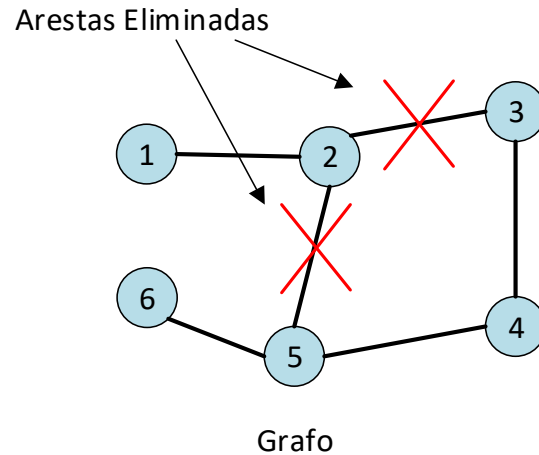
Regular: Todos os
Vértices têm 3 Arestas,
mas não é completo: os
Vértices não estão todos
interligados entre si.

Tipos de Grafos

- Subgrafo

- Um Grafo $G_s(V_s, A_s)$, é chamado de Subgrafo de $G(V, A)$ se:

- “ V_s ” está contido em V ;
- “ A_s ” está contido em A .

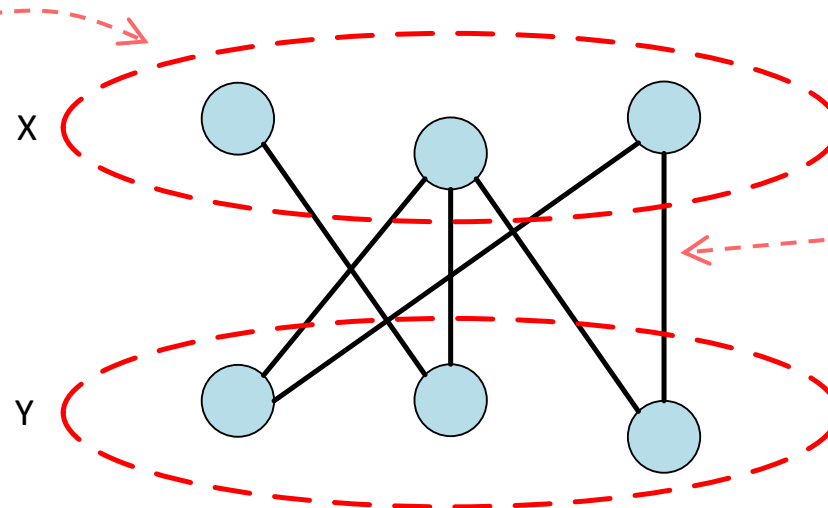




- Grafo Bipartido

- É um Grafo cujos Vértices podem ser divididos em 2 conjuntos;
- Nesse caso, as Arestas ligam os Vértices que estão em conjuntos diferentes, nunca ligando Vértices do mesmo conjunto.

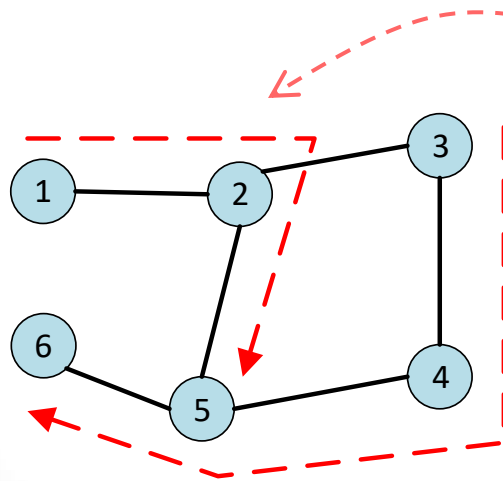
Note que não há Arestas ligando 2 Vértices que estejam no mesmo conjunto



As Arestas vão apenas ligar os Vértices de um conjunto aos Vértices do outro conjunto.

Tipos de Grafos

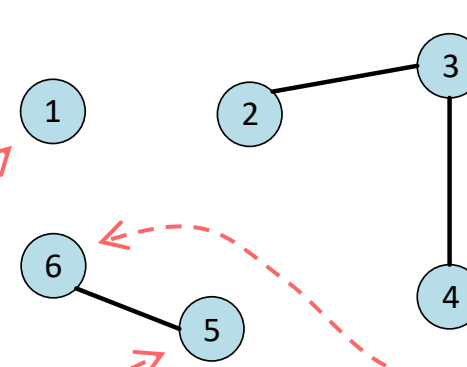
- Grafo Conexo:
 - Existe um caminho partindo de qualquer Vértice até qualquer outro Vértice do Grafo.
- Grafo Desconexo:
 - Não existe caminho ligando dois Vértices.



Grafo Conexo

Existe um caminho em que se consegue ligar um Vértice a qualquer outro Vértice

Não existe um caminho de qualquer Vértice para qualquer Vértice.



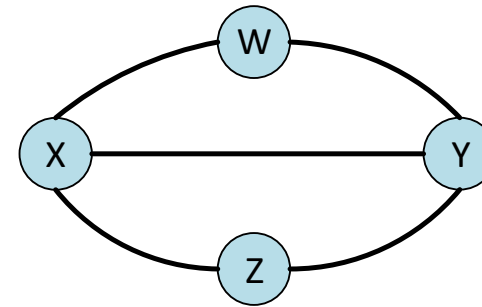
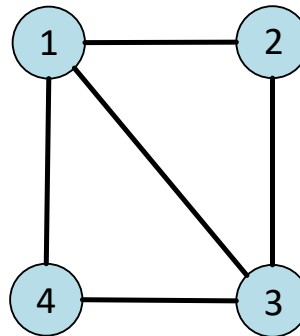
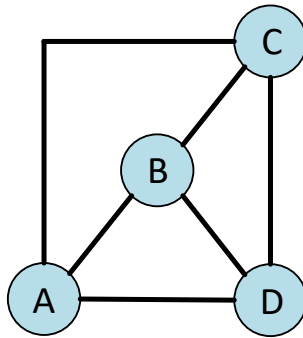
Grafo Desconexo

Por exemplo, não é possível sair do Vértice 6 e chegar no Vértice 3.

Tipos de Grafos

- Grafos Isomorfos:
- Dois Grafos, $G1(V1, A1)$ e $G2(V2, A2)$, são ditos **Isomorfos** se existe uma função que faça o mapeamento de Vértices e Arestas de modo que os dois Grafos se tornem coincidentes.

Grau
 $F(1) = A$
 $F(2) = B$
 $F(3) = C$
 $F(4) = D$

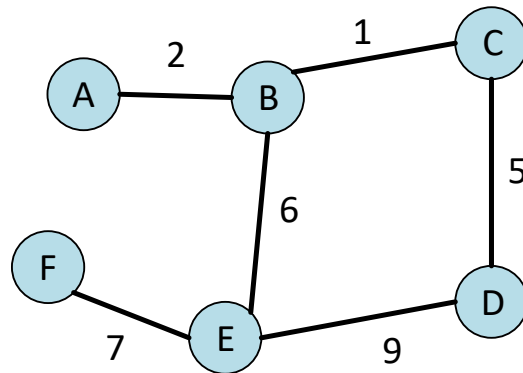


Grau
 $F(1) = X$
 $F(2) = W$
 $F(3) = Y$
 $F(4) = Z$

São aparentemente diferentes, porém são iguais. São os mesmos Grafos, mas estão nomeados de formas diferentes. Só é necessário relacionar os Vértices entre os Grafos para dizer que são Grafos iguais.

Tipos de Grafos

- Grafo Ponderado:
 - É o Grafo que possui **Pesos** associados a cada uma de suas Arestas.

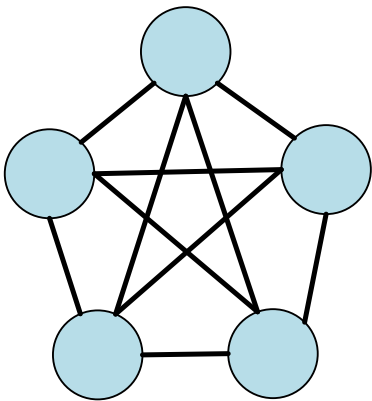


Exemplo: Em um mapa o peso pode definir a distância entre dois pontos...

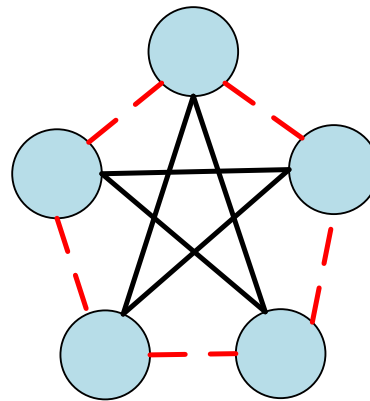
Tipos de Grafos

- Grafo Hamiltoniano:

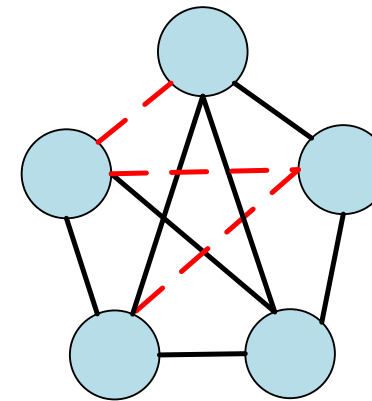
- É o Grafo que possui um caminho que visita cada Vértice apenas uma vez;
- Sua detecção é uma tarefa extremamente árdua;
- O Ciclo Hamiltoniano é o Ciclo que visita cada Vértice apenas uma vez, e volta para a origem.



Grafo Hamiltoniano



Ciclo Hamiltoniano

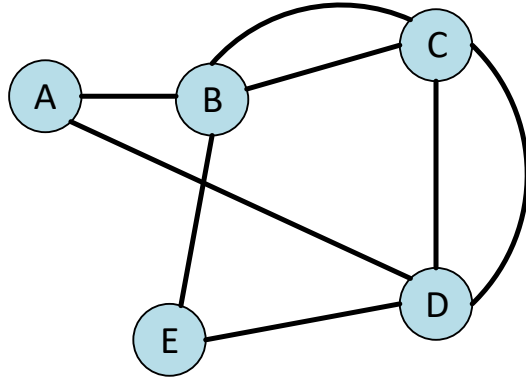


Caminho
Hamiltoniano

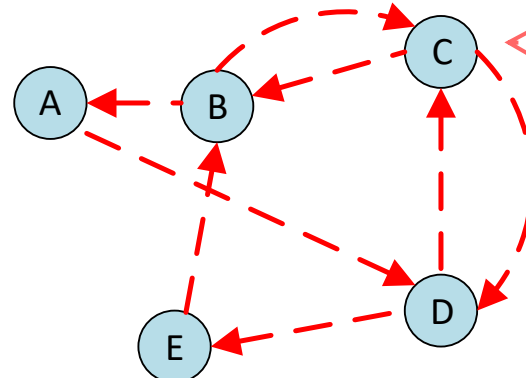


Tipos de Grafos

- Grafo Euleriano:
 - É o Grafo que possui um **ciclo** que visita cada Aresta **apenas uma vez**.



Grafo Euleriano



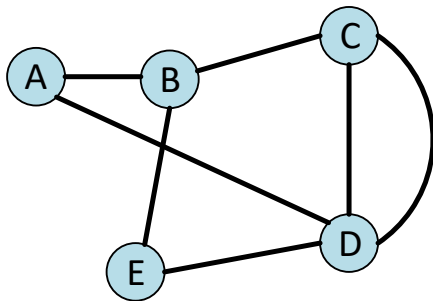
Ciclo Euleriano
CDCBADEBC

É possível passar por um Vértice mais de uma vez, mas pela Aresta apenas uma vez somente, e percorrendo todo o Caminho.

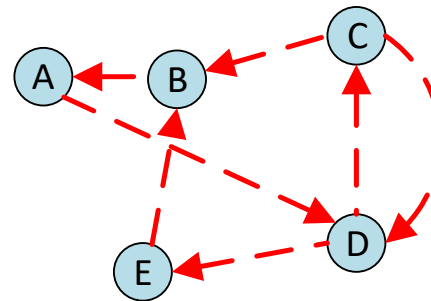


Tipos de Grafos

- Grafo Semi-Euleriano:
 - É o Grafo que possui um **Caminho** que visita cada Aresta apenas uma vez.



Grafo Semi-Euleriano



Caminho Euleriano
CDCBADEB



Representação de Grafos

- Como representar um Grafo no Computador?

- Duas abordagens são muito utilizadas:

- Matriz de Adjacências;
- Lista de Adjacências.

Para grafos muito conectados,
com muitas arestas.

Utilizada para grafos
muito esparsos

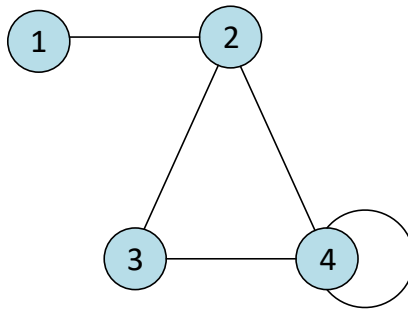
- A representação a ser utilizada depende muito da aplicação.



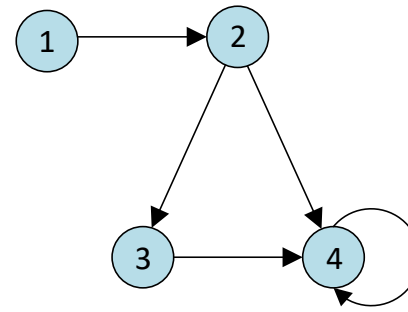
- Matriz de Adjacências:
 - Uma matriz $N \times N$ é utilizada para armazenar o Grafo, onde N é o número de Vértices;
 - Alto custo computacional, $O(n^2)$.
 - Uma Aresta é representada por uma **marca** na posição (i, j) da matriz;
 - Aresta liga o Vértice i ao j .

Representação de Grafos

- Matriz de Adjacências:



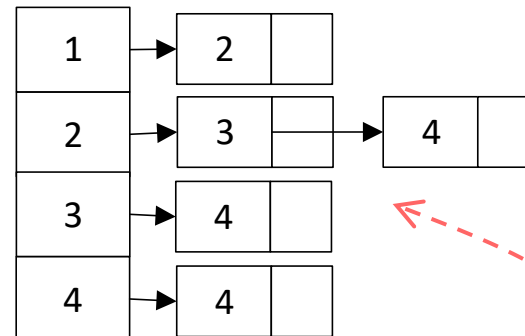
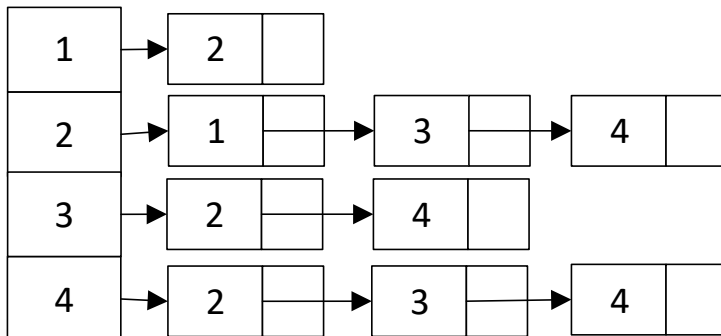
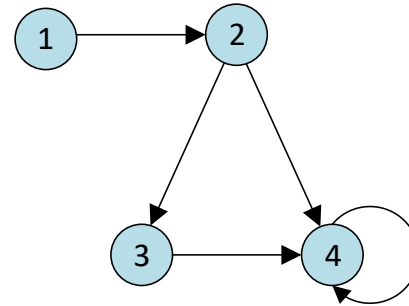
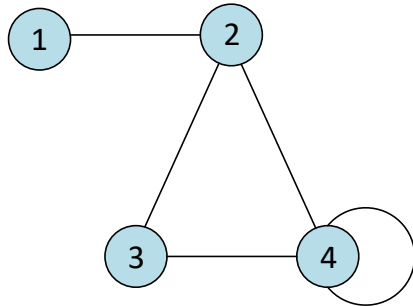
	1	2	3	4
1	0	1	0	0
2	1	0	1	1
3	0	1	0	1
4	0	1	1	1



	1	2	3	4
1	0	1	0	0
2	0	0	1	1
3	0	0	0	1
4	0	0	0	1

Representação de Grafos

- Lista de Adjacências:



A Lista pode ser
estática ou dinâmica

Definindo o TAD Grafo usando Lista de Adjacências



- grafo.h – Definir:
 - Os protótipos das funções;
 - O ponteiro Grafo;
- grafo.c - Definir:
 - O tipo de dado grafo. Para isso será definida a lista de adjacências.
 - Implementar as suas funções

Estrutura de Dados 2

Definindo o TAD Grafo usando Lista de Adjacências

```
//No arquivo grafo.h  
typedef struct grafo Grafo;
```

```
//No programa principal  
Grafo *gr;
```

```
//No arquivo grafo.c  
#include <stdio.h>  
#include <stdlib.h>  
#include "grafo.h"  
  
//definição do tipo grafo  
struct grafo{  
    int eh_ponderado;  
    int nro_vertices;  
    int grau_max;  
    int **arestas;  
    int **pesos;  
    int *grau;  
};
```

Matriz dinâmica para
armazenar as conexões

Matriz dinâmica para pesos caso queira
trabalhar com Grafos Ponderados

Define para cada Vértice, quantas
Arestas ele já possui.





Definindo o TAD Grafo usando Lista de Adjacências

```
//No arquivo grafo.h
Grafo *cria_Grafo(int nro_vertices, int grau_max, int eh_ponderado);
```

```
//No programa principal
Grafo *gr;
gr = cria_Grafo(10, 7, 0);
```

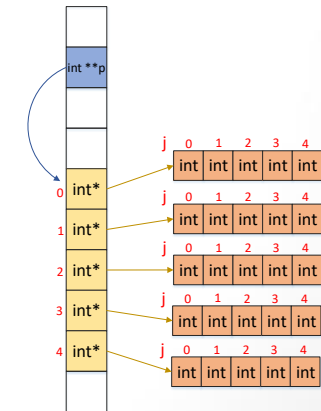
```
//No arquivo grafo.c
Grafo *cria_Grafo(int nro_vertices, int grau_max, int eh_ponderado){
    Grafo *gr = (Grafo*) malloc(sizeof(struct grafo));
    if(gr != NULL){
        int i;
        gr->nro_vertices = nro_vertices;
        gr->grau_max = grau_max;
        gr->eh_ponderado = (eh_ponderado != 0)? 1 : 0;
        gr->grau = (int*) calloc(nro_vertices, sizeof(int));
        gr->arestas = (int**) malloc(nro_vertices * sizeof(int*));
        for(i = 0; i < nro_vertices; i++){
            gr->arestas[i] = (int*) malloc(grau_max * sizeof(int));
        }
        if(gr->eh_ponderado){
            gr->pesos = (float**) malloc(nro_vertices * sizeof(float*));
            for(i = 0; i < nro_vertices; i++){
                gr->pesos[i] = (float*) malloc((grau_max * sizeof(float)));
            }
        }
    }
    return gr;
}
```

Verificação para garantir que a informação sempre será 0 ou 1, V ou F

calloc para entrar tudo zerado

Matriz de Arestas

Matriz de Pesos



As verificações de alocação foram suprimidas por questão de espaço, devem ser implementadas.



Definindo o TAD Grafo usando Lista de Adjacências

- Liberando um Grafo

```
//No arquivo grafo.h
void libera_grafo(Grafo *gr);
```

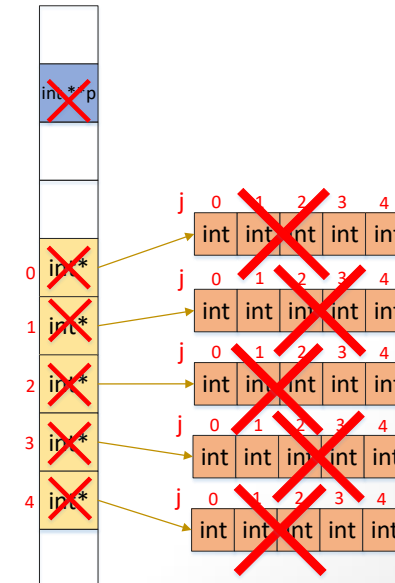
```
//No arquivo grafo.c
void libera_grafo(Grafo *gr){
    if(gr != NULL){
        int i;
        for(i = 0; i < gr->nro_vertices; i++){
            free(gr->arestas[i]);
        }
        free(gr->arestas);

        if(gr->eh_ponderado){
            for(i = 0; i < gr->nro_vertices; i++){
                free(gr->pesos[i]);
            }
            free(gr->pesos);
        }
        free(gr->grau);
        free(gr);
    }
}
```

```
//No programa principal
Grafo *gr;
gr = cria_Grafo(10, 7, 0);
....
....
....
libera_grafo(gr);
```

Libera Matriz
de Arestas

Libera Matriz
de Pesos





Definindo o TAD Grafo usando Lista de Adjacências

- Inserindo uma Aresta no Grafo

```
//No arquivo grafo.h
int insere_Aresta(Grafo *gr, int orig, int dest, int eh_Digrafo, float peso);
```

```
//No programa principal
Grafo *gr;
gr = cria_Grafo(10, 7, 0);
insere_Aresta(gr, 0, 1, 0, 0);
insere_Aresta(gr, 1, 3, 0, 0);
....
....
....
libera_grafo(gr);
```

Inserir no final da linha

```
//No arquivo grafo.c
int insere_Aresta(Grafo *gr, int orig, int dest, int eh_digrafo, float peso){
    if(gr == NULL)
        return 0;
    if(orig < 0 || orig >= gr->nro_vertices)
        return 0;
    if(dest < 0 || dest >= gr->nro_vertices)
        return 0;
    gr->arestas[orig][gr->grau[orig]] = dest;
    if(gr->eh_ponderado){
        gr->pesos[orig][gr->grau[orig]] = peso;
    }
    gr->grau[orig]++;
    if(eh_digrafo == 0){
        insere_Aresta(gr, dest, orig, 1, peso);
    }
    return 1;
}
```

Verifica se existem e se são Vértices válidos

Inserir outra Aresta se não for Digrafo, depois chama recursivamente passando a ordem inversa, e informa que agora é Digrafo



Definindo o TAD Grafo usando Lista de Adjacências

- Removendo uma Aresta no Grafo

```
//No arquivo grafo.h
int remove_aresta(Grafo *gr, int orig, int dest, int eh_digrafo)
```

```
//No programa principal
Grafo *gr;
gr = cria_Grafo(10, 7, 0);
insere_Aresta(gr, 0, 1, 0, 0);
insere_Aresta(gr, 1, 3, 0, 0);
remove_aresta(gr, 0, 1, 0);
....
....
....
libera_grafo(gr);
```

Definindo o TAD Grafo usando Lista de Adjacências

- Removendo uma Aresta no Grafo

```
//No arquivo grafo.c
int remove_aresta(Grafo *gr, int orig, int dest, int eh_digrafo){
    if(gr == NULL)
        return 0;
    if(orig < 0 || orig >= gr->nro_vertices)
        return 0;
    if(dest < 0 || dest >= gr->nro_vertices)
        return 0;
    int i = 0;
    while(i < gr->grau[orig] && gr->arestas[orig][i] != dest){
        i++;
    }
    if(i == gr->grau[orig])
        return 0;
    gr->grau[orig]--;
    gr->arestas[orig][i] = gr->arestas[orig][gr->grau[orig]];
    if(gr->eh_ponderado){
        gr->pesos[orig][i] = gr->pesos[orig][gr->grau[orig]];
    }
    if(eh_digrafo == 0){
        remove_aresta(gr, dest, orig, 1);
    }
    return 1;
}
```

Procura a
Aresta

Remove a outra Aresta
se não for Digrafo

Verifica se
existem e se são
Vértices válidos

Elemento não
existe

São passados
invertidos



Estrutura de Dados 2

Atividade



- Após a montagem parcial do TAD Grafo, entregue-o no Moodle como Atividade Grafo