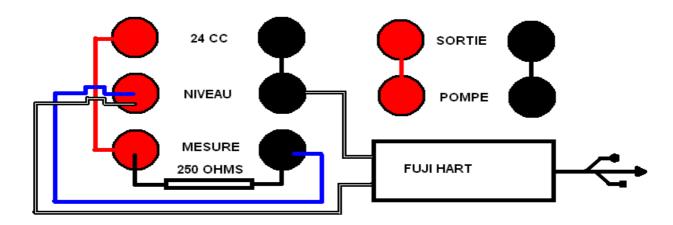
	<u>TP4 Niveau DR - Vernhet Fabri</u>			A B C D N			
) Note
I.	Réglage du transmetteur de niveau						
-	Proposer un câblage électrique permettant le fonctionnement de la boucle de régulation et la communication avec un	1	Α				1
_	modem Hart. On rappelle qu'une résistance de 250 Ω est branchée en parallèle sur l'entrée mesure du régulateur.	1	_^				1
2	Valider le fonctionnement de la communication avec le transmetteur. On fournira une copie d'écran des réglages du transmetteur.	1	Α				1
		1	 	+	+	+	+ +
3	Procéder au réglage du transmetteur pour qu'il affiche la mesure du niveau dans le réservoir supérieur. On détaillera la procédure utilisée.	2	В	Ш			1,5
4	Tracer la caractéristique de votre transmetteur de niveau (mesure en % en fonction du niveau réel en %, au moins 5 mesures).	1	С				0,35 Pas possible d'après la question précédente.
II.	Régulation de niveau						
1	Régler les vannes manuelles afin d'avoir un niveau de 50% pour une commande de 50%. Ne plus toucher ces vannes par la suite.	1	С				0,35
2	Relever la réponse indicielle du procédé pour une commande variant de 50% à 60%.	1	D				0,05
- 3	Déduire de la courbe précédente le sens d'action du procédé. On fera un raisonnement complet.	1	Α				1
4	Déterminer le modèle de Broïda de votre procédé. On fera apparaitre toutes les constructions nécessaires et on utilisera la méthode simple.	3	С				1,05 Vous confondez consigne et commande.
į	Á l'aide du simulateur EasyReg, déterminer le gain A du correcteur PI (on prendra Ti = τ) afin d'obtenir un temps de réponse le plus court possible, sans dépassement.	1					0
(Relever le temps de réponse à ±5%, ainsi que l'erreur statique de la réponse théorique.	1					0
7	Programmer votre régulateur conformément au correcteur déterminé. On donnera les paramètres modifiés ainsi que leur valeur respective.	1					0
8	Relever la réponse à un échelon de consigne de 50% à 60%.	1					0
9	Relever le temps de réponse à ±5%, ainsi que l'erreur statique de la réponse réelle.	1		\sqcap			0
10	Comparer les temps de réponse théorique et réel et expliquer leur différence si il y a lieu.	1					0
III.	Alarme						
1	Donner les équations logiques de LR et LV en fonction de ≤80%, ≥80% et BP.	1					0
2	Proposer un schéma de câblage électrique des voyants LR et LV et de BP. On s'aidera de la documentation sur le régulateur.	1					0
3	Programmer le régulateur pour avoir un fonctionnement d'alarme correspondant au tableau ci-dessus. On donnera le nom et la valeur des paramètres modifiés.	1					0
			No	ote:	6,3	3/20	0

FABRI VERNHET

TP4 Niveau DR

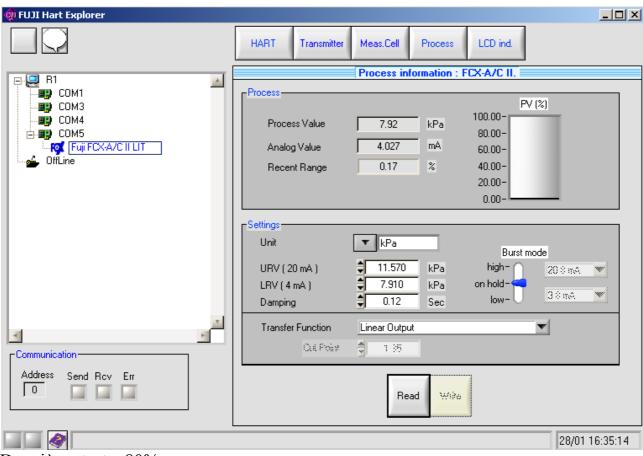
I. Réglage du transmetteur de niveau

<u>1:</u>

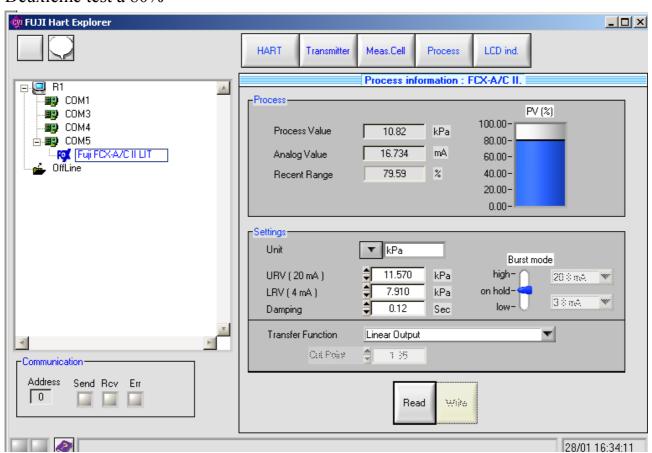


2: ∰ FUJI Hart Explorer HART Meas.Cell LCD ind. Transmitter Process Process information: FCX-A/C II. 🖃 💹 R1 -Process-E COM1 PV (%) ..**≣**В СОМЗ 100.00-**-⊞)** СОМ4 Process Value 11.54 kPa Ė∰ COM5 80.00-Fuji FCX-A/C II LIT 19.883 mΑ Analog Value 60.00og FUJI Hart Explorer Transmitter Meas.Cell LCD ind. Process Process information: FCX-A/C II. . -**■** COM1 -Process-PV (%) 🏢 сомз 100.00-■ COM4 Process Value 7.92 kPa d p COM5 80.00-Fuji FCX-A/C II LIT Analog Value 4.027 mΑ 60.00-. OffLine 0.17 % 40.00-Recent Range 20.00-0.00-Unit ▼ kPa Burst mode URV (20 mA) 11.570 kPa high-20 % m,4. 7.910 on hold-LRV (4 mA) kPa 3 8 mA W 0.12 Damping Sec Transfer Function Linear Output \blacksquare Cut Point 1 35 Communication-Address Send Rov Err 0 Wille Read 28/01 16:35:14

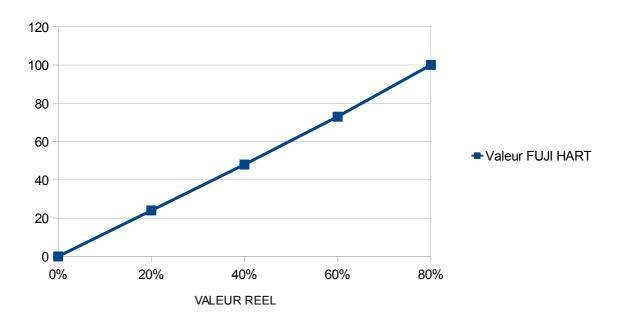
3 : Premier test a 0%



Deuxième test a 80%

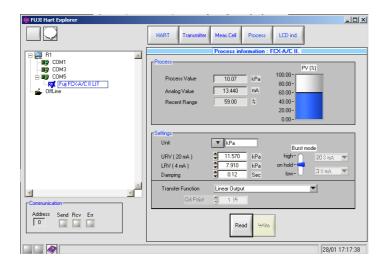


4:

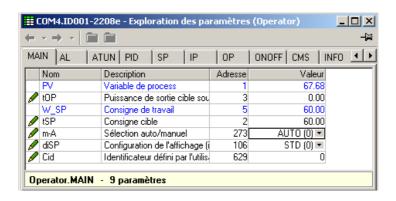


II. Régulation de niveau

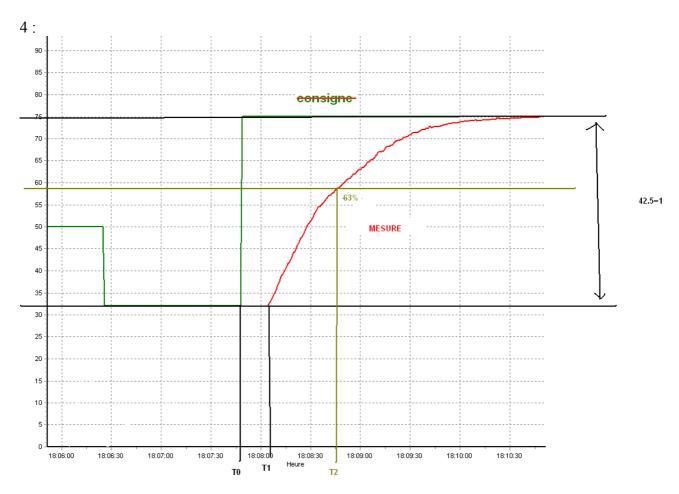
1:



2:



3 : En manuel on augmente la commande ce qui va augmenter le niveau d'eau dans le réservoir du haut nous avons donc une augmentation qui témoigne d'un procédé direct Le régulateur est donc inverse



Cela témoigne de la méthode de Broida stable On a un gain égale a 1 un retard T égal a 30 secondes la constant de temps est de 1 minutes 10 secondes

8: