

09.12

Элементы теории графов

Опр граф $G(X, U)$ задан, если даны два конечных мн-ва:

1) $X = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ - мн-во вершин

2) $U = \{u_1, u_2, \dots, u_m\}$ - мн-во ребер, состоящее из некоторых пар эл-тов:

$u_k = (x_i, x_j)$ из мн-ва вершин X

Данное опр. дополняют след. образом:

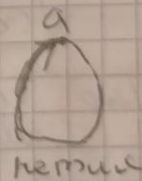
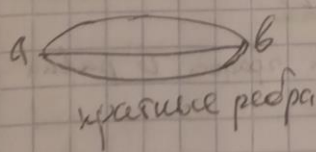
если порядок расположения концов ребра

- не указан, то ребро - неориентированное, если

порядок важен, то ребро ориентированное / дуга.

Граф - нечто (неориентированный), если не указ.

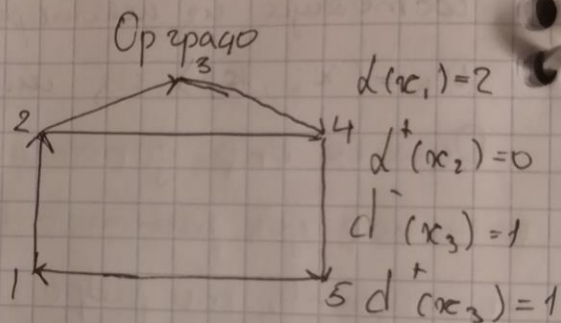
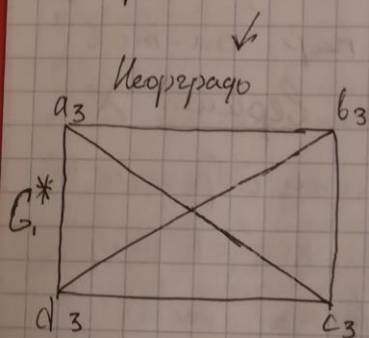
и ор. графа



Опр a и b - смежные вершины, если существует ребро (a, b) их соединяющее

Опр если ребро соединяет вершины a и b , то оно инцидентно вершинам a и b , а верш. a и b — инцидентны ребру (a, b)

Теорема { Степенью вершины называется число ребер, инцидентных вершине x_i (петли считаются дважды) $= (d(x_i))$



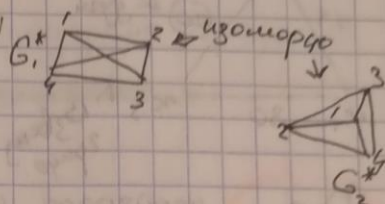
Орграф { Полу степенью исхода вершины x_i называют $(d^+(x_i))$
 число дуг, которые имеют вершину x_i — начальную
 Полу степенью захода верш. x_i называют $(d^-(x_i))$
 число дуг, для которых x_i — конечная
 $d(x_i) = d^-(x_i) + d^+(x_i)$

Теор Сумма степеней вершин графа G равна удв. числу ребер

Изоморфизм графов

Графы $G_1 = (X, U)$ и $G_2 = (X, V)$ — изоморфны, если существует такая взаимно однозначная

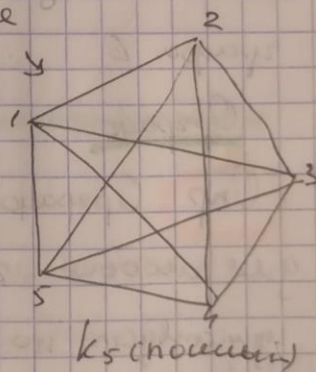
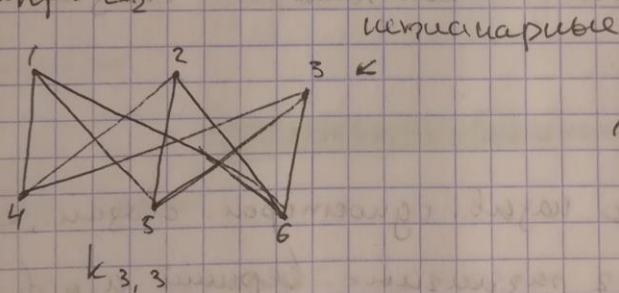
отобр $\varphi: X \leftrightarrow Y$, что $(a, b) \in u$, тогда и только тогда, когда $(\varphi(a), \varphi(b)) \in v$



Виды графов

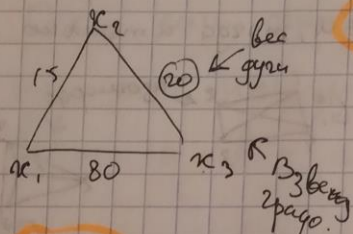
Опр полный - граф, в котором любые две вершины смежны, напр G_1^*

Опр планарный - граф, если его можно изобр. на плоскости так, чтобы ни одна дуга не пересекалась ни с другой дугой графа, напр. G_2^*



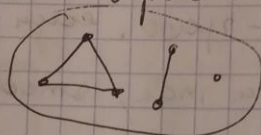
Подграфы

Опр путь в графе называется послед. дуг, в которой каждая смежная предшествующей дуге совпадает с началом или концом



Опр путь, у которого нач. и концы вершины совпадают, называется циклом.

Опр неориентированный граф называется связным, если любые его вершины связаны путем (то есть из любой вершины можно добраться до другой)



← несвязный граф
3 компонента

Всякий максимальный связный подграф графа G называется компонентой связности графа G

Ориентированный граф:

Опр Ориентированный граф называется односторон. связным, если для любых 2 различных вершин a и b существует по крайней мере один путь из a в b или из b в a .

Опр Ориентированный граф называется сильно связным, если для любых 2 различных вершин a и b существуют пути из a в b и обратно

Опр Сильным компонентом графа G называется связносвяз. подграф графа G
Матричные представления
графов

- 1) Матрица смежности $O(n^2)$
- 2) Матрица инцидентности $O(n+m)$, n - верш
 m - ребра
- 3) Списки смежности $O(n+m)$

Деревья

Опр Деревом называется связ. неориент.
граф. без циклов и имеет на n вершин

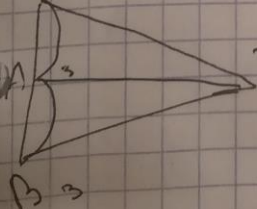
Эйлеровы и Гамильтоновы графы

Неор: граф

Цикл который проходит по каждой
ребру ровно один раз называется

Эйлеровым, а граф - эйлеровый

C_3



Теорема (Эйлер, 1736 г.)

Связ. неорграф называется
Эйлеровым, т.е.т.т.т. когда степени
всех его вершин четны