

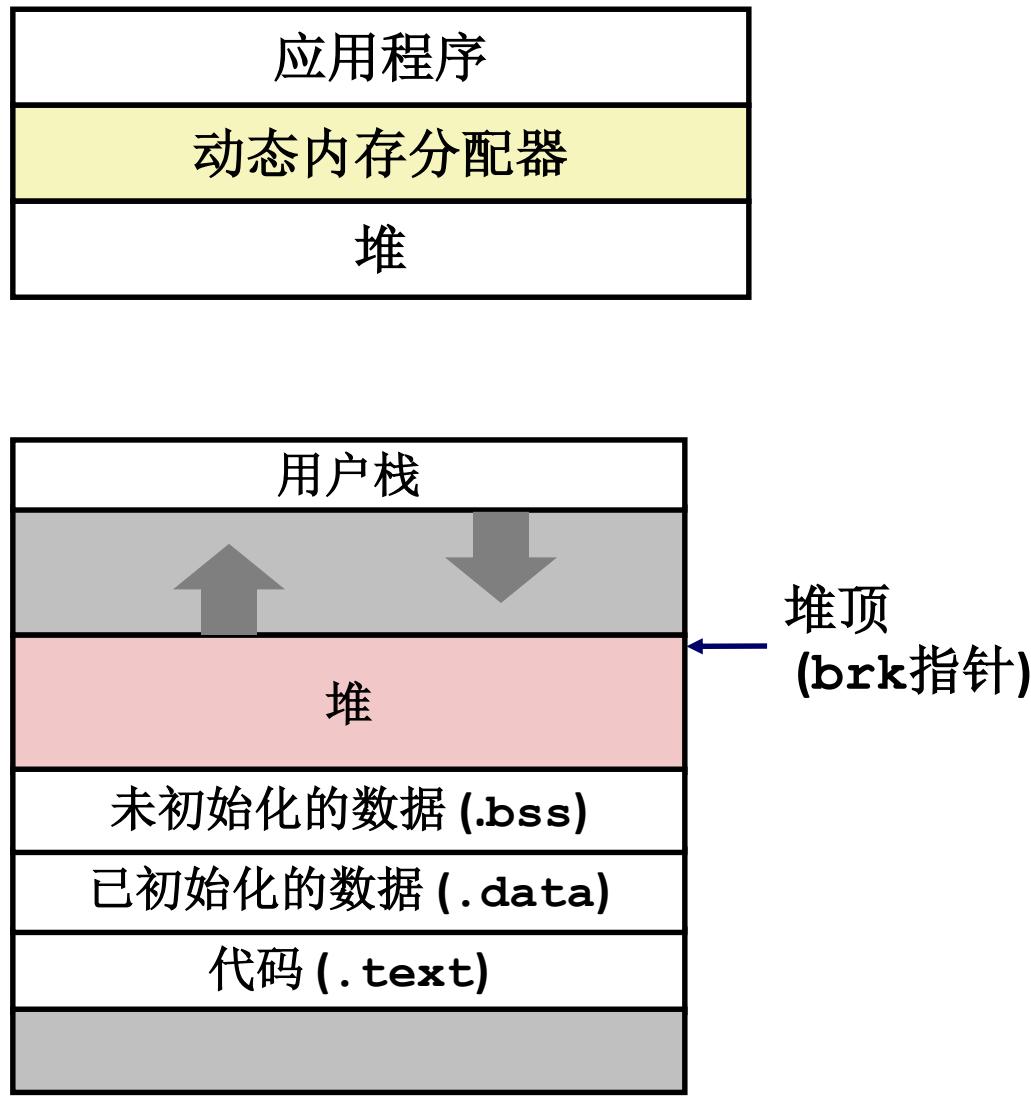
# 第9章 虚拟内存: 动态内存分配 基本概念

# 主要内容

- 基本概念
- 隐式空闲列表

# Dynamic Memory Allocation 动态内存分配

- 在程序运行时程序员使用**动态内存分配器**(比如 `malloc`) 获得虚拟内存.
  - 数据结构的大小只有运行时才知道.
- 动态内存分配器维护一个进程的虚拟内存区域, 称为**堆**.



# Dynamic Memory Allocation

## 动态内存分配

- 分配器将堆视为一组不同大小的 **块(blocks)** 的集合来维护，每个块要么是已分配的，要么是空闲的。
- 分配器的类型
  - **显式分配器**: 要求应用显式地释放任何已分配的块
    - 例如，C语言中的 `malloc` 和 `free`
  - **隐式分配器**: 应用检测到已分配块不再被程序所使用，就释放这个块
    - 比如Java, ML和Lisp等高级语言中的垃圾收集 (garbage collection)
- 本节剩下部分将讨论显式分配器的设计和实现。

# The malloc Package

```
#include <stdlib.h>

void *malloc(size_t size)
```

- 成功:
  - 返回已分配块的指针，块大小至少 `size` 字节，对齐方式依赖编译模式：8字节（32位模式），16字节（64位模式）
  - If `size == 0`, returns `NULL`
- 出错: 返回 `NULL(0)`，同时设置 `errno`

```
void free(void *p)
```

- 将 `p` 指向的块返回到可用内存池
- `p` 必须 `malloc`、`realloc` 或 `calloc` 已分配块的起止地址

## Other functions

- `calloc`: `malloc` 的另一版本，将已分配块初始化为 0 .
- `realloc`: 改变之前分配块的大小.
- `sbrk`: 分配器隐含地扩展或收缩堆

# malloc Example

# malloc示例

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

void foo(int n) {
    int i, *p;

    /* Allocate a block of n ints */
    p = (int *) malloc(n * sizeof(int));
    if (p == NULL) {
        perror("malloc");
        exit(0);
    }

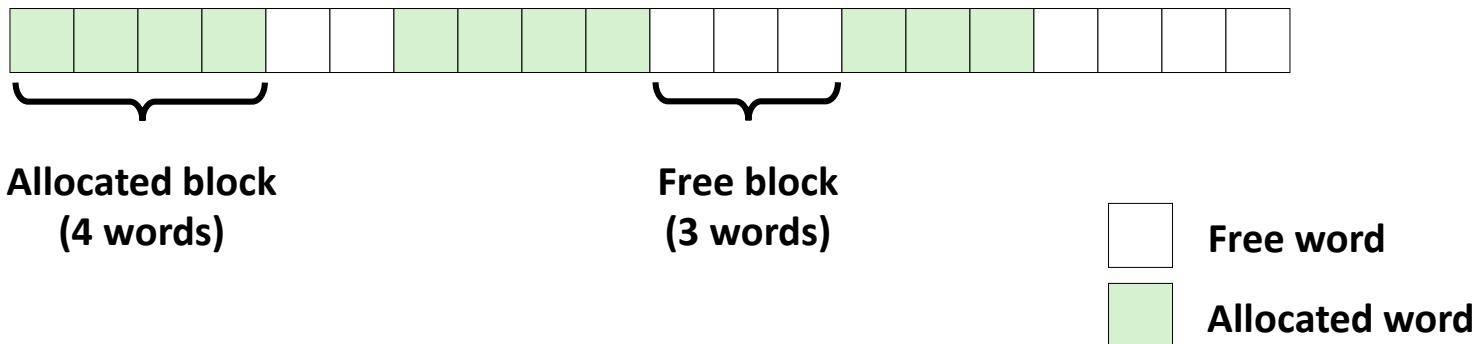
    /* Initialize allocated block */
    for (i=0; i<n; i++)
        p[i] = i;

    /* Return allocated block to the heap */
    free(p);
}
```

# Assumptions Made in This Lecture

## 本节中的假设

- 内存以字为单位.
- 字是int类型的.

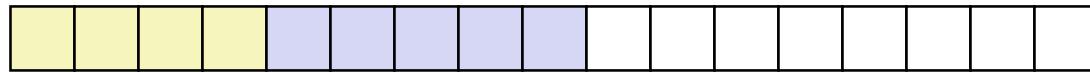


# Allocation Example 分配示例

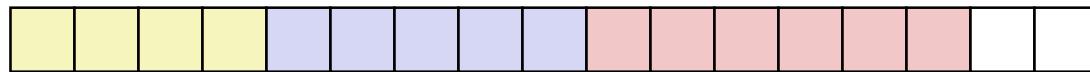
```
p1 = malloc(4)
```



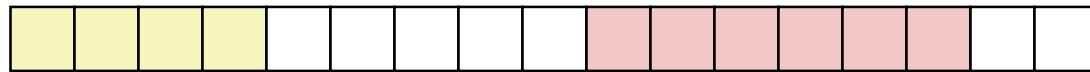
```
p2 = malloc(5)
```



```
p3 = malloc(6)
```



```
free(p2)
```



```
p4 = malloc(2)
```



# Constraints 限制

## ■ Applications 应用

- 可以处理任意的分配(`malloc`)和释放(`free`)请求序列
- 只能释放已分配的块

## ■ Allocators 分配器

- 无法控制分配块的数量或大小，因为程序员已经指定
- 立即响应 `malloc` 请求
  - 比如，不允许分配器重新排列或者缓冲请求
- 必须从空闲内存分配块
- 必须对齐块，使得它们可以保护任何类型的数据对象
  - 8字节(x86) or 16字节(x86-64) 对齐在 Linux 上框
- 只能操作或改变空闲块
- 一旦块被分配，就不允许修改或移动它了
  - 比如，压缩已分配块的技术是不允许使用的

# Performance Goal: Throughput

## 性能目标： 吞吐量

- 假定n个分配和释放请求的某种序列：
  - $R_0, R_1, \dots, R_k, \dots, R_{n-1}$
- 目标：最大化吞吐量，最大化内存利用率
  - 这些目标经常是互相矛盾的
- 吞吐量Throughput：
  - 每个单位时间内完成的请求数
  - 例如：
    - 10秒内完成5,000个分配请求和5,000个释放请求
    - 吞吐量是 1,000次操作/秒

# Performance Goal: Peak Memory Utilization

性能目标：最大化内存利用率

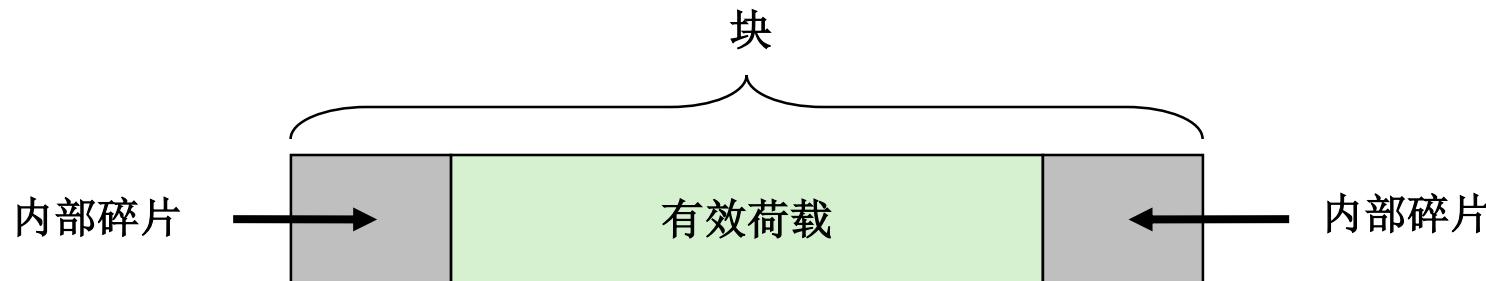
- 给定n个分配和释放请求的某种顺序：
  - $R_0, R_1, \dots, R_k, \dots, R_{n-1}$
- 定义：聚集有效载荷(*Aggregate payload*)  $P_k$ 
  - `malloc(p)` 结果是一个有效载荷p字节的块
  - 请求  $R_k$  完成后，*聚集有效载荷*  $P_k$  为当前已分配的块的有效载荷之和
- 定义：堆的当前的大小  $H_k$ 
  - 假设  $H_k$  是单调非递减的
    - 比如，只有分配器使用 `sbrk` 时堆才会增大
- 定义：前  $k+1$  个请求的峰值利用率
  - $U_k = (\max_{i \leq k} P_i) / H_k$

# Fragmentation 碎片

- 碎片化 导致内存利用率低
  - 内部碎片
  - 外部碎片

# Internal Fragmentation 内部碎片

- 对一个给定块，当有效负载小于块的大小时会产生 **内部碎片**

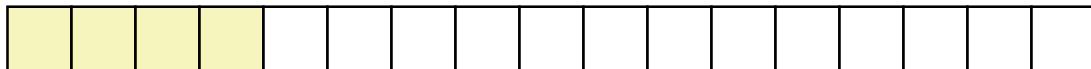


- 产生原因
  - 维护数据结构产生的开销
  - 增加块大小以满足对齐的约束条件
  - 显式的策略决定  
(比如, 返回一个大块以满足一个小的请求)
- 只取决于 **以前** 请求的模式
  - 易于量化

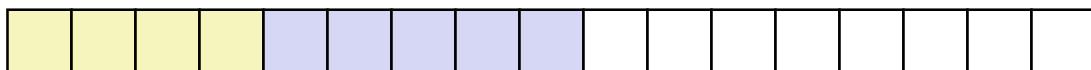
# External Fragmentation 外部碎片

- 是当空闲内存合计起来足够满足一个分配请求，但是没有一个独立的空闲块足够大可以来处理这个请求时发生的。

`p1 = malloc(4)`



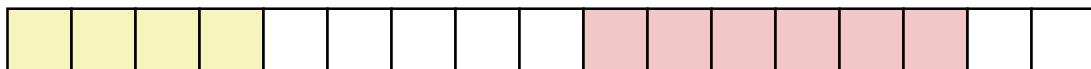
`p2 = malloc(5)`



`p3 = malloc(6)`



`free(p2)`



`p4 = malloc(6)`

*Oops! (what would happen now?)*

- 取决于将来请求的模式
  - 难以量化

# 内部碎片和外部碎片

## ■ 内部碎片

- 对一个给定块，当有效荷载小于块的大小时会产生 **内部碎片**
- 无法被垃圾回收，只能靠free回收

## ■ 外部碎片

- 是当空闲内存合计起来足够满足一个分配请求，但是没有一个独立的空闲块足够大可以来处理这个请求时发生的。
- 可以被合并回收

# Implementation Issues 实现问题

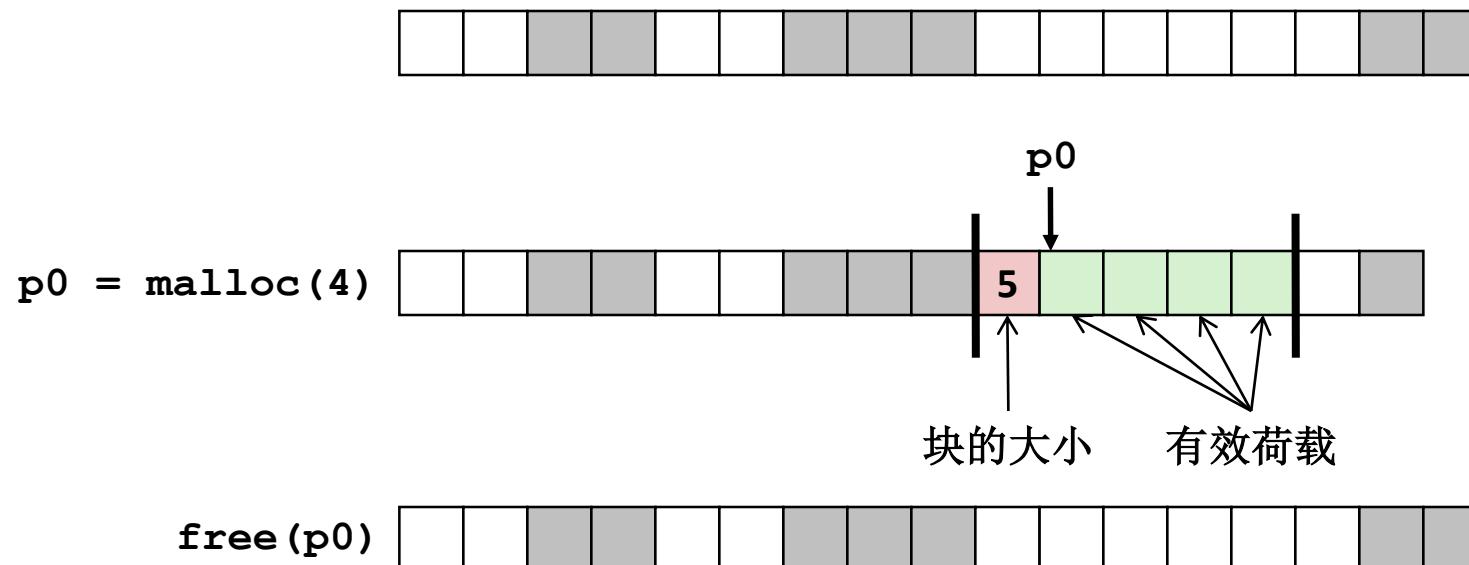
- 我们如何知道一个指针可以释放多少内存?
- 我们如何记录空闲块（区分空闲与分配）?
- 将一个新分配的块放置到某个比较大的空闲块后，我们如何处理这个空闲块中的剩余部分?
- 我们如何选择一个空闲块去分配 - 很多都合适呢?
- 我们如何处理一个刚刚被释放的块 - 前后也有空闲呢?

# Knowing How Much to Free

知道释放多少

## ■ Standard method 标准方法

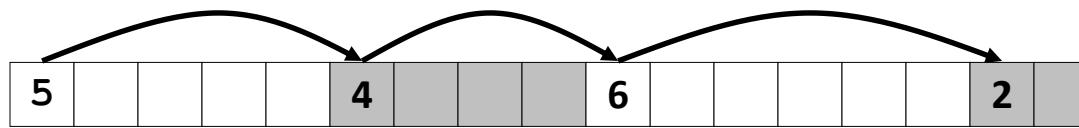
- 在块的前面的word中记录该块的长度。
  - 这个 word 被称为 **头部**
- 每个被分配块都需要一个这样的“word”



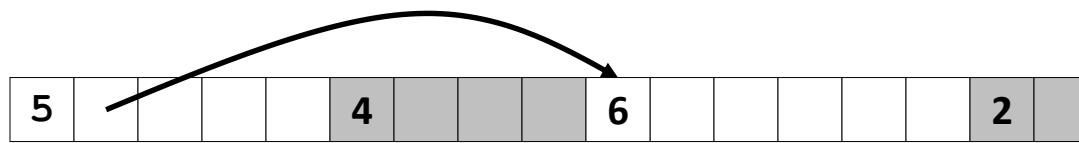
# Keeping Track of Free Blocks

记录空闲块

- 方法 1: 隐式空闲链表 (*Implicit list*) 通过头部中的大小字段—隐含地连接所有块



- 方法 2: 显式空闲链表 (*Explicit list*) 在空闲块中使用指针



- 方法 3: 分离的空闲列表 (*Segregated free list*)
  - 按照大小分类，构成不同大小的空闲链表

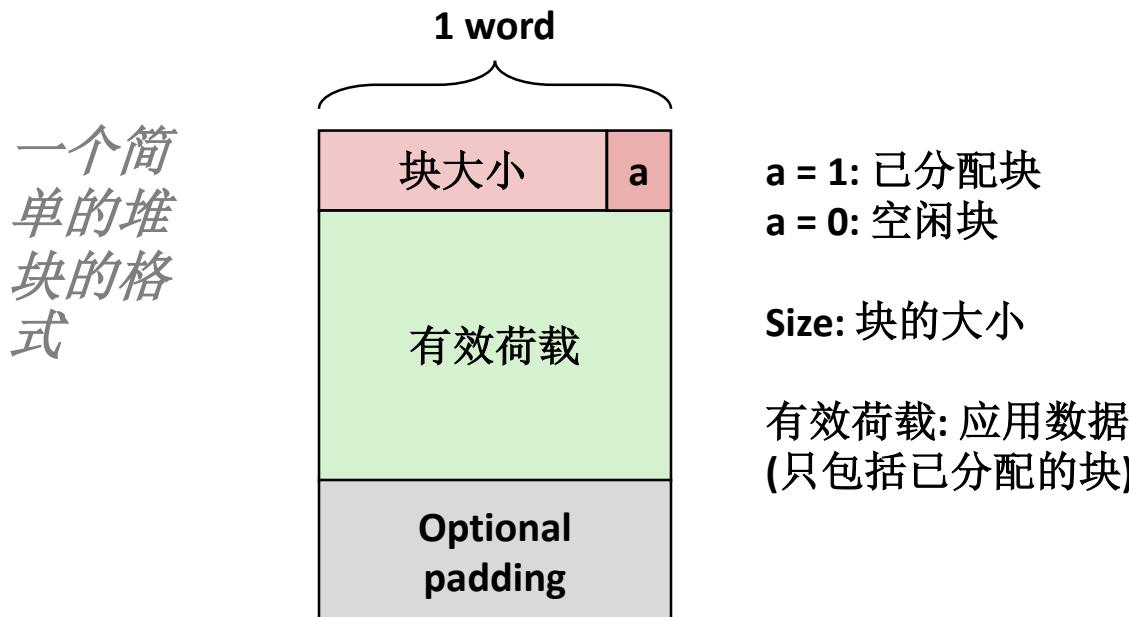
- 方法 4: 按块按大小排序—平衡树
  - 在每个空闲块中使用一个带指针的平衡树，并使用长度作为权值

# 主要内容

- 基本概念
- 隐式空闲链表

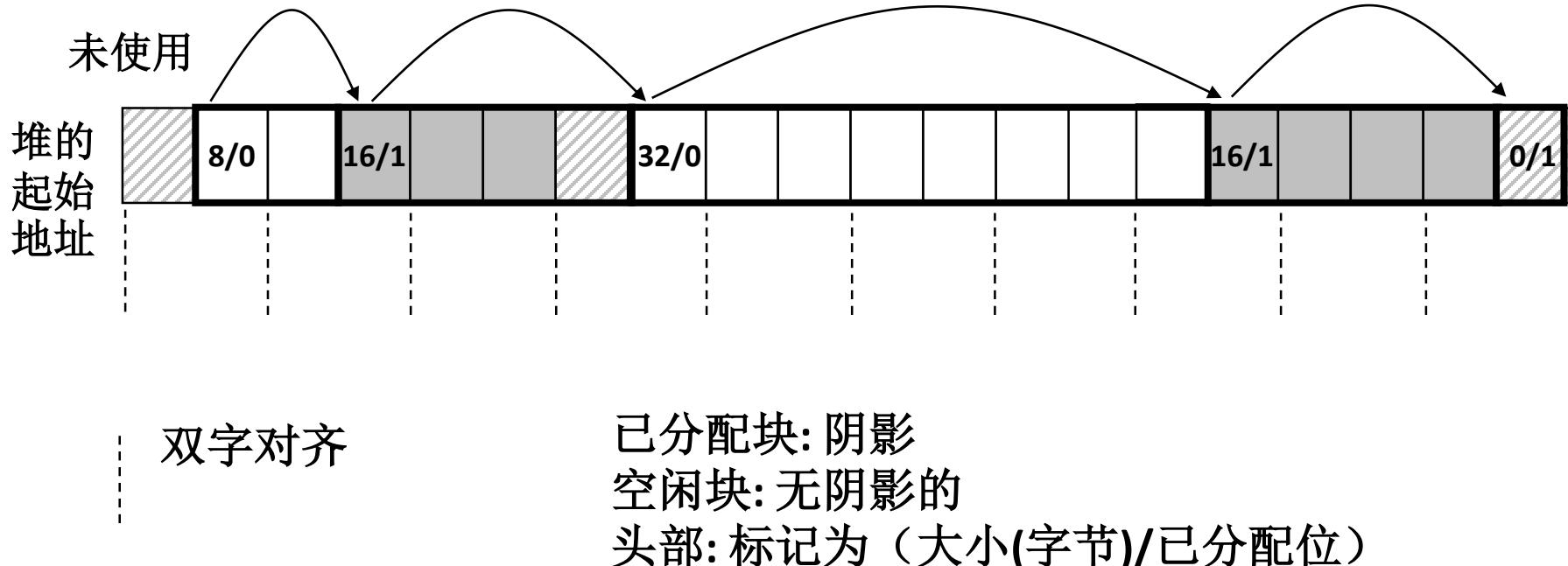
# Method 1: Implicit List 隐式空闲链表

- 对于每个块我们都需要知道块的大小和分配状态
  - 可以将这些信息存储在两个 words 中: 浪费!
- Standard trick 标准技巧
  - 如果块是对齐的, 那么一些低阶地址位总是0
  - 不要存储这些0位, 而是使用它作为一个已分配/未分配的标志
  - 读大小字段时, 必须将其屏蔽掉



# Detailed Implicit Free List Example

## 用隐式空闲链表法的细节示例



# Implicit List: Finding a Free Block

## 隐式链表法：找到一个空闲块

### ■ 首次适配 (*First fit*):

- 从头开始搜索空闲链表，选择第一个合适的空闲块：

```

p = start;
while ((p < end) &&           \\ not passed end
       ((*p & 1) ||          \\ already allocated
        (*p <= len)))        \\ too small
    p = p + (*p & -2);      \\ goto next block (word addressed)

```

- 可以取总块数(包括已分配和空闲块)的线性时间
- 在靠近链表起始处留下小空闲块的“碎片”

### ■ 下一次适配 (*Next fit*):

- 和首次适配相似，只是从链表中上一次查询结束的地方开始
- 比首次适应更快：避免重复扫描那些无用块
- 一些研究表明，下一次适配的内存利用率要比首次适配低得多

### ■ 最佳适配 (*Best fit*):

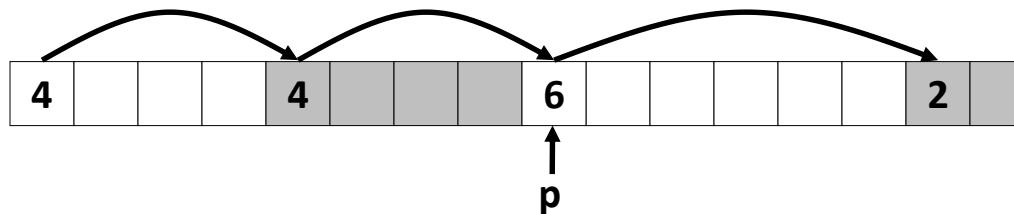
- 查询链表，选择一个最好的空闲块：适配，剩余最少空闲空间
- 保证碎片最小——提高内存利用率
- 通常运行速度会慢于首次适配

# Implicit List: Allocating in Free Block

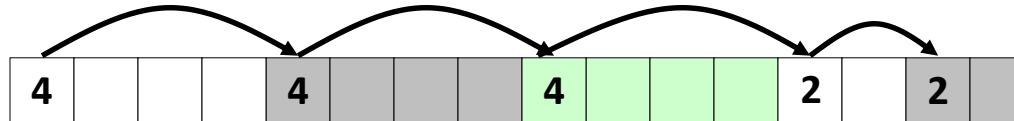
隐式链表----分配空闲块

## ■ 分配空闲块:分割(splitting)

- 既然分配块比空闲块小, 我们可以把空闲块分割成两部分



`addblock(p, 4)`



```
void addblock(ptr p, int len) {
    int newsize = ((len + 1) >> 1) << 1;      // round up to even
    int oldsize = *p & -2;                      // mask out low bit
    *p = newsize | 1;                          // set new length
    if (newsize < oldsize)
        *(p+newsize) = oldsize - newsize;     // set length in remaining
                                                // part of block
}
```

# Implicit List: Freeing a Block

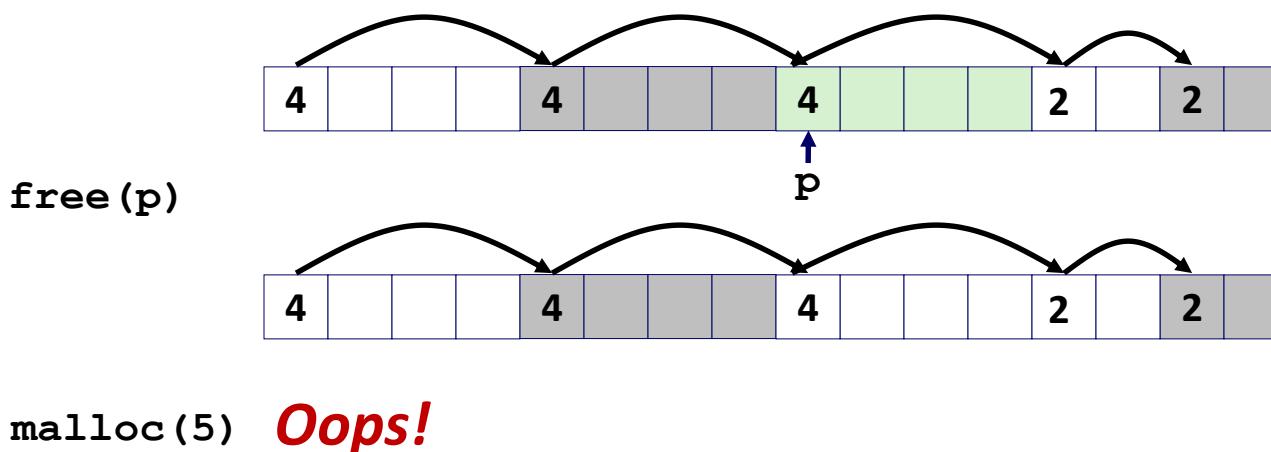
释放一个块

- 最简单的实现:

- 清除 “已分配 (allocated) ” 标志

```
void free_block(ptr p) { *p = *p & -2 }
```

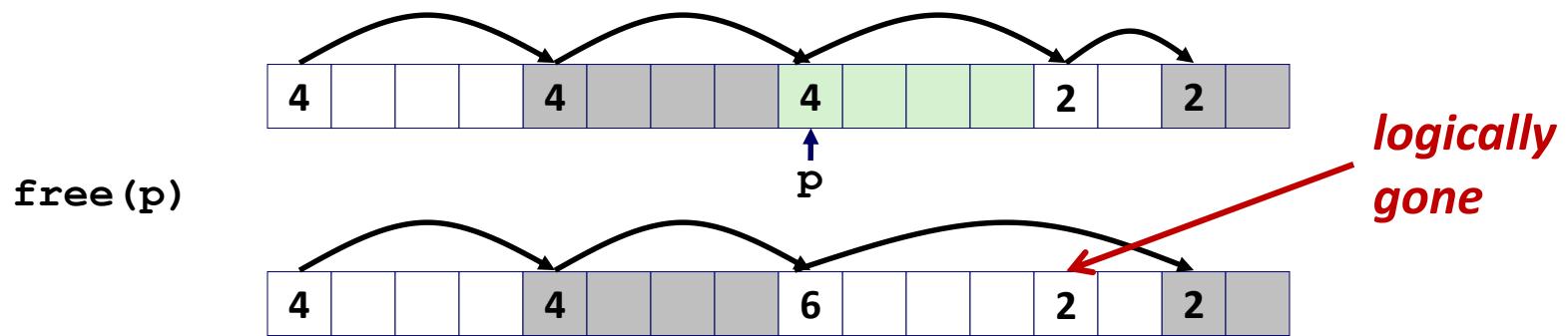
- 但有可能会产生 “假碎片 (false fragmentation)”



已经有足够空间, 但是分配器却无法找到它!

# Implicit List: Coalescing 合并

- 合并 (*coalesce*)：合并相邻的空闲块
  - 和下一个空闲块合并



```
void free_block(ptr p) {
    *p = *p & -2;           // clear allocated flag
    next = p + *p;          // find next block
    if ((*next & 1) == 0)
        *p = *p + *next;    // add to this block if
                            //     not allocated
}
```

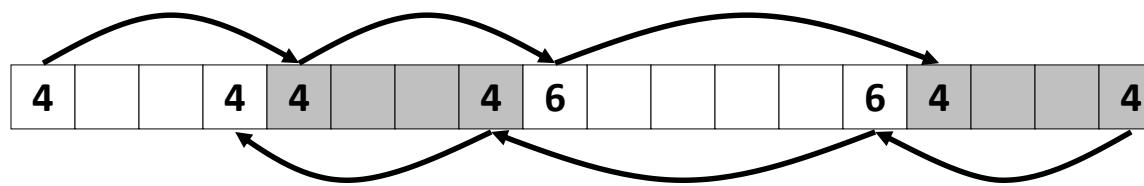
- 如何与前一块合并呢？

# Implicit List: Bidirectional Coalescing

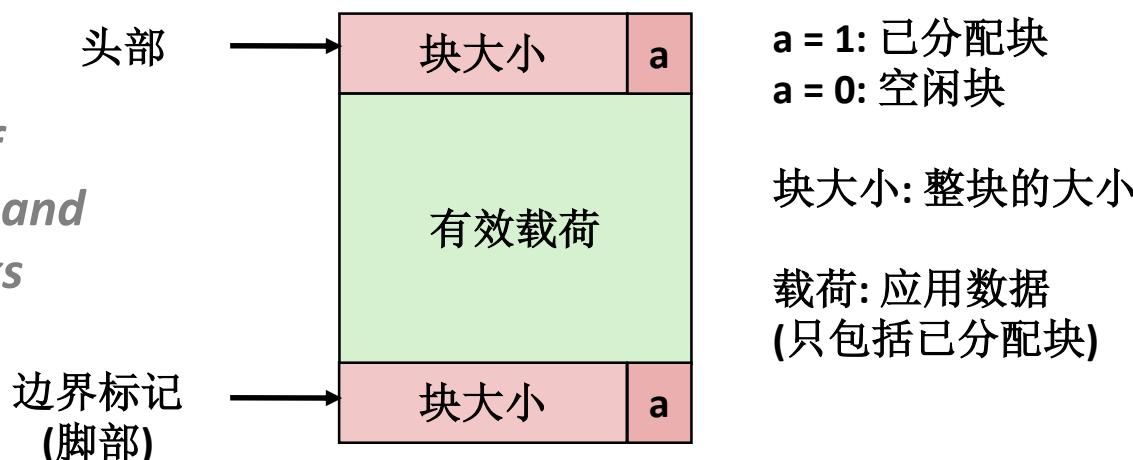
双向合并

## ■ 边界标记 (*Boundary tags*) [Knuth73]

- 在空闲块的“底部”标记大小/已分配
- 允许我们反查“链表”，但这需要额外的空间
- 重要且普遍的技术！



*Format of  
allocated and  
free blocks*



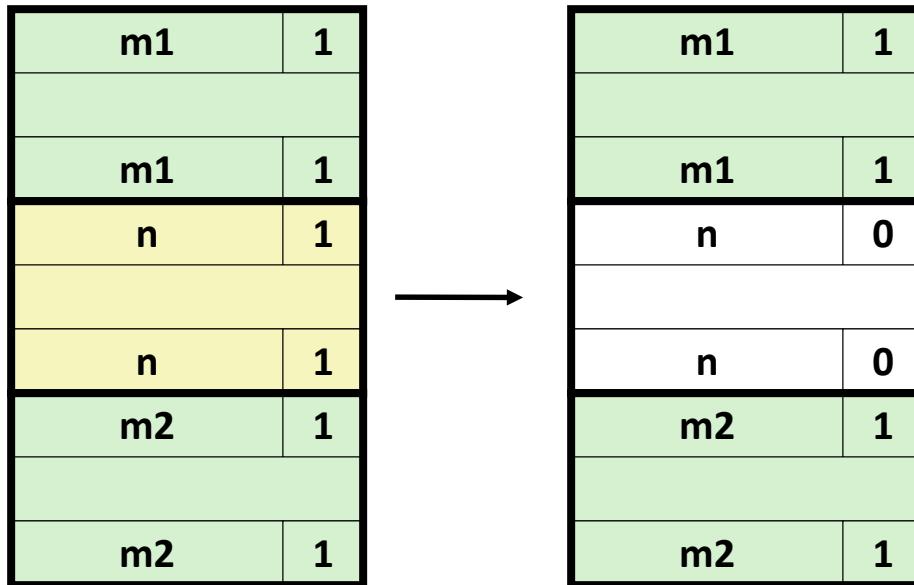
# Constant Time Coalescing

## 合并情况



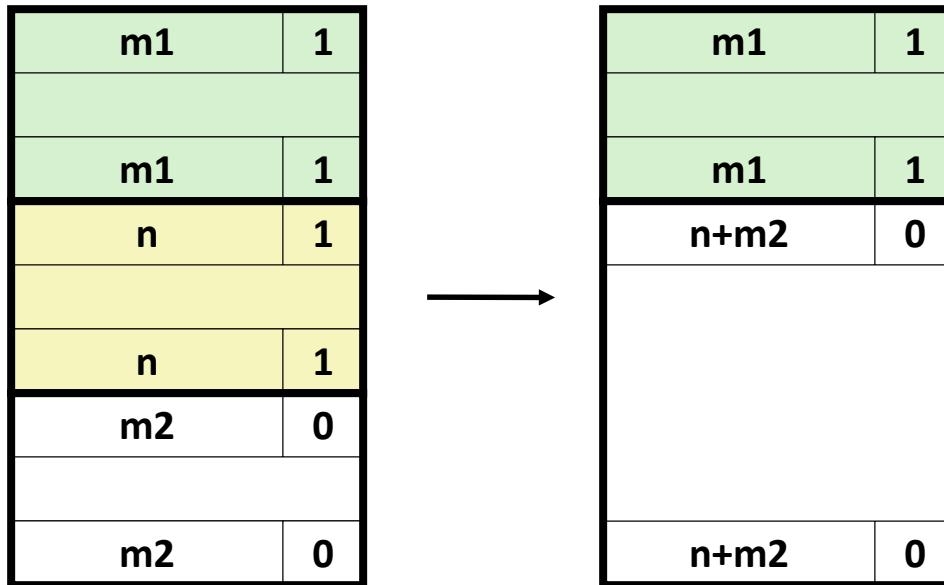
# Constant Time Coalescing

合并 (情况 1)



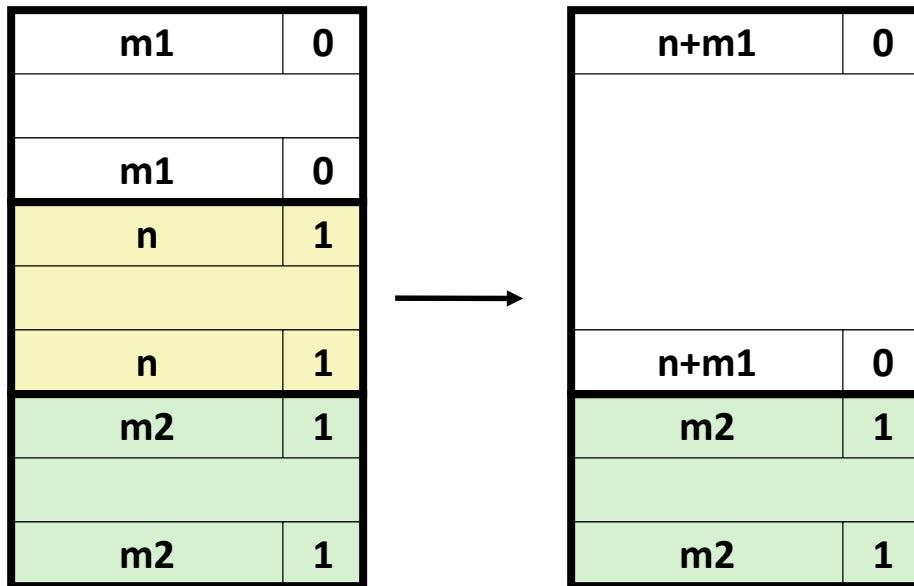
# Constant Time Coalescing

合并 (情况 2)



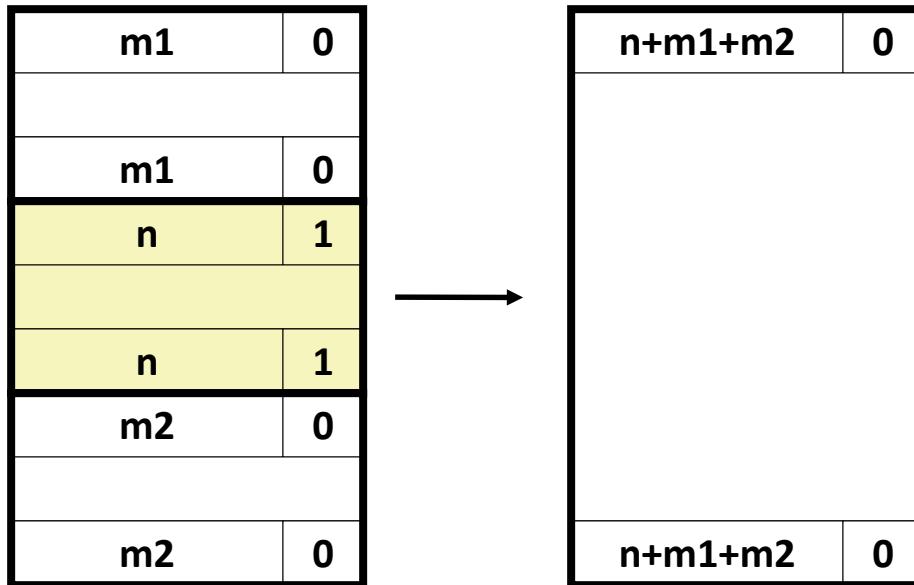
# Constant Time Coalescing

## 合并 (情况 3)



# Constant Time Coalescing

合并 (情况 4)



# Disadvantages of Boundary Tags

## 边界标记法的缺陷

- **Internal fragmentation 内部碎片**
  - 头部脚部双标记，小块浪费空间
- **Can it be optimized? 它是最优的么？**
  - 把前面块的已分配/空闲位存放在当前块中多出来的低位中！！！
  - 哪些块需要脚标？
  - 有什么作用？

# Summary of Key Allocator Policies

## 关键的分配策略总结

### ■ Placement policy: 放置策略

- 首次适配, 下一次适配, 最佳适配, 等等.
- 减少碎片以提高吞吐量
- **有趣的观察:** 近似于最佳适配算法, 独立的空闲链表不需要搜索整个空闲链表

### ■ Splitting policy 分割策略:

- 我们什么时候开始分割空闲块?
- 我们能够容忍多少内部碎片?

### ■ Coalescing policy 合并策略:

- **立即合并(Immediate coalescing):** 每次释放都合并
- **延迟合并(Deferred coalescing):** 尝试通过延迟合并, 即直到需要才合并来提高释放的性能. 例如:
  - 为 malloc 扫描空闲链表时可以合并
  - 外部碎片达到阈值时可以合并

# Implicit Lists: Summary

## 隐式链表：总结

- 实现: 非常简单
- 分配开销:
  - linear time worst case 最坏情况下是线性时间
- Free cost 释放开销:
  - constant time worst case 最坏情况常数时间
  - even with coalescing 即使合并
- Memory usage 内存使用:
  - will depend on placement policy 取决于分配策略
  - First-fit, next-fit or best-fit 首次适配, 下一次适配或最佳适配
- Not used in practice for `malloc/free` because of linear-time allocation 由于线性时间分配, 没有用于`malloc/free`
  - used in many special purpose applications 用于许多特殊目的的应用

# Implicit Lists: Summary

## 隐式链表：总结

- However, the concepts of splitting and boundary tag coalescing are general to *all* allocators

然而，分割和边界标记合并的概念对于所有的分配器来说都是通用的

# 内部碎片和外部碎片

## ■ 内部碎片

- 对一个给定块，当有效荷载小于块的大小时会产生 **内部碎片**
- 无法被垃圾回收，只能靠free回收

## ■ 外部碎片

- 是当空闲内存合计起来足够满足一个分配请求，但是没有一个独立的空闲块足够大可以来处理这个请求时发生的。
- 可以被合并回收

*Hope you  
enjoyed  
the  
**CSAPP**  
*course!**