

Osnove obradbe signala
Završni ispit – 27. siječnja 2021.

1. (6 bodova) Promatramo vremenski-kontinuirani LTI sustav opisan diferencijalnom jednačbom

$$y''(t) + 2y'(t) + 5y(t) = x(t).$$

Tražimo ekvivalentni vremenski-diskretni LTI sustav korištenjem unazadne Eulerove metode uz period očitavanja $T = \frac{1}{10}$.

- a) (1 bod) Odredite prijenosnu funkciju $H(s)$ vremenski-kontinuiranog LTI sustava.
- b) (2 boda) Odredite prijenosnu funkciju $H(z)$ vremenski diskretnog LTI sustava unazadnom Eulerovom metodom.
- c) (1 bod) Odredite jednačbu diferencijala koja opisuje ekvivalentni vremenski diskretni LTI sustav.
- d) (2 boda) Odredite polove i vremenski kontinuiranog i vremenski diskretnog LTI sustava. Jesu li oba sustava stabilna? Objasnite!

Uputa: Unazadna Eulerova metoda aproksimira derivaciju korištenjem unazadne diferencije pa vrijedi

$$x'(t) \approx \frac{x(nT) - x((n-1)T)}{T}.$$

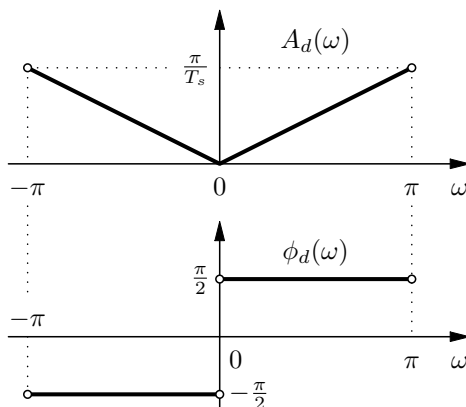
2. (6 bodova) Promatramo digitalni filter koji je zadan diferencijskom jednačbom

$$y[n] = \frac{1}{9}(5u[n] - u[n-1] - 3y[n-1]).$$

Pri tome je $u[n]$ ulazni signal, a $y[n]$ izlazni signal.

- a) (2 boda) Odredite prijenosnu funkciju filtra te nađite njene polove i nule.
 - b) (1 bod) Odredite impulsni odziv filtra. Je li filter FIR ili IIR?
 - c) (2 boda) Odredite i skicirajte amplitudno-frekvencijsku karakteristiku filtra.
 - d) (1 bod) Koji od četiri tipa amplitudno selektivnih filtara (NP, VP, PP ili PB) najbolje opisuje promatrani filter?
3. (6 bodova) Za svaku raspravu o filtriranju poželjno je poznavati kako izgledaju impulsni odzivi idealnih filtara. U ovom zadatku želimo odrediti impulsni odziv vremenski diskretnog sustava koji je idealna realizacija derivacije. Amplitudna karakteristika $A_d(\omega)$ i fazna karakteristika $\phi_d(\omega)$ idealne realizacije derivacije su prikazane na slici ispod. Neka je period očitavanja $T_s = 1$.
- a) (2 boda) Iskažite $H_d(e^{j\omega}) = A_d(\omega)e^{j\phi_d(\omega)}$ formulom (npr. kao razlomljenu linearnu funkciju).
 - b) (3 boda) Koristeći IDTFT odredite impulsni odziv $h_d[n]$ koji pripada $H_d(e^{j\omega})$.
 - c) (1 bod) Kako se $h_d[n]$ ponaša kada $n \rightarrow \pm\infty$. Trne li prema 0 ili ne?

Uputa: Izračunajte integral za IDTFT; pazite što se događa za $n = 0$.



Okreni!

4. **(6 bodova)** Promatramo vremenski diskretan signal oblika $x[n] = x_0[n] + A \cos(\omega_0 n) + B \sin(\omega_0 n)$, gdje je $x_0[n]$ korisna komponenta i gdje je $A \cos(\omega_0 n) + B \sin(\omega_0 n)$, $A, B \in \mathbb{R}$, neželjena komponenta koja predstavlja brujanje na nekoj poznatoj frekvenciji $\omega_0 \in [0, \pi]$. Želimo dizajnirati zaporni FIR filter koji će ukloniti neželjeno brujanje.
- a) **(2 boda)** Neka je frekvencija očitavanja $f_s = 200$ Hz. Odredite frekvenciju ω_0 ako je poznato da je neželjeno brujanje posljedica gradske mreže, odnosno ako je frekvencija brujanja $f_B = 50$ Hz.
 - b) **(2 boda)** Odredite impulsni odziv i prienosnu funkciju kauzalnog zapornog FIR filtra drugog reda koji u potpunosti potiskuje neželjeno brujanje gradske mreže i čiji amplitudno-frekvencijska karakteristika je jednaka 1 na $\omega = 0$.
 - c) **(2 boda)** Izračunajte i skicirajte frekvencijsku karakteristiku dizajniranog FIR filtra.
5. **(6 bodova)** Zadana su dva niza konačne duljine, $x[n] = \{2, 1, 0, 3\}$ i $y[n] = \{-1, 0, 2, -1\}$.
- a) **(2 boda)** Izračunajte njihovu linearnu konvoluciju $x[n] * y[n]$.
 - b) **(2 boda)** Izračunajte njihovu cirkularnu konvoluciju $x[n] \oplus y[n]$.
 - c) **(2 boda)** Označimo linearnu konvoluciju s $a[n] = x[n] * y[n]$ i cirkularnu konvoluciju duljine N s $b[n] = x[n] \otimes y[n]$, gdje je N pozitivni cijeli broj. Uz pretpostavku da su svi nedefinirani uzorci signala $x[n]$ i $y[n]$ jednaki nuli za koje N vrijedi jednakost $a[n] = b[n]$?

①

$$y''(t) + 2y'(t) + 5y(t) = x(t)$$

a) $H(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 5}$, RoC: $-1 < \text{Re } s$

b) UNAZADNI EULER: $s \mapsto \frac{1}{T}(1 - z^{-1})$

$$T = \frac{1}{10}$$

$$H(z) = \frac{1}{\frac{1}{10^2}(1-z^{-1})^2 + \frac{2}{10}(1-z^{-1}) + 5} = \frac{100}{1 - 2z^{-1} + z^{-2} + 20(1-z^{-1}) + 500} =$$

$$= \frac{100}{521 - 22z^{-1} + z^{-2}}$$

c) $521 y[n] - 22y[n-1] + y[n-2] = 100 x[n]$

d) $s_{1,2} = \frac{-2 \pm \sqrt{4 - 4 \cdot 5}}{2} = -1 \pm \frac{\sqrt{-16}}{2} = -1 \pm 2j$

$$z_{1,2} = \frac{22 \pm \sqrt{484 - 4 \cdot 521}}{2 \cdot 521} = \frac{22 \pm \sqrt{-1600}}{1042} = \frac{11}{521} \pm \frac{20}{521}j$$

Kontinuirani sistem je stabilen jer je $\text{Re}(s) < 0$ za obe pole.

Diskretni sistem je stabilen jer je $|z| < 1$ za obe pole.

②

$$y[n] = \frac{1}{9} (5u[n] - u[n-1] - 3y[n-1])$$

$$a) H(z) = \frac{5 - z^{-1}}{9 + 3z^{-1}}, \quad \text{ROC: } \left|\frac{1}{3}\right| < z$$

$$\text{NULLE: } 5 - z^{-1} = 0 \Rightarrow z = 1/5$$

$$\text{POLE: } 9 + 3z^{-1} = 0 \Rightarrow z = 1/3$$

$$b) \frac{(-z^{-1} + 5)}{+z^{-1} + 3} = -\frac{1}{3} + \frac{8}{9 + 3z^{-1}}$$

$$H(z) = -\frac{1}{3} + \frac{8/9}{1 + 1/3 z^{-1}}$$

$$h[n] = -\frac{1}{3} \delta[n] + \frac{8}{9} \cdot \left(-\frac{1}{3}\right)^n u[n]$$

Filter je LTI jeer $h[n]$ ima beskonačno trajanje

$$c) H(e^{j\omega}) = \frac{5 - e^{-j\omega}}{9 + 3e^{-j\omega}} = \frac{5 - \cos(\omega) + j \sin(\omega)}{9 + 3\cos(\omega) - 3j \sin(\omega)}$$

$$A^2(\omega) = |H(e^{j\omega})|^2 = \frac{(5 - \cos(\omega))^2 + \sin^2(\omega)}{(9 + 3\cos(\omega))^2 + 9\sin^2(\omega)} =$$

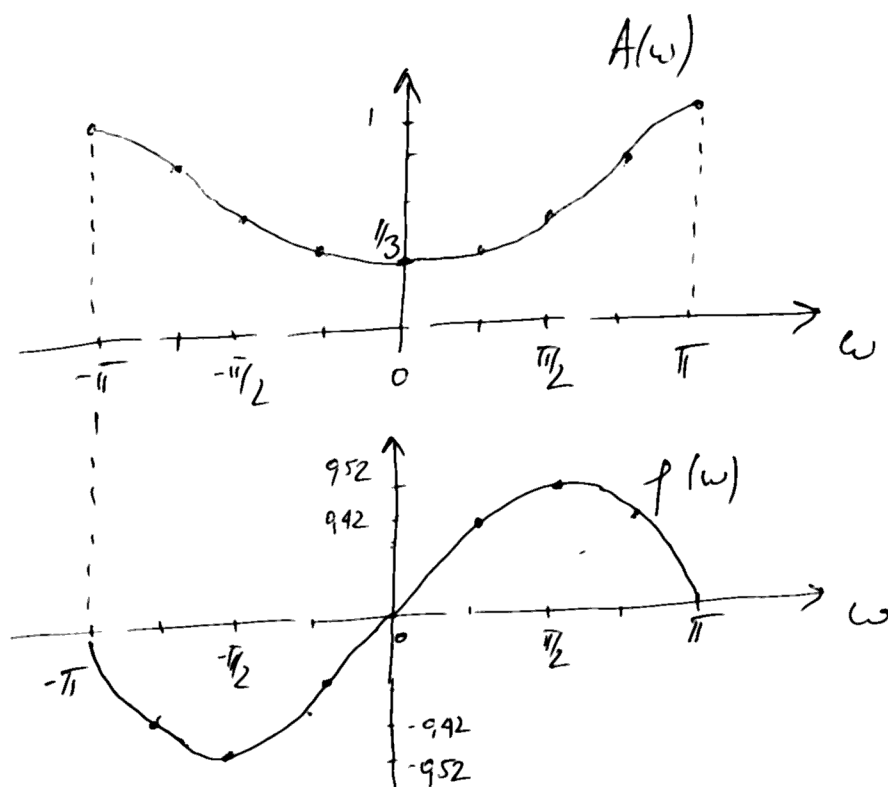
$$= \frac{25 - 10\cos(\omega) + \cos^2(\omega) + \sin^2(\omega)}{81 + 54\cos(\omega) + 9\cos^2(\omega) + 9\sin^2(\omega)} = \frac{26 - 10\cos(\omega)}{90 + 54\cos(\omega)}$$

$$A(\omega) = \sqrt{\frac{13 - 5\cos(\omega)}{45 + 27\cos(\omega)}}$$

②

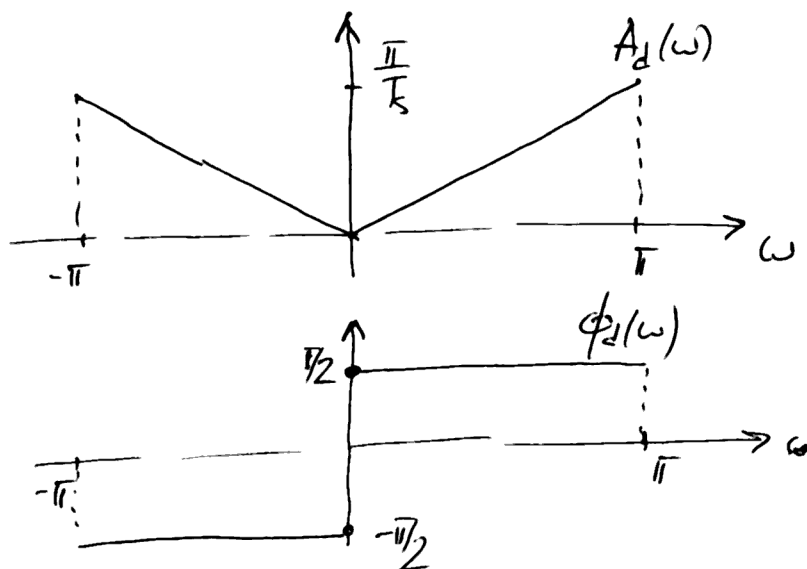
$$f(\omega) = 4 H(e^{j\omega}) = \arctg \frac{\sin(\omega)}{5 - \cos(\omega)} - \arctg \frac{-3 \sin(\omega)}{9 + 3 \cos(\omega)}$$

	ω	$A(\omega)$	$f(\omega)$
$(z=1)$	0	$\frac{1}{3}$	0
	$\frac{\pi}{4}$	0.3843	0.3517
	$\frac{\pi}{2}$	0.5375	0.5191
	$\frac{3\pi}{4}$	0.7589	0.4229
$(z=-1)$	π	1	0



d) Filter mrežni opisati kao laži VP filter
jer najviše frekvenciji propušta, no najviše
frekvenciji ne gubi dovođen.

(3)



$$a) H_d(e^{j\omega}) = A_d(\omega) \cdot e^{j\phi_d(\omega)} = \frac{1}{T_s} \cdot j\omega$$

$$b) h_d[n] = \text{DTFT} [H_d(e^{j\omega})] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{+\pi} \frac{1}{T_s} j\omega e^{j\omega n} d\omega$$

$$n=0: h_d[0] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{+\pi} \frac{1}{T_s} j\omega d\omega = 0 \quad (\text{INTEGRAL NEPARNE FUNKCIJE})$$

$$\begin{aligned} n \neq 0: h_d[n] &= \frac{j}{2\pi T_s} \int_{-\pi}^{+\pi} \omega e^{j\omega n} d\omega = \frac{j}{2\pi T_s} \left(\frac{\omega}{jn} + \frac{1}{n^2} \right) e^{j\omega n} \Big|_{-\pi}^{+\pi} = \\ &= \frac{j}{2\pi T_s} \left(\frac{\pi}{jn} + \frac{1}{n^2} \right) e^{j\pi n} - \frac{j}{2\pi T_s} \left(\frac{-\pi}{jn} + \frac{1}{n^2} \right) e^{-j\pi n} = \\ &= \frac{j}{2T_s} \cdot \frac{1}{jn} \underbrace{(e^{j\pi n} + e^{-j\pi n})}_{2 \cdot (-1)^n} + \frac{j}{2\pi T_s} \frac{1}{n^2} \underbrace{(e^{j\pi n} - e^{-j\pi n})}_{\neq 0} = \\ &= \frac{1}{T_s} \cdot \frac{(-1)^n}{n} \end{aligned}$$

$$h_d[n] = \begin{cases} 0, & n=0 \\ \frac{1}{T_s} \frac{(-1)^n}{n}, & n \neq 0 \end{cases}$$

c) Kada $n \rightarrow \pm\infty$ $h_d[n]$ tone prema nuli, ne
 jako sporo obzirom da ima vrijednost $1/n$.

$$④ \quad x[n] = x_0[n] + \underbrace{A \cos(\omega_0 n) + B \sin(\omega_0 n)}_{\text{NEDEŽNA KOMPONENTA}}, \quad A, B, \omega_0 \in \mathbb{R}$$

$$a) \quad f_s = 200 \text{ Hz}, \quad f_B = 50 \text{ Hz}$$

$$\omega_0 = 2\pi \cdot \frac{f_B}{f_s} = 2\pi \cdot \frac{50 \text{ Hz}}{200 \text{ Hz}} = \frac{\pi}{2}$$

$$\begin{aligned} b) \quad H(z) &= K \cdot (1 - e^{j\omega_0} z^{-1})(1 - e^{-j\omega_0} z^{-1}) = \\ &= K (1 - e^{j\omega_0} z^{-1} - e^{-j\omega_0} z^{-1} + z^{-2}) = \\ &= K (1 - 2\cos(\omega_0) z^{-1} + z^{-2}) \end{aligned}$$

$$\omega_0 = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \cos(\omega_0) = \cos(\frac{\pi}{2}) = 0$$

$$H(z) = K \cdot (1 + z^{-2})$$

Dobivemo $H(z)$ ima nule točno na $e^{\pm j\omega_0}$ te zato u potpunosti potiskuje neregularnu komponentu na ω_0 .
Iz uvjeta $A(0) = 1$ odredimo K :

$$|H(e^{j0})| = |H(1)| = |K(1+1)| = 1 \rightarrow K = \pm \frac{1}{2}$$

Moguće su dva rešenja:

$$H_1(z) = \frac{1}{2} (1 + z^{-2})$$

$$H_2(z) = -\frac{1}{2} (1 + z^{-2})$$

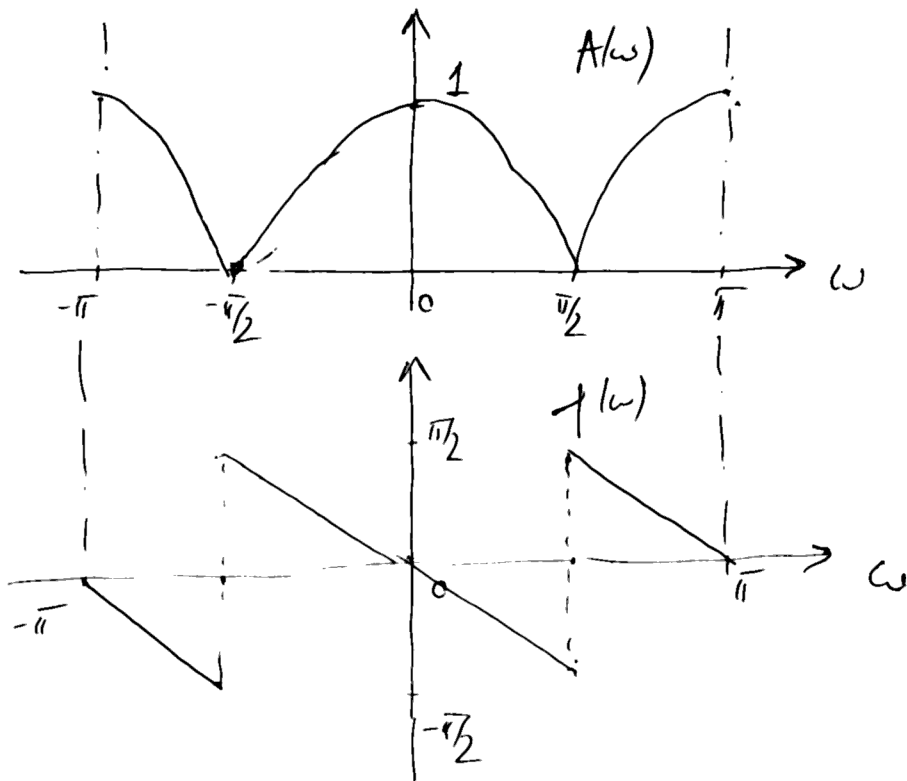
Kako $H_1(z)$ ne obrće fazu odabiremo ga kao bašje rešenje.

$$c) \quad H(z) = \frac{1}{2} (1 + z^{-2})$$

$$\begin{aligned} H(e^{j\omega}) &= \frac{1}{2} (1 + e^{-2j\omega}) = \frac{1}{2} \cdot e^{-j\omega} (e^{+j\omega} + e^{-j\omega}) = \\ &= e^{-j\omega} \cdot \cos(\omega) \end{aligned}$$

$$A(\omega) = |\cos(\omega)|$$

$$\phi(\omega) = -\omega + \angle \cos(\omega)$$



5)

$$x[n] = \{2, 1, 0, 3\}$$

$$y[n] = \{-1, 0, 2, -1\}$$

	<u>2</u>	1	0	3
<u>-1</u>	<u>-2</u>	-1	0	-3
0	0	0	0	0
2	4	2	0	6
-1	-2	-1	0	-3

a) $x * y = \{-2, -1, 4, -3, -1, 6, -3\}$

b)

PREKLAPANJE LIN.
KONVOLUCIJE

-2	-1	4	-3
-1	6	-3	
-3	5	1	-3

$$x \textcircled{4} y = \{-3, 5, 1, -3\}$$

c)

$$x \textcircled{N} y = x * y \quad \text{za } N \geq 4 + 4 - 1 = 7$$