模拟与数字电路

Analog and Digital Circuits



课程主页 扫一扫

第三讲: 基尔霍夫定律与晶体管小信号模型

Lecture 3: KCL/KVL, Small Signal Model

主 讲: 陈迟晓

Instructor: Chixiao Chen

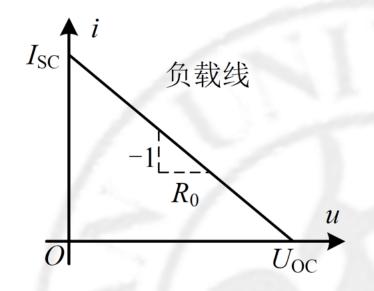
提纲

- 复习
 - 二极管 (Diode) 与晶体管 (Transistor) 的应用场景
- 源与负载
- 基尔霍夫定律
- 晶体管小信号模型

直流源 (DC) 伏安特性曲线

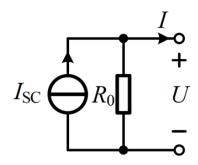
• 直流源







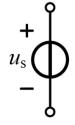
(b) 电流源



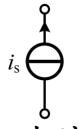
- R_0 的物理意义?
- R₀越大越好, 还是越小越好?

交变信号源(AC)

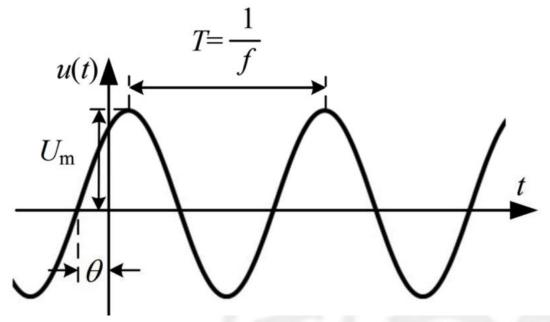
• 信号源



(a) 电压源

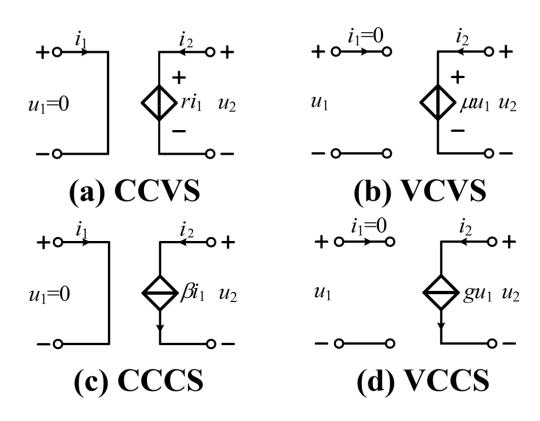


(b) 电流源



- 瞬时表达 $U_m \sin(2\pi f t + \theta)$
- 向量表达 $U_m \angle \theta$

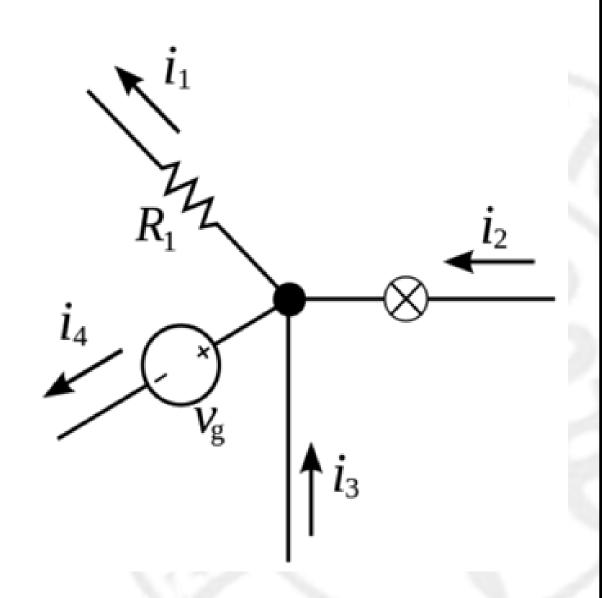
受控源



- CCVS 电流控制电压源
- VCVS 电压控制电压源
- CCCS 电流控制电流源
- VCCS 电压控制电流源

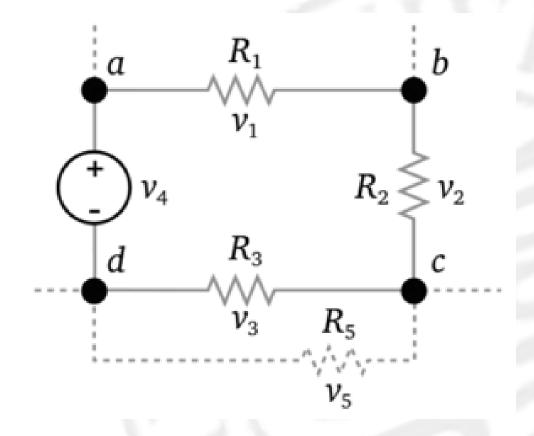
基尔霍夫定律

- · 基尔霍夫电流定律 KCL
- The current entering any junction is equal to the current leaving that junction.
- $i_2 + i_3 = i_1 + i_4$

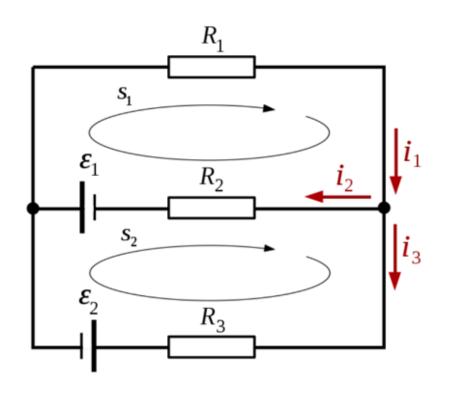


基尔霍夫定律

- · 基尔霍夫电压定律 KVL
- The sum of all the voltages around a loop is equal to zero.
- $v_1 + v_2 + v_3 + v_4 = 0$



基尔霍夫定律



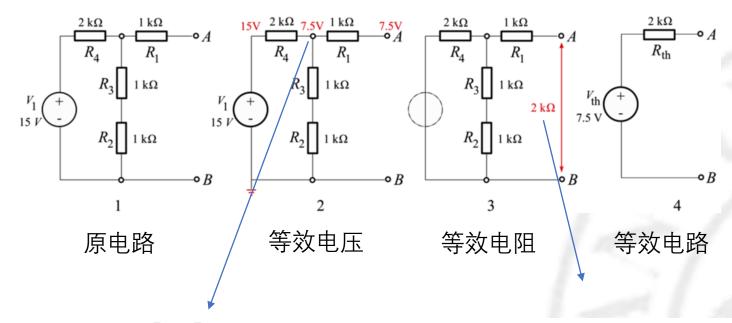
• 已知: $R_1 = 100\Omega$, $R_2 = 200\Omega$, $R_3 = 300\Omega$, $\varepsilon_1 = 3V$, $\varepsilon_2 = 4V$ 求 i_1, i_2, i_3 ?

解: KCL:
$$i_1-i_2-i_3$$
=0 KVL(1): $-R_2i_2+\varepsilon_1-R_1i_1$ =0 KVL(2): $-R_3i_3-\varepsilon_2-\varepsilon_1+R_2i_2$ =0

联立方程组求解

$$i_1 = \frac{1}{1100} A$$
, $i_2 = \frac{4}{275} A$, $i_3 = -\frac{3}{220} A$

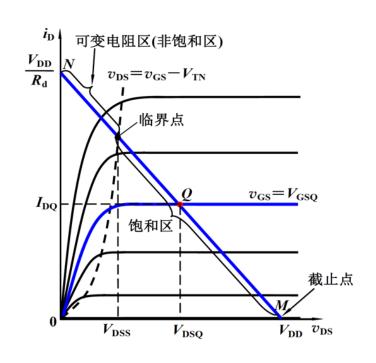
源与负载



$$egin{split} V_{
m Th} &= rac{R_2 + R_3}{(R_2 + R_3) + R_4} \cdot V_1 \ &= rac{1\,\mathrm{k}\Omega + 1\,\mathrm{k}\Omega}{(1\,\mathrm{k}\Omega + 1\,\mathrm{k}\Omega) + 2\,\mathrm{k}\Omega} \cdot 15\,\mathrm{V} \ &= rac{1}{2} \cdot 15\,\mathrm{V} = 7.5\,\mathrm{V} \end{split}$$

$$egin{aligned} R_{
m Th} &= R_1 + [(R_2 + R_3) \, \| R_4] \ &= 1 \, \mathrm{k}\Omega + [(1 \, \mathrm{k}\Omega + 1 \, \mathrm{k}\Omega) \, \| 2 \, \mathrm{k}\Omega] \ &= 1 \, \mathrm{k}\Omega + \left(rac{1}{(1 \, \mathrm{k}\Omega + 1 \, \mathrm{k}\Omega)} + rac{1}{(2 \, \mathrm{k}\Omega)}
ight)^{-1} = 2 \, \mathrm{k}\Omega. \end{aligned}$$

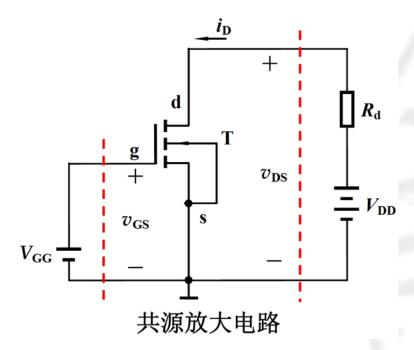
图解法确定静态工作点Q



$$v_{\rm GS} = V_{\rm GG} = V_{\rm GSQ}$$

直流负载线: $v_{DS} = V_{DD} - i_D R_c$

得到静态工作点: $V_{\rm GSQ}$ 、 $I_{\rm DQ}$ 、 $V_{\rm DSQ}$



静态: $v_i = 0$

• 输入回路

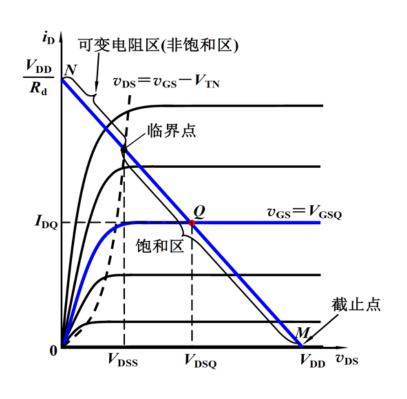
$$v_{\rm GS} = V_{\rm GG} = V_{\rm GSQ}$$

• 输出回路

$$v_{\rm DS} = V_{\rm DD} - i_{\rm D} R_{\rm d}$$

(直流负载线)

放大区与非放大区



增强型NMOS管

饱和区的条件: $V_{GSO} > V_{TN}$,

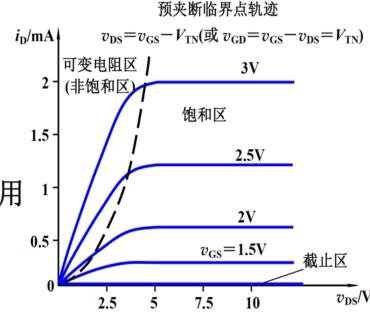
$$I_{\mathrm{DQ}} > 0$$
 , $V_{\mathrm{DSQ}} > V_{\mathrm{GSQ}} - V_{\mathrm{TN}}$

假设NMOS管工作于饱和区,利用

$$I_{DQ} = K_n (V_{GSQ} - V_{TN})^2$$
 计算 Q 点。

若: $V_{\text{GSO}} < V_{\text{TN}}$, NMOS管截止。

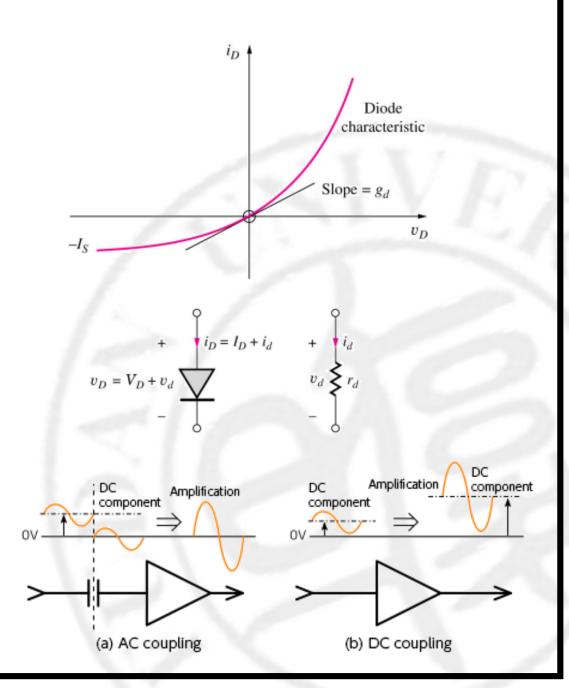
若: $V_{\rm DSO} < V_{\rm GSO} - V_{\rm TN}$, NMOS管可能工作在可变电阻区。



如果初始假设是错误的,则必须作出新的假设,同时重新分析电路。

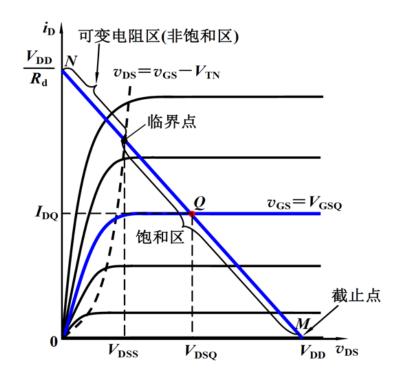
大信号与小信号

- 问题: 晶体管电路的工作区域均为非线性, 如何使用线性电路的量化分析方法?
- - 根据非线性关系推导 直流/静态工作点
- 将不带直流信息的的交流信号称为交流 小信号 (AC), 小信号由于幅度小, 我均视为 线性电路进行分析计算



小信号模型

λ为沟道长度调制系数

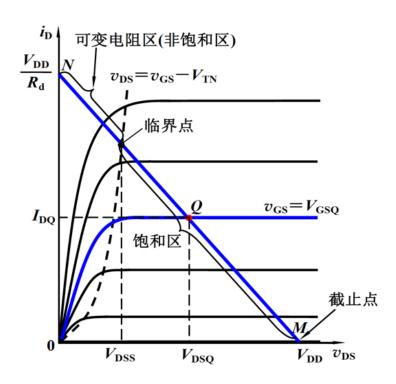


λ=0时 (以增强型NMOS管为例)

在饱和区内有
$$i_{\rm D} = K_{\rm n}(v_{\rm GS} - V_{\rm T})^2 \\ = K_{\rm n}(V_{\rm GSQ} + v_{\rm gs} - V_{\rm T})^2 \\ = K_{\rm n}[(V_{\rm GSQ} - V_{\rm T}) + v_{\rm gs}]^2 \\ = K_{\rm n}(V_{\rm GSQ} - V_{\rm T})^2 + 2K_{\rm n}(V_{\rm GSQ} - V_{\rm T})v_{\rm gs} + K_{\rm n}v_{\rm gs}^2 \\ = I_{\rm DQ} + g_{\rm m}v_{\rm gs} + K_{\rm n}v_{\rm gs}^2 \\ = I_{\rm DQ} + g_{\rm m}v_{\rm gs} + K_{\rm n}v_{\rm gs}^2 \\ \Rightarrow i_{\rm DQ} + i_{\rm d} +$$

小信号模型

•
$$\lambda = 0$$

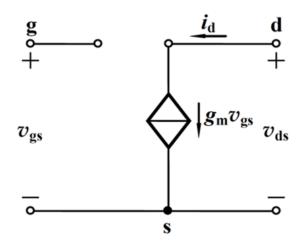


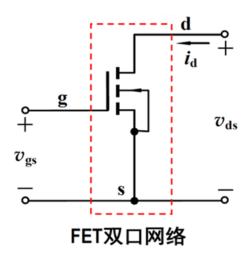
1. え=0时

$$i_{\mathrm{D}} = I_{\mathrm{DQ}} + g_{\mathrm{m}} v_{\mathrm{gs}} = I_{\mathrm{DQ}} + i_{\mathrm{d}}$$

纯交流 $i_d = g_m v_{gs}$

电路模型

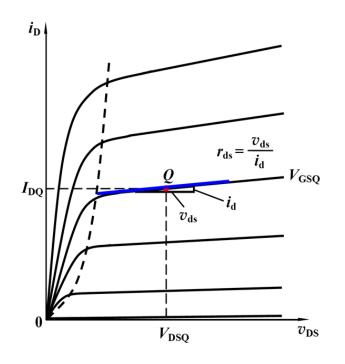




- g_mv_{gs} 是受控源,且为电 压控制电流源(VCCS)。
- 电流方向与 $v_{\rm gs}$ 的极性是关 联的。

小信号模型

•
$$\lambda \neq 0$$

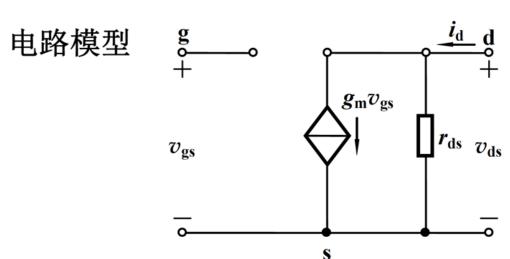


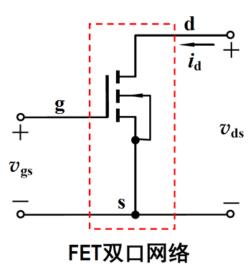
2. え≠0时

d、s端口看入有一电阻 r_{ds}

$$r_{ds} = \frac{\partial v_{DS}}{\partial i_{D}} \bigg|_{V_{GSQ}}$$

$$= \frac{1}{\lambda K_{n} (V_{GSQ} - V_{TN})^{2}} \approx \frac{1}{\lambda I_{DQ}} = \frac{V_{A}}{I_{DQ}}$$

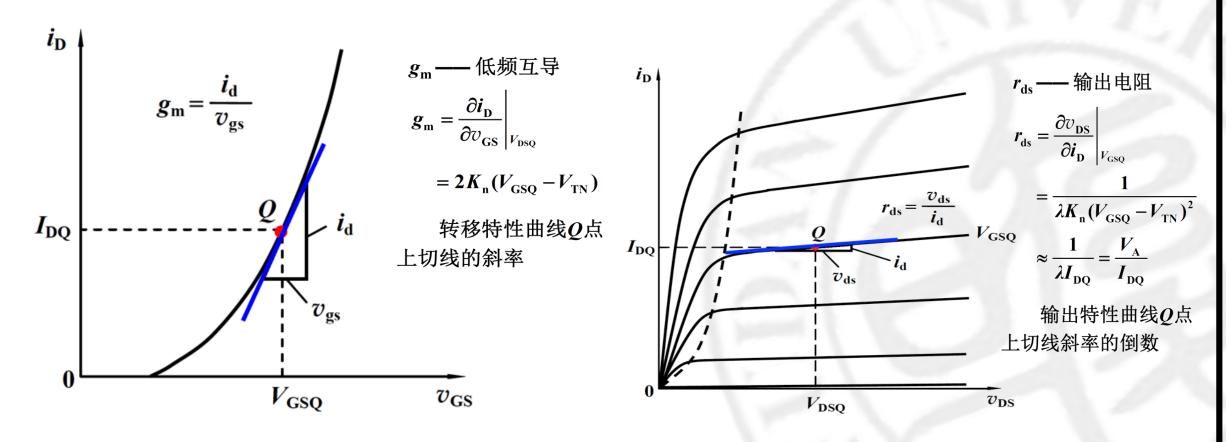




小信号模型对应晶体管特性曲线

 g_m 物理意义

 r_{ds} 物理意义

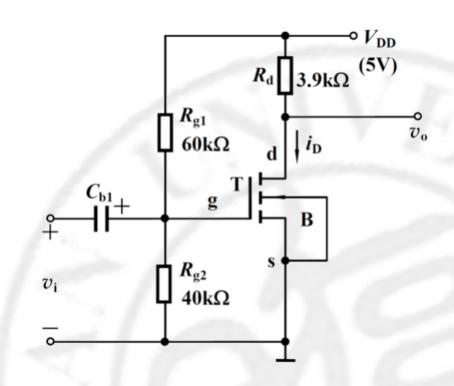


例题: 在右图电路中, 已知如下参数 $V_{TN}=1V$ $K_n=0.8\text{mA}/V^2$ $\lambda=0.02V^{-1}$

求: (1) 该电路的输入静态工作点 (包括Vg, Vd, 及工作区域)

- (2) 画出该电路的小信号等效电路
- (3) 该电路的动态指标

(包括: 增益, 高频输入阻抗, 输出阻抗)



例1
$$V_{\text{TN}} = 1 \text{V}$$
 $K_{\text{n}} = 0.8 \text{mA} / \text{V}^2$ $\lambda = 0.02 \text{V}^{-1}$

解: (1) 静态工作点

$$V_{\text{GSQ}} = \left(\frac{R_{\text{g2}}}{R_{\text{g1}} + R_{\text{g2}}}\right) V_{\text{DD}} = \frac{40}{60 + 40} \times 5 \text{V} = 2 \text{V}$$

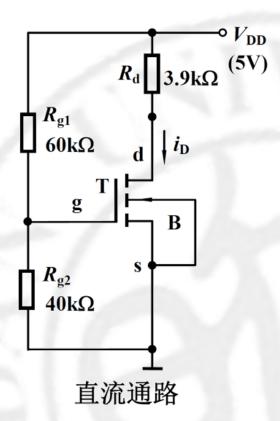
假设工作在饱和区

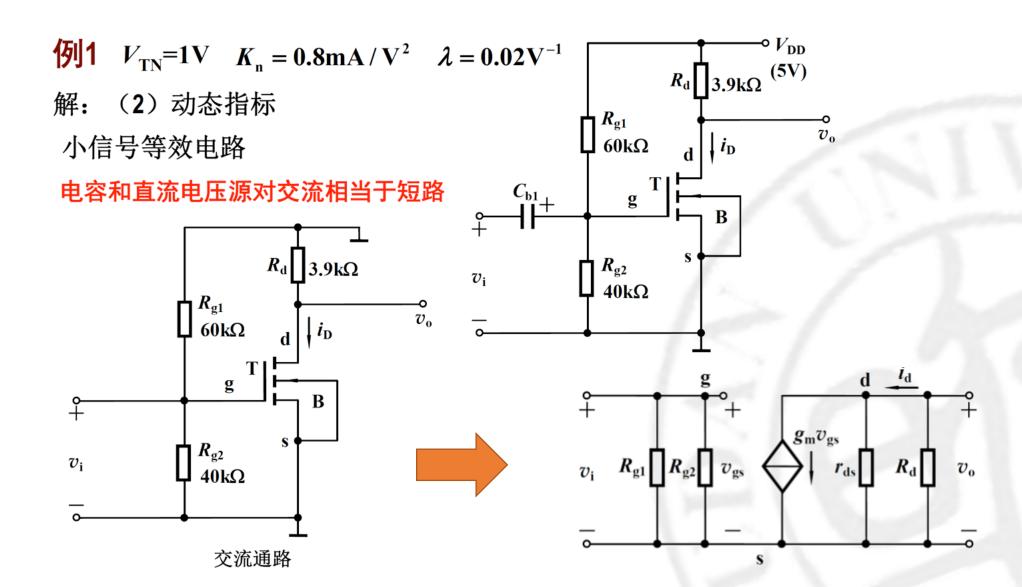
$$I_{\rm DQ} = K_{\rm n} (V_{\rm GS} - V_{\rm TN})^2 = (0.8)(2-1)^2 \,\mathrm{mA} = 0.8 \,\mathrm{mA}$$

$$V_{\rm DSO} = V_{\rm DD} - I_{\rm D}R_{\rm d} = [5 - (0.8)(3.9)]V = 1.88V$$

满足
$$V_{DSQ} > (V_{GSQ} - V_{TN})$$

假设成立,结果即为所求。



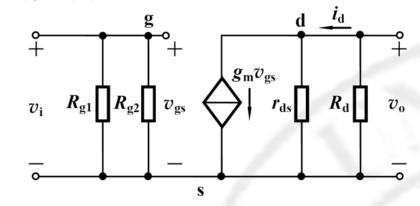


例1
$$V_{\text{TN}} = 1 \text{V}$$
 $K_{\text{n}} = 0.8 \text{mA} / \text{V}^2$ $\lambda = 0.02 \text{V}^{-1}$

解: (2) 动态指标

模型参数
$$V_{\text{GSO}} = 2V$$

$$g_{\rm m} = 2K_{\rm n}(V_{\rm GSQ} - V_{\rm TN})$$
$$= 2 \times 0.8 \times (2 - 1) \text{mA/V}$$
$$= 1.6 \text{mA/V}$$



$$r_{\rm ds} = \frac{1}{\lambda K_{\rm n} (V_{\rm GSO} - V_{\rm TN})^2} = \frac{1}{0.02 \times 0.8 \times (2-1)^2} = 62.5 \,\mathrm{k}\Omega$$

电压增益
$$v_i = v_{gs}$$
 $v_o = -g_m v_{gs} (r_{ds} \parallel R_d)$

$$A_{v} = \frac{v_{o}}{v_{i}} = -\frac{g_{m}v_{gs}(r_{ds} || R_{d})}{v_{gs}} = -g_{m}(r_{ds} || R_{d}) \approx -g_{m}R_{d} = -6.24$$

$$A_v = -g_{\rm m}(r_{\rm ds} \parallel R_{\rm d})$$
 经常当作公式使用

例1
$$V_{\text{TN}} = 1 \text{V}$$
 $K_{\text{n}} = 0.8 \text{mA} / \text{V}^2$ $\lambda = 0.02 \text{V}^{-1}$

解: (2) 动态指标

输入电阻

$$R_{i} = \frac{v_{i}}{i_{i}} = R_{gs1} \parallel R_{gs2} = 24 \text{ k}\Omega$$

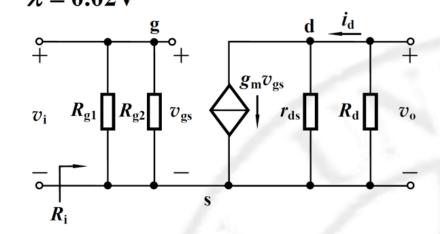
受静态偏置电路的影响, 栅极绝缘的特性并未充分表现 出来

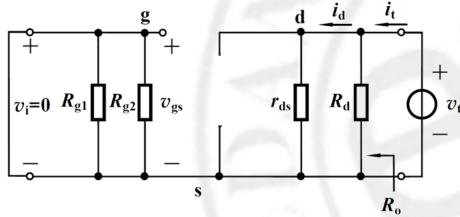
输出电阻

$$v_{gs} = 0$$

$$R_{o} = \frac{v_{t}}{i_{t}} = r_{ds} || R_{d} \approx R_{d}$$

$$= 3.9 \text{ k}\Omega$$





小信号的使用条件

$$v_{\rm gs} << 2 (V_{\rm GSQ} - V_{\rm TN})$$

• 小信号

$$g_{\rm m} = 2K_{\rm n}(V_{\rm GSQ} - V_{\rm TN})$$
$$r_{\rm ds} = \frac{1}{\lambda K_{\rm n}(V_{\rm GSQ} - V_{\rm TN})^2}$$

- 参数都是小信号参数,即微变参数或交流参数。
- 与静态工作点有关。
- 只适合对交流信号(变化量)的分析。
- 未包含结电容的影响,不能用于分析高频情况。

