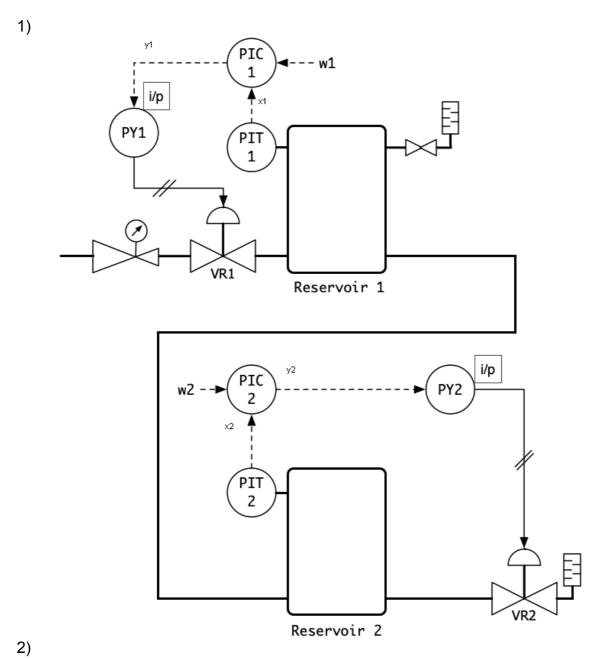
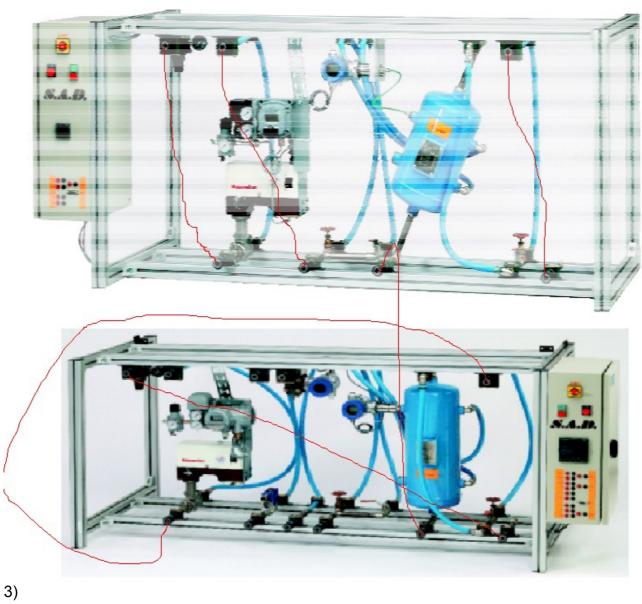
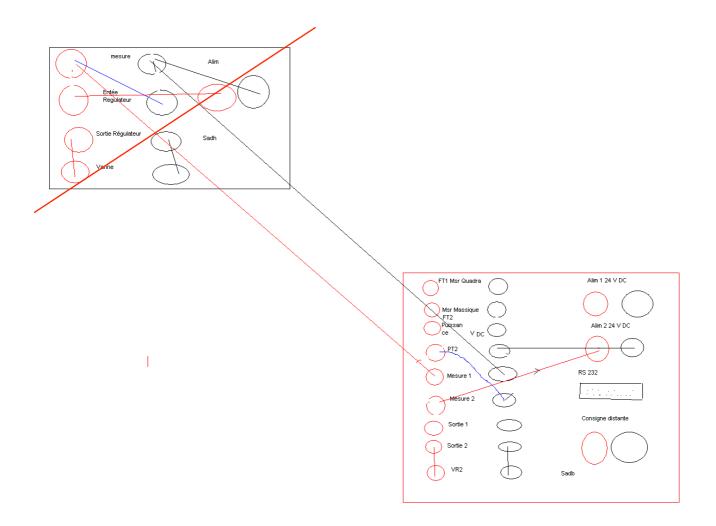
	TP3 SAD - Menini	Pt		A E	С	D Note	
ı	Préparation						
1	Placer sur le schéma TI, les mesures x1 et x2 et les commandes y1 et y2.	1	Α			1	
2	Donner et réaliser le câblage pneumatique définie sur le schéma TI ci-dessus.	1	Α			1	
3	Donner et procéder au câblage électrique des deux capteurs sur les entrée 1 et 2 du régulateur.	2	С			0,7	,
Ш	Réglage boucle 1						
1	Régler votre régulation PID de pression à l'aide de la méthode du régleur.	1	С			0,35	
	Relever la réponse indicielle de votre boucle. Le système devra rester dans un fonctionnement linéaire (pas de saturation des signaux).	2	С			0,7	Fonctionnement non linéaire (Consigne trop importante).
3	Relever les performances de votre boucle (temps de réponse à ± 5%, erreur statique, premier dépassement).	1	Χ			C	
Ш	Réglage boucle 2						
1	Régler votre régulation PID de pression à l'aide de la méthode du régleur.	1	С			0,35	,
	Relever la réponse indicielle de votre boucle. Le système devra rester dans un fonctionnement linéaire (pas de saturation des signaux).	2	Х			(	
3	Relever les performances de votre boucle (temps de réponse à ± 5%, erreur statique, premier dépassement).	1	Х			C	)
IV	Fonctionnement des deux boucles						
1	Mettre une consigne identique sur les deux boucles. On s'assurera que l'on est dans un fonctionnement linéaire.	1	Х			(	
2	Enregistrer la réponse indicielle des deux pressions suite à un échelon de consigne de 5% de la boucle 1.	2	Х			C	
3	Expliquer ce qui se passe en vous aidant de votre enregistrement.	1	Χ			C	
4	Mettre une consigne identique sur les deux boucles. On s'assurera que l'on est dans un fonctionnement linéaire.	1	Χ			C	
5	Enregistrer la réponse indicielle des deux pressions suite à un échelon de consigne de 5% de la boucle 2.	2	Χ			C	)
6	Expliquer ce qui se passe en vous aidant de votre enregistrement.	1	Χ			C	)
7	Que peut-on dire sur la stabilité de deux boucles dépendantes vis à vis des stabilités des deux boucles isolées.	1	Χ			C	)
			Note: 4,1/21				

## I. Préparation







## II. Réglage boucle 1

1)1)Grâce à la méthode, je trouve une bande proportionnelle de 7%, un temps dérivée de 0s car sinon il y' a des instabilités et un Temps d'intégrale de 15s

[Bande Prop 1] Bande Prop(	351	7.00
[Integral 1] Temps d'Intégra	352	Sans (0) ···
[Dérivée 1] Temps de Dérive	353	15₃



Temps de réponse à 5%:28 secondes

Erreur Statique:100-60=40 Pas de dépassements

## III. Réglage boucle 2

1)Avec la méthode je trouve Xp a 5% ainsi qu un Td a 20s