Lineare Algebra II Repetitorium Übungen, Tag 1

Jendrik Stelzner

19. September 2016

Übung 1.

Es sei V ein K-Vektorraum und id := id $_V$.

- 1. Es sei $n\colon V\to V$ ein nilpotenter Endomorphismus. Zeigen Sie, dass id -n invertierbar ist. (*Hinweis*: Betrachten Sie Endomorphismen der Form id $+n+n^2+\cdots+n^k$.)
- 2. Zeigen Sie ferner, dass $\lambda\operatorname{id}-n$ für alle $\lambda\neq 0$ invertierbar ist.
- 3. Es sei nun $f\colon V\to V$ ein beliebiger Endomorphismus und V endlichdimensional. Zeigen Sie für $\lambda,\mu\in K$ mit $\lambda\neq\mu$, dass die Einschränkung $(f-\lambda\operatorname{id})|_{V_\mu^\sim(f)}$ invertierbar ist.

Übung 2.

Bestimmen Sie für die folgenden Matrizen jeweils eine Jordannormalform über dem angegebenen Körper, inklusive einer entsprechenden Jordanbasis.

1.
$$A := \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$
 für $K = \mathbb{R}$.

2.
$$B := \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$
 und $K = \mathbb{Z}/2$.

$$3. \ C := \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ für } K = \mathbb{R}.$$

4.
$$D := \begin{pmatrix} -6 & 12 & 4 \\ -2 & 2 & 1 \\ -8 & 20 & 6 \end{pmatrix}$$
 für $K = \mathbb{R}$.

5.
$$E := \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$
 für $K = \mathbb{Z}/3$.

Übung 3.

Es sei V ein endlichdimensionaler K-Vektorraum.

1. Es seien $f,g\colon V\to V$ zwei Endomorphismen. Zeigen Sie, dass

$$\dim \ker(f \circ g) \leq \dim \ker(f) + \dim \ker(g).$$

(*Hinweis*: Zeigen Sie zunächst, dass $g(\ker(f \circ g)) \subseteq \ker(f)$.)

2. Folgern Sie, dass für jeden Endomorphismus $f \colon V \to V$ die folgende Ungleichung gilt:

$$\dim \ker(f^n) \le n \cdot \dim \ker(f).$$

3. Entscheiden Sie, ob die folgende Aussage wahr oder falsch ist: Wenn $f^{10} = 0$ und dim $\ker(f) < 10$, dann ist dim $V \le 2016$.

Übung 4.

Es sei $e\colon V\to V$ ein Endomorphismus eines K-Vektorraums V mit $e^2=e$. Zeigen Sie, dass $V=\operatorname{im}(e)\oplus\ker(e)$.

Übung 5.

Es sei $f\colon V\to V$ ein Endomorphismus eines endlichdimensionalen K-Vektorraums V. Für alle $k\geq 0$ sei $N_k\coloneqq \ker(f^k)$ und $R_k\coloneqq \operatorname{im}(f^k)$.

1. Zeigen Sie, dass $N_k \subseteq N_{k+1}$ und $R_k \supseteq R_{k+1}$ für alle $k \ge 0$, dass also

$$0 = N_0 \subseteq N_1 \subseteq N_2 \subseteq \dots$$
 und $V = R_0 \supseteq R_1 \supseteq R_2 \supseteq \dots$

- 2. Zeigen Sie, dass genau dann $N_{k+1}=N_k$, wenn $R_{k+1}=R_k$.
- 3. Es sei $k \ge 1$ mit $R_{k+1} = R_k$. Zeigen Sie, dass $R_{k+i} = R_k$ für alle $i \ge 0$. Folgern Sie, dass auch $N_{k+i} = N_k$ für alle $i \ge 0$.
- 4. Es seien $N\coloneqq\bigcup_{k\geq 0}N_k$ und $R\coloneqq\bigcap_{k\geq 0}R_k$.
 - a) Zeigen Sie, dass N und R invariant unter f sind.
 - b) Zeigen Sie, dass $V = N \oplus R$.

(Hinweis: Zeigen Sie zunächst, dass es ein $k_0 \geq 0$ gibt, so dass $R = R_{k_0}$ und $N = N_{k_0}$).

Übung 6.

Bestimmen Sie die Lösungsräume der folgenden homogenen linearen Differentialgleichungen. Dabei seien $f,g,h\in C^\infty(\mathbb{R})$.

Lösung 2.

1. Das charakteristische Polynom:

$$T^3 - 3T^2 + 3T - 1 = (T - 1)^3$$

Eine mögliche Jordanbasis:

$$\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

Entsprechend Jordannormalform:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ & 1 & 1 \\ & & 1 \end{pmatrix}$$

2. Das charakteristische Polynom:

$$T^3 + T^2 + T + 1 = (T - 1)^3$$

Eine mögliche Jordanbasis:

$$\left(\begin{pmatrix}1\\1\\1\end{pmatrix},\begin{pmatrix}1\\0\\0\end{pmatrix},\begin{pmatrix}1\\0\\1\end{pmatrix}\right)$$

Entsprechend Jordannormalform:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ & 1 \\ & & 1 \end{pmatrix}$$

3. Das charakteristische Polynom:

$$(T-1)^4$$

Eine mögliche Jordanbasis:

$$\left(\begin{pmatrix} 1\\0\\0\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1\\1\\0\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1\\0\\1\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\0\\0\\1 \end{pmatrix} \right)$$

Entsprechend Jordannormalform:

$$\begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & 1 & \\ & & 1 & 1 \\ & & & 1 \end{pmatrix}$$

4. Das charakteristische Polynom:

$$T^3 - 2T^2 = T^2(T-2)$$

Eine mögliche Jordanbasis:

$$\left(\begin{pmatrix} 12\\-6\\36 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 8\\5\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1\\0\\2 \end{pmatrix} \right)$$

Entsprechend Jordannormalform:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & \\ & 0 & \\ & & 2 \end{pmatrix}$$

5. Das charakteristische Polynom:

$$T^4 + 2T^3 + T + 2 = (T-2)^3(T-1)$$

Eine mögliche Jordanbasis:

$$\left(\begin{pmatrix}0\\1\\1\\1\end{pmatrix},\begin{pmatrix}2\\2\\0\\2\end{pmatrix},\begin{pmatrix}0\\2\\1\\2\end{pmatrix},\begin{pmatrix}0\\1\\0\\0\end{pmatrix}\right)$$

Die entsprechende Jordannormalform:

$$\begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 2 & 1 & \\ & & 2 & 1 \\ & & & 2 \end{pmatrix}$$

Lösung 6.

1. Charakteristisches Polynom:

$$T^2 - 5T + 6 = (T - 2)(T - 3)$$

Jordanbasis:

$$\left(\begin{pmatrix} -2\\1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3\\2 \end{pmatrix} \right)$$
.

Entsprechende Jordannormalform:

$$\begin{pmatrix} 2 & \\ & 3 \end{pmatrix}$$

Die Basiswechselmatrix ist selbstinvers. Matrixexponential:

$$\begin{pmatrix} 4e^{2t} - 3e^{3t} & 6e^{2t} - 6e^{3t} \\ -2e^{2t} + 2e^{3t} & -3e^{2t} + 4e^{3t} \end{pmatrix}$$

2. Charakteristisches Polynom:

$$T^2 + 1 = (T - i)(T + i)$$

Jordanbasis:

$$\left(\begin{pmatrix} -1+i \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1-i \\ 2 \end{pmatrix} \right).$$

Entsprechende Jordannormalform:

$$\begin{pmatrix} -i \\ i \end{pmatrix}$$

Inverse der Basiswechselmatrix:

$$\frac{1}{4} \begin{pmatrix} -2i & 1-i \\ 2i & 1+i \end{pmatrix}$$

Matrixexponential:

$$\begin{pmatrix} \cos(t) - \sin(t) & -\sin(t) \\ 2\sin(t) & \cos(t) + \sin(t) \end{pmatrix}$$

3. Charakteristisches Polynom:

$$T^3 - 3T^2 + 3T - 1 = (T - 1)^3$$

Jordanbasis:

$$\left(\begin{pmatrix} 0\\1\\-\frac{2}{3} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3\\3\\3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\0\\1 \end{pmatrix} \right)$$

Entsprechende Jordannormalform:

$$\begin{pmatrix} 1 & & \\ & 1 & 0 \\ & & 1 \end{pmatrix}$$

Inverse der Basiswechselmatrix:

$$\frac{1}{3} \begin{pmatrix} -3 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

Matrixexponential:

$$e^{t} \begin{pmatrix} 1+t & 2t & 3t \\ t & 1+2t & 3t \\ -t & -2t & 1-3t \end{pmatrix}$$