## Algebra I BLATT 1

Jendrik Stelzner

23. April 2014

## Aufgabe 1

Wir betrachten zunächst  $H = SL_2(K)$ . Es ist klar, dass  $H.0 = \{0\}$ . Wir behaupten, dass  $H.x = K^2 \setminus \{0\}$  für alle  $x \in K^2 \setminus \{0\}$ . Da Bahnen entweder disjunkt oder gleich sind, reicht es hierfür zu zeigen, dass  $H.e_1 = K^2 \setminus \{0\}$ . Es sei  $x = (x_1, x_2)^T \in K^2 \setminus \{0\}$ . Ist  $x_1 \neq 0$  so gilt für die Matrix

$$A = \begin{pmatrix} x_1 & 0 \\ x_2 & x_1^{-1} \end{pmatrix},$$

dass det A=1, also  $A\in H$ , und  $Ae_1=x$ . Ist  $x_2\neq 0$  so gilt für die Matrix

$$B = \begin{pmatrix} x_1 & -x_2^{-1} \\ x_2 & 0 \end{pmatrix},$$

dass  $\det B=1$ , also  $B\in H$ , und  $Be_1=x$ . Da  $x\neq 0$  muss  $x_1\neq 0$  oder  $x_2\neq 0$ , also  $x\in H.e_1$ . Die Beliebigkeit von  $x\in K^2\setminus\{0\}$  zeigt, dass  $H.e_1=K^2\setminus\{0\}$ .

Für die natürliche Darstellung von  $G = \operatorname{GL}_2(K)$  auf  $K^2$  ergibt sich, dass G.0 = $\{0\}$ . Da  $H \leq G$  eine Untergruppe ist, so dass die Aktion von H auf  $K^2$  durch die von G induziert wird, ist für alle  $x \in K^2 \setminus \{0\}$ 

$$K^2 \setminus \{0\} = H.x \subseteq G.x \subseteq K^2 \setminus \{0\},\$$

also  $G.x = K^2 \setminus \{0\}.$ 

Für eine Matrix

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in H_{e_1}$$

muss

$$\begin{pmatrix} a \\ c \end{pmatrix} = Ae_1 = e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix},$$

sowie daher  $1=\det A=d$ . Also ist  $H_{e_1}\subseteq U$ . Es ist aber auch klar, dass  $U\subseteq H_{e_1}$ , denn es ist det B=1 und  $Be_1=e_1$  für alle  $B\in U$ . Daher ist  $U=H_{e_1}$ .

Dass für jedes  $x \in K^2 \setminus \{0\}$  die Stabilisatorgruppe  $H_x$  zu U konjugiert ist, folgt direkt daraus, dass x und  $e_1$  die gleiche Bahn und damit konjugierte Stabilisatorgruppen haben.

## Aufgabe 2

Um uns die Aufgabe zu erleichtern übertragen wir zunächst einige Aussagen, die wir für Polynome in einer Variablen kennen, auf Polynome in mehreren Variablen.

**Lemma 1**. Sei K ein unendlicher Körper und  $n \geq 1$ . Dann ist die Abbildung

$$\varphi: K[X_1, \dots, X_n] \to \mathcal{P}(K^n), p \mapsto ((\lambda_1, \dots, \lambda_n) \mapsto p(\lambda_1, \dots, \lambda_n))$$

von Polynomen auf die entsprechenden Polynomsfunktionen injektiv. Insbesondere gilt für  $f, g \in K[X_1, \dots, X_n]$  mit

$$f(\lambda_1,\ldots,\lambda_n)=g(\lambda_1,\ldots,\lambda_n)$$
 für alle  $\lambda_1,\ldots,\lambda_n\in K$ 

bereit, dass f = g.

Beweis. Wir zeigen die Aussage per Induktion über  $n \geq 1$ .

**Induktionsanfang.** Es sei n=1. Für  $f,g\in K[X_1]$  mit  $f(\lambda)=g(\lambda)$  für alle  $\lambda\in K$  ist  $(f-g)(\lambda)=0$  für alle  $\lambda\in K$ . Da K unendlich ist hat f-g daher unendlich viele Nullstellen. Daher muss f-g=0, also f=g.

Induktionsschritt. Es sei  $n \geq 2$  und es gelte die Aussage für alle kleineren  $k \geq 1$ . Da  $\varphi$  offenbar K-linear ist (eigentlich sogar ein K-Algebrahomomorphismus), genügt es zu zeigen, dass ker  $\varphi = 0$ . Sei also  $f \in K[X_1, \ldots, X_n]$  mit

$$f(\lambda_1,\ldots,\lambda_n)=0$$
 für alle  $\lambda_1,\ldots,\lambda_n\in K$ .

Wir können f als

$$f(X_1, \dots, X_n) = \sum_{i=0}^{\infty} p_i(X_1, \dots, X_{n-1}) X_n^i$$

schreiben, wobei  $p_i \in K[X_1,\ldots,X_{n-1}]$  für alle  $i \in \mathbb{N}$  und  $p_i = 0$  für fast alle  $i \in \mathbb{N}$ . Für alle  $\lambda_1,\ldots,\lambda_{n-1} \in K$  ist

$$g_{\lambda_1,...,\lambda_{n-1}}(X_n) := f(\lambda_1,...,\lambda_{n-1},X_n) = \sum_{i=0}^{\infty} p_i(\lambda_1,...,\lambda_{n-1})X_n^i.$$

ein Polynom in nur noch einer Variablen mit

$$g_{\lambda_1,\dots,\lambda_{n-1}}(\lambda) = f(\lambda_1,\dots,\lambda_{n-1},\lambda) = 0$$
 für alle  $\lambda \in K$ .

Es muss daher nach Induktionsvoraussetzung für k=1 bereits  $g_{\lambda_1,\dots,\lambda_{n-1}}=0$  für alle  $\lambda_1,\dots,\lambda_{n-1}\in K$ . Also ist für alle  $\lambda_1,\dots,\lambda_{n-1}\in K$ 

$$p_i(\lambda_1,\ldots,\lambda_{n-1})=0$$
 für alle  $i\in\mathbb{N}$ .

Nach Induktionsvoraussetzung für k=n-1 bedeutet dies für alle  $i\in\mathbb{N}$ , dass bereits  $p_i=0$ . Also ist bereits f=0.

Da die Abbildung von Polynomen auf Polynomsfunktionen offenbar surjektiv ist, ist  $\varphi$  sogar ein K-Algebraisomorphismus (falls K unendlich ist). Wir werden daher im Folgenden nicht mehr zwischen Polynomen und Polynomsfunktionen unterscheiden, sofern wir uns über einem unendlichen Körper befinden.

Bemerkung 2. Es sei K ein unendlicher Körper,  $n \geq 1$  und  $f \in K[X_1, \ldots, X_n]$ . Dann ist  $\mathrm{supp}(f) = \emptyset$  oder  $\mathrm{supp}(f)$  unendlich. Insbesondere ist für  $f,g \in K[X_1,\ldots,X_n]$  mit

$$f(\lambda_1,\ldots,\lambda_n)=g(\lambda_1,\ldots,\lambda_n)$$
 für fast alle  $\lambda_1,\ldots,\lambda_n\in K$ 

bereits f = g.

Beweis. Wir nehmen an, die Aussage gilt nicht. Dann gibt es  $f \in K[X_1, \dots, X_n]$ , so dass  $\operatorname{supp}(f) \neq \emptyset$  und  $\operatorname{supp}(f)$  endlich ist. Es sei dann  $(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \operatorname{supp}(f)$ . Wir betrachten das Polynom  $g \in K[X]$  mit

$$g(X) := f(\lambda_1, \dots, \lambda_{n-1}, X).$$

Es ist  $\operatorname{supp}(g) \neq \emptyset$ , da  $g(\lambda_n) = f(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \neq 0$  und  $\operatorname{supp}(g)$  endlich, da  $\operatorname{supp}(f)$  endlich ist. Da K unendlich ist, hat g unendlich viele Nullstellen. Also muss bereits g=0, was im Widerspruch zu  $\operatorname{supp}(g) \neq \emptyset$  steht. Es kann also ein solches g und daher auch ein solches f nicht geben.

Für 
$$f,g\in K[X_1,\ldots,X_n]$$
 mit

$$f(\lambda_1,\ldots,\lambda_n)=g(\lambda_1,\ldots,\lambda_n)$$
 für fast alle  $\lambda_1,\ldots,\lambda_n\in K$ 

ist  $\operatorname{supp}(f-g)$  endlich. Also muss  $\operatorname{supp}(f-g)=\emptyset$  und damit nach Lemma 1 bereits f-g=0 und daher f=g.

(a)

Da K unendlich ist, können wir K[X,Y] nach Lemma 1 mit den Polynomsfunktionen  $\mathcal{P}\left(K^2\right)$  identifizieren. Die natürliche Darstellung von  $G=\mathrm{GL}_2(K)$  auf  $K^2$  induziert bekanntermaßen eine lineare Gruppenwirkung von G auf  $\mathcal{P}\left(K^2\right)$  vermöge

$$(A.p)(x) = p(A^{-1}x)$$
 für alle  $A \in G, x \in K^2$ .

Für

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in G$$

ist daher für alle  $p \in K[X,Y]$ 

$$(A.p)(X,Y) = p(aX + bY, cX + dY).$$

Für  $X,Y\in K[X,Y]$  ist daher

$$A.X = aX + bY \text{ und } A.X = cX + dY.$$

(b)

Es ist klar, dass  $K\subseteq K[X,Y]^G$ . Es gilt daher nur noch zu zeigen, dass  $K[X,Y]\subseteq K$ . Sei hierfür  $p\in K[X,Y]$ . Für  $x\in K^2\smallsetminus\{0\}$  gibt es nach Aufgabe 1 eine Matrix  $A\in G$  mit  $A^{-1}x=e_1$ . Daher ist

$$p(x) = (A.p)(x) = p(A^{-1}.x) = p(e_1).$$

Dass zeigt, dass p auf  $K^2 \setminus \{0\}$  konstant ist. Nach Bemerkung 2 ist daher p bereits auf ganz  $K^2$  konstant, also nach Lemma 1 bereits  $p \in K$ . (Es ist klar, dass bei der Identifikation  $K[X,Y] \cong \mathcal{P}\left(K^2\right)$  die konstanten Polynome auf naheliegende Weise genau den konstanen Polynomsfunktionen entsprechen.)

Für  $\mathrm{SL}_2(K)$  ist die Argumentation analog, da die natürliche Wirkung von  $\mathrm{SL}_2(K)$  auf  $K^2$  zu den gleichen Bahnen führt wie die Wirkung von  $\mathrm{GL}_2(K)$ .

(c)

Für  $p \in K[X,Y]$  mit  $p \in K[Y]$  ist für alle  $A = \begin{pmatrix} 1 & s \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \in U$ 

$$(A.p)(X,Y) = p(X - sY,Y) = p(X,Y).$$

Daher ist  $U \subseteq K[X,Y]^U$ .

Sei andererseits  $p \in K[X,Y]^U$ . Dann ist für alle  $A = \begin{pmatrix} 1 & s \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \in U$ 

$$p(X,Y) = (A.p)(X,Y) = p(X - sY,Y).$$

Wir bemerken, dass daher p(x,y) = p(x',y) für alle  $y \neq 0, x, x' \in K$ , da

$$p(x,y) = p(x - ((x'-x)y^{-1})y, y) = p(x', y).$$

Wir definieren  $q\in K[X,Y]$  mit  $q\in K[X,Y]$  als q(X,Y)=p(0,Y). Für alle  $x\in K$  ist für alle  $y\neq 0$ 

$$q(x, y) = p(0, y) = p(x, y).$$

Nach Bemerkung 2 muss daher bereits q(x,y)=p(x,y) für alle  $x,y\in K$ . Nach Lemma 1 ist daher bereits p=q, also  $p\in K[Y]$ . Das zeigt, dass  $K[X,Y]^U\subseteq K[Y]$ .