● Model 各層 layer 的配置及原因

圖 1 為 baseline model 使用 3 層 CNN 和 3 層 NN 所組成,圖 2 為原本的 baseline model 在前 3 層 m 入 Batch Normalization layer,圖 3 為原本的 baseline model 移出掉一層 convolution layer,圖 4 為原本的 baseline model 再加上一層 convolution layer。

Baseline_Model ↓ Model: "sequential"			Model_with_BN ↓ Model: "sequential_1"		
Layer (type)	Output Shape	Param #	Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d (Conv2D)	(None, 28, 28, 32)	320	conv2d_3 (Conv2D)	(None, 28, 28, 32)	320
max_pooling2d (MaxPooling	2D (None, 14, 14, 32)	0	batch_normalization (BatchN ormalization)	(None, 28, 28, 32)	128
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 14, 14, 64)	18496	max_pooling2d_3 (MaxPooling 2D)	(None, 14, 14, 32)	
max_pooling2d_1 (MaxPooli 2D)	ng (None, 7, 7, 64)	0	conv2d_4 (Conv2D)	(None, 14, 14, 64)	18496
conv2d_2 (Conv2D)	(None, 7, 7, 64)	36928	batch_normalization_1 (BatchNormalization)	(None, 14, 14, 64)	
max_pooling2d_2 (MaxPooli 2D)	ng (None, 3, 3, 64)	0	max_pooling2d_4 (MaxPooling 2D)	(None, 7, 7, 64)	
	(None, 576)	0	conv2d_5 (Conv2D)	(None, 7, 7, 64)	36928
dense (Dense)	(None, 64)	36928	batch_normalization_2 (Batc	(None, 7, 7, 64)	
dense_1 (Dense)	(None, 64)	4160	hNormalization)		
dense_2 (Dense)	(None, 10)	650	max_pooling2d_5 (MaxPooling 2D)	(None, 3, 3, 64)	
			flatten_1 (Flatten)	(None, 576)	
rainable params: 97,482 Jon-trainable params: 0			dense_3 (Dense)	(None, 64)	
			dense_4 (Dense)	(None, 64)	4160
			dense_5 (Dense)	(None, 10)	
			Total params: 98,122 Trainable params: 97,802 Non-trainable params: 320		
	圖 1			圖 2	
odel_with_shallower_layer odel: "sequential_2"	+		Model_with_deeper_layer ↓ Model: "sequential_3"		
Layer (type)	Output Shape	Param #	Layer (type)	Output Shape	Param
conv2d_6 (Conv2D)	(None, 28, 28, 32)	320	conv2d_8 (Conv2D)	(None, 28, 28, 32)	
max_pooling2d_6 (MaxPooli 2D)	ng (None, 14, 14, 32)	0	max_pooling2d_8 (MaxPooling 2D)	(None, 14, 14, 32)	
conv2d_7 (Conv2D)	(None, 14, 14, 64)	18496	_	(None, 14, 14, 64)	18496
max_pooling2d_7 (MaxPooli 2D)	ng (None, 7, 7, 64)	0	max_pooling2d_9 (MaxPooling 2D)	(None, 7, 7, 64)	
flatten_2 (Flatten)	(None, 3136)	0	conv2d_10 (Conv2D)	(None, 7, 7, 64)	36928
dense_6 (Dense)	(None, 64)	200768	max_pooling2d_10 (MaxPoolin g2D)	(None, 3, 3, 64)	
		4160	conv2d_11 (Conv2D)	(None, 3, 3, 64)	
dense_7 (Dense)	(None, 64)	4100			
	(None, 10)	650	max_pooling2d_11 (MaxPooling2D)	(None, 1, 1, 64)	
dense_8 (Dense)				(None, 1, 1, 64)	
dense_8 (Dense) Total params: 224,394 Trainable params: 224,394			g2D)		
dense_8 (Dense) Total params: 224,394 Trainable params: 224,394			g2D) flatten_3 (Flatten)	(None, 64)	
dense_7 (Dense) dense_8 (Dense) Total params: 224,394 Trainable params: 0 fon-trainable params: 0			<pre>g2D) flatten_3 (Flatten) dense_9 (Dense)</pre>	(None, 64) (None, 64)	0 4160
dense_8 (Dense) Total params: 224,394 Trainable params: 224,394			g2D) flatten_3 (Flatten) dense_9 (Dense) dense_10 (Dense)	(None, 64) (None, 64)	0 4160 4160

● BN layer 的比較,不同層數對於 accuracy 的影響

Compared w/ and w/o Batch Normalization Layer:

Model 的 training、setting set 切成 10:1。

加入 Batch Normalization layer 後,training loss、training accuracy、皆無顯著差異,推測應該是因為加入 Batch Normalization layer 前,training set 的準確度皆已經到達 0.99...的準確度,而 loss 也降至 0.012,已經達到很高的準確度和很低的 loss,所以即使加入 Batch Normalization layer 後表現可以再更進步的空間有限。

而 validation set 的部分,在加入 Batch Normalization layer 後,loss 有些微下降,下降的比例有略多於 training set,而 accuracy 也有略微提升一點,但整體來說差異並不大,應該也是因為在加入 Batch Normalization layer 之前準確度和 loss 接已經有很好的表現。

另外也有發現,在一次 epoch 訓練結束前,可以看到 accuracy 一度接近 0.996~0.998,因此推測如果可以把參數調整得更好的話,最後的 accuracy 應該可以再更高。

圖 5 為未加入 Batch Normalization layer 之前 baseline model 的結果, 圖 6 為加入 Batch Normalization layer 後的結果。

Epoch 10/10
1688/1688 [=] - 6s 4ms/step - loss: 0.0120 - accuracy: 0.9963 - val_loss: 0.0524 - val_accuracy: 0.9902
↑ 圖 5(baseline model)
Epoch 10/10 1688/1688 [=] - 7s 4ms/step - loss: 0.0118 - accuracy: 0.9963 - val_loss: 0.0343 - val_accuracy: 0.9932
↑ 圖 6(model with BN layer)

Comparison w/ arbitrary layer of abovementioned CNN network:

為了比較 Model 不同層數之間的差異,分別移除了一層 convolution layer,和新增一層 convolution layer 和原本的 baseline model 做比較。

層數較少的 model 和原本的 baseline model 相比,在 training loss、training accuracy、validation loss、validation accuracy 上反而有更好的表現。圖 7 為移除一層 convolution layer 的 model 的 training 和 validation 結果。

層數較多的 model 和原本的 baseline model 相比,在 training loss、training accuracy、validation loss、validation accuracy 皆無明顯差異;在原本 baseline model 以表現相當優異的情況下,可以得知即使再加入更多層數,對於整體表現並無明顯差異。圖 8 為多加一層 convolution layer 的 model 的 training 和 validation 結果。

即是減少一層 convolution layer 所得到的表現有略高於 baseline model,但由上述結果可知,在原先 baseline model 以表現相當優異的情況下,層數減少與增加,對 model 影響並不大,但如果將 activation function 從 softmax 改成 sigmoid 將會導致 accuracy 顯著下降,是因為 sigmoid function 適用於二分法問

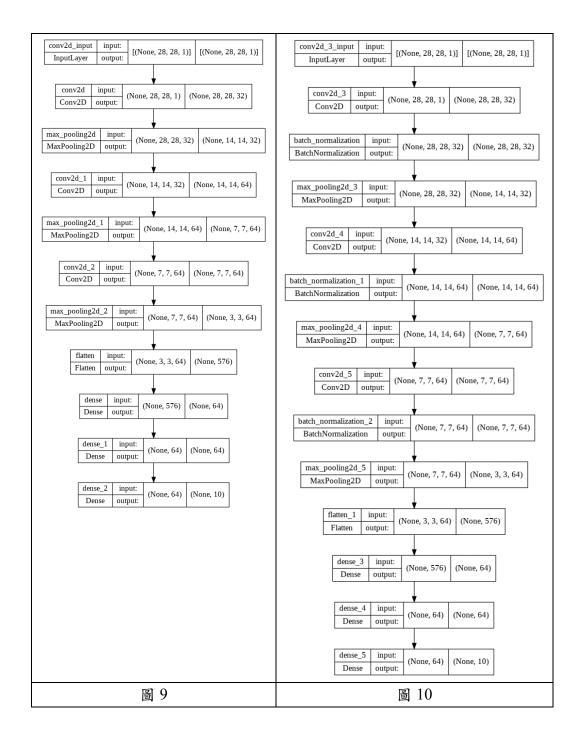
Epoch 10/10 1688/1688 [===================================	
	圖 7(減少一層 convolution layer 的 model)
Epoch 10/10 1688/1688 [=======	
	圖 8(過加一局 convolution layer 的 model)

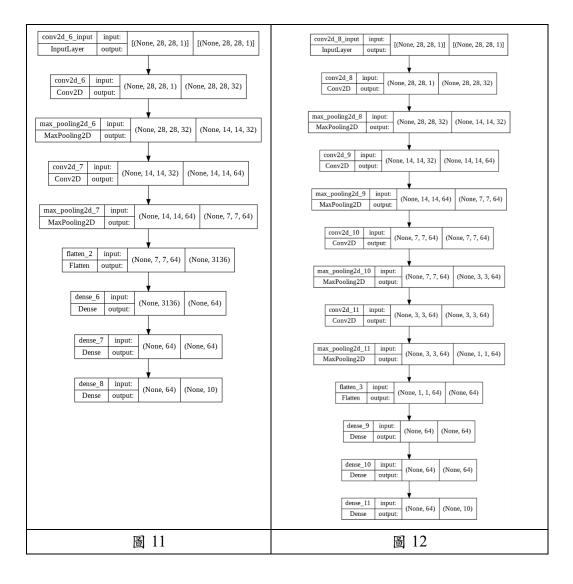
圖 8(增加一層 convolution layer 的 model)

● 各項 print 及 plot 輸出

Layer introduction:

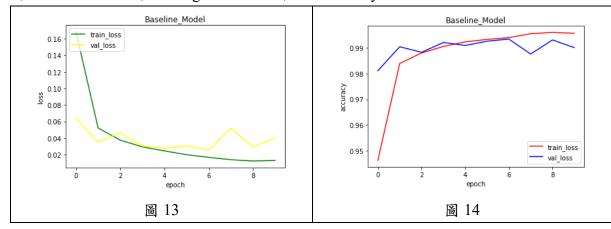
下列為個 model 之 layer introduction ,圖 9 為 baseline model 、圖 10 為 加入 Batch Normalization layer 的 model 、圖 11 為移除一層 convolution layer 的 model 。圖 12 為新增一層 convolution layer 的 model。

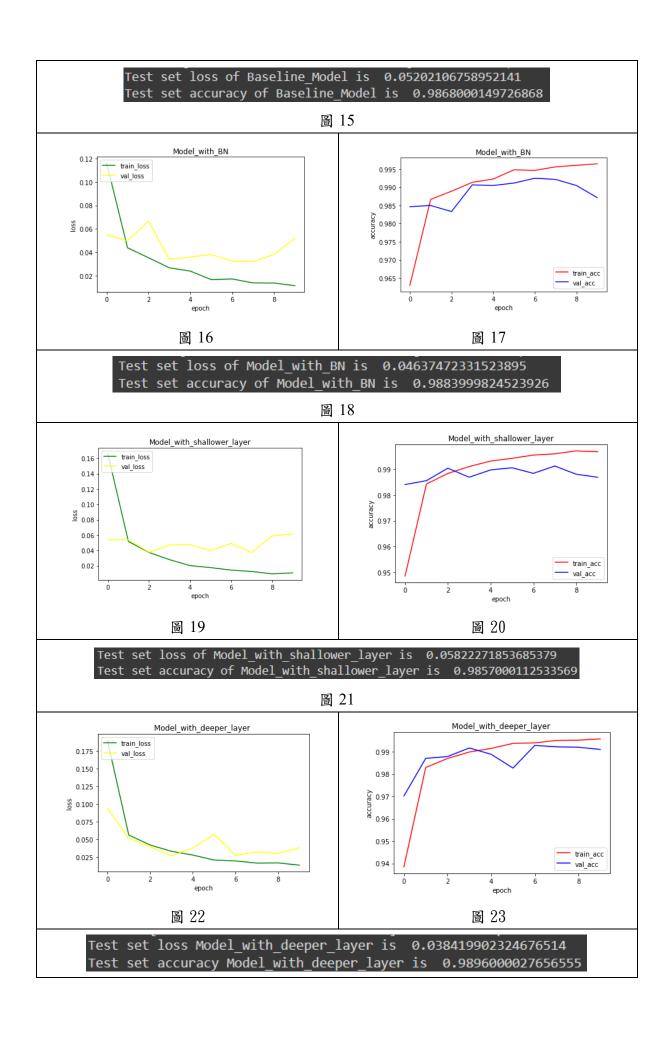




loss and accuracy of models:

圖 13、14、15 為 baseline model 的 training/validation 的 loss/accuracy、圖 16、17、18 為有加入 Batch Normalization layer model 的 training/validation 的 loss/accuracy、圖 19、20、21 為移除一層 convolution layer 的 baseline model 的 training/validation 的 loss/accuracy、圖 22、23、24 為增加一層 convolution layer 的 baseline model 的 training/validation 的 loss/accuracy。





● 實作所遇到的困難及解決方法

這次的作業相較上次較簡單,比較多的是花時間熟悉 CNN 架構和背景知識。另外,其他比較花時間的則是在熟悉 tensorflow 的相關配置。