

## Trabalho 1

1. Escreva as EDOs abaixo em espaço de estados:

a.  $\ddot{y} + 9y = \cos\theta$

$$\ddot{y} = -9y + \cos\theta$$

Fazendo:  $x_1 = y; \quad x_2 = \dot{y}$

Então: 
$$\begin{cases} \dot{x}_1 = x_2 \\ \dot{x}_2 = -9x_1 + \cos\theta \end{cases}$$

b.  $\cos\theta \ddot{y} + 6\dot{y}^2 = k$

$$\ddot{y} = \frac{-6\dot{y}^2 + k}{\cos\theta}$$

Fazendo:  $x_1 = y; \quad x_2 = \dot{y}$

Então: 
$$\begin{cases} \dot{x}_1 = x_2 \\ \dot{x}_2 = \frac{-6x_2^2 + k}{\cos\theta} \end{cases}$$

c.  $\sin\theta \ddot{y} - \frac{1}{3}\tau \dot{y} = k$

$$\ddot{y} = \frac{\tau \dot{y} + 3k}{\sin\theta}$$

Fazendo:  $x_1 = y; \quad x_2 = \dot{y}; \quad x_3 = \ddot{y}$

Então: 
$$\begin{cases} \dot{x}_1 = x_2 \\ \dot{x}_2 = x_3 \\ \dot{x}_3 = \frac{\tau x_2 + 3k}{\sin\theta} \end{cases}$$

d.  $\ddot{\mathbf{y}}^2 + 7\ddot{\mathbf{y}} - \frac{1}{3}\tau\dot{\mathbf{y}} + \mathbf{y} = \mathbf{k}$

$$\ddot{\mathbf{y}} = (-21\ddot{\mathbf{y}} + \tau\dot{\mathbf{y}} - 3\mathbf{y} + 3\mathbf{k})^{\frac{1}{2}}$$

Fazendo:  $x_1 = \mathbf{y}; \quad x_2 = \dot{\mathbf{y}}; \quad x_3 = \ddot{\mathbf{y}}$

Então: 
$$\begin{cases} \dot{x}_1 = x_2 \\ \dot{x}_2 = x_3 \\ \dot{x}_3 = (-21x_3 + \tau x_2 - 3x_1 + 3k)^{\frac{1}{2}} \end{cases}$$

2. Escreva os Sistemas de EDOs abaixo, em que  $z$  depende de  $y$ , em espaço de estados:

a. 
$$\begin{cases} \ddot{\mathbf{y}} + \ddot{\mathbf{y}} - 5\dot{\mathbf{y}}^2 + \mathbf{y} = \mathbf{k} \\ 2\mathbf{y} + \frac{1}{3}\dot{\mathbf{z}} - 7\mathbf{z} = \gamma \end{cases}$$

$$\begin{cases} \ddot{\mathbf{y}} = -\ddot{\mathbf{y}} + 5\dot{\mathbf{y}}^2 - \mathbf{y} + \mathbf{k} \\ \dot{\mathbf{z}} = -6\mathbf{y} + 21\mathbf{z} + 3\gamma \end{cases}$$

Fazendo:  $x_1 = \mathbf{y}; \quad x_2 = \dot{\mathbf{y}}; \quad x_3 = \ddot{\mathbf{y}}; \quad x_4 = \mathbf{z}$

Então: 
$$\begin{cases} \dot{x}_1 = x_2 \\ \dot{x}_2 = x_3 \\ \dot{x}_3 = -x_3 + 5x_2^2 - x_1 + k \\ \dot{x}_4 = -6x_1 + 21x_4 + 3\gamma \end{cases}$$

b. 
$$\begin{cases} \dot{\mathbf{y}}^2 + \frac{1}{3}\mathbf{y} = \mathbf{k} \\ \dot{\mathbf{y}} + 6\dot{\mathbf{z}} - \mathbf{z} = \cos\theta \end{cases}$$

$$\begin{cases} \dot{\mathbf{y}} = (-\mathbf{y} + 3\mathbf{k})^{\frac{1}{2}} \\ \dot{\mathbf{z}} = \frac{-\dot{\mathbf{y}} + \mathbf{z} + \cos\theta}{6} \end{cases}$$

Fazendo:  $x_1 = \mathbf{y}; \quad x_2 = \dot{\mathbf{y}}; \quad x_3 = \mathbf{z}$

Então: 
$$\begin{cases} \dot{x}_1 = x_2 \\ \dot{x}_2 = (-x_1 + 3k)^{\frac{1}{2}} \\ \dot{x}_3 = \frac{-x_2 + x_3 + \cos\theta}{6} \end{cases}$$

c. 
$$\begin{cases} \ddot{\mathbf{y}} + \dot{\mathbf{y}} - \mathbf{y} = \mathbf{k} \\ 4\mathbf{y} + \frac{1}{7}\dot{\mathbf{z}} = \boldsymbol{\gamma} \end{cases}$$

$$\begin{cases} \ddot{y} = -\dot{y} + y + k \\ \dot{z} = -28y + 7\gamma \end{cases}$$

Fazendo:  $x_1 = y$ ;  $x_2 = \dot{y}$ ;  $x_3 = z$

Então: 
$$\begin{cases} \dot{x}_1 = x_2 \\ \dot{x}_2 = -x_2 + x_1 + k \\ \dot{x}_3 = -28x_1 + 7\gamma \end{cases}$$

d. 
$$\begin{cases} \cos\theta\ddot{\mathbf{y}} + \ddot{\mathbf{y}} - \dot{\mathbf{y}} - 6\mathbf{y} = \mathbf{sen}\boldsymbol{\beta} \\ \mathbf{y} + \dot{\mathbf{z}} - 3\mathbf{z} = \boldsymbol{\gamma} \end{cases}$$

$$\begin{cases} \ddot{\ddot{y}} = \frac{-\ddot{y} + \dot{y} + 6y + \mathbf{sen}\boldsymbol{\beta}}{\cos\theta} \\ \dot{z} = -y + 3z + \gamma \end{cases}$$

Fazendo:  $x_1 = y$ ;  $x_2 = \dot{y}$ ;  $x_3 = \ddot{y}$ ;  $x_4 = z$

Então: 
$$\begin{cases} \dot{x}_1 = x_2 \\ \dot{x}_2 = x_3 \\ \dot{x}_3 = \frac{-x_3 + x_2 + 6x_1 + \mathbf{sen}\boldsymbol{\beta}}{\cos\theta} \\ \dot{x}_4 = -x_1 + 3x_4 + \gamma \end{cases}$$