

归纳总结

一、基本概念

1、磁感应强度 $B = \frac{F_{\max}}{|q|v}$ $B = \frac{dF_{\max}}{Idl}$

2、载流线圈的磁矩 $\vec{m} = I\vec{S}$

3、磁通量 $d\Phi = \vec{B} \cdot d\vec{S}$ $\Phi = \int_S \vec{B} \cdot d\vec{S}$

4、安培力：载流导线受的磁场力

5、洛仑兹力：运动电荷受的磁场力

6、霍耳效应：磁场中载流导体两侧出现电势差

7、磁力矩： $\vec{M} = \vec{m} \times \vec{B}$

二、基本规律

1、毕奥—萨伐尔定律

$$d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{Id\vec{l} \times \vec{e}_r}{r^2}$$

2、安培定律

$$d\vec{F} = Id\vec{l} \times \vec{B}$$

3、磁场的高斯定理

$$\oint_S \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0$$

4、安培环路定理

$$\oint_L \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 \sum_i I_{i\text{内}}$$

5、运动电荷的磁场

$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{q\vec{v} \times \vec{e}_r}{r^2}$$

6、洛伦兹力公式

$$\vec{f}_m = q\vec{v} \times \vec{B}$$

7、磁力矩

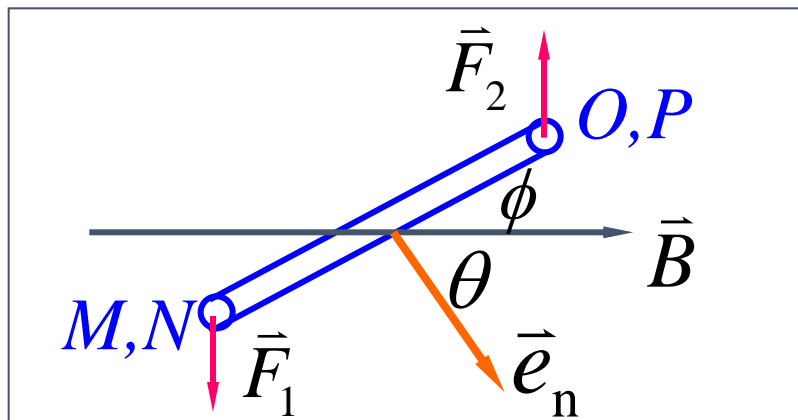
$$\vec{M} = \vec{m} \times \vec{B}$$

8、磁力矩的功

$$dW = -Md\theta = -BIS \sin \theta d\theta$$
$$= Id(BS \cos \theta) = Id\Phi$$

$$dW = Id\Phi$$

$$W = \int_{\Phi_1}^{\Phi_2} Id\Phi$$



9、法拉第电磁感应定律 —— 感应电动势大小及方向

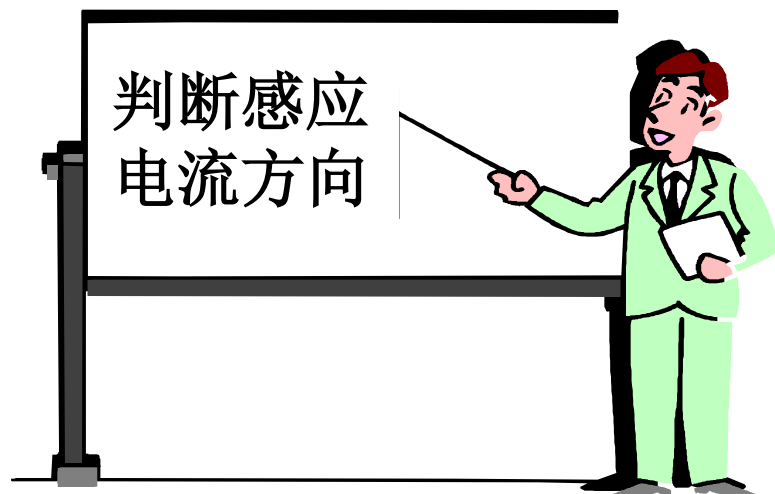
$$E = \int_{-}^{+} \vec{E}_k \cdot d\vec{l}$$

$$E = \oint_l \vec{E}_k \cdot d\vec{l}$$

$$E_i = - \frac{d\Phi}{dt}$$

10、楞次定律

闭合回路中感应电流的方向，总是使它自身所产生的磁通量阻止引起感应电流的磁通量的变化。



11、感应电动势 { 动生电动势
感生电动势

12、动生电动势

非静电力 —— 洛伦兹力 $\mathcal{E} = \int_L (\vec{v} \times \vec{B}) \cdot d\vec{l}$

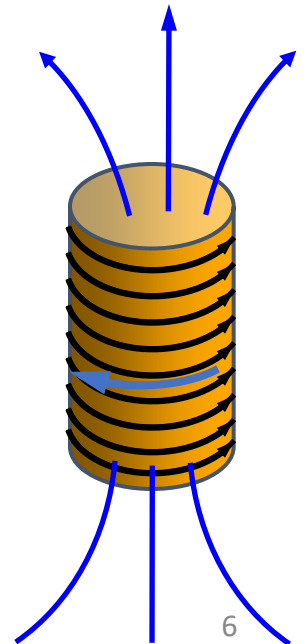
13、感生电动势 非静电力 —— 感生电场力

$$\mathcal{E} = - \iint_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$$

14、自感现象 自感系数 自感电动势

$$\Phi = L \cdot I$$

$$\mathcal{E}_L = -L \frac{dI}{dt}$$

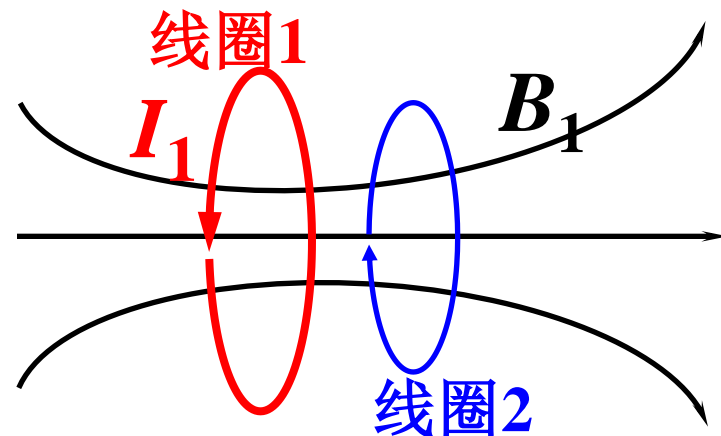


15、互感现象 互感系数 互感电动势

$$\Phi_{21} = M_{21} I_1 \quad \Phi_{12} = M_{12} I_2$$

$$M_{12} = M_{21} = M$$

$$\mathcal{E}_{12} = -M \frac{dI_2}{dt} \quad \mathcal{E}_{21} = -M \frac{dI_1}{dt}$$



16、磁场能量

$$W_m = \frac{1}{2} LI^2$$

磁能密度:

$$w_m = \frac{W_m}{V} = \frac{B^2}{2\mu} = \frac{1}{2} BH = \frac{\mu}{2} H^2$$

磁场能量:

$$W_m = \int_V dW_m = \int_V w_m dV = \int_V \frac{\mu}{2} H^2 dV$$

17、位移电流

$$I_d = \frac{d\Phi_D}{dt}$$

$$I_d = \int_S \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$$

本质 —— 变化的电场
可以产生磁场

$$\vec{j}_d = \frac{d\vec{D}}{dt}$$

与运动电荷无关
不产生焦耳热

可存在于真空、导体、
电介质等

18、全电流安培环路定理

$$\oint_L \vec{H} \cdot d\vec{l} = I_s = I_c + I_d = I_c + \frac{d\Phi_D}{dt}$$

$$\oint_L \vec{H} \cdot d\vec{l} = \iint_S (\vec{j}_c + \vec{j}_d) \cdot d\vec{S} = \iint_S \left(\vec{j}_c + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) \cdot d\vec{S}$$

19、麦克斯韦方程组的积分形式

(1)、电场的高斯定理 $\oint_S \vec{D} \cdot d\vec{s} = \int_V \rho dV = \sum q$

(2)、磁场的高斯定理 $\oint_S \vec{B} \cdot d\vec{s} = 0$

(3)、电场环路定理 $\oint_l \vec{E} \cdot d\vec{l} = - \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{s}$

(4)、全电流安培环路定理 $\oint_l \vec{H} \cdot d\vec{l} = \int_S (\vec{j}_c + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}) \cdot d\vec{s}$

介质性质方程: $\vec{D} = \varepsilon \vec{E} \quad \vec{B} = \mu \vec{H}$

欧姆定律微分形式: $\vec{j} = \gamma \vec{E}$

广义洛伦兹力公式: $\vec{F} = q\vec{E} + q\vec{v} \times \vec{B}$

三、常用公式

- 1、直电流的磁场 $B = \frac{\mu_0 I}{4\pi a} (\cos \theta_1 - \cos \theta_2)$
- 2、长直电流的磁场 $B = \frac{\mu_0 I}{2\pi a}$
- 3、圆电流的磁场 $B = \frac{\mu_0 I R^2 N}{2(x^2 + R^2)^{3/2}}$ $B = \frac{\mu_0 I}{2R}$
- 4、长直螺线管内的磁场 $B = \mu_0 n I$
- 5、载流线圈在磁场中受的力矩 $M = NBIS \sin \varphi$
- 6、带电粒子在磁场中运动的回旋半径 $R = \frac{mv_{\perp}}{qB}$

四、 电场与磁场类比

电场

极化电荷 q' , σ'

极化强度

$$\vec{P} = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{\sum_i \vec{p}_i}{\Delta V}$$

$$\vec{P} = \chi_e \varepsilon_0 \vec{E}$$

电位移矢量

$$\vec{D} = \varepsilon_0 \vec{E} + \vec{P}$$

磁场

磁化电流 I' , I_s

磁化强度

$$\vec{M} = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{\sum_i \vec{m}}{\Delta V}$$

$$\vec{M} = \chi_m \vec{H}$$

磁场强度 $\vec{H} = \frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{M}$

$$(\vec{B} = \mu_0 \vec{H} + \mu_0 \vec{M})$$

电场

$$\vec{D} = \varepsilon \vec{E}$$

高斯定理

$$\oint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = \sum_i q_i$$

相对电容率

$$\varepsilon_r = 1 + \chi_e$$

$$\varepsilon_r = \frac{E_0}{E}$$

$$\varepsilon = \varepsilon_r \varepsilon_0$$

环路定理

$$\oint_l \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$$

磁场

$$\vec{B} = \mu \vec{H}$$

安培环路定理

$$\oint_l \vec{H} \cdot d\vec{l} = \sum_i I_i$$

相对磁导率

$$\mu_r = 1 + \chi_m$$

$$\mu_r = \frac{B}{B_0}$$

$$\mu = \mu_r \mu_0$$

高斯定理

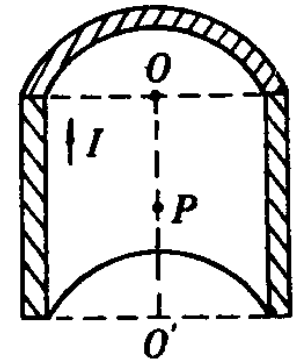
$$\oint_S \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0$$

典型习题

典型习题



习题1: 半径为 $R=0.01\text{m}$ 的无限长半圆柱形金属薄片, 自下而上地通有电流 $I=5\text{A}$, 求轴线上任一点 P 处的磁感应强度。

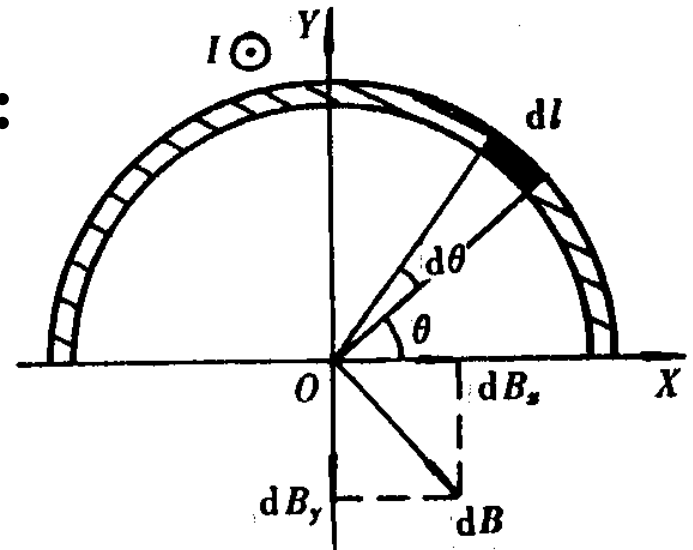


解: 可看成由许多与轴平行的无限长直导线所组成。

宽为 dl 的无限长直导线电流为:

$$dI = \frac{I}{\pi R} \cdot R d\theta = \frac{I d\theta}{\pi}$$

$$dB = \frac{\mu_0 dI}{2\pi R} = \frac{\mu_0 I d\theta}{2\pi^2 R}$$



$$dB_x = dB \cos\left(\frac{\pi}{2} - \theta\right) = dB \sin \theta = \frac{\mu_0 I \sin \theta}{2\pi^2 R} d\theta$$

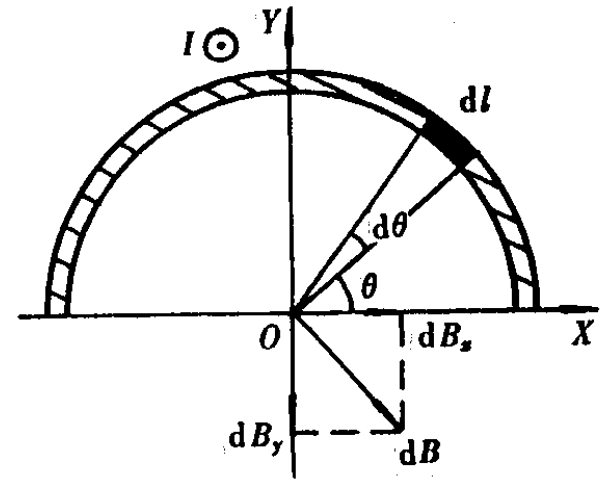
$$dB_y = -dB \sin\left(\frac{\pi}{2} - \theta\right) = -dB \cos \theta = -\frac{\mu_0 I \cos \theta}{2\pi^2 R} d\theta$$

$$B_x = \int_0^{\pi} \frac{\mu_0 I \sin \theta}{2\pi^2 R} d\theta = \frac{\mu_0 I}{\pi^2 R}$$

$$B_y = \int_0^{\pi} -\frac{\mu_0 I \cos \theta}{2\pi^2 R} d\theta = 0$$

$$\vec{B}_p = B_x \vec{i} + B_y \vec{j} = B_x \vec{i} = \frac{\mu_0 I}{\pi^2 R} \vec{i}$$

$$= \frac{4\pi \times 10^{-7} \times 5}{\pi^2 \times 0.01} \vec{i} = 6.37 \times 10^{-5} \vec{i} (T)$$



习题2 如图所示，有一带正电且线电荷密度为 λ 的半圆，半径为 R ，以角速度 ω 绕 OO' 轴匀速转动。求：

(1) 圆心 O 点的 B ；

(2) 半圆线圈产生的磁矩 p_m 。

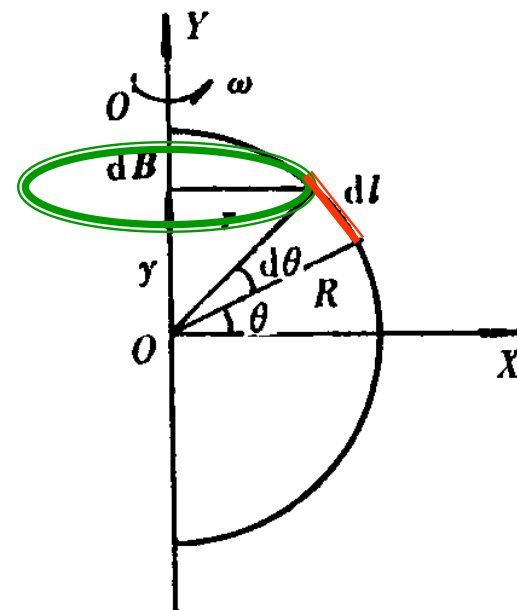
解 (1) 在半圆上取一线元 dl

$$dI = \frac{\omega}{2\pi} \cdot \lambda \cdot dl = \frac{\omega}{2\pi} \lambda \cdot R d\theta$$

在 O 点产生的 dB 大小为

$$dB = \frac{\mu_0 r^2 dI}{2(r^2 + y^2)^{3/2}} \quad \text{沿 } Y \text{ 正方向}$$

$$dp_m = S dI = \pi r^2 dI \quad \text{沿 } Y \text{ 正方向}$$



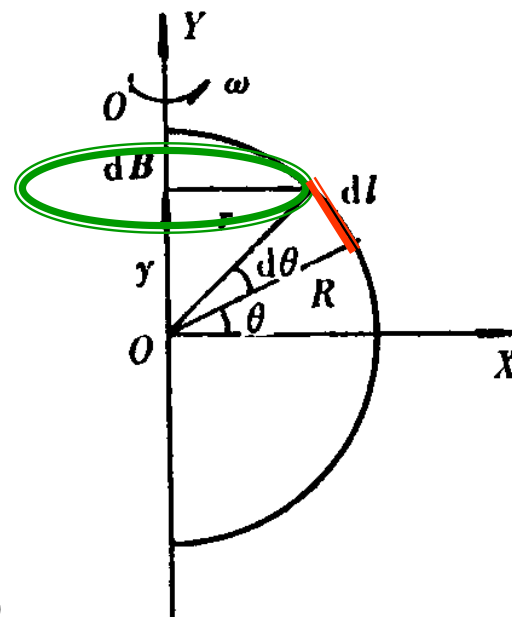
参见
圆电流产生的磁场

$$\because r = R \cos \theta, \quad y = R \sin \theta$$

$$\begin{aligned} dB &= \frac{\mu_0 R^2 \cos^2 \theta}{2R^3} \cdot \frac{\omega}{2\pi} \lambda \cdot R d\theta \\ &= \frac{\mu_0 \omega \lambda \cos^2 \theta}{4\pi} d\theta \end{aligned}$$

$$B = \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \frac{\mu_0 \omega \lambda \cos^2 \theta}{4\pi} d\theta = \frac{1}{8} \mu_0 \omega \lambda$$

(方向沿Y正方向)



(2)

$$p_m = \int dp_m = \int S dI = \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \pi R^2 \cos^2 \theta \cdot \frac{\omega}{2\pi} \lambda R d\theta = \frac{1}{4} \pi R^3 \omega \lambda$$

(方向沿Y正方向)

习题3 截面积为 S ，密度为 ρ 的铜导线被弯成正方形的三边，可以绕与所缺的正方形的一边重合的水平轴转动，如图所示。导线放在方向竖直向上的均匀磁场中，当导线中的电流为 I 时，导线离开原来竖直位置偏转一角度 α 而平衡。求磁感应强度大小。

解： 设正方形边长为 l ，每边质量为 m ，平衡时，重力对 OO' 轴力矩

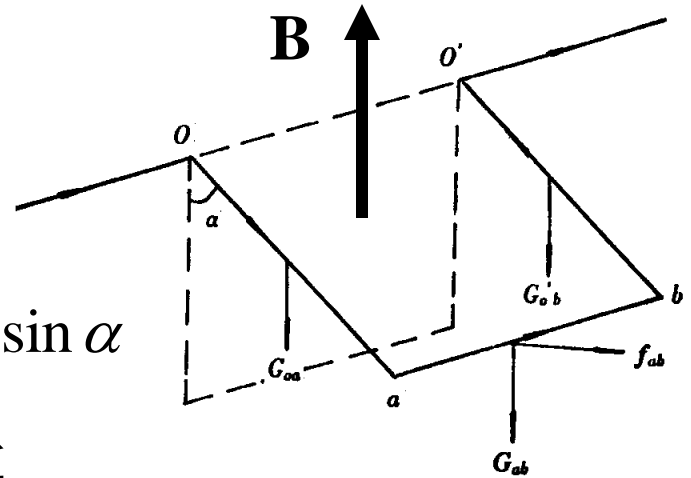
$$M_1 = 2mg \cdot \frac{l}{2} \sin \alpha + mgl \sin \alpha = 2mgl \sin \alpha$$

线圈受到磁力矩等于导线 ab 段所受到的磁力对轴的力矩

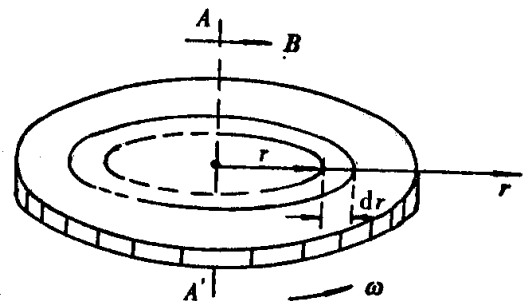
$$m = \rho \cdot Sl$$

$$\therefore M_m = BIl \cdot l \cos \alpha = BIl^2 \cos \alpha \quad \text{方向与 } M_1 \text{ 相反}$$

$$M_1 = M_m \rightarrow BIl^2 \cos \alpha = 2mgl \sin \alpha \quad \therefore B = \frac{2\rho Sg}{I} \tan \alpha$$



习题4：一平面塑料圆盘，半径为R，电荷面密度为 σ ，以 ω 转动，磁场B垂直于转轴AA'，证明磁场作用于圆盘的力矩的大小为：
$$M = \frac{1}{4} \pi \sigma \omega R^4 B$$



解：取圆环 $r \rightarrow r+dr$ $dq = \sigma \cdot 2\pi r \cdot dr$ $dI = \frac{\omega}{2\pi} dq$

$$dp_m = dI \cdot S = \frac{\omega}{2\pi} dq \cdot \pi r^2 = \pi \omega \sigma r^3 dr$$

$$\vec{M} = \vec{P}_m \times \vec{B}$$

$$dM = B \cdot \sin 90^\circ \cdot dp_m = \pi \omega \sigma r^3 B dr$$

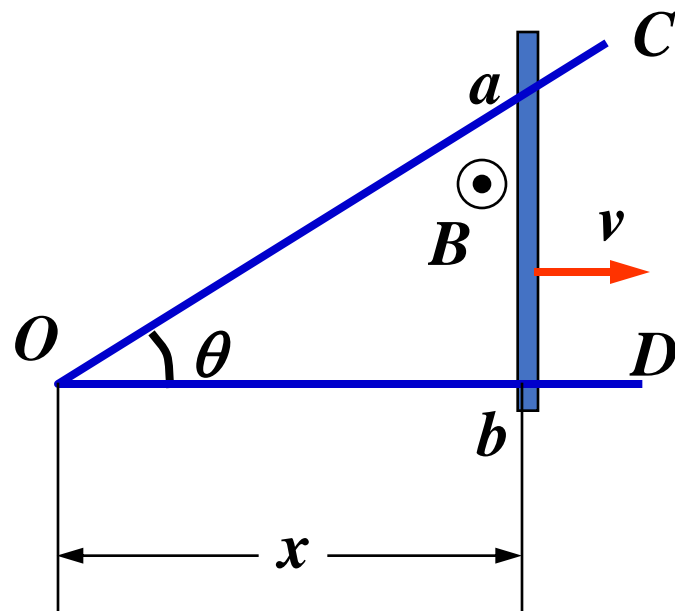
$$M = \int dM = \int_0^R \pi \omega \sigma r^3 B dr = \frac{1}{4} \pi \omega \sigma B R^4$$

电磁感应 典型题分析

本章应重点掌握法拉第电磁感应定律及其应用，包括动生电动势、感生电动势、自感电动势、互感电动势的计算；理解磁场能量及磁能密度的概念。

例5 有一弯成 θ 角的金属框架 COD ，一导线 ab (ab 垂直于 OD) 以恒定速度 v 在金属框架上滑动，设 v 垂直于 ab 向右。已知磁场 B 的方向垂直纸面向外，分别求下列情况框架内的感应电动势 ε_i 的变化规律。设 $t=0$ 时， $x=0$ 。

- 1) 磁场均匀分布，且 B 不随时间改变；
- 2) 非均匀的变化的磁场 $B=kx\cos\omega t$ 。



解：1) 导线 ab 在均匀磁场中运动，产生的**动生电动势**即为所求感应电动势

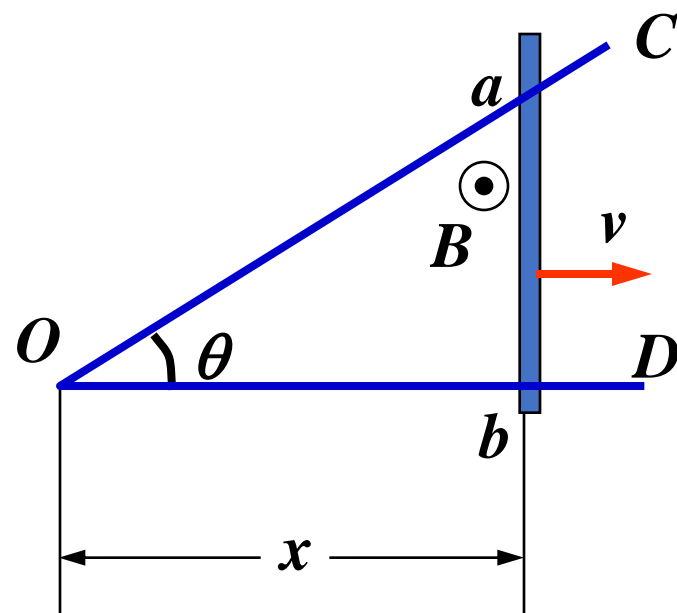
$$\text{由 } \vec{v} \perp \vec{B} \perp d\vec{l}$$

$$\varepsilon_i = Bvl = Bvx \tan \theta$$

将 $x = vt$ 代入

$$\varepsilon_i = B \tan \theta \cdot v^2 t$$

$$\varepsilon_i = \int_{(a)}^{(b)} (\vec{v} \times \vec{B}) \cdot d\vec{l}$$



方向由 a 指向 b ，框架中的电动势应为顺时针方向。

- 2) 当磁场作非均匀变化时，框架中既有动生电动势，又有感生电动势，可应用法拉第电磁感应定律计算总的感应电动势。选取回路**obao**，为正方向。 ($B=kx\cos\omega t$)

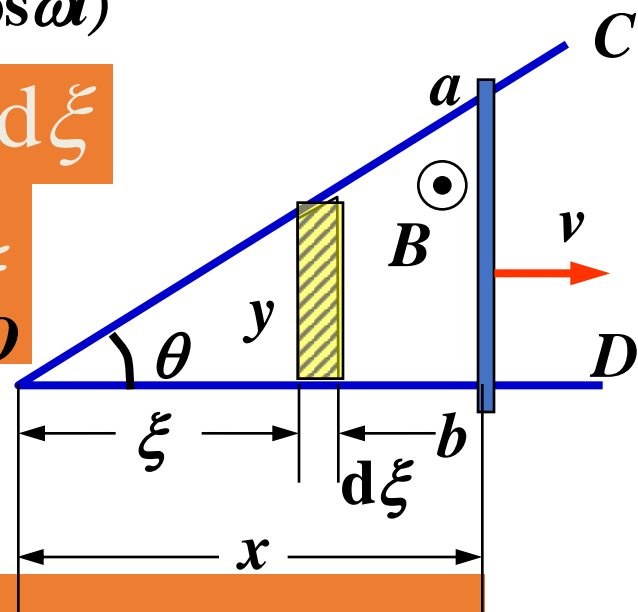
$$d\Phi = B dS = k\xi \cos \omega t \cdot \xi \tan \theta \cdot d\xi$$

$$\Phi = \int d\Phi = \int_0^x k\xi^2 \cos \omega t \cdot \tan \theta \cdot d\xi$$

$$= \frac{1}{3} kx^3 \cos \omega t \cdot \tan \theta$$

$$\varepsilon_i = -\frac{d\Phi}{dt} = \frac{1}{3} k\omega x^3 \sin \omega t \cdot \tan \theta - kx^2 v \cos \omega t \cdot \tan \theta$$

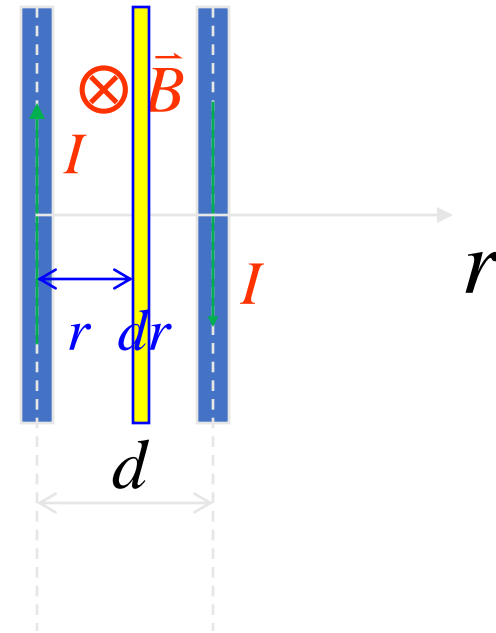
$$= kv^3 \tan \theta \left(\frac{1}{3} \omega t^3 \sin \omega t - t^2 \cos \omega t \right) \quad (\because x = vt)$$



若 $\varepsilon_i > 0$ ，则 ε_i 的方向与所设正绕方向 (obao) 一致；反之，相反。

例6 两根足够长的平行直导线轴线间的距离为20cm，在导线中保持一强度为20A而方向相反的恒定电流。若导线的半径为 $a=0.1\text{cm}$ ，且导线内部磁场忽略不计。

- (1)求两导线间每单位长度的自感系数；
- (2)若将两导线分开到相距40cm，求磁场对单位长度导线所做的功；
- (3)位移时，单位长度的磁能改变了多少？是增加，还是减少？说明能量的来源。



解 (1) 两导线间任一点磁感应强度为：

$$B = \frac{\mu_0 I}{2\pi r} + \frac{\mu_0 I}{2\pi (d-r)}$$

$$\Phi = \int B dS = \int_a^{d-a} \left(\frac{\mu_0 I}{2\pi r} + \frac{\mu_0 I}{2\pi (d-r)} \right) \cdot l dr = \frac{\mu_0 I l}{\pi} \ln \frac{d-a}{a}$$

$$L = \frac{\Phi}{I} = \frac{\mu_0 l}{\pi} \ln \frac{d-a}{a} = \frac{4\pi \times 10^{-7}}{\pi} \ln \frac{20-0.1}{0.1} = 2.1 \times 10^{-6} \text{ H / m}$$

(2) 两导线中,一条导线上的电流在另一条导线处产生的磁感应强度为

$$B = \frac{\mu_0 I}{2\pi r}$$

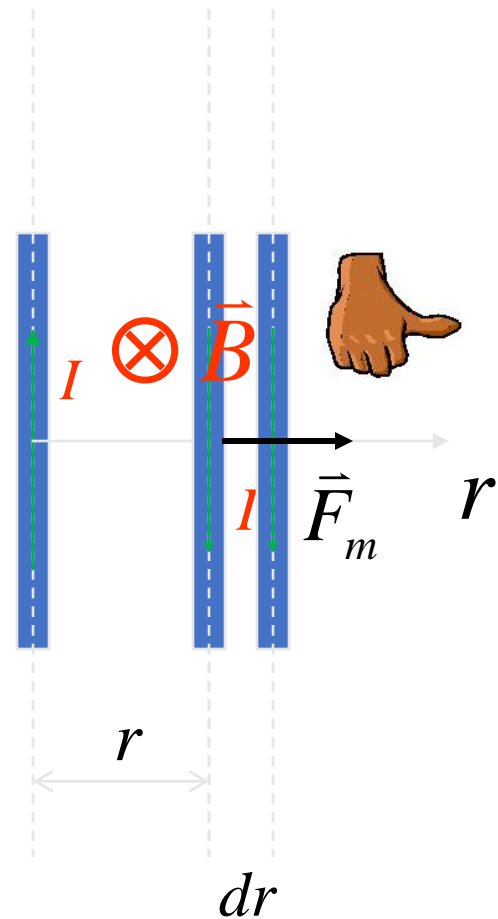
故任一条导线单位长度上所受磁力为:

$$\boxed{d\vec{F} = Id\vec{l} \times \vec{B}} \quad F_m = IB \cdot 1 = \frac{\mu_0 I^2}{2\pi r} \quad \text{方向: 相斥}$$

磁力的功:

$$A_m = \int_{d_1}^{d_2} F_m \cdot dr = \int_{d_1}^{d_2} \frac{\mu_0 I^2}{2\pi r} dr = \frac{\mu_0 I^2}{2\pi} \ln \frac{d_2}{d_1}$$

$$= \frac{4\pi \times 10^{-7} \times 20^2}{2\pi} \ln \frac{40}{20} = 5.5 \times 10^{-5} J$$



磁力作正功.

(3) 由(1)的解

当两导线相距为 d_1 时

$$L_1 = \frac{\mu_0 l}{\pi} \ln \frac{d_1 - a}{a}$$

当两导线相距为 d_2 时

$$L_2 = \frac{\mu_0 l}{\pi} \ln \frac{d_2 - a}{a}$$

单位长度的磁能改变:

$$\Delta W_m = W_{m2} - W_{m1} = \frac{1}{2} L_2 I^2 - \frac{1}{2} L_1 I^2 = \frac{1}{2} I^2 (L_2 - L_1)$$

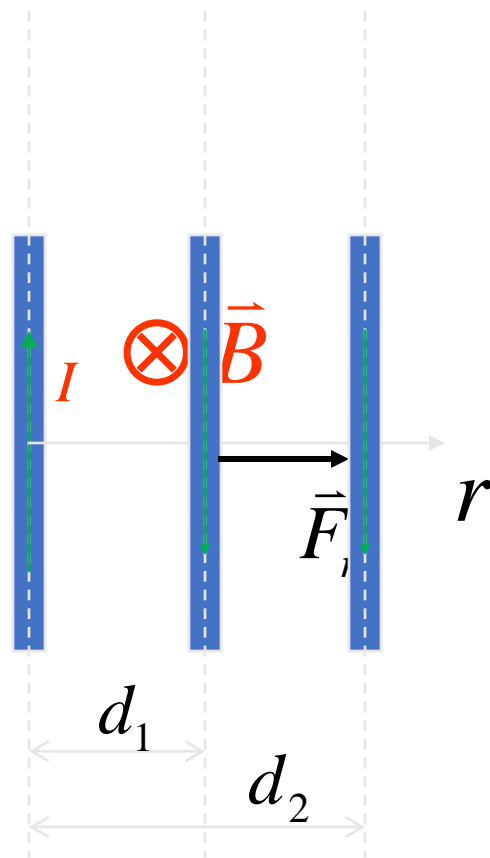
$$= \frac{1}{2} I^2 \frac{\mu_0}{\pi} \ln \frac{d_2 - a}{d_1 - a}$$

$$\because d \gg a \quad \therefore \Delta W_m = \frac{\mu_0 I^2}{2\pi} \ln \frac{d_2}{d_1} = 5.5 \times 10^{-5} J$$

讨论:

导线移动过程中磁能增加, 磁场既对外做功, 磁能又增加, 可能否? 是否违反能量守恒定律?

其能量来源于电源: 导线拉开 \rightarrow 磁通量增加 \rightarrow 感应电动势使电流减少 \rightarrow 为维持电流恒定 \rightarrow 电源克服感应电动势做功 \rightarrow 对外做功 + 磁能增加。

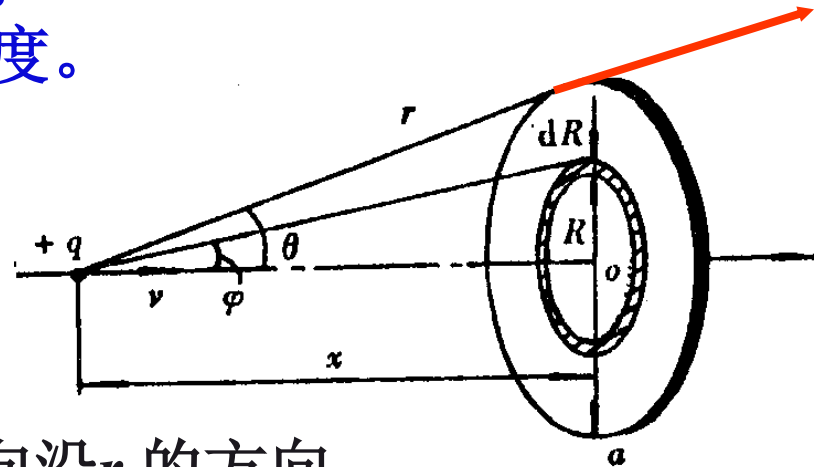


例7 如图所示，点电荷 $+q$ 以速度 v 向 O 点运动。以 O 为圆心， a 为半径做一圆，圆平面与 v 垂直。

- (1) 计算通过该圆面的位移电流；
- (2) 求圆周上任一点的磁感应强度。

解 (1) 在圆环上任一点的电位移

$$D = \varepsilon E = \frac{q}{4\pi(x^2 + R^2)} \quad \text{方向沿} r \text{ 的方向}$$



通过圆环的电位移通量为

$$\Phi_D = \int D dS \cos \varphi \quad dS = 2\pi R dR \quad \cos \varphi = \frac{x}{\sqrt{x^2 + R^2}}$$

$$\therefore \Phi_D = \int_0^a \frac{q 2\pi R dR}{4\pi(x^2 + R^2)} \cdot \frac{x}{(x^2 + R^2)^{1/2}} = \frac{q}{2} \left[1 - \frac{x}{(x^2 + a^2)^{1/2}} \right]$$

$$\therefore I_d = \frac{d\Phi_D}{dt} = \frac{q}{2} \frac{d}{dt} \left[1 - \frac{x}{(x^2 + a^2)^{1/2}} \right] = \frac{qa^2v}{2(x^2 + a^2)^{3/2}} = \frac{qa^2v}{2r^3}$$

(式中 $v = \frac{-dx}{dt}$)

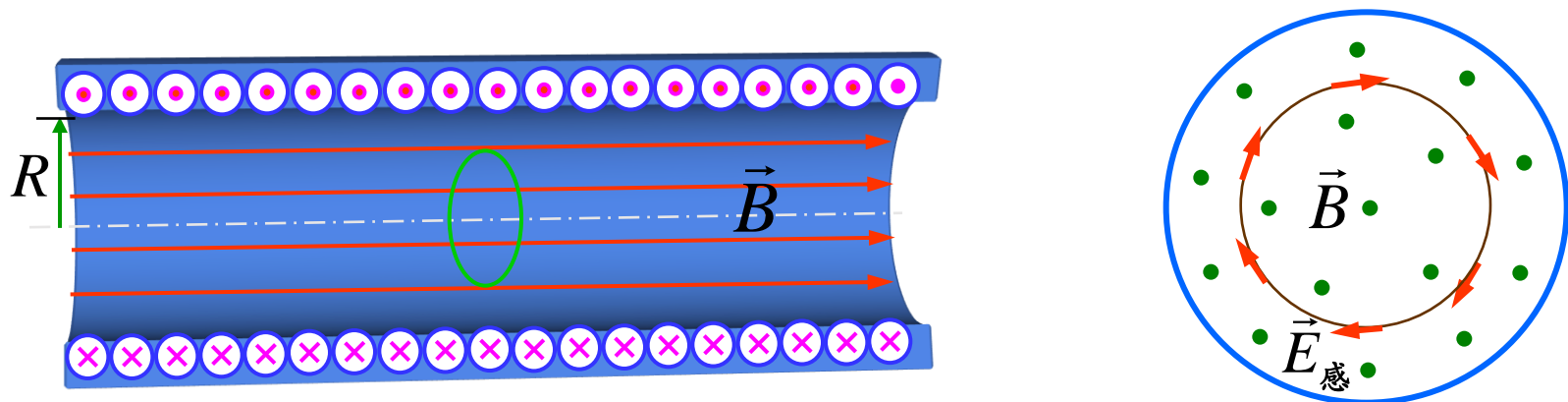
(2) 求圆上任一点的磁感应强度

由运动电荷的磁场公式

$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{q\vec{v} \times \vec{r}}{r^3}$$

也可全电流安培环路定理求解

例8：半径为 R 的长直螺线管的线圈电流随时间匀速增加，求螺线管内、外感生电场的场强。



右视图

解：任一时刻螺线管内磁场各处相等。

由磁场分布对称性可知，截面上感生电场线为一组同心圆，同一圆周上各点的感生电场大小相等，方向如图（与 $d\vec{B}/dt$ 成左旋关系）。($d\vec{B}/dt > 0$)

视为无限长，故感生电场也不存在轴向分量。

感应电场沿某一电场线的环路积分:

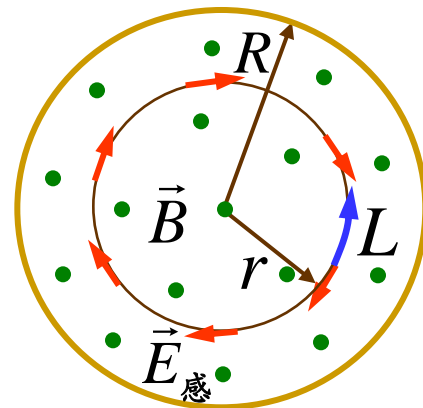
$$\oint_r \vec{E}_{\text{感}} \cdot d\vec{l} = 2\pi r E_{\text{感}} = - \iint_S \frac{d\vec{B}}{dt} \cdot d\vec{S}$$

$$\rightarrow E_{\text{感}} 2\pi r = - \frac{dB}{dt} \iint_S dS \quad \left(\frac{dB}{dt} = \text{const} > 0 \right)$$

(由回路绕行方向知面积正法线方向与 $d\vec{B} / dt$ 同向.)

$$\rightarrow E_{\text{感}} 2\pi r = - \frac{dB}{dt} \pi r^2$$

$$E_{\text{感}} = - \frac{r}{2} \frac{dB}{dt} \quad (r < R)$$



说明: 上面计算感应电场的环路积分时, 是假设其与回路绕行方向相同。而最后算出结果中的负号正表明其实际方向与回路绕行方向L相反。

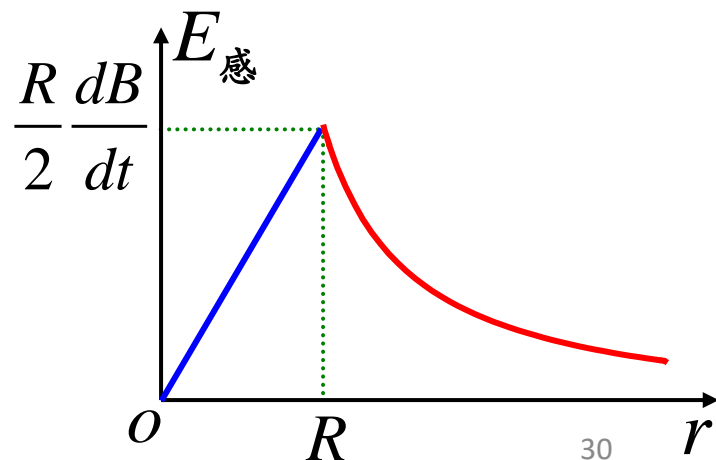
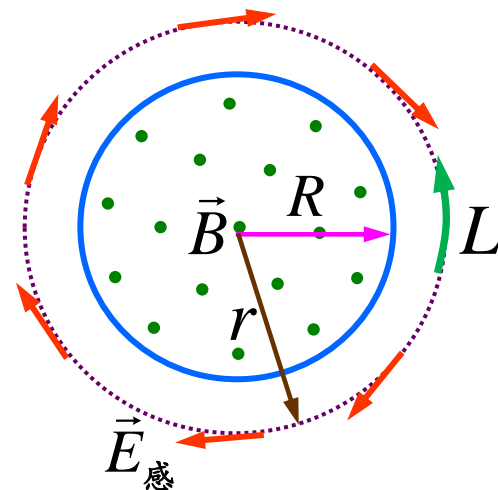
2. 在螺线管外，沿感应电场线 ($r > R$) 积分：

$$\oint_L \vec{E}_{\text{感}} \cdot d\vec{l} = 2\pi r E_{\text{感}}$$

因积分环路 L 内磁通只分布于 πR^2 面积内，所以

$$E_{\text{感}} 2\pi r = -\frac{d\Phi}{dt} = -\frac{dB}{dt} S_R = -\frac{dB}{dt} \pi R^2$$

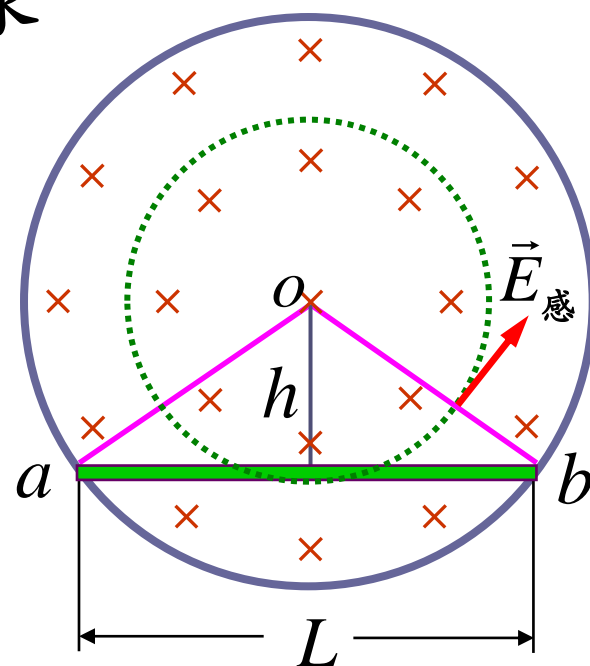
$$E_{\text{感}} = -\frac{R^2}{2r} \frac{dB}{dt} \quad (r > R)$$



例9: 在半径为 R 的圆柱体空间内磁场均匀分布，一长为 L 的导体棒在磁场中如图放置。设 $d\vec{B}/dt$ 值恒定且大于零，求棒两端的感生电动势。

解法1: 直接用法拉第电磁感应定律求作一假想回路 $oabo$ ，则

$$\begin{aligned}\varepsilon_{oabo} &= -\frac{d\Phi}{dt} = S_{oabo} \frac{dB}{dt} \\ &= \frac{L}{2} h \frac{dB}{dt} = \frac{L}{2} \sqrt{R^2 - \frac{L^2}{4}} \cdot \frac{dB}{dt}\end{aligned}$$



(回路 $oabo$ 所围面积正法线方向与 $d\vec{B}/dt$ 反向.)

$$\mathcal{E}_{oabo} = \mathcal{E}_{oa} + \mathcal{E}_{ab} + \mathcal{E}_{bo}$$

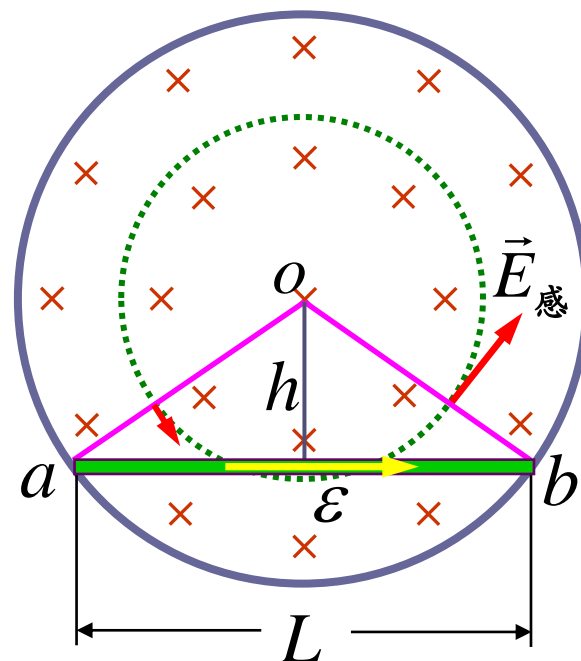
$$\mathcal{E}_{oa} = \int_o^a \vec{E}_{\text{感}} \cdot d\vec{r} = \int_r E_{\text{感}} dr \cos 90^\circ = 0$$

$$\text{同理: } \mathcal{E}_{bo} = \int_b^o \vec{E}_{\text{感}} \cdot d\vec{r} = 0$$

$$\rightarrow \mathcal{E}_{ab} = \mathcal{E}_{oabo}$$

$$= \frac{L}{2} \sqrt{R^2 - \frac{L^2}{4}} \cdot \frac{dB}{dt}$$

方向 $a \rightarrow b$ ($U_b > U_a$)



解法2: 用定义 $\varepsilon = \int_L \vec{E}_{\text{感}} \cdot d\vec{l}$ 求

$$E_{\text{感}} = \frac{r}{2} \frac{dB}{dt}$$

上例结果

$$d\varepsilon = \vec{E}_{\text{感}} \cdot d\vec{l} = \frac{r}{2} \frac{dB}{dt} \cos \alpha dl = \frac{h}{2} \frac{dB}{dt} dl$$

$$\varepsilon = \int_L \vec{E}_{\text{感}} \cdot d\vec{l} = \int_a^b \frac{h}{2} \frac{dB}{dt} dl$$

$$= \frac{1}{2} h L \frac{dB}{dt} = \frac{L}{2} \sqrt{R^2 - \frac{L^2}{4}} \cdot \frac{dB}{dt}$$

方向 $a \rightarrow b$ ($U_b > U_a$)

