<u>TD1 - Sanna</u>	Pt		A B	С	D Note	
1 Donner la fonction de transfert en boucle ouverte T(p) en fonction de A et Ti.	1	В			0,75	
2 Donner la fonction de transfert F(p) en boucle fermée en fonction de A et Ti.	1	С			0,35	
3 Tracer la courbe de réponse indicielle en boucle fermée.	1	Α			1	
4 Relever la valeur du premier dépassement, l'erreur statique et le temps de réponse à 2%.	1	Α			1	
5 Tracer la courbe de réponse fréquentielle en boucle ouverte dans le plan de Black.	1	Α			1	
6 Quelle est la valeur de la marge de phase ?	1	Α			1	
7 Tracer la courbe de réponse indicielle en boucle fermée.	1	Α			1	
8 Relever la valeur du premier dépassement, l'erreur statique et le temps de réponse à 2%.	1	Α			1	
9 Tracer la courbe de réponse fréquentielle en boucle ouverte dans le plan de Black.	1	Α			1	
10 Quelle est la valeur de la marge de phase ?	1	Α			1	
11 Tracer la courbe de réponse indicielle en boucle fermée.	1	Α			1	
12 Relever la valeur du premier dépassement, l'erreur statique et le temps de réponse à 2%.	1	Α			1	
13 Tracer la courbe de réponse fréquentielle en boucle ouverte dans le plan de Black.	1	Α			1	
14 Quelle est la valeur de la marge de phase ?	1	Α			1	
15 Tracer la courbe de réponse indicielle en boucle fermée.	1	Α			1	
16 Relever la valeur du premier dépassement, l'erreur statique et le temps de réponse à 2%.	1	Α			1	
17 Tracer la courbe de réponse fréquentielle en boucle ouverte dans le plan de Black.	1	Α			1	
18 Quelle est la valeur de la marge de phase ?	1	Α			1	
19 comparer les reponses et en déduire r influence de l'action integrale sur la précision, la stabilité et le temps de réponse à ±2/0 du	1	В			0,75	
20 Comparer les courbes sur le plan de Black et en déduire l'influence de l'action intégrale l'allure de la courbe.	1	Α			1	
	Note: 18,85/20					

Sanna

TD1 EasyReg - Influence du temps intégral

5

Soit une régulation de niveau dont la fonction de transfert réglante est :

$$H(p) = \frac{K}{1 + \tau p}$$

Avec un gain statique K = 2 et une constante de temps $\tau = 3$ min.

On associe à ce procédé un correcteur P.I. série C(p) de gain A et de constante de temps d'intégration Ti.

Q1: Donner la fonction de transfert en boucle ouverte T(p)en fonction de A et Ti.

A((1+Tip)/(Tip))2/(1+180p)

Q2 : Donner la fonction de transfert F(p) en boucle fermée en fonction de A et Ti.

 $(2A+2ATip)/(1+(Tip+180Tip^2))$

Répondre aux questions suivantes en utilisant le logiciel <u>EasyReg</u>.

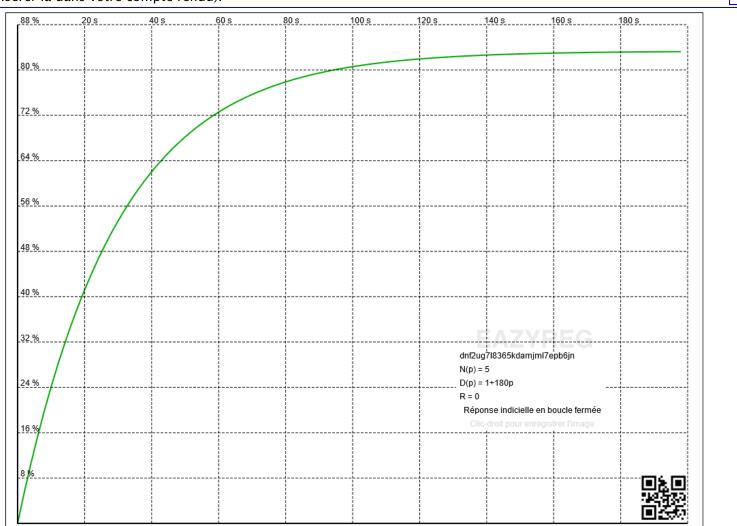
Sur EasyReg choisir une constante de temps pour le calcul de 60s.

On effectue 4 essais avec les réglages suivant du régulateur :

- 1. Régulateur en P seul : A = 2.5
- 2. Régulateur en PI: A = 2.5; Ti = 1/3 min
- 3. Régulateur en PI: A = 2,5; Ti = 2 min
- 4. Régulateur en PI: A = 2,5; Ti = 3 min

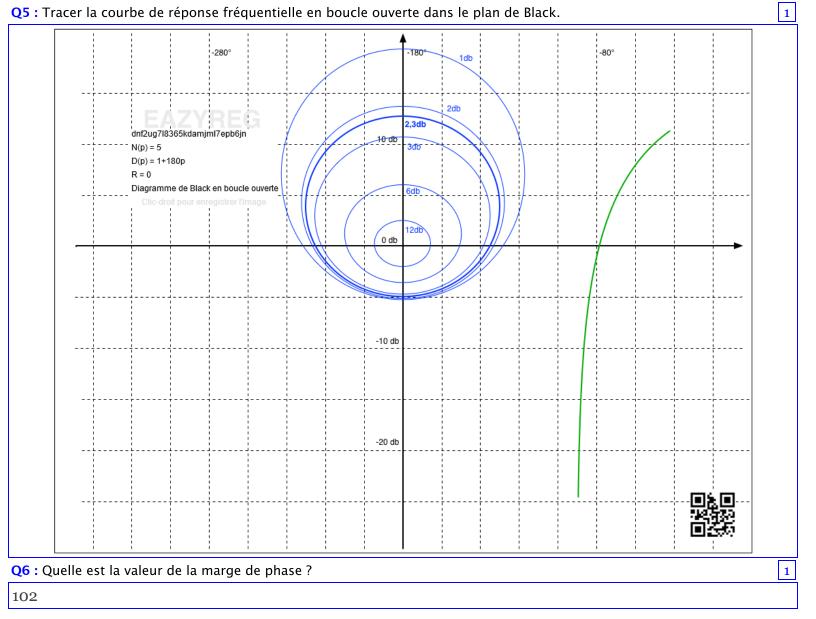
Pour l'essai 1 :

Q3 : Tracer la courbe de réponse indicielle en boucle fermée. (Enregistrer l'image sur votre ordinateur avec un clic droit, puis insérer là dans votre compte rendu).



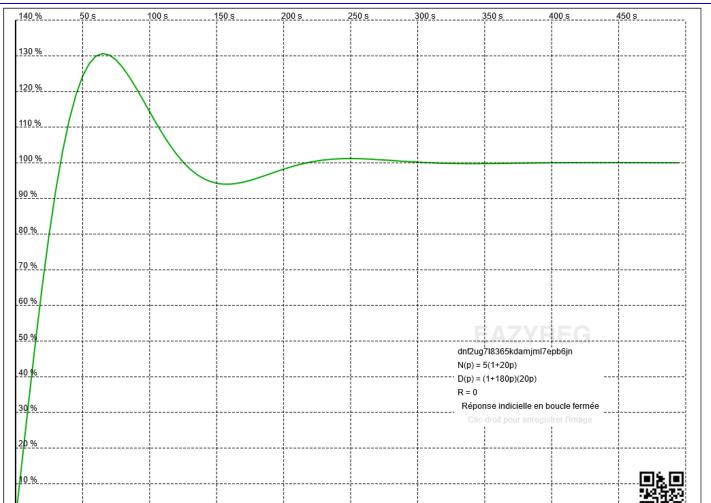
Q4: Relever la valeur du premier dépassement, l'erreur statique et le temps de réponse à 2%.

premier depassement =0 erreur statique = 16% temps reponse= 105s



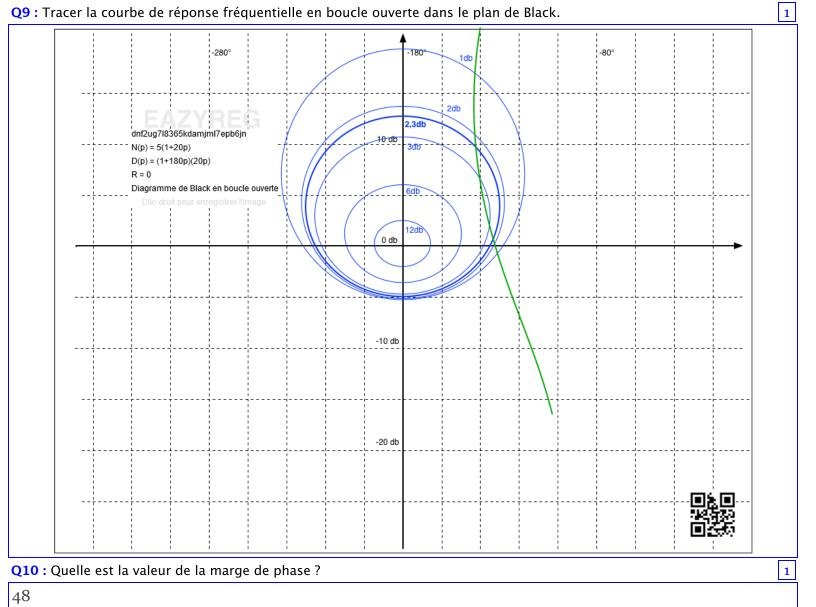
Pour l'essai 2 :

Q7 : Tracer la courbe de réponse indicielle en boucle fermée. (Enregistrer l'image sur votre ordinateur avec un clic droit, puis insérer là dans votre compte rendu).



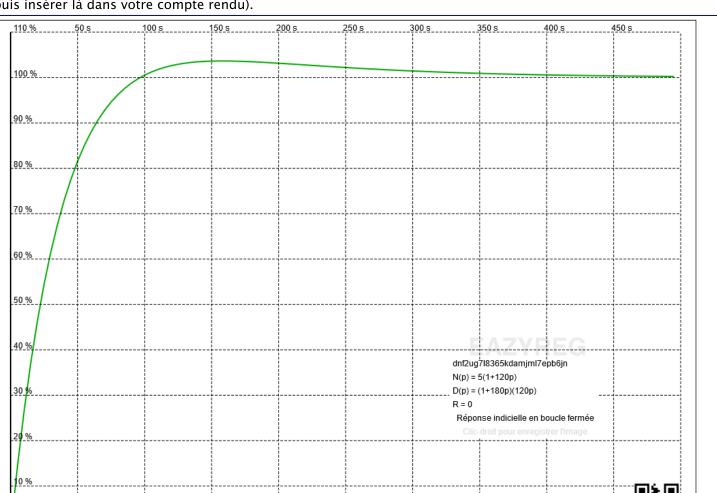
Q8: Relever la valeur du premier dépassement, l'erreur statique et le temps de réponse à 2%.

premier depassement =30.1 erreur statique = 0% temps reponse= 200s



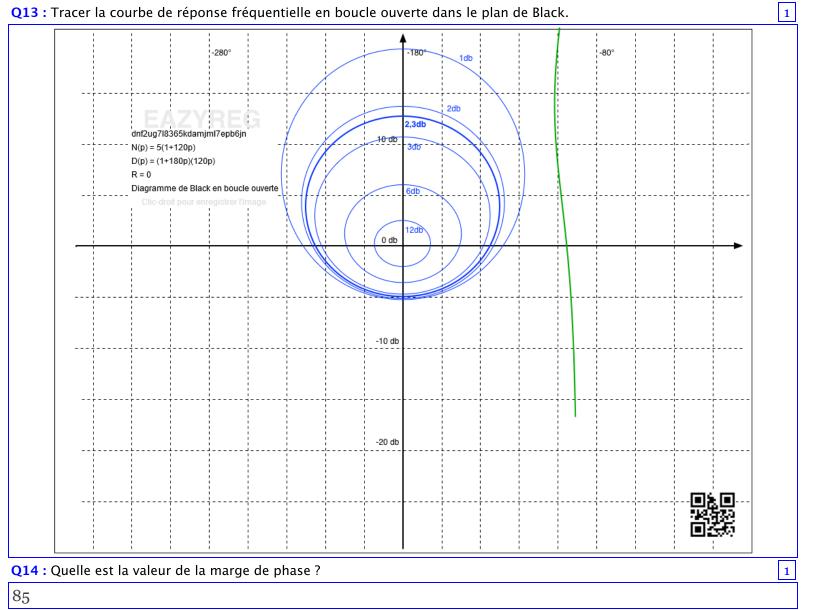
Pour l'essai 3 :

Q11: Tracer la courbe de réponse indicielle en boucle fermée. (Enregistrer l'image sur votre ordinateur avec un clic droit, puis insérer là dans votre compte rendu).



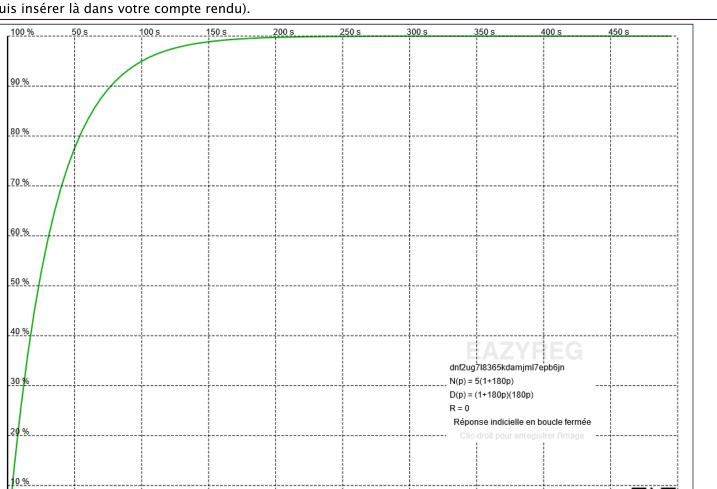
Q12: Relever la valeur du premier dépassement, l'erreur statique et le temps de réponse à 2%.

premier depassement =3.6 erreur statique = 0% temps reponse= 260s



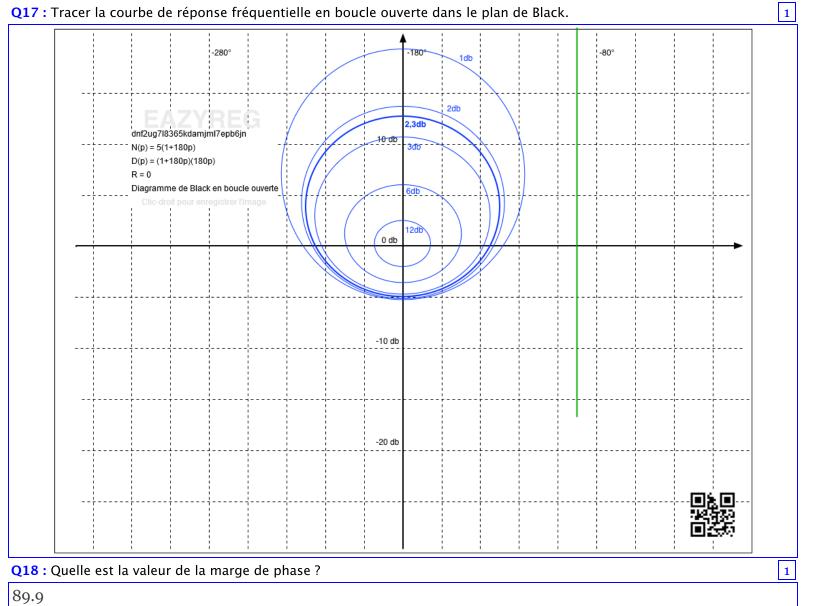
Pour l'essai 4 :

Q15 : Tracer la courbe de réponse indicielle en boucle fermée. (Enregistrer l'image sur votre ordinateur avec un clic droit, puis insérer là dans votre compte rendu).



Q16: Relever la valeur du premier dépassement, l'erreur statique et le temps de réponse à 2%.

premier depassement =0 erreur statique = 0% temps reponse= 135s



Q19 : Comparer les réponses et en déduire l'influence de l'action intégrale sur la précision, la stabilité et le temps de réponse à $\pm 2\%$ du système.	1
plus ti augmente plus la précision le stabilité augmente et le temps de reponse	
Q20 : Comparer les courbes sur le plan de Black et en déduire l'influence de l'action intégrale l'allure de la courbe.	1
plus ti est grand plus la courbe aura une tendance verticale pour devenir une droite	