說明:請各位使用此template進行Report撰寫,如果想要用其他排版模式也請註明<u>題號以及題目內容(請勿擅自更改題號)</u>,最後上傳至github前,請務必轉成<u>PDF</u>檔,並且命名為report.pdf,否則將不予計分。

學號:B02123456 系級: 電機四 姓名:法拉利

## 請實做以下兩種不同feature的模型,回答第(1)~(3)題:

- (1) 抽全部9小時內的污染源feature的一次項(加bias)
- (2) 抽全部9小時內pm2.5的一次項當作feature(加bias) 備註:
  - a. NR請皆設為0,其他的數值不要做任何更動
  - b. 所有 advanced 的 gradient descent 技術(如: adam, adagrad 等) 都是可以用的
- 1. (2%)記錄誤差值 (RMSE)(根據kaggle public+private分數),討論兩種feature的影響
- 2. (1%)將feature從抽前9小時改成抽前5小時,討論其變化
- 3. (1%)Regularization on all the weight with  $\lambda$ =0.1、0.01、0.001、0.0001,並作圖
- 4. (1%)在線性回歸問題中,假設有 N 筆訓練資料,每筆訓練資料的特徵 (feature) 為一向量  $x^n$ ,其標註(label)為一存量  $y^n$ ,模型參數為一向量w (此處忽略偏權值 b),則線性回歸的損失函數(loss function)為  $\sum\limits_{n=1}^N (y^n-x^n\cdot w)^2$  。若將所有訓練資料的特徵值以矩陣  $X=[x^1\ x^2\ ...\ x^N]^T$  表示,所有訓練資料的標註以向量  $y=[y^1\ y^2\ ...\ y^N]^T$ 表示,請問如何以 X 和 y 表示可以最小化損失函數的向量 w ?請寫下算式並選出正確答案。(其中 $X^TX$ 為 invertible)
  - (a)  $(X^TX)X^Ty$
  - (b)  $(X^{T}X)^{-0}X^{T}y$
  - (c)  $(X^{T}X)^{-1}X^{T}y$
  - (d)  $(X^{T}X)^{-2}X^{T}y$