cours_4

February 13, 2020

0.1 Efficience d'un algorithme

0.1.1 Taille d'un problème

L'efficacité d'un algorithme dépend généralement la taille des données en entrée:

- Taille d'un tableau, d'une liste, d'un fichier
- Longueur d'une chaîne de caractères
- Quantité d'informations (nombres de bits) pour coder une information

Il est donc pertinent d'étudier l'efficience d'un algorithme par rapport à la taille des données en entrée.

0.1.2 Cas où *n* est "petit"

Pour des problèmes de taille petite:

- L'architecture de la machine est prépondérante
- Les "caches" (pré-calculs) sont utilisés implicitement pour accélérer les calculs.

Il est difficile de comparer deux algorithmes dans ce cas là.

=> Mesure fine du temps d'éxecution (ex.: module *timeit*).

0.1.3 Cas où n est grand

Pour des problèmes de grande taille:

- Les "caches" sont insuffisants pour accélérer les calculs.
- On doit l'évolution de *Ops* en fonction de *n*:
 - Nombre de cases parcourues
 - Nombre d'échanges pour un tri en place
 - Nombre de comparaisons

Comme nos algorithmes ont:

- des branchements conditionnels Si <condition> alors <instructions alors> Sinon <instructions sinon>
- des boucles "Tant que" Tant que <condition> faire <instructions>

le nombre d'opérations élémentaires Ops(n) varie même pour n fixé:

- Suivant si l'on effectue < condition > + < instructions alors > **ou** < condition > + < instructions sinon >
- Suivant le nombre d'itérations de < condition > + < instructions >

On parlera donc de:

- Borne sup : "pire des cas", ie trouver une configuration de la donnée qui maximise Ops(n).
- Borne inf : "meilleur des cas", ie trouver une configuration de la donnée qui minimise Ops(n).

Pour *n* fixé:

On regarde ainsi l'évolution de ses bornes (cet encadrement) en fonction de *n*.

=> Les notations de Landau.

Elles vont nous permettrent de comparer les algorithmes.

0.2 Notations de Landau

0.2.1 Notation 'grand o' pour la borne sup

$$\mathcal{O}(f(n)) := \{g : \mathbb{N} \to \mathbb{R}^* | \exists c \in \mathbb{R}^*, n_0 \in \mathbb{N} \setminus \forall n \ge n_0, g(n) \le c \ f(n) \}$$

 $Ops(n) \in \mathcal{O}(n)$ dire "Ops(n) est en grand o de n"

 \Rightarrow Borne supérieure asymptotique sur nombre d'opérations (au coef. mult. c près)

Ex:
$$Ops(n) = 10n^2 - 5n + 2$$
 $Ops(n) \in \mathcal{O}(n^2)$
 $Ops(n) \notin \mathcal{O}(n)$
 $Ops(n) \in \mathcal{O}(n^3)$

Grand O

0.2.2 Notation 'grand omega' pour la borne inf

$$\Omega(f(n)) := \{g : \mathbb{N} \to \mathbb{R}^* | \exists c \in \mathbb{R}^*, n_0 \in \mathbb{N} \setminus \forall n \ge n_0, g(n) \ge c \ f(n) \}$$

 $Ops(n) \in \Omega(n)$ dire "Ops(n) est en grand omega de n"

 \Rightarrow Borne inférieure asymptotique sur nombre d'opérations (au coef. mult. c près)

$$\begin{aligned} & - Ops(n) \in \Omega(n^2) \\ & \text{Ex}: Ops(n) = 10n^2 - 5n + 2 & - Ops(n) \in \Omega(n) \\ & - Ops(n) \notin \Omega(n^3) \end{aligned}$$

Grand Omega

0.2.3 Notation 'grand theta'

$$\Theta(f(n)) \sim \Omega(f(n)) \bigcap \mathcal{O}(f(n))$$

$$\Theta(f(n)) := \begin{cases} g: \mathbb{N} \to \mathbb{R}^* | & \exists (c_1, c_2) \in \mathbb{R}^* \times \mathbb{R}^*, n_0 \in \mathbb{N} \\ & \text{tel que } \forall n \geq n_0, \quad c_1 f(n) \leq g(n) \leq c_2 f(n) \end{cases}$$

$$Ops(n) \in \Theta(n) \text{ dire "Ops(n) est en grand theta de n"} \\ \Rightarrow Ops(n) \text{ est encadrée par } f(n) \text{ "de l'ordre exact de"} \\ & - Ops(n) \in \Theta(n^2)$$

$$\text{Ex : } Ops(n) = 10n^2 - 5n + 2 \qquad - Ops(n) \not\in \Theta(n) \\ & - Ops(n) \not\in \Theta(n^3)$$

Grand Theta

0.2.4 Echelle de comparaison (voir code)

notation	grandeur au plus
O(1)	module majoré par une constante
$O(\log(n))$	logarithmique
O(n)	linéaire
$O(n \log(n))$	quasi-linéaire
$O(n^2)$	quadratique
$O(n^c)$	polynomial d'ordre c
$O(c^n)$	exponentiel

0.2.5 Applications aux algorithmes déjà rencontrés

- Calcul du min/max: $\Theta(n)$
- Recherche d'un élément: $\Omega(1)$ et O(n), en moyenne : n/2
- Tri par sélection: $\Theta(n^2)$
- Tri par insertion: $\Omega(n)$ et $O(n^2)$, en moyenne : $n^2/4$

0.3 Stratégie Diviser pour Régner

- Simplifier un problème en tâches plus simples
- Fusionner les résultats

0.3.1 Tri par fusion (merge sort)

Principe:

- T est un tableau de taille n
- Partitionner T en deux parties égales (taille n/2) -> Gauche, Droite
- Trier récursivement **Gauche** et **Droite** (parallèle possible)
- Fusionner **Gauche** et **Droite** en *T*

Tri Fusion: partitionnement

```
[]: def partitionnement (T):
    mil = len(T) // 2
    return T[:mil], T[mil:]

[9]: # remarque
T = [1, 2, 3, 4]
G, D = T[:2], T[2:]
D[0] = 1000
T
[9]: [1, 2, 3, 4]
```

Tri Fusion: Fusion Principe:

- Parcourir simultanément Gauche et Droite
- Recopier l'élement minimal entre les deux valeurs courantes
- Augmenter l'indice sur le tableau qui contenait ce minimum.
- Continuer jusqu'a avoir recopier Gauche et Droite

```
Algorithme 5: Fusion

Données: G[1..g] et D[1..d] deux tableaux tri\acute{e}s, T[1..g+d]
Résultat: T[1..g+d] est trié et contient les éléments de G et D

1 i_t \leftarrow 1; i_g \leftarrow 1; i_d \leftarrow 1;
2 tant que i_g \leq g et i_d \leq d faire

3 | si G[i_g] \leq D[i_d] alors

4 | T[i_t] \leftarrow G[i_g]; i_g \leftarrow i_g + 1

5 | sinon

6 | T[i_t] \leftarrow D[i_d]; i_d \leftarrow i_d + 1

7 | fin

8 | i_t \leftarrow i_t + 1;

9 fin

10 tant que i_g \leq g faire T[i_t] \leftarrow G[i_g]; i_t \leftarrow i_t + 1; i_g \leftarrow i_g + 1;

11 tant que i_d \leq d faire T[i_t] \leftarrow D[i_d]; i_t \leftarrow i_t + 1; i_d \leftarrow i_d + 1;
```

Fusion

Voir codes:

- Algorithme
- Vérification

Tri Fusion: Preuves

- Terminaison: Fin de la récursivité
- Correction de l'algorithme = Correction de la fusion
- Efficience: $Ops(n) = NbComp(n) \in \Theta(n \log n)$

Tri Fusion: Caractéristiques

- Tri par comparaison
 Tri stable
 Tri qui n'est pas en place ... > Utilisation de la mémoire: Θ(n)
 Donc un tri extrêmement efficace