# 임베디드시스템 설계 및 실험 보고서

[002 분반 - 2 조 - 3 주차]



	202055531 김후겸
	202055584 이태경
조원	202155540 김채현
	202255535 김진우
실험날짜	2024-09-25

# 1. 실험 주제

- GPIO 조작

# 2. 실험 목적

- 임베디드 시스템의 기본 원리 습득
- 레지스터와 주소 제어를 통한 임베디드 펌웨어 개발 이해

# 3. 세부 목표

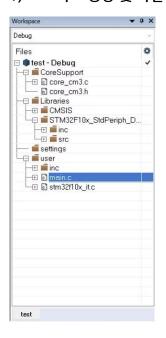
- 개발 환경 구축
- IAR Embedded Workbench 에서 프로젝트 생성 및 설정
- Datasheet 및 Reference Manual 을 참고하여 해당 레지스터 및 주소에 대한 설정 이해
- GPIO(general-purpose input/output)를 사용하여 LED 제어

# 4. 실험 장비

- STM32F107VCT6
- IAR Embedded Workbench (EW)

# 5. 실험 과정(코드설명)

1) 프로젝트 생성 및 파일 구조 설정



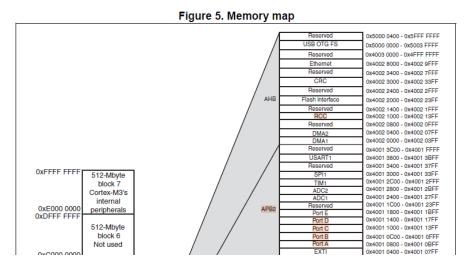
[그림 1]

[그림 1]과 같이 폴더 구조를 만들고 각종 설정을 한다

추가적인 주의사항은 다음과 같다.

동작중 케이블을 뽑지 말아야하고, 보드는 전원으로 usbport 나 어댑터(5V, 1A)를 사용해야 한다. 디버깅 모드 중 보드에 전원을 끄거나 연결된 케이블을 분리하지 말아야 한다.

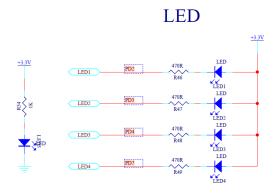
## 2) RCC 주소, LED, KEY 의 GPIO 포트 핀 번호 확인



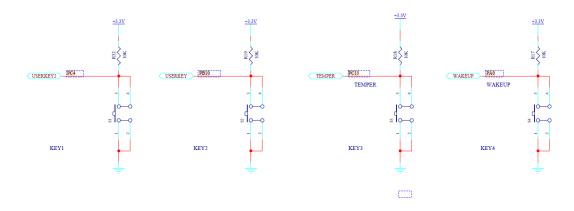
[그림 2] - Datasheet

[MemoryMap, baseaddress 확인]: [그림 3,4]에서 Port A,B,C,D 가 사용됨을 알 수 있음

- Port A:0x4001 0800
- Port B:0x4001 0C00
- Port C:0x4001 1000
- Port D:0x4001 1400
- RCC:0x4002 1000



[그림 3] - Schematic: LED 의 경우 모두 Port D를 사용한다



## **Button**

[그림 4] - Schematic

## 3) 각종 offset 확인

Volatile 선언된 변수는 컴파일러가 해당 volatile 변수를 최적화에서 제외하게 한다. 즉, Volatile 변수를 참조하면 레지스터의 로드된 값을 사용하지 않고 메모리를 참조한다.

## 9.2.1 Port configuration register low (GPIOx\_CRL) (x=A..G)

Address offset: 0x00

Reset value: 0x4444 4444

3	1	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
C	CNF7	7[1:0]	MODE	E7[1:0]	CNF	6[1:0]	MODE	6[1:0]	CNF	5[1:0]	MODE	E5[1:0]	CNF	4[1:0]	MODE	E4[1:0]
rv	v	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	5	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
C	ONF3	3[1:0]	MODE	E3[1:0]	CNF	2[1:0]	MODE	2[1:0]	CNF	1[1:0]	MODE	E1[1:0]	CNF	0[1:0]	MODE	E0[1:0]
rv	v	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

[그림 5] - Reference

## 9.2.2 Port configuration register high (GPIOx\_CRH) (x=A..G)

Address offset: 0x04

Reset value: 0x4444 4444

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
CNF1	5[1:0]	MODE	15[1:0]	CNF1	4[1:0]	MODE	14[1:0]	CNF1	3[1:0]	MODE	13[1:0]	CNF1	2[1:0]	MODE	12[1:0]
rw	rw	rw	rw												
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CNF1	1[1:0]	MODE	11[1:0]	CNF1	0[1:0]	MODE	10[1:0]	CNF	9[1:0]	MODE	E9[1:0]	CNF	8[1:0]	MODE	E8[1:0]
rw	rw	rw	rw												

[그림 6] - Reference

[그림 5]와 [그림 6]을 보면 포트 번호를 지정해주기 위한 offset 이 나와있다. 포트번호 0~7 번까지 [그림 5]의 Port configuration register low 의 사용하며 8~15 번까지는 [그림 6]의 Port configuration register high 을 사용한다. 따라서 KEY1, KEY4 는 offset 0x00 을 KEY2, KEY3 은 offset 0x04 을 사용하여 값을 지정해준다.([그림 7] 참고)

```
#define GPIOA_CRL (*(volatile unsigned int *)0x40010800)
#define GPIOB_CRH (*(volatile unsigned int *)0x40010C04)
#define GPIOC_CRL (*(volatile unsigned int *)0x40011000)
#define GPIOC_CRH (*(volatile unsigned int *)0x40011004)
#define GPIOD_CRL (*(volatile unsigned int *)0x40011400)
```

[그림 7]: C의 경우 C4, C13 이 사용되기 때문에 low, high 둘 다 필요하다

#### 9.2.3 Port input data register (GPIOx\_IDR) (x=A..G)

Address offset: 0x08h Reset value: 0x0000 XXXX

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
	Reserved														
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
IDR15	IDR14	IDR13	IDR12	IDR11	IDR10	IDR9	IDR8	IDR7	IDR6	IDR5	IDR4	IDR3	IDR2	IDR1	IDR0
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

[그림 8] : input data register 의 offset 은 0x08 이다. 따라서 각 KEY 들이 사용하는 Port 의 시작 주소에 0x08 을 더해서 IDR 를 선언한다.([그림 9]참고)

#define GPIOA\_IDR (\*(volatile unsigned int \*) 0x40010808)
#define GPIOB\_IDR (\*(volatile unsigned int \*)0x40010C08)
#define GPIOC\_IDR (\*(volatile unsigned int \*)0x40011008)

[그림 9]: Port D의 경우는 LED 인데, LED는 input 이 아니기 때문에 선언할 필요가 없다.

#### 9.2.5 Port bit set/reset register (GPIOx BSRR) (x=A..G)

Address offset: 0x10 Reset value: 0x0000 0000

[그림 10]

## 9.2.6 Port bit reset register (GPIOx\_BRR) (x=A..G)

Address offset: 0x14

Reset value: 0x0000 0000

[그림 11]: BRR 이 LED 를 킬 때 사용

BSRR 과 BRR 은 LED 를 끄고 켤 때 사용되기 때문에 Port D 에 관해서 설정을 하고, 주어진 offset 만큼 더해서 선언한다.([그림 12] 참고)

#define GPIOD\_BSRR (\*(volatile unsigned int \*)0x40011410) #define GPIOD\_BRR (\*(volatile unsigned int \*)0x40011414)

[그림 12]

#### 3) main 함수 작성하기

Bit 6 IOPEEN: IO port E clock enable Set and cleared by software. 0: IO port E clock disabled 1: IO port E clock enabled Bit 5 IOPDEN: IO port D clock enable Set and cleared by software. 0: IO port D clock disabled 1: IO port D clock enabled Bit 4 IOPCEN: IO port C clock enable Set and cleared by software. 0: IO port C clock disabled 1: IO port C clock enabled Bit 3 IOPBEN: IO port B clock enable Set and cleared by software. 0: IO port B clock disabled 1: IO port B clock enabled

Bit 2 IOPAEN: IO port A clock enable

Set and cleared by software.

0: IO port A clock disabled

1: IO port A clock enabled

Bit 1 Reserved, must be kept at reset value.

Bit 0 AFIOEN: Alternate function IO clock enable

Set and cleared by software.

0: Alternate Function IO clock disabled

1: Alternate Function IO clock enabled

#### [그림 13] - Reference

우리가 제어할 레지스터의 base 주소에 clock enable register 의 offset 값을 더해줌으로서 레지스터를 활성화 가능하다.

우리가 제어할 레지스터는 RCC 에 있으므로, RCC base address + clock enable offset 으로 레지스터에 접근할 수 있다.

우리는 Port A, B, C, D 가 필요하기 때문에 2, 3, 4, 5 번째 bit 에 1 을 인가해주면 포트들이 활성화된다.

[그림 10]에서 보듯 bit 2, 3, 4, 5 를 1 로 변경해야 하고, 이를 16 진수로 나타내면 0x3C 이다.

```
// clock
// PORT A, B, C, D ON
RCC_APB2ENR |= 0x3C;
```

[그림 14]

[그림 5]와 [그림 6]에서 보듯 configuration register 의 reset value 가 0x44444444 이므로 각 KEY 들과 LED reset value 값으로 초기화하고, 포트번호를 지정해준다([그림 15]참고)

```
// Key 1 PC4
GPIOC_CRL &= 0xFFF0FFF;
GPIOC_CRL |= 0x00080000;
// Key 2 PB10
GPIOB_CRH &= 0xFFFFF0FF;
GPIOB_CRH |= 0x00000800;
// Key 3 PC13
GPIOC_CRH &= 0xFF0FFFFF;
GPIOC_CRH |= 0x00800000;
// Key 4 PA0
GPIOD_CRL &= 0x0FF000FF;
GPIOA_CRL &= 0xFFFFFFF0;
GPIOA_CRL |= 0x000000008;
GPIOA_CRL |= 0x000000008;
GPIOD_BSRR |= 0x9C; // LED1,2,3,4 OFF
```

[그림 15]

#### While loop 로직 설명

- 반복문 내에서 조건에 따라 LED 가 켜지고 꺼진다. BRR 혹은 BSRR 의 값을 적절히 수정하여 LED 를 켰다 끈다.
- 각 key 들이 해당하는 핀 번호에 맞는 값이 들어오면 인식해서 해당하는 LED 번호를 켜도록 하였다.

```
while(1){
if((GPIOC_IDR & 0x10) == 0){ //Key1
    // GPIOD_BSRR |= 0xC0000; // PD2, PD3 ON
    GPIOD_BRR |= 0x84; // LED1,4 ON
}
else if((GPIOB_IDR & 0x0400) == 0){ // Key2
    GPIOD_BSRR |= 0x84; // LED1,4 OFF
}
else if((GPIOC_IDR & 0x2000) == 0){ //key 3
    // GPIOD_BSRR |= 0x900000; // PD4, PD7 ON
    GPIOD_BRR |= 0x18; // LED2,3 ON
}
else if((GPIOA_IDR & 0x01) == 0){ //key 4
    GPIOD_BSRR |= 0x18; // LED2,3 OFF
}
```

[그림 16]

# 5. 실험 결과

KEY1	KEY2	KEY3	KEY1
LED1,4 ON	LED1,4 OFF	LED2,3 ON	LED2,3 OFF

## 6. 분석 및 결론

- 3 주차 실험을 통해 개발 환경을 구축하는 방법, IAR Embedded Workbench 의 사용법, Datasheet 와 Reference Manual 로부터 필요한 정보를 찾는 방법 등에 대해 알게 되었다. Datasheet 와 Reference Manual 을 읽고 분석하는 것이 처음에는 어려웠고 코드를 짜는 것에 있어 많은 어려움이 있었지만, 몇 번 시도하고 방법을 이해하고 난 후에 성공하게 되었다. 또한 버튼을 통해 여러 개의 LED 를 제어하는 코드를 직접 구현하고 실제로 보드에 포팅 후 동작할 때는 신기하고 성취감을 느꼈다. 비록 다른 조에 비해 시간이 오래 걸리긴 했지만, 조원들과 함께 의견을 나누고 문제점을 해결해 나가며 [임베디드시스템 설계 및 실험]이라는 과목의 기본을 확실히 이해한 것 같다.
- 임베디드 시스템에서는 레지스터와 메모리 매핑 주소를 사용하여 데이터를 조작한다. 이때 각장치나 포트는 고유한 메모리 주소를 가지고 있으며, 레지스터를 통해 데이터를 주고받는다. 따라서해당 보드에서 레지스터와 주소가 어떻게 구현되어 있는지 명확히 이해하는 것이 필요하며, Reference Manual 및 Datasheet 에 필요한 대부분의 정보가 기재 되어있기 때문에 앞으로 이들을 자세히 읽는 것이 실험의 성공 여부에 큰 영향을 미칠 것 같다.

# 7. 참고자료

- stm32\_Datasheet.pdf
- stm32 ReferenceManual.pdf
- STM32107VCT6\_Schematic.pdf