

# 行程

Process 行程	1
Process State Transition Diagram 行程狀態圖	1
狀態圖行為	2
Process Scheduling Queue	2
Process Control Blcok (PCB) 行程控制表	3
排班程式	4
Long-Term Scheduler	4
Short-Term Scheduler	4
Medium-Term Scheduler	4
Context Switching 內容轉換	5
如何降低 Context Switching 的負擔	5
Dispatcher	6
CPU Scheduler	7
Scheduling Criteria 排班準則	7
Scheduling Algorithm 排班演算法	9
排班演算法統整	15

## Process 行程

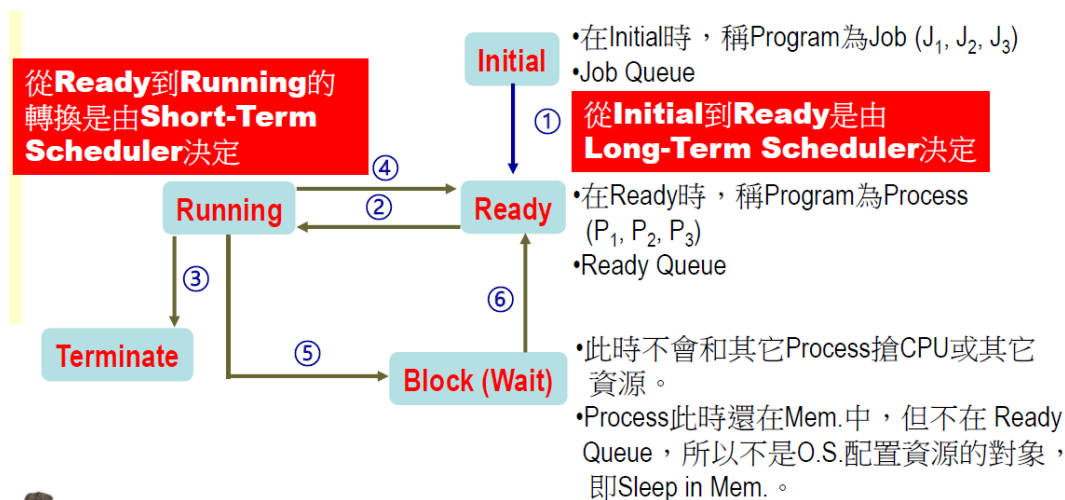
- 正在執行中的程式 (A program in execution)
- 包含
  - Code Section 程式碼、程式區間 } 存放於記憶體
  - Data Section 資料區間 } 存放於記憶體
  - Program Counter 程式計數器
    - 下一個要執行的指令所在位址
  - CPU Register
    - 通用暫存器、基底 (限制) 暫存器
  - Stack
    - 多個 Process 互相呼叫、遞迴工作，用以存放返回位址
- Process 是 OS 分配資源的對象
- 程式未執行時，只是存放在硬碟中的檔案

Process	Program
主動 (Active Entity)	被動 (Passive Entity)
執行中的程式 (有 Program Counter)	儲存在次儲存體中的檔案

## Process State Transition Diagram 行程狀態圖

- Process 在執行時會改變其狀態

- **Process STD** 用以描述 **Process** 由開始到結束的生命週期



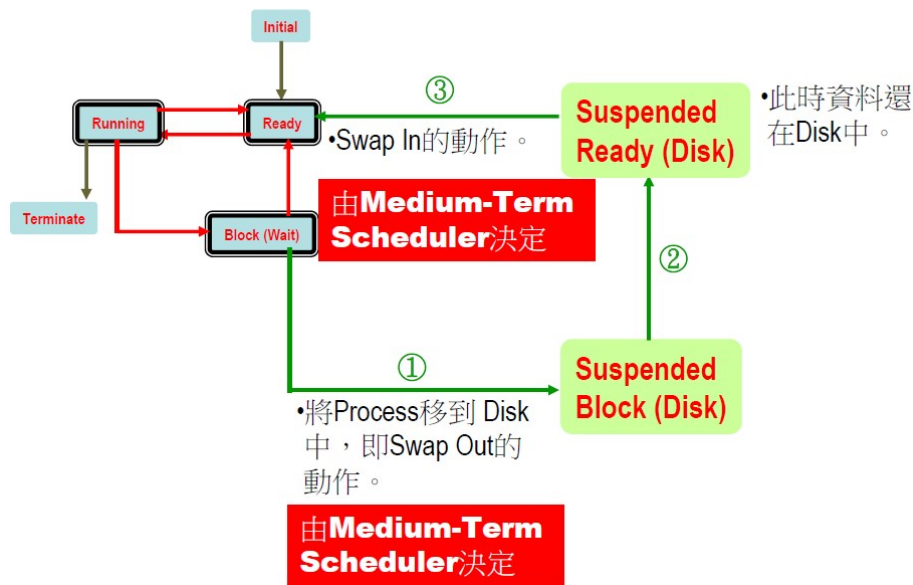
## 狀態圖行為

1. 引入 (或產生) 一個新的 **Program** 到電腦去執行
2. 從記憶體中挑選一個 **Process** 到 **CPU** 去執行
3. **Process** 完成工作後正常結束；**Process** 發生不正常結束就中止
  - 運算除 0
  - 溢位
4. 發生**短暫中止** (被迫中止)，會直接回到 **Ready** 狀態
  - 被高優先權 **Process** 插隊
  - 中斷發生
  - 超過 CPU Time Quantum
5. 發生**較長時間中止**，會將 **Process** Block
  - 等待 I/O Complete
  - 等待 Resource Available
  - 不會和其他 **Process** 搶 CPU 資源
  - **Process** 還在記憶體中，但不在 **Ready Queue**

- 此 STD 是針對 CPU 資源，且資料都在記憶體中

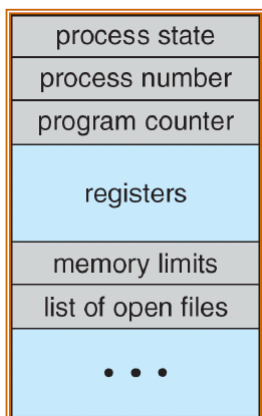
## Process Scheduling Queue

- **Job Queue**
  - 在次儲存體中，等待進入主記憶體的 **Program** 的集合
- **Ready Queue**
  - 在主記憶體中，就緒並等待執行的 **Process** 的集合
  - 此佇列一般都是用 **Linked List** 方式儲存
- **Device Queue**
  - 等待 I/O 裝置的 **Process** 的集合
  - 每個裝置都有各自的 **Device Queue**，記錄不同 **Process** 的請求



1. 當 Process 待在主記憶體的時間太長 (被 Block 太久) , 或有其他高優先權的 Process 來搶主記憶體的資源
2. 所有等待的 Long-Time Event 發生 , 或是花費長時間的事情做完了
  - e.g. Long-Time I/O Complete
3. 將 Process 從 Disk 引入主記憶體中的 Ready Queue
  - 此 STD 是針對主記憶體 , 且資料都在硬碟中
  - 一個 Process 的執行時間是 CPU 執行時間和 I/O 等待時間組成
  - 幾乎每個 Process 都會在兩種工作狀態切換
    - CPU Burst (CPU Bound Job)
    - I/O Burst (I/O Bound Job)
    - Process 一開始一定是 CPU Burst , 也就是開始交由 CPU 處理該 Process
    - 接著是 CPU Burst , I/O Burst 兩個狀態下切換
    - 最後 CPU 必須呼叫一個終止執行的 System Call 結束行程 (CPU Burst)

## Process Control Block (PCB) 行程控制表



- OS 為了執行 Process Management , 建立一個集合儲存每一個 Process 的所有相關資訊
- 每個 Process 皆有自己的 PCB
- PCB 包含
  - Process ID

- **處理行程狀態**位於 `Process STD` 的哪一個狀態
- **程式計數器**紀錄 `Process` 下一個要執行的指令位址
- **CPU 暫存器**
- **CPU 排班資訊** e.g. 優先權值
- **記憶體管理資訊** `Base/Limit Register` 內容、`Page Table` 的相關資訊
- **帳號資訊**用掉多少 `CPU` 時間、`CPU` 使用的最大時間量
- **I/O 狀態資訊**尚未完成的 `I/O Request`、`I/O Queue` 中排隊的 `Process` 編號
- **PCB 存在 Monitor Area 中**

## 排班程式

### Long-Term Scheduler

- **目的：**從 `Job Queue` (e.g. `Disk`) 挑選合適的 `Job` 載入記憶體內準備執行
- **特徵**
  - 執行頻率最低
  - 可調控 **Multiprogramming Degree**
  - 可調整 **CPU Bound** 和 **I/O Bound** 的混合比例
  - 適用於 **Batch System**
  - 不適用於 `Time-Sharing` 和 `Real-Time System`

### Short-Term Scheduler

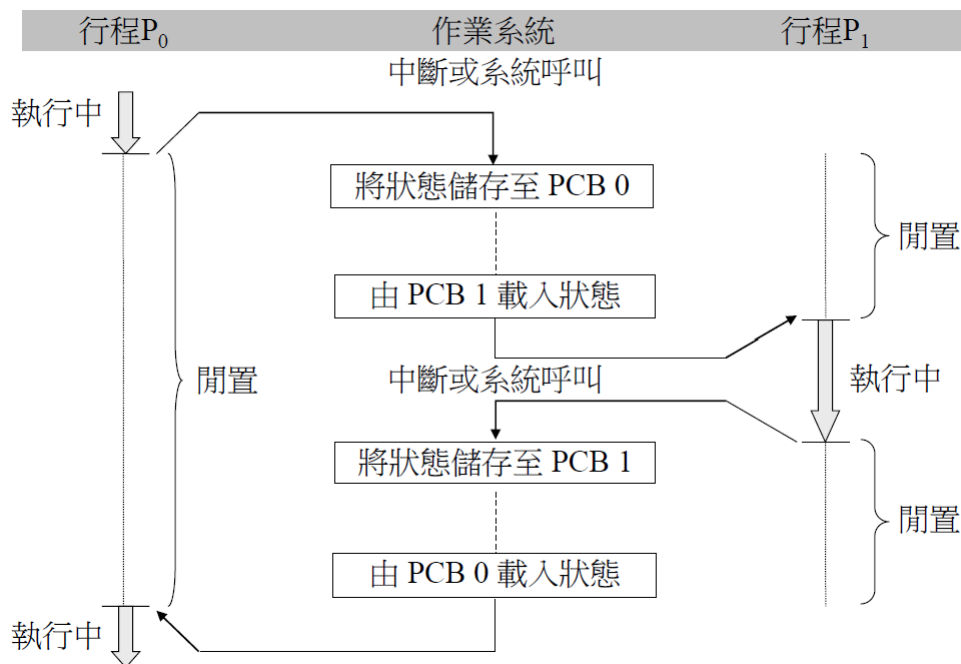
- **目的：**從 **Ready Queue** (主記憶體) 挑選一個已經 `Ready` 且適當的 `Process`，讓他獲得 `CPU` 控制權來執行
- 只負責挑工作，`CPU` 控制權授與由 `Dispatcher` 執行
- **CPU Scheduler** 或 **Process Scheduler**
- **特徵**
  - 執行頻率高
    - `CPU` 可能隨時會 `Idle`，`Short-Term Scheduler` 就要挑下一個工作
  - 各種系統均需要
  - 不能到次儲存體抓資料
    - 無法調整 `Multiprogramming Degree`
    - 無法調整 `CPU Bound` 和 `I/O Bound` 的混合比例

### Medium-Term Scheduler

- **目的：**當記憶體空間不足，又有其他 `Process` 要進入記憶體
  - 挑選 `Process` 條件
    - 在記憶體的時間超時 `Storage-Time Slice Expires`
    - 低優先權 `Lower Priority Process`
  - 將這些 `Process` **Swap Out** 到硬碟中

- 等記憶體空間足夠，在將這些 Process **Swap In** 回記憶體中繼續執行
- **特徵**
  - 執行頻率介於 Long-Term 和 Short-Term 之間
  - 用於 Time-Sharing System (Real Time, Batch 不用)
  - 可調控 Multiprogramming Degree
    - 除了靠 Long-Term Scheduler 之外，可以將之前 Swap Out 的行程在 Swap In 到記憶體
  - 可調整 CPU Bound 和 I/O Bound 的混合比例

## Context Switching 內容轉換



- **定義：** 當 CPU 的使用權從一個行程切換給另一個行程
  - 必須儲存舊行程的相關資訊 (儲存在主記憶體)，並且把新行程的相關資訊載入系統中 (載入到暫存器)
- Context Switching 所花費的時間對系統而言是額外浪費
  - 這個過程是不具有生產力的工作
  - Context Switching 過多，會造成系統效能瓶頸
- Context Switching 速度取決於硬體
  - 記憶體速度
  - Register 數量
  - 特殊機器指令

## 如何降低 Context Switching 的負擔

### 方法一 提供多套 Register Sets

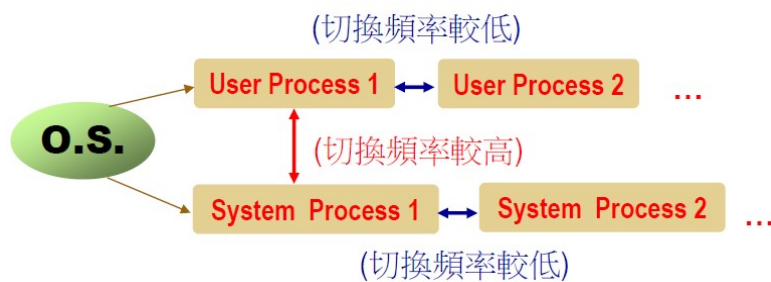
- 當 Register 夠多，每個行程都有自己的 Register Sets
  - Context Switching 時 OS 只要切換 Register Sets 的指標到新的行程

- 不會用到記憶體進行存取動作
  - 舊行程的 PDB 不用 Swap Out 到記憶體，也不用從記憶體 Swap In 新行程的 PDB
- 優點：速度快
- 缺點：不適用於 Register 數量少的系統

## 方法二 改用 Thread 替代 Process

- **Thread:** Light-Weighted Process 輕量級行程
- 每個行程都有各自的**私有資訊 (PDB)**，會占用 Register
- Thread 之間可以**共享記憶體空間**，私有資訊不多
  - Code Section, Data Section, Open File...etc
  - Context Switching 不需大量記憶體存取

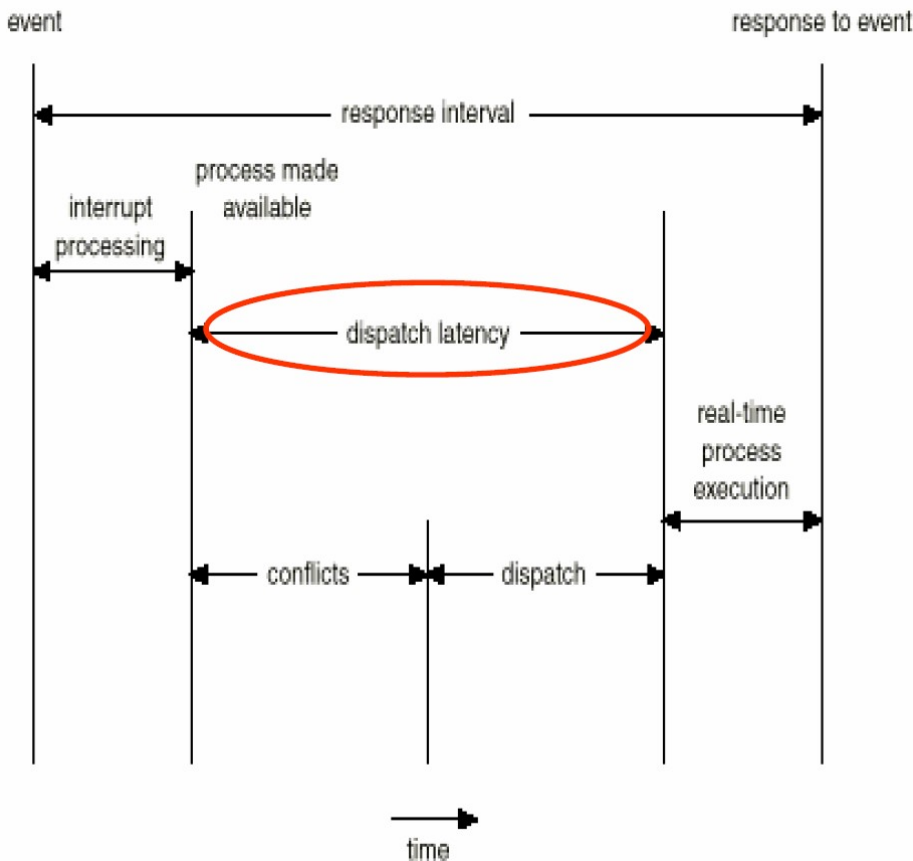
## 方法三 Register 有限



- 判斷哪一種類的行程**切換較頻繁**
  - User Process 之間切換頻率低
  - System Process 之間切換頻率低
  - User Process 和 System Process 之間的切換頻率高
- **System Process 和 User Process 都有自己的 Register Set**
  - User Process 和 System Process 之間的 Context Switching，只要改變 Register Set 指標即可

## Dispatcher

- 負責將 CPU 控制權交給經由 **Short-Term Scheduler** 挑選出來的行程
- 工作
  - **Context Switching**
  - **Change to user mode from monitor mode**
  - **控制權轉移**跳到 User Process 之適當起始位址以便執行
- **Dispatch Latency:** 停止一個行程，並開始另一個行程所耗用的時間
  - 分派潛伏期或分派延遲
  - 越短越好，新的行程**開始執行的時間**得以提早



## CPU Scheduler

- 一旦 CPU Idle，OS 必須從主記憶體中的 **Ready Queue** 挑選行程來執行
- **Short-Term Scheduler** 從記憶體挑選行程，又稱為 **CPU Scheduler**
- 讓系統隨時都有一個行程在執行，提高 CPU 使用率

## Scheduling Criteria 排班準則

- **CPU Utilization** 使用率
  - $(\text{CPU Use Time}) / (\text{CPU Use Time} + \text{CPU Idle Time})$ 
    - **CPU Use Time**: CPU 花在行程執行的時間
    - **CPU Idle Time**
      - CPU 閒置
      - CPU 花在非行程的執行時間 e.g. Context Switching
- **Throughput** 產能
  - 單位時間內能完成的工作或行程數
- **Waiting Time** 等待時間
  - 行程在 **Ready Queue** 等待獲取 CPU 的時間總和
  - 一個行程真正受到排班法則影響的 **Criterion**
- **Turnaround Time** 完成時間 回復時間
  - Task 或行程從進入系統到完成工作的時間
- **Response Time** 反應時間
  - User 下命令到系統產生第一個回應的時間

- 通常在 User Interactive, Time Sharing System 中被要求

## 排班目標

- **CPU Utilization** ↑
- **Throughput** ↑
- **Waiting Time** ↓
- **Turnaround Time** ↓
- **Response Time** ↓
- Resource Utilization↑
- Fair 行程在 Ready Queue 排隊時不會被插隊
- No Starvation

## Preemptive & Non-Preemptive

- 行程在 CPU 執行時，可不可以被趕走

### Non-Preemptive 不可搶先排班

- 當行程取得 CPU，除非這個行程自願釋放 CPU，其他行程才有機會取得 CPU
  - 結束工作
  - **Wait for I/O complete**
- 無法強迫執行中的行程放棄 CPU
- Process STD 中，從 Run State 到 Wait / Terminate 皆是 Non-Preemptive

### Preemptive 可搶先排班

- 當一個行程取得 CPU，有可能被迫放棄 CPU，將 CPU 交給其他行程執行
  - 高優先權行程進入系統
  - 中斷發生
  - CPU time slice expire (超時)
- Process STD 中，從 Run State 到 Ready 皆是 Preemptive

Preemptive	Non-Preemptive
排班效益佳 (Avg. Waiting, Avg. Turnaround Time 較低)	Avg. Waiting Time 較高
Context Switching 頻繁	Context Switching 較少
完成時間不可預期	完成時間可預期
適用於 Real Time 或 Time Sharing System	適用於 Batch System
平均等待時間短	平均等待時間長
不會發生護位效應	會有護衛效應 Convoy Effect

## 飢餓現象

- 某些行程長期無法取得足夠的 CPU 服務來完成工作，造成自身無窮停滯 (Infinite Blocking)



- 常發生在不公平環境，如果加上 **Preemptive** 更容易發生
  - CPU Scheduler 公平：對每個行程配置平均
  - CPU Scheduler 不公平：對每個行程配置不平均
- 解決方法
  - 採用 Fair 的 Scheduling Algorithm
  - Aging Technique

## Scheduling Algorithm 排班演算法

### First Come First Served Scheduling

- Arrival Time 越早的行程，越先取得 CPU 控制權
- 特質
  - 易於製作
  - 排班效益最差
    - Avg. Waiting Time, Avg. Turnaround Time 最長
  - 會產生 **Convoy Effect**
    - 很多行程要等一個需要很長 CPU Time 的行程，造成平居等待時間大幅增加
  - 公平
  - 無飢餓
  - **Non-Preemptive**

#### 例題1

Process	CPU Burst Time
P1	24
P2	3
P3	3

- Process 的 Arrival Time 皆為 0
- Process 的到達順序為 P1, P2, P3
- 採用 FCFS Scheduling Algorithm
- 求 Avg. Waiting & Avg. Turnaround Time
- **Solution**

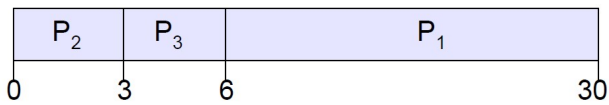


- 每個行程的 Waiting Time:
  - $P1 = 0$
  - $P2 = 24$
  - $P3 = 27$
- Average Waiting Time =  $((0 - 0) + (24 - 0) + (27 - 0)) / 3 = 17$ 
  - (取得 CPU 的時間 - 到達時間)

- $\text{Average Turnaround Time} = ((24 - 0) + (27 - 0) + (30 - 0)) / 3 = 27$ 
  - (完成時間 - 到達時間)

## 例題2

- 假設行程的到達順序為 P2, P3, P1
- **Solution**



- 每個行程的 Waiting Time:
  - P<sub>1</sub> = 0
  - P<sub>2</sub> = 3
  - P<sub>3</sub> = 6
- $\text{Average Waiting Time} = ((0 - 0) + (3 - 0) + (6 - 0)) / 3 = 3$ 
  - (取得 CPU 的時間 - 到達時間)
- $\text{Average Turnaround Time} = ((3 - 0) + (6 - 0) + (30 - 0)) / 3 = 13$ 
  - (完成時間 - 到達時間)

## Shortest Job First Scheduling

- 定義: CPU Burst Time 越小, 越優先取得 CPU 控制權
- 特質
  - 排班效益最佳
    - Average Turnaround Time & Average Waiting Time 最小
    - 不能保證 Response Time, CPU Bound Job 會被 SJF 放到最後
  - 不會有 Convoy Effect
  - 不公平
  - 可能有飢餓
  - Non-Preemptive
- 不適用 Short-Term Scheduler
  - 行程的 CPU Burst Time 是預估的
  - Short-Term Scheduler 執行頻率頻繁, 很難在很短的時間間隔內求算每個行程的 CPU Burst Time (沒時間算)
- Long-Term Scheduler 可採用
  - 執行頻率較低, 有時間求算 CPU Burst Time 的預估值

## 例題3

Process	CPU Burst Time
p1	6
P2	8
P3	7

Process	CPU Burst Time
P4	3

- Process 的 Arrival Time 皆為 0
- Process 的到達順序為 P1, P2, P3, P4
- 求 Avg. Waiting & Avg. Turnaround Time
- **Solution**

P <sub>4</sub>	P <sub>1</sub>	P <sub>3</sub>	P <sub>2</sub>	
0	3	9	16	24

- Average Waiting Time =  $((0 - 0) + (3 - 0) + (9 - 0) + (16 - 0)) / 4 = 7$
- Average Turnaround Time =  $((3 - 0) + (9 - 0) + (16 - 0) + (24 - 0)) / 4 = 13$

### CPU Burst Time 的預估公式

- 下一個 CPU Burst Time 的預估值 = 前幾次 CPU Burst Time 的指數平均值

$$\tau_{n+1} = \alpha \times t_n + (1 - \alpha) \times \tau_n$$

- $\tau_n$ : 上一次預估的 CPU Burst Time
- $t_n$ : 上一次實際的 CPU Burst Time
- $\tau_{n+1}$ : 此次預估的 CPU Burst Time
- $\alpha$ : 加權機率
  - $0 \leq \alpha \leq 1$  (Commonly  $\alpha = 1/2$ )
  - 上次預估值很準,  $\alpha$  下降
  - 上次預估值不準,  $\alpha$  上升

### Shortest Remaining Time First Scheduler

- **Preemptive SJF Scheduling**
- **Remaining Time 越小, 越先取得 CPU 控制權**
  - 新到達的行程 CPU Burst Time 比執行中的行程的 Remaining Time 小, 則執行中的行程被迫放棄 CPU, 讓新行程插隊執行
- 特質
  - Average Waiting Time 小於 SJF Scheduling
  - Preemptive
  - Context Switching 負擔較 SJF 大
  - 不公平
  - 可能有飢餓

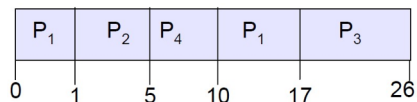
### 例題4

- 求 SRJF Avg. Waiting Time

- 求 SJF Avg. Waiting Time

Process	Arrival Time	Burst Time
P1	0.0	8
P2	1.0	4
P3	2.0	9
P4	3.0	5

- **Solution**

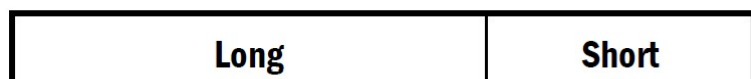


- SRJF Avg. Waiting Time =  $((0 - 0) + (10 - 1) + (1 - 1) + (5 - 3) + (17 - 2)) / 4 = 6.5$
- SJF Avg. Waiting Time =  $((0 - 0) + (8 - 1) + (12 - 3) + (17 - 2)) / 4 = 7.75$

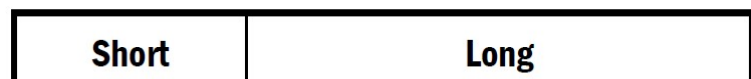
### 如何證明 SJF 是最理想的

- 有最低的 Avg. Waiting Time

原先的 Gantt Chart --> Avg. Waiting Time = Long / 2



SJF 排班的 Gantt Chart --> Avg. Waiting Time = Short / 2



- Long-Time Job 所增加的 Waiting Time 遠小於 Short-Time Job，所以若將每一個都依此  
前移，必使 Avg. Waiting Time 最小

### Priority Scheduling

- 優先權高的行程先取得 CPU 控制權
- 特質
  - 不公平
  - 可能有飢餓
  - Preemptive & Non-Preemptive
    - Preemptive
      - 行程到達 Ready Queue 後，會和正在執行的行程比較優先權值，較高的取得 CPU 控制權
    - Non-Preemptive
      - 若新的優先權值較高，不會搶走 CPU 控制權，會放在 Ready Queue 前端

## 優先權定義

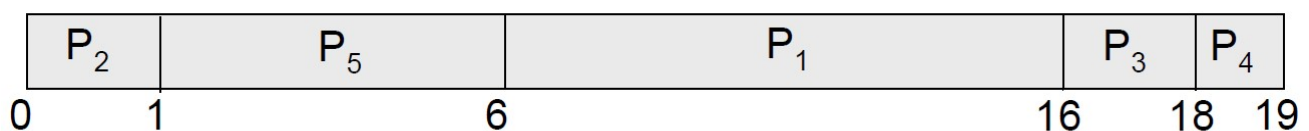
- 內部 & 外部
  - 內部：針對每個行程對 Resource 的需求考量，通常是 OS 掌控
    - **Arrival Time** 越小優先權越高 --> 退化成 FIFO
    - **CPU Burst Time** 越小優先權越高 --> 退化成 SJF
  - 外部：針對政策面考量，通常是人來掌控
    - 行程的重要性
    - 支付的費用
- **Static & Dynamic**
  - **Static**：行程的優先權設定後，不能再更改
    - Soft Real Time System
  - **Dynamic**：行程的優先權設定後，可依需求更改

## 例題5

- 行程的 Avg. Arrival Time = 0
- 行程的到達順序 P\_1 P\_2 P\_3 P\_4 P\_5
- 求 Avg. Waiting Time & Avg. Turnaround Time

Processes	Burst Time	Priority
P_1	10	3
P_2	1	1
P_3	2	4
P_4	1	5
P_5	5	2

### • Solution



- Avg. Waiting Time =  $(1 + 6 + 16 + 18) / 5 = 8.2$
- Avg. Turnaround Time =  $(1 + 6 + 16 + 18 + 19) / 5 = 12$

## Round Robin (RR) Scheduling 依序循環排班

- 規定一個 **CPU Time Slice**
  - 行程若未能在 CPU Time Slice (Time Quantum)，會被迫放棄 CPU 到 Ready Queue，等待下一輪再使用 CPU
  - 通常用於 Time-Sharing System，OS 可以掌控 **Response Time**
- 需要硬體支援 **Timer**
  - 當行程取得 CPU 後，Timer 的初值會設成 Quantum
  - 隨著行程執行，Timer 遞減
  - 直到 Timer 為 0，OS 會發出 **Time Out** 中斷，強迫行程放棄 CPU

- **特質**
  - 公平
  - 沒有飢餓
  - Preemptive
  - 適用於 Time Sharing System
  - 排班效益取決於 CPU Slice Time
    - $q$  極大 --> 退化成 FIFO
    - $q$  極小 --> **Context Switch** 太頻繁，產能低
    - 通常 **80%**的工作可以在 Time Slice 內完成，效果效果較好

### 例題6

- 所有 Processes 的 Arrival Time = 0
- Process 到達的順序 P1, P2, P3
- 採用 RR Scheduling Algorithm, Time Quantum = 4
- 求 Avg. Waiting Time

Processes	Burst Time
P1	24
P2	3
P3	3

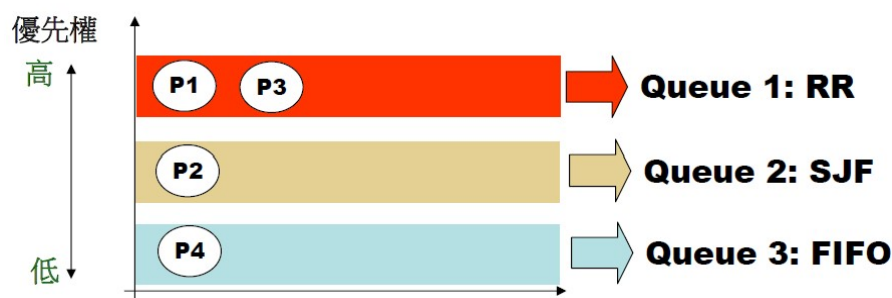
#### • Solution

P <sub>1</sub>	P <sub>2</sub>	P <sub>3</sub>	P <sub>1</sub>	P <sub>1</sub>	P <sub>1</sub>	P <sub>1</sub>	P <sub>1</sub>
0	4	7	10				30

◦  $\text{Avg. Waiting Time} = ((4 - 0) + (7 - 0) + (10 - 4)) / 3 = 5.67$

### Multilevel Queue 多層佇列

- 根據行程不同特性，將主記憶體單一的 Ready Queue 分成不同優先等級的 Ready Queue



- 每個 Queue 都有自己的 Scheduling Algorithm
- Queue 之間採用 **Preemptive Priority** 排班
- 不允許行程進行 Queue 之間的移動
- **特質**
  - 排班設計/調整的彈性高
    - 可參數化 Queue 數目、Queue 演算法、Queue 之間的演算法、行程進入 Queue 的標準

- 不公平
- 會有飢餓
- Preemptive

## Multilevel Feedback Queue 多層回饋佇列

- 與 Multilevel Queue 類似，差別在於允許行程在各佇列之間移動，避免飢餓
- 做法
  - 採用類似 Aging 技術，每隔一段時間就將行程提升到上一層 Queue
  - 採用降級，當上層 Queue 中的行程取得 CPU 後，若未能在 Quantum 內完成工作，則此行程再放棄 CPU 後，會被放到較下層的 Queue 中
- 特質
  - 排班設計/調整的彈性高
  - 不公平
  - 無飢餓
  - Preemptive

## 排班演算法統整

- **Preemptive**
  - SRTF
  - Preemptive Priority
  - RR
  - Multilevel Queue
  - Multilevel Feedback Queue
- **Non-Preemptive**
  - FCFS
  - SJF
  - Non-Preemptive
- **No Starvation**
  - FIFO
  - RR
  - Multilevel Feedback Queue
- **Fair**
  - FIFO
  - RR