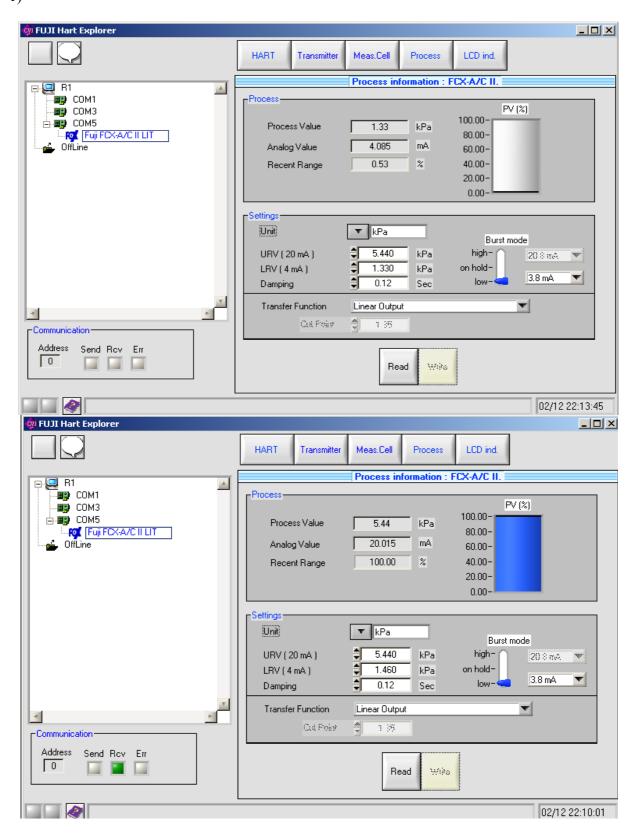
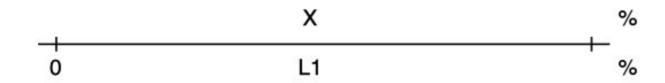
	TP3 Niveau DR - Bagur Laou-Hap	Pt		A E	С) Note	
1	Réglage du transmetteur						
1 1	rocéder au réglage du transmetteur de pression, pour avoir la relation suivante entre la mesure de pression X et le niveau 2. On donnera la procédure utilisée.	1	Α			1	
2 Co	ompléter le schéma suivant représentant la relation entre L1 et X.	1	Х			0	
3 Co	ompléter le schéma suivant représentant le relation entre les niveaux L1 et L2.	1	Х			0	
4 E	n déduire le relation mathématique entre L1 et L2.	1	Х			0	
П	Boucle ouverte						
1 Ca	alculer la commande en % correspondant à un courant de 9 mA. On notera cette valeur Y9 .	1	Α			1	
	elever la réponse du système à une augmentation de commande de 0 à Y9 . On donnera l'évolution des niveaux L1 et L2 des eux réservoirs.	1	С			0,35	
3 Le	e procédé est-il stable ou instable ?	1	В			0,75	
4 Le	e procédé est-il intégrateur ?	1	Α			1	
5 №	lesurer le temps de réponse à ±10 %.	1	Х			0	
Ш	Régulation du niveau L2						
1 R	égler le régulateur pour afficher le niveau L2. On donnera les valeurs de VALL et VALH.	1	Α			1	
2 D	éterminer le sens d'action du régulateur.	1	D			0,05	
3 Pi	océder au réglage de celui-ci, avec les valeurs ci-dessous.	1	D			0,05	
4 R	elever la réponse indicielle en boucle fermée du système. La consigne passera de 100 à 50%.	1	Х			0	
5 D	onner la valeur de l'erreur statique.	1	Χ			0	
6 N	lesurer le temps de réponse à ±10 %.	1	Х	Ш		0	
IV	Régulation du niveau L1						
	égler le régulateur pour afficher le niveau L1. On donnera les valeurs de VALL et VALH.	1	Х			0	
	éterminer le sens d'action du régulateur.	1	Χ			0	
	océder au réglage de celui-ci, avec les valeurs ci-dessous.	1	Х	Ш		0	
	elever la réponse indicielle en boucle fermée du système. La consigne passera de 100 à 50%.	1	Χ	Ш	$\bot \bot$	0	
-	onner la valeur de l'erreur statique.	1	Х	Ш	$\perp \perp$	0	
6 №	lesurer le temps de réponse à ±10 %.	1	Χ		5,2/2	0	

TP3 Niveau DR

I) Réglage du transmetteur

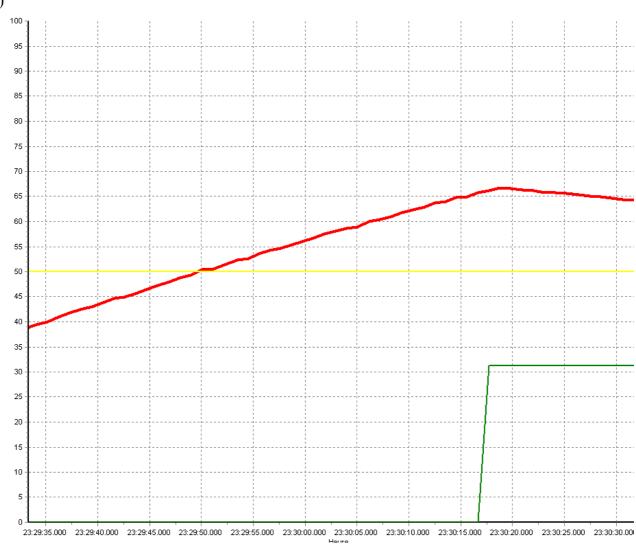


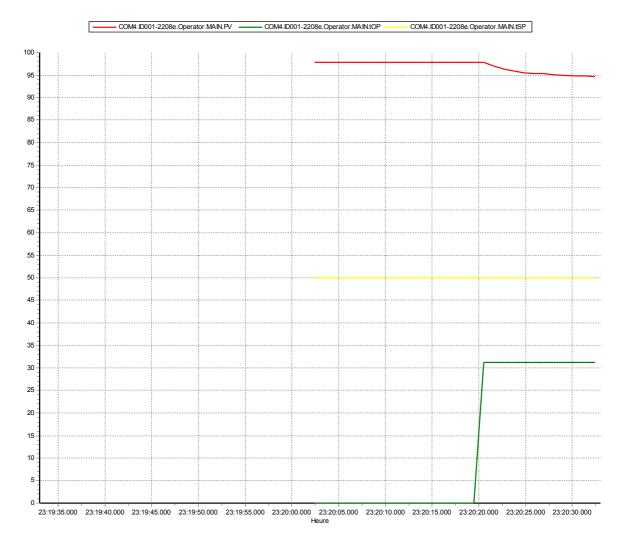
On a une pression minimale X = 1,33 kPA= 0% et une pression maximale X = 5,44 kPA= 100% 2)



3)

1) (0-Y9)/(0-100) = (4-9)/(4-20) y9=31,25 %





- 3) avec la commande y9= 31,25% et pour une consigne de 50% on peu remarquer que le procédé est stable
 - 4) Puisque le procédé est stable alors il n'est pas intégrateur

III)





2) Quand la commande augmente le réservoir L2 se rempli donc la mesure du niveau augmente, procédé directe, sens d'action du régulateur est inverse.

