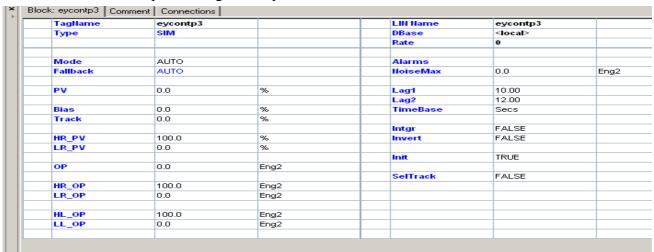
	<u>TP3 Eycon - Sanna Blanchon</u>	Pt		A	в с	D	Note	
I.	Création et réglage du process virtuel (4 pts)							
1	Ajouter un bloc SIM sur votre programme, il simulera le fonctionnement d'un procédé réel. Donner lui un nom.	0	Α				0	
2	Procéder à son paramètrage en respectant les valeurs suivantes :	0	Α				0	
3	Ajouter à votre programme un bloc PID afin de créer une régulation de votre procédé virtuel.	1	Α				1	
4	Régler le bloc PID, en utilisant une méthode de votre choix. On optimisera le temps de réponse à 10% et on limitera de dépassement à 10%. Aucune erreur statique ne sera tolérée.	1	Α				1	
5	Enregistrer la réponse de votre mesure, la consigne passera de 30% à 50%.	1	Α				1	
6	Mesurer le temps de réponse à ± 5% de votre régulation à l'aide de votre enregistrement.	1	В				0,75	
II.	Supervision - Page 1 (8 pts)							
*	On devra pouvoir contrôler le seuil de déclenchement de l'alarme haute.	1	Α				1	
*	La consigne et la mesure s'afficheront en temps réel sur un graphe déroulant.	3	Α				3	
*	La couleur du voyant d'alarme haute sera :	3	Α				3	
*	Prévoir un bouton d'acquittement et un bouton pour passer à la page 2.	1	С				0,35	
II.	Profil de consigne - Page 2 (8 pts)							
1	Ajouter au superviseur le synopsis ci-dessous.	2	Α				2	
2	Créer un GRAFCET afin d'assurer le fonctionnement suivant :	6	С				2,1	
		Note: 15,2/20						

Tp eycon

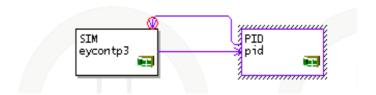
1. Ajouter un bloc SIM sur votre programme, il simulera le fonctionnement d'un procédé réel. Donner lui un nom.



2. Procéder à son paramétrage en respectant les valeurs suivantes :



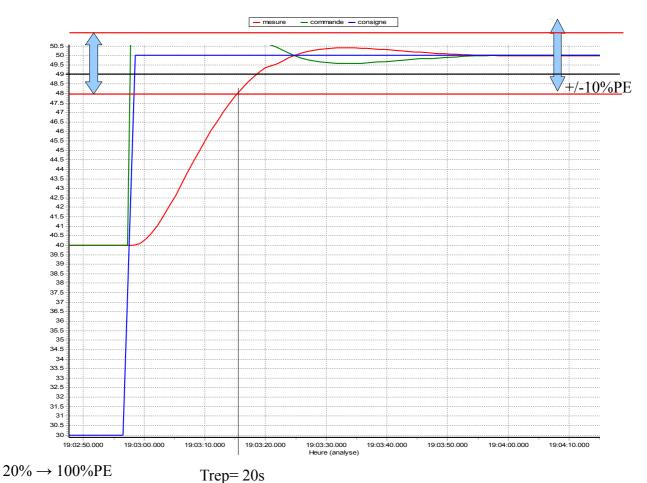
3. Ajouter à votre programme un bloc PID afin de créer une régulation de votre procédé virtuel.



4. Régler le bloc PID, en utilisant une méthode de votre choix. On optimisera le temps de réponse à 10% et on limitera de dépassement à 10%. Aucune erreur statique ne sera tolérée.

TagName	pid		LIN Name	pid	
Туре	PID		DBase	<local></local>	
			Rate	0	
Mode	AUTO		Alarms		
FallBack	AUTO				
			HAA	100.0	%
→PV	50.0	%	LAA	0.0	%
SP	50.0	%	HDA	100.0	%
OP	50.0	%	LDA	100.0	%
SL	50.0	%			
TrimSP	0.0	%	TimeBase	Secs	
RemoteSP	0.0	%	XP	100.0	%
Track	0.0	%	TI	0.00	
			TD	0.00	
HR_SP	100.0	%			
LR_SP	0.0	%	Options	00101100	
HL_SP	100.0	%	SelMode	00000000	
LL_SP	0.0	%			
			ModeSel	00010001	
HR_OP	100.0	%	ModeAct	00010001	
LR_OP	0.0	%			
HL_OP	100.0	%	FF_PID	50.0	%
LL_OP	0.0	%	FB_OP	50.0	%

5. Enregistrer la réponse de votre mesure, la consigne passera de 30% à 50%. et 6. Mesurer le temps de réponse à \pm 5% de votre régulation à l'aide de votre enregistrement.

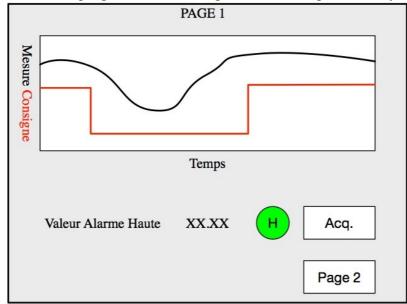


 $2\% \rightarrow 10\% PE$

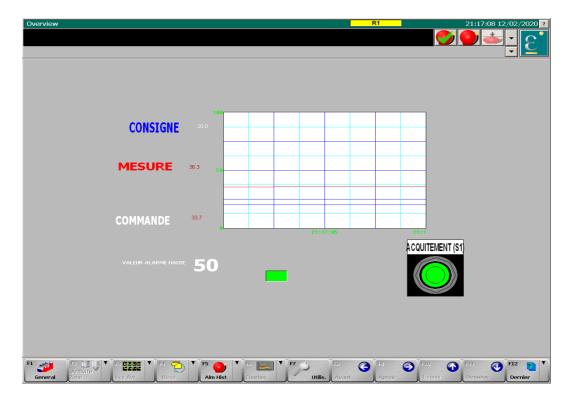
$$+/-5\% \text{ PE} \to 1\%$$

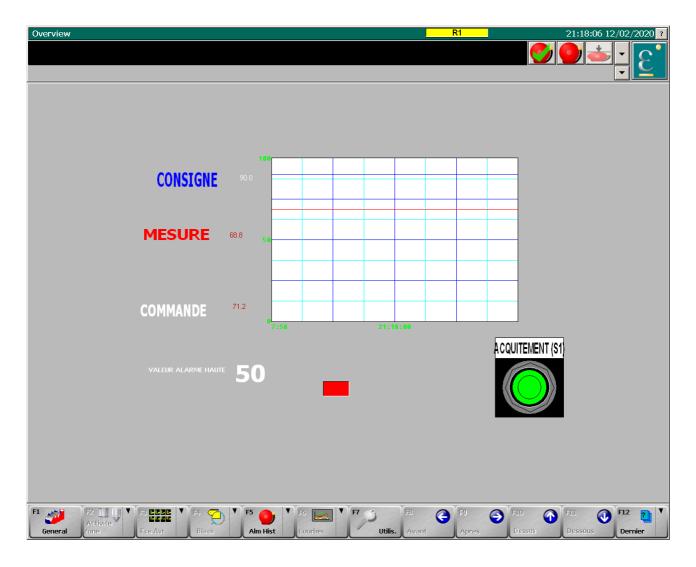
II. Supervision - Page 1 (8 pts)

1. Réaliser la programmation du superviseur en respectant le synopsis ci-dessous.



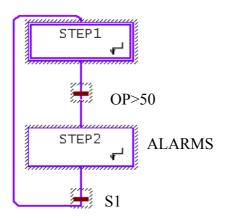
- On devra pouvoir contrôler le seuil de déclenchement de l'alarme haute.
- La consigne et la mesure s'afficheront en temps réel sur un graphe déroulant.
- La couleur du voyant d'alarme haute sera :
 - Rouge pour alarme active non acquittée ;
 - Rouge clignotant pour alarme active acquittée ;
 - Verte pour alarme non active non acquittée ;
 - Verte clignotant pout alarme non active non acquittée.
- Prévoir un bouton d'acquittement et un bouton pour passer à la page 2.





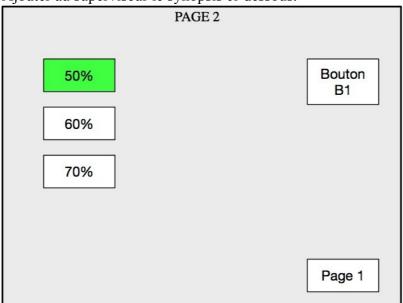
pour acquitement grafcet

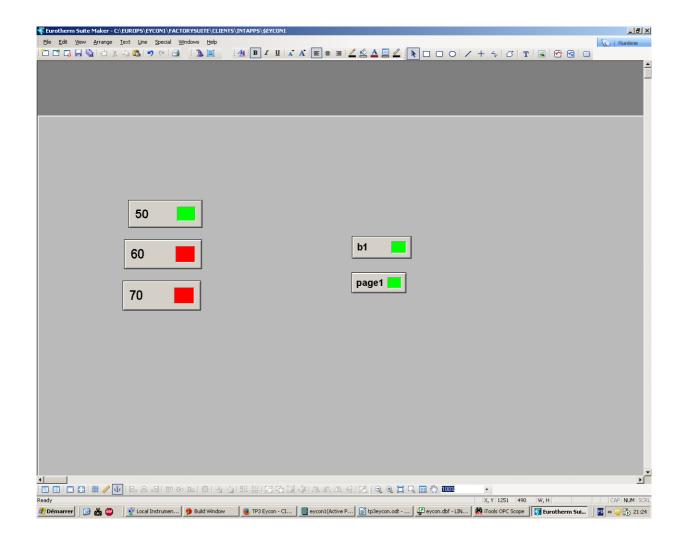
S1 est le bouton d'acquitement

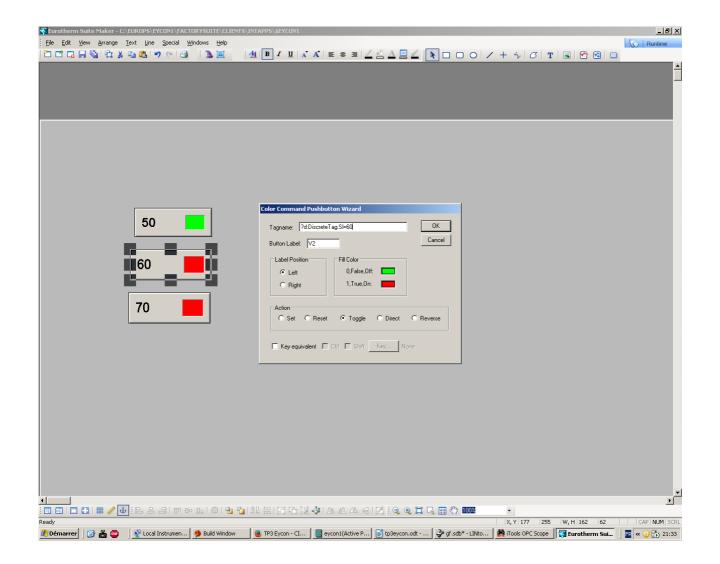


III. Profil de consigne - Page 2 (8 pts)

1. Ajouter au superviseur le synopsis ci-dessous.







- 2. Créer un GRAFCET afin d'assurer le fonctionnement suivant :
- Au repos, la consigne du régulateur sera de 50%.
- Lors d'un appui sur le bouton B1, la consigne passe à 60% pendant 10s, puis 70% pendant 10s.
- Les voyants 50%, 60% et 70%, s'allumeront en vert lorsque la consigne correspond à la valeur indiquée.

$$V1 \rightarrow Sl=50\%$$

$$V2 \rightarrow Sl=60\%$$

$$V3 \rightarrow Sl = 70\%$$

