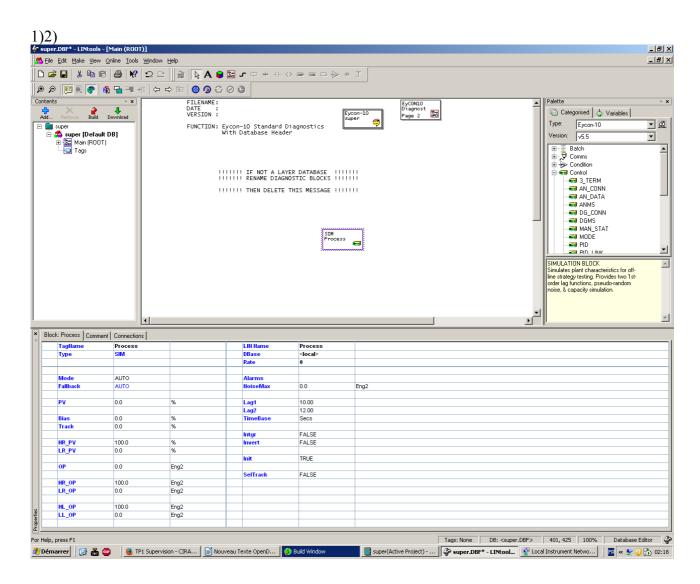
	TP1 Supervision - Vasapolli Bichon	Pt		A B C D	Note
ī	Création du process virtuel				
1	Ajouter un bloc SIM sur votre programme, il simulera le fonctionnement d'un procédé réel. Donner lui un nom.	2,5	Α		2,5
2	Procéder à son paramètrage en respectant les valeurs suivantes	2,5	Α		2,5
II.	Etude du procédé				
1	Tracer la caractéristique statique de votre procédé. On prendra au moins 6 mesures.	2	Α		2
2	En déduire le gain statique du procédé autour du point de fonctionnement. On prendra une consigne de 70%.	1	Α		1
3	En déduire le sens d'action à régler sur le régulateur.	1	Α		1
4	Déterminer le modèle de Broïda du procédé, en faisant un échelon de 10% autour du point de fonctionnement.	3	Α		3
III.	Etude du régulateur				
1	Déterminer la structure interne (parallèle, série ou mixte) du correcteur PID utilisé par Lintools.	1,5	Α		1,5
2	En déduire le réglage du régulateur en utilisant le tableau de réglage fourni dans le cours.	1,5	Α		1,5
IV.	Performances et optimisation				
1	Programmer votre régulateur pour assurer le fonctionnement de la régulation.	1	Α		1
2	Mesurer les performances de votre régulation en réponse à un échelon de consigne de 10%. On mesurera le temps de réponse à 10%, la valeur du premier dépassement et la précision relative.	1,5	С		0,525
3	Améliorer votre réglage pour réduire au maximum la valeur du temps de réponse. On donnera le nom et la valeur des paramètres modifiés.	1	Α		1
4	Mesurer à nouveau les perfomances de votre régulation, comparer les avec celles obtenues à la question précédente.	1,5	Α		1,5
			Note sur : 20		

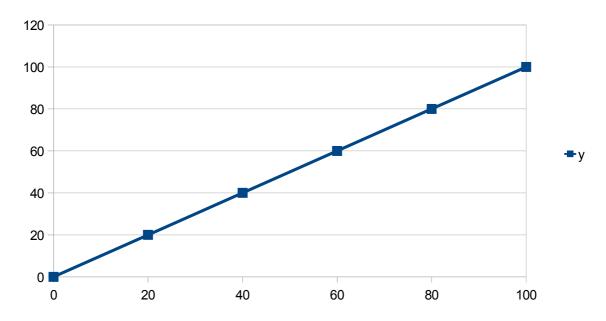
## **Supervision**

#### I. Création du process virtuel (5pt)

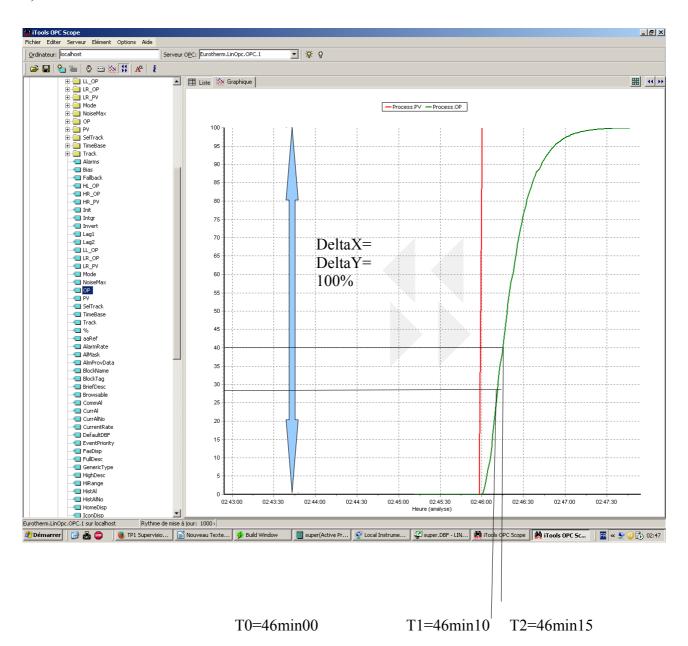


### II. Étude du procédé (7pt)

x	у
0	0
20	20
40	40
60	60
80	80
100	100

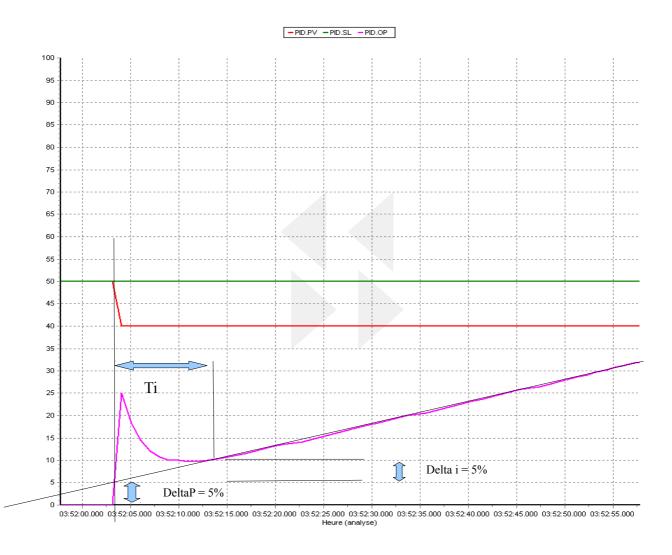


2)K =  $\Delta$ S/ $\Delta$ E = 70/70=**1** 3) procédé direct car quand on augmente PV, OP augmente. Donc régulateur inverse



# III. Étude du régulateur (3pt)

1)

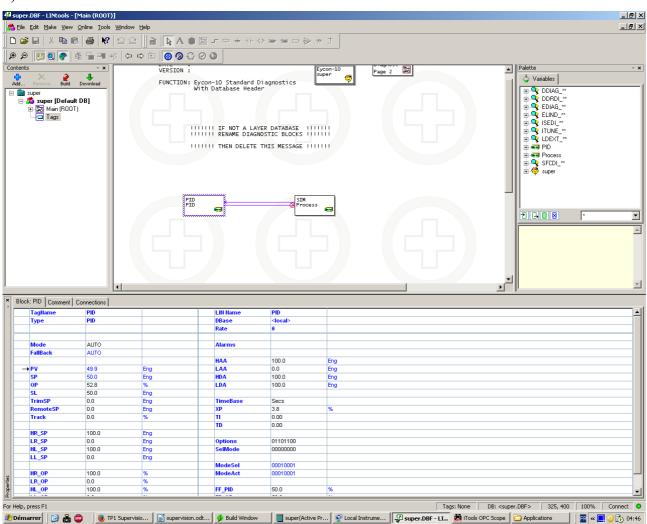


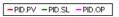
AxDelta = 0,5\*10= 5= Deltap et Delta i donc structure mixte

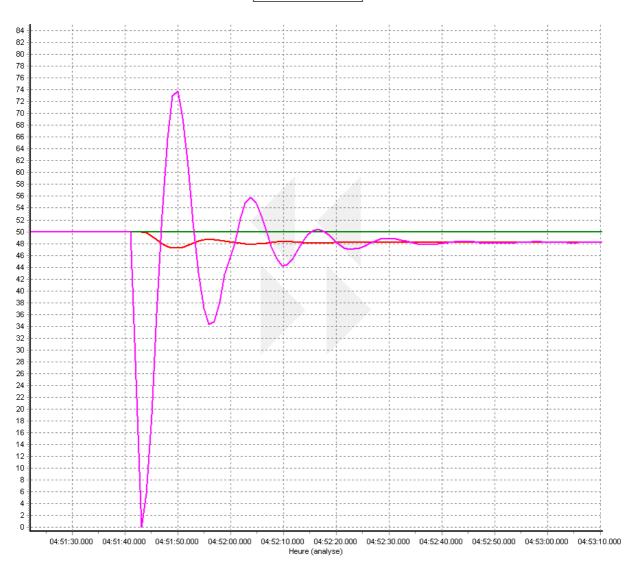
2) 
$$kr = T/to = 1/27,5 = 0,03 \text{ (On prend P)}$$
 
$$A= 100/XP = 0,8/1*0,03 = 26,67$$
 
$$XP=100/26,67=3,75$$
 
$$Ti = Infini$$
 
$$Td = 0 \text{ s}$$

# IV. Performances et optimisation (5pt)

1)





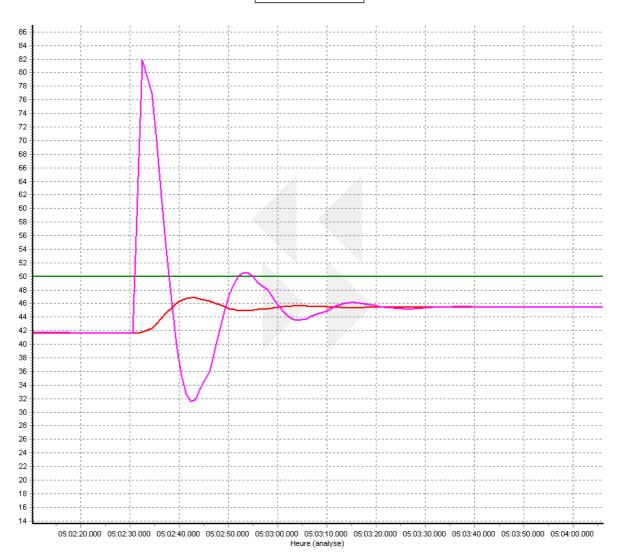


E=2%

3)

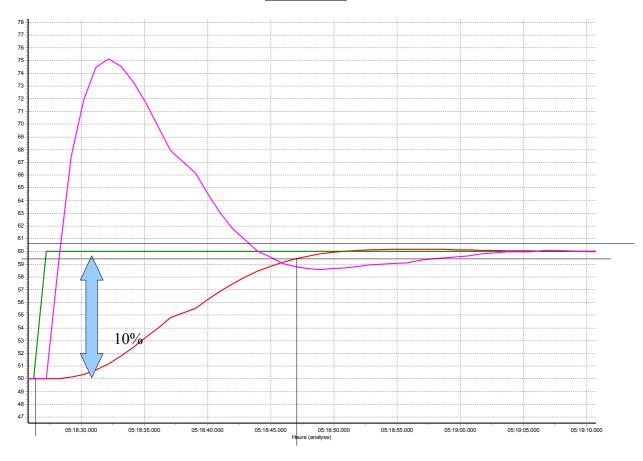
il faut augmenter XP pour diminuer le temps de reponse.





XP=10 Ti=0 Td=0 E=4%





To=18min25sec

T1=18min47

Xp=10% Ti=10%

Td=3%

E=0%

95%= 9,5

105%=10,5

T=T1-T0= 22sec

Il ny a aucune depasssement