	TP4 Aero - Bertolotti Touita	Pt		A B C D		D	Note	
I.	Modélisation							
1	Donner le nom de la grandeur réglante.	1	Α				1	
2	Donner le nom d'une perturbation.	1	С	П			0,35	
3	Compléter le schéma TI pour faire apparaître la boucle de régulation.	1	Α				1	
	Proposer un schéma fonctionnel de la régulation en faisant apparaître la perturbation.	1	Α				1	
5	Déterminer un modèle du premier ordre (Broïda sans retard) du procédé en utilisant la méthode de simple, pour un échelon de commande de 50% à 90%.	1	В				0,75	
•	Donner la fonction de transfert du procédé H(p).	1	С				0,35	P est une variable!
II.	Détermination d'un correcteur							
1	Exprimer la fonction de transfert C(p) en fonction du gain A.	1	С				0,35	
2	Exprimer la fonction de transfert en boucle ouverte T(p) en fonction de A.	1					0	
3	Exprimer la fonction de transfert en boucle fermée F(p) en fonction de A.	2					0	
4	Quelle est la valeur du gain statique de la boucle fermée F(0) ?	1					0	
	En déduire la valeur de l'erreur statique.	1					0	
•	Déterminer x(t), la réponse à un échelon de consigne de 10%.	1					0	
7	En déduire la valeur de A pour avoir un temps de réponse à $\pm 5\%$ égale à $ au/10$.	1					0	
III.	Performances							
1	Quelle est la valeur de la bande proportionnelle correspondante à la réponse II.7 ?	1					0	
2	Donner le sens d'action à régler sur votre régulateur. Justifier votre réponse.	1					0	
	Procéder au réglage de votre régulateur conformément au paragraphe II.	1					0	
4	Relever la réponse à un échelon de consigne de 10%. Choisir une consigne proche des températures obtenues à la question I.5.	1					0	
5	Donner alors le temps de réponse à ± 5 %, l'erreur statique, ainsi que le premier dépassement. On fera apparaitre toutes les constructions.	1					0	
•	Commenter les différences par rapport à la réponse indicielle attendue.	1		te:			0	