



# 现代信号处理

---

电子工程系

张旭东

[zhangxd@tsinghua.edu.cn](mailto:zhangxd@tsinghua.edu.cn)



# 一点思考和讨论

---

- 学习和思考？ 质疑？
- 知识和兴趣？ 功利和趣味？
- 研究生阶段的学习？ 一门课程框架下的多样化学习？
- 从被动学习，到自主学习，到探求未知，研究生阶段必要的角色转变？



# 本课程要讨论的主要问题

## **(1) 对信号特性的了解**

随机信号（随机过程，时间序列－随机过程的一个实现）

信号模型→什么是信号模型？→模型参数估计

信号模型应用→现代谱估计：参数化谱估计

讨论信号模型及模型参数的估计问题，各种信号模型的作用

## **(2) 对统计意义下最优滤波器设计的研究**

平稳条件下：Wiener滤波器理论

非平稳条件下：Kalman滤波

非线性非高斯：贝叶斯滤波，粒子滤波

理论上的目标、实际算法可达到的最佳结果



### **(3) 对环境的自适应，有“学习能力”的滤波算法**

自适应均衡、波束形成、线性自适应滤波器、盲处理、  
与机器学习的密切关联

最优滤波和自适应滤波与机器学习中回归问题的联系

### **(4) 信号的统计分析方法**

现代谱估计方法，信号模型方法的应用，子空间方法  
更多信息的利用，挖掘（针对非高斯问题）

非线性、多谱：高阶量，循环平稳

信号的盲处理（隐变量方法/与非监督机器学习的联系）



## (5) 对时间-频率关系的适应性

信号的时间-频率联合分析，反映信号更丰富特性  
全局特性与局域特性，  
线性时频变换、小波变换，二次型时频变换

## (6) 信号结构知识利用：稀疏表示与压缩感知

信号的稀疏表示和恢复，  
压缩感知（CS）

## (7) 其它

（关联关系利用）图上信号处理（图网络GNN），  
非规则采样技术



# 教材

---

- 张旭东，现代信号分析和处理，2018年，清华大学出版社
  - （姐妹篇）张旭东、崔晓伟、王希勤，数字信号分析和处理（第二版），清华大学出版社，2020（本科用）

欢迎同学们把阅读教材时发现的错误，用电子邮件发给我！  
(指明页码、段、行或公式标号和疑似错误内容)  
[zhangxd@tsinghua.edu.cn](mailto:zhangxd@tsinghua.edu.cn)



## 部分参考书列表

---

1. **S. Haykin, Adaptive Filter theory, Prentice-Hall, Fouth Edition 2001** (电子工业出版社影印本和中文译本)
2. **S. V. Vaseghi, Advanced Digital Signal Processing and Noise Reduction, Willy, 2009**
3. **S.M. Kay, Fundamentals of Statistical Signal Processing: Estimation Theory, Prentice Hall PTR, 1993.** (有中文译本)
4. **S. Mallat, A Wavelet Tour of Signal Processing, Academic press, Third Edition 2009**
5. **Van Tree, Optimum Array Processing, Wiley, 2002** (有中文译本)
6. **J. G. Proakis, et al. Algorithms for Statistical Signal Processing, Prentice hall, 2002** (有中文译本)
7. **D. Simon, Optimal State Estimation, Wiley, 2006**
8. **S. Foucart, H. Rauhut, A Mathematical Introduction to Compressive Sensing, Springer, 2013**



## 主要杂志和会议文集

---

- IEEE Signal Processing Magazine
- IEEE Trans. On Signal Processing
- Signal Processing
- Proceedings of IEEE
- Proceedings of ICASSP, DSP





# 课程成绩

---

- 平时作业15%
- 2个Matlab作业60%（布置后2周内提交）
- 期末课程报告或测验25%（或包括5%出勤）



# 信号处理算法设计面向的几个主要因素

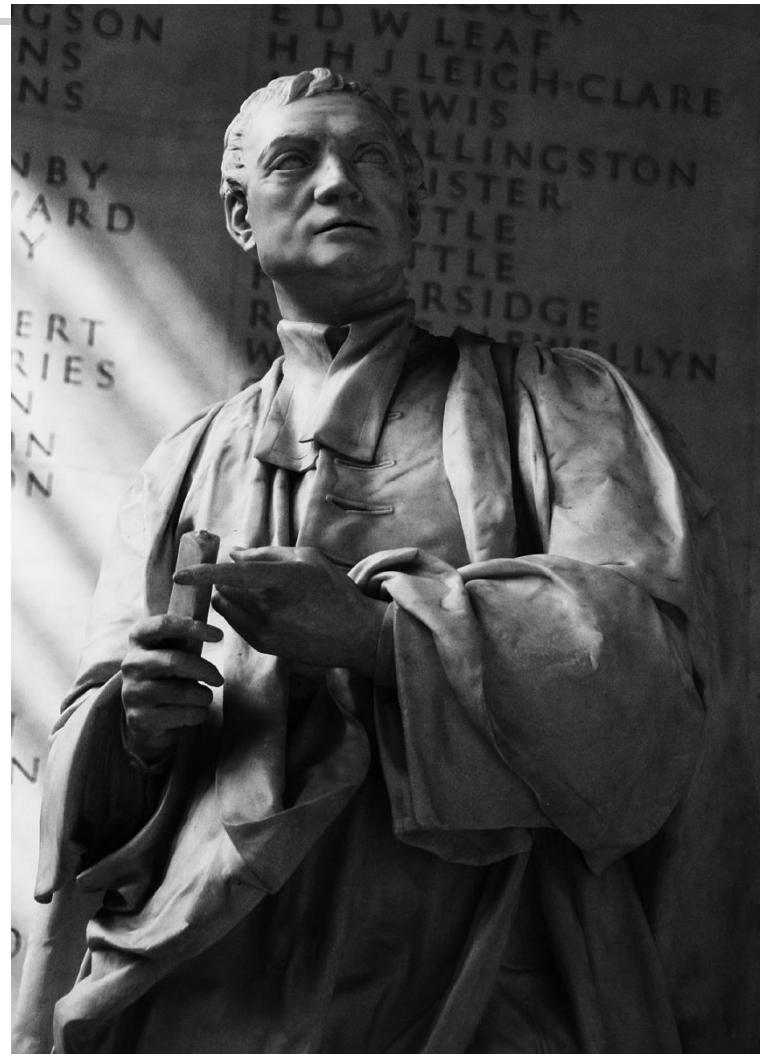
---

- 信噪比
  - 信噪比可能显式或隐式地影响信号处理方法的性能
- 先验知识
  - 雷达
  - 通信系统
  - 电子对抗
  - 对先验知识的利用：统计基础上的假设、学习过程
- 算法复杂性与性能要求的匹配性(问题的适宜性)
  - Occam剃刀原理：除非必要，“实体”不应该随便增加，或：设计者不应该选用比“必要”更加复杂的系统。
- 学术研究和工程应用中的信号处理角色

自然和自然律隐没在黑暗中；  
神说，让牛顿去吧！万物遂成光明  
——浦柏

# 建立了系统的科学方法的巨人牛顿

- 艾萨克·牛顿爵士，1643年~1727年（维基百科对他的定义是：英格兰物理学家、数学家、天文学家、自然哲学家和炼金术士）；
- 1687年发表《自然哲学的数学原理》；其他物理学上的贡献；
- 与莱布尼茨分享发展了“微积分学”的荣誉；
- 证明了广义二项式定理，提出了“牛顿法”以趋近函数的零点，并对幂级数的研究作出了贡献。



# 随机信号处理与贝叶斯

Thomas Bayes, 贝叶斯(1702-1763), 英国数学家.

贝叶斯决策理论方法 (1763) 是统计模型决策中的一个基本方法, 其基本思想是:

- 1、已知条件概率密度参数表达式和先验概率;
- 2、利用贝叶斯公式转换成后验概率;
- 3、根据后验概率大小进行决策分类。



# 随机信号处理与高斯 (Carl Friedrich Gauss)

正态分布（高斯分布）  
最小二乘LS  
FFT, ...



Born: April 30, 1777,  
Brunswick, Germany  
Died: February 23, 1855,  
Göttingen, Germany

A scientific biographers wrote in *Nature* (128 [1931], 341): "He was not really a physicist in the sense of searching for new phenomena, but rather always a mathematician who attempted to formulate in exact mathematical terms the experimental results obtained by others."



# 傅里叶

Baron Jean-Baptiste-Joseph Fourier  
(1768-1830)

\*1807年12月21日，傅里叶提交了一篇关于热学原理的论文，其中，揭示了：在一个有限区间上任意不规则图形所定义的一个任意函数（连续或具有不连续点）总是能够表示为正弦信号的和，这被后来称为傅里叶级数。

\*5位法国数学家组成的评审委员会，评审这篇论文，其中包括拉格朗日，拉普拉斯、勒让德等，最后以拉格朗日的激烈反对，而未能发表。

\*15年后（1823年），傅里叶在其努力失败后，以“热的解析理论”的书的形式发表了他的成果。

\*一些现在被广泛接受的方法，在历史上被不理解，甚至被认为是荒谬的例子，在科学史上很多，科学的进步之路，有时候需要打破权威，持之以恒地坚持。



## N. Wiener与信号处理的统计学方法

- Norbert Wiener, 1894-1964)
- 1942年发表了在统计准则下对时间序列进行外推/滤波和预测的维纳滤波理论
- 1948年, 出版《控制论》
- 在纯数学里的许多贡献





# **Kalman**

**1930-2016 (July 3)**

## **Rudolf Emil Kalman**

- Born 1930 in Hungary
- BS and MS from MIT
- PhD 1957 from Columbia
- Filter developed in 1960-61







# 随机信号处理/信号处理的统计方法

---

- 尽管从贝叶斯和高斯等的工作中，找到了信号统计处理的一些基本思想，作为研究领域，随机信号处理是一个“现代的科学分支”，并从现代统计学中吸收重要思想；
- Wiener滤波理论，对于推动信号处理的统计方法的发展，有显著的作用，（李郁荣对于Wiener滤波理论在电子工程的应用有实质贡献）；
- 二次世界大战后，雷达，通信，航空和地震勘探等的需求，推动了信号处理统计方法理论上的快速发展，大规模数字计算技术的飞跃，又为应用提供了支持，两者的推动，使该领域自50年代以来，一直非常活跃，至今，新的问题不断被提出。

# 一些进展中的课题

盲信号处理 (无监督学习)

序列贝叶斯估计、粒子滤波

空时信号处理

压缩传感和信号的稀疏化表示理论

图上信号采样、重构和处理

等等

## 与信号处理紧密关联的领域

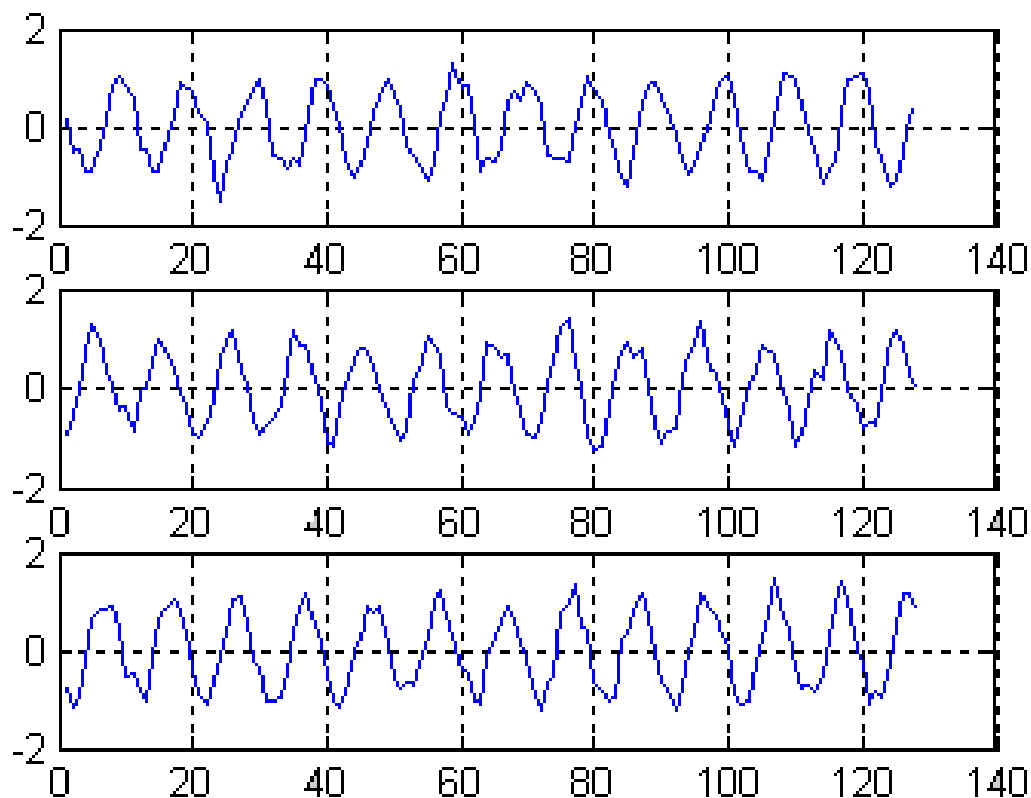
应用统计学

机器学习 (机器智能, 大数据等)

模式识别

等等

## 1.1 随机信号基础



信号本质上均是随机的，但将信号作为随机信号处理，还是做为确定信号处理，与我们的应用目标和我们的先验知识有关，一般地，我们总是选择对应用有利的处理方式。

例：被噪声干扰的初相位是随机值的正弦波



# 1. 随机过程(信号)复习

---

- 随机信号  $\{x(n, \xi)\}$  简记为  $x(n)$

- 均值

$$\mu(n) = E[x(n)] = \int xp(x, n)dx$$

- 自相关  $r(n_1, n_2) = E[x(n_1)x^*(n_2)] =$

$$= \iint x_{n_1}x_{n_2}p(x_{n_1}, x_{n_2}, n_1, n_2)dx_{n_1}dx_{n_2}$$

- 自协方差函数

$$\begin{aligned} c(n_1, n_2) &= E[(x(n_1) - \mu(n_1))(x(n_2) - \mu(n_2))^*] \\ &= r(n_1, n_2) - \mu(n_1)\mu^*(n_2) \end{aligned}$$



## 平稳随机过程:

联合概率密度函数与起始时间无关

---

宽平稳 (二阶)

$$\mu(n) = \mu$$

$$r(n, n-k) = r(n_1, n_2) = r(n_1 - n_2) = r(k)$$

宽平稳和严格平稳  
的关系?

相关函数的性质

$$r(0) \geq |r(k)|$$

$$r(-k) = r^*(k)$$

$$\sum_i \sum_j a_i a_j^* r(i-j) \geq 0 \quad \text{半正定性}$$



---

互相关

$$r_{xy}(n_1, n_2) = E[x(n_1)y^*(n_2)]$$

联合宽平稳有  $r_{xy}(k) = E[x(n)y^*(n-k)]$



# 相关性质

---

相关度量  $E[x(n)y^*(m)]$

不相关  $E[x(n)y^*(m)] = E[x(n)]E[y^*(m)]$

正交  $E[x(n)y^*(m)] = 0$

等价性 零均值条件下，不相关就一定是正交



## 例 设有两个测量信号（实、零均值）

---

$$x(n) = s(n) + n_1(n), \quad y(n) = As(n - K) + n_2(n)$$

解：噪声互不相关，噪声与信号分量互不相关

$$\begin{aligned} r_{yx}(k) &= E\{x(n)y(n+k)\} = \\ &= E\{[s(n) + n_1(n)][As(n - K + k) + n_2(n + k)]\} = \\ &= Ar_s(k - K) + r_{sn_2}(k) + Ar_{sn_1}(k - K) + r_{n_1n_2}(k) = \\ &= Ar_s(k - K) \end{aligned}$$

可见互相关的最大值发生在  $k = K$  处，测量了延迟





## 1.2 自相关矩阵

---

定义：设M维信号向量用  $\mathbf{x}$  表示，

随机信号的自相关矩阵定义为信号向量外积的期望值，即

$$\mathbf{R} = E[\mathbf{x}\mathbf{x}^H]$$

这是一个  $M \times M$  方阵。

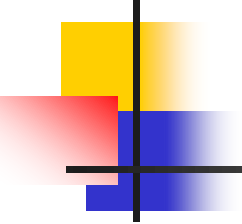
自协方差矩阵

$$\mathbf{C} = E[(\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_x)(\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_x)^H]$$

互相关矩阵、互协方差矩阵的定义类似，不再保证是方阵，自行练习

$$\mathbf{R}_{xy}, \mathbf{C}_{xy}$$

## 自相关矩阵的一种常用形式

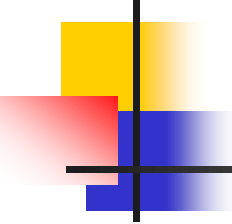

$$\mathbf{x}(n) = [x(n), x(n-1), \dots, x(n-M+1)]^T$$

$$\mathbf{R} = E[\mathbf{x}(n)\mathbf{x}^H(n)] =$$

$$= \begin{bmatrix} E[x(n)x^*(n)] & E[x(n)x^*(n-1)] & \dots & E[x(n)x^*(n-M+1)] \\ E[x(n-1)x^*(n)] & E[x(n-1)x^*(n-1)] & \dots & E[x(n-1)x^*(n-M+1)] \\ \vdots & \ddots & \dots & \\ E[x(n-M+1)x^*(n)] & E[x(n-M+1)x^*(n-1)] & \dots & E[x(n-M+1)x^*(n-M+1)] \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} r(0), & r(1), & \dots, & r(M-1) \\ r(-1), & r(0), & \dots, & r(M-2) \\ \vdots & & \dots & \\ r(-M+1), & r(-M+2), & \dots; & r(0) \end{bmatrix}$$

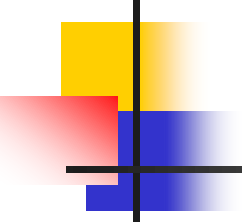
## 自相关矩阵的第二种常用形式


$$\mathbf{x}(n) = [x(n), x(n+1), \dots, x(n+M-1)]^T$$

---

$$\mathbf{R} = E[\mathbf{x}\mathbf{x}^H]$$

$$\mathbf{R} = \begin{bmatrix} r(0), & r(-1), & r(-2), & \dots & r(-M+1), \\ r(1), & r(0), & r(-1), & \dots & r(-M+2) \\ \dots & \dots & & & \\ r(M-1), & r(M-2), & \dots & \dots & r(0) \end{bmatrix}$$



## 自相关矩阵的几个性质

---

$$\mathbf{R}^H = \mathbf{R}$$

$$\text{Toeplitz矩阵} \quad [\mathbf{R}]_{ij} = r(j-i)$$

$$\text{半正定: 对任意 } \mathbf{x} \neq 0 \quad \mathbf{x}^H \mathbf{R} \mathbf{x} \geq 0$$

一般情况下,  $\mathbf{R}$ 是正定的, 只有当观察矢量是由 $K$ 个正弦组成, 且

$K \leq M$  是例外的



# 自相关矩阵的特征分解

---

自相关矩阵的特征值总是大于或等于零

不同的两个特征值对应的特征矢量是正交的

令:  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_M$      $\mathbf{Q} = [\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, \dots, \mathbf{q}_M]$

则:  $\mathbf{R} = \mathbf{Q}\mathbf{\Lambda}\mathbf{Q}^H = \sum_{i=1}^M \lambda_i \mathbf{q}_i \mathbf{q}_i^H$

$$\mathbf{I} = \mathbf{Q}\mathbf{Q}^H = \sum_{i=1}^M \mathbf{q}_i \mathbf{q}_i^H$$



## 增广性质

$$\mathbf{R}_{M+1} = \left[ \begin{array}{c|c} r(0) & \mathbf{r}^H \\ \hline \mathbf{r} & \mathbf{R}_M \end{array} \right]$$
$$\mathbf{R}_{M+1} = \left[ \begin{array}{c|c} \mathbf{R}_M & \mathbf{r}^{B*} \\ \hline \mathbf{r}^{BT} & r(0) \end{array} \right]$$

高1阶自相关矩阵  
必包含一个完整的  
低1阶的自相关阵。  
反之，由低1阶自相  
关阵，按一定方式  
可增广出高1阶自相  
关阵

$$\mathbf{r} = [r(-1), r(-2), \dots, r(-M)]^T$$

$$\mathbf{r}^B = [r(-M), r(-M+1), \dots, r(-1)]^T$$



## 1.3 常见信号实例

---

正弦波加噪声:

$$x(n) = \alpha e^{j(\omega_0 n + \varphi)} + v(n)$$

噪声与正弦波是统计独立的，噪声是白噪声

$$r_v(k) = \sigma_v^2 \delta(k)$$

$x(n)$  的自相关函数为

$$\begin{aligned} r(k) = E[x(n)x^*(n-k)] &= \begin{cases} |\alpha|^2 + \sigma_v^2 & k = 0 \\ |\alpha|^2 \exp(j\omega_0 k) & k \neq 0 \end{cases} \\ &= |\alpha|^2 \exp(j\omega_0 k) + \sigma_v^2 \delta(k) \end{aligned}$$



---

由正弦波加噪声构成的信号矢量

$$\mathbf{x} = [x(0), x(1), \cdots, x(M-1)]^T$$

$M \times M$ 的自相关矩阵 $\mathbf{R}$

$$\mathbf{R} = |\alpha|^2 \mathbf{e}_0 \mathbf{e}_0^H + \sigma_V^2 \mathbf{I}$$

其中

$$\mathbf{e}_0 = [1, e^{j\omega_0}, \cdots, e^{j(M-1)\omega_0}]^T$$





# 实高斯过程

---

实高斯过程的一些结果：M 维实高斯分布，均值不为零的一般情况：↵

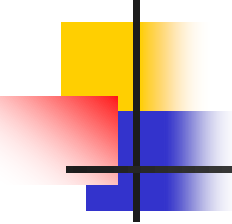
$$p_{\mathbf{x}}(\mathbf{x}, n) = \frac{1}{(2\pi)^{M/2} \det^{1/2}(\mathbf{C}_{xx})} \exp\left(-\frac{1}{2}(\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_x)^T \mathbf{C}_{xx}^{-1}(\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_x)\right) = N(\mathbf{x} | \boldsymbol{\mu}_x, \mathbf{C}_{xx})$$

均值为零时，以自相关  $R$  代协方差  $C$ ，并令相应均值项为零。↵

矩分解公式：（零均值情况）↵

$$E\{x_1 x_2 x_3\} = 0$$

$$E\{x_1 x_2 x_3 x_4\} = E\{x_1 x_2\}E\{x_3 x_4\} + E\{x_1 x_3\}E\{x_2 x_4\} + E\{x_1 x_4\}E\{x_2 x_3\} \quad \leftarrow$$



# 联合高斯分布的边际分布 和条件分布

---

前提条件

$$\mathbf{z} = \begin{bmatrix} \mathbf{x} \\ \mathbf{y} \end{bmatrix}^T \quad (1.3.14)$$

$$\mathbf{C}_{zz} = \begin{bmatrix} \mathbf{C}_{xx} & \mathbf{C}_{xy} \\ \mathbf{C}_{yx} & \mathbf{C}_{yy} \end{bmatrix}$$

$$\boldsymbol{\mu}_z = \begin{bmatrix} \boldsymbol{\mu}_x \\ \boldsymbol{\mu}_y \end{bmatrix}$$

$$N(\mathbf{z} | \boldsymbol{\mu}_z, \mathbf{C}_{zz})$$

**定理 1.3.2**, 若  $\mathbf{z} \sim N(\mathbf{z}|\boldsymbol{\mu}_{\mathbf{z}}, \mathbf{C}_{\mathbf{zz}})$ , 且  $\mathbf{z}$  由式 (1.3.14) 所示, 则  $\mathbf{z}$  中部分向量  $\mathbf{x}$  仍服从高斯分布, 且其概率密度函数为:  $\mathbf{x} \sim N(\mathbf{x}|\boldsymbol{\mu}_{\mathbf{x}}, \mathbf{C}_{\mathbf{xx}})$ 。

**定理 1.3.3**, 若  $\mathbf{z} \sim N(\mathbf{z}|\boldsymbol{\mu}_{\mathbf{z}}, \mathbf{C}_{\mathbf{zz}})$ , 且  $\mathbf{z}$  由式 (1.3.14) 所示, 则条件概率密度函数  $p(\mathbf{x}|\mathbf{y})$  仍是高斯的, 且可写为

$$p(\mathbf{x}|\mathbf{y}) = N(\mathbf{x}|\boldsymbol{\mu}_{\mathbf{x}|\mathbf{y}}, \mathbf{C}_{\mathbf{x}|\mathbf{y}}) \tag{1.3.17}$$

其中

$$\boldsymbol{\mu}_{\mathbf{x}|\mathbf{y}} = \boldsymbol{\mu}_{\mathbf{x}} + \mathbf{C}_{\mathbf{xy}} \mathbf{C}_{\mathbf{yy}}^{-1} (\mathbf{y} - \boldsymbol{\mu}_{\mathbf{y}}) \tag{1.3.18}$$

$$\mathbf{C}_{\mathbf{x}|\mathbf{y}} = \mathbf{C}_{\mathbf{xx}} - \mathbf{C}_{\mathbf{xy}} \mathbf{C}_{\mathbf{yy}}^{-1} \mathbf{C}_{\mathbf{yx}} \tag{1.3.19}$$



## 1.4 功率谱密度

---


复功率谱  $\tilde{S}(z) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} r(k)z^{-k}$

功率谱  $S(\omega) = \tilde{S}(e^{j\omega}) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} r(k)e^{-j\omega k}$

$$S(f) = \tilde{S}(e^{j2\pi f}) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} r(k)e^{-j2\pi f k}$$

反变换  $r(k) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} S(\omega)e^{j\omega k} d\omega$

维纳——辛钦定理 (**Wiener-Khinchin Theorem**)



例 1: 白噪声的相关函数为:  $r(k) = \sigma_v^2 \delta(k)$  | 功率谱密度 PSD:  $S(\omega) = \sigma_v^2$

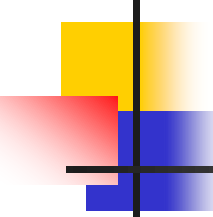
---

例 2. 单个复正弦加噪声的信号为  $x(n) = \alpha \cdot e^{j(\omega_0 n + \varphi)} + v(n)$ , 它的自相关序列为

$$r(k) = \begin{cases} |\alpha|^2 + \sigma_v^2 & k = 0 \\ |\alpha|^2 \exp(j\omega_0 k) & k \neq 0 \end{cases} = |\alpha|^2 \exp(j\omega_0 k) + \sigma_v^2 \delta(k)$$

对自相关序列做 DTFT, 考虑到  $\exp(j\omega_0 k)$  的 DTFT 是冲击函数[Oppenheim,1999], PSD 为

$$S(\omega) = \sigma_v^2 + 2\pi |\alpha|^2 \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(\omega - \omega_0 - 2\pi k)$$



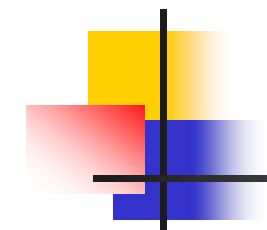
例 3 设一个随机信号的自相关函数为  $r(k) = c \cdot a^{|k|}$ ，求它的 PSD。

为方便，先求复 PSD，

$$\begin{aligned}\tilde{S}(z) &= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} c \cdot a^{|k|} z^{-k} = \sum_{k=0}^{+\infty} c \cdot a^k z^{-k} + \sum_{k=-\infty}^{-1} c \cdot a^{-k} z^{-k} = \\ &= \sum_{k=0}^{+\infty} c \cdot a^k z^{-k} + \sum_{k=1}^{+\infty} c \cdot a^k z^k = \frac{c}{1 - az^{-1}} + \frac{caz}{1 - az} = \\ &= \frac{c(1 - a^2)}{1 + a^2 - a(z + z^{-1})} \quad |a| < |z| < |1/a|\end{aligned}$$

当  $|a| < 1$  时，复 PSD 收敛域包含单位圆，PSD 为

$$S(\omega) = \tilde{S}(z) \Big|_{z=e^{j\omega}} = \frac{c(1 - a^2)}{1 + a^2 - 2a \cos \omega}$$



功率谱密度的几个性质：

- (1) 正实性，对所有平稳随机信号和所有  $\omega$ ， $S(\omega)$  是实函数，且  $S(\omega) \geq 0$
- (2) 周期性， $S(\omega)$  是以  $2\pi$  为周期的周期函数， $S(\omega) = S(\omega + 2\pi k)$ 。
- (3) 对于实信号， $r(k)$  是实对称序列，功率谱密度公式也可以简化为。

$$S(\omega) = r(0) + 2 \sum_{k=1}^{+\infty} r(k) \cos(k\omega)。$$

功率谱密度满足对称关系， $S(\omega) = S(-\omega) = S(2\pi - \omega)$ ， $|\omega| \leq \pi$ 。



## 1.4.2 随机信号通过线性系统

输入和输出的互相关及输出的自相关序列为:

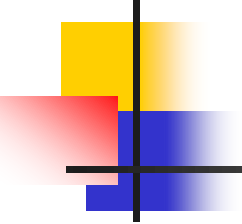
$$r_{xy}(k) = h^*(-k) * r_x(k) = \sum_{l=-\infty}^{+\infty} h(-l)r_x(k-l)$$

$$r_{yx}(k) = h(k) * r_x(k) = \sum_{l=-\infty}^{+\infty} h^*(l)r_x(k-l)$$

$$r_y(k) = h^*(-k) * h(k) * r_x(k)$$

$$= \sum_{i=-\infty}^{+\infty} h(i-k) \sum_{l=-\infty}^{+\infty} h^*(l)r_x(i-l)$$





---

复功率谱关系  $S_y(z) = H(z)H^*\left(\frac{1}{z^*}\right)S_x(z)$

功率谱密度关系  $S_y(\omega) = |H(e^{j\omega})|^2 S_x(\omega)$

若输入是白噪声，方差为  $\sigma_v^2$ ，则

$$S_y(\omega) = |H(e^{j\omega})|^2 \sigma_v^2$$



### 1.4.3 连续信号与离散信号功率谱的关系


随机信号采样定理：一个随机过程  $x_a(t)$ ，如果它的功率谱密度是带限的，即

$$S_a(\Omega) = 0, \quad \text{对 } |\Omega| > B$$

如果以周期  $T_s \leq \pi / B$  对  $x_a(t)$  进行采样，由采样信号重构的随机过程为

$$\hat{x}_a(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_a(nT_s) \frac{\sin B(t - nT_s)}{B(t - nT_s)}$$

在均方意义上  $x_a(t)$  等于  $\hat{x}_a(t)$ ，即  $E\{|x_a(t) - \hat{x}_a(t)|^2\} = 0$



$$r(k) = r(n_1 - n_2) = r_a(n_1 T_s - n_2 T_s)$$

自相关关系  $= r_a(t_1 - t_2) \Big|_{t_1 - t_2 = n_1 T_s - n_2 T_s} = r_a(\tau) \Big|_{\tau = k T_s}$

离散域功率谱和连续域功率谱之间满足[Oppenheim,1999],

$$S(\omega) = \frac{1}{T_s} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} S_a\left(\frac{\omega}{T_s} - \frac{2\pi}{T_s} k\right)$$

在满足采样定理时户  $S(\omega) = \frac{1}{T_s} S_a\left(\frac{\omega}{T_s}\right), \quad |\omega| \leq \pi$

或  $S_a(\Omega) = T_s S(T_s \Omega), \quad |\Omega| \leq \pi / T_s$

在连续域和离散域的频率之间存在一个转换关系，即

$$\Omega = \omega / T_s$$



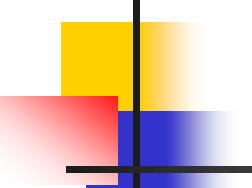
## 1.5 随机信号模型

---

有理传递函数模型

$$x(n) = -\sum_{k=1}^P a^{*}(k)x(n-k) + \sum_{k=0}^q b^{*}(k)v(n-k)$$

称做ARMA模型：自回归滑动平均模型



## 谱分解定理

定义：一个平稳随机信号如果满足 Paley—Wiener 条件，称它是规则的，Paley—Wiener

条件是  $\int_{-\pi}^{\pi} |\ln S(\omega)| d\omega < \infty$ 。

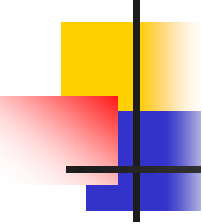
如果一个随机信号的功率谱是连续的，不取零值，也没有离散谱（冲激函数），那么，该随机信号必然是满足 Paley—Wiener 条件的。

定理：一个平稳随机信号如果是规则的，它的复功率谱和功率谱必然可以分解为

$$\tilde{S}(z) = \sigma^2 Q(z) \cdot Q^*(1/z^*) \quad S(\omega) = |Q(e^{j\omega})|^2 \sigma^2$$

这里  $Q(z)$  是最小相位系统。

# 有理函数模型的复频域表示



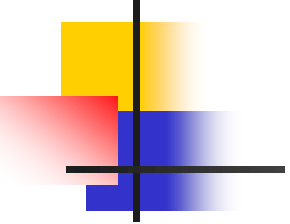
对于如上结构，系统传输函数为  $H(z) = \frac{B(z)}{A(z)}$ 。

其中， $B(z) = \sum_{k=0}^q b^*(k)z^{-k}$  为前馈支路。

$A(z) = \sum_{k=0}^p a^*(k)z^{-k}$  为反馈支路，并令  $a(0)=1$ 。

$x(n)$ 的输出自相关序列  $r_x(n)$  的 Z 变换为：

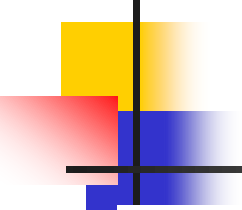
$$S_{ARMA}(z) = H(z)H^*\left(\frac{1}{z^*}\right)S_v(z) = \frac{B(z)B^*\left(\frac{1}{z^*}\right)}{A(z)A^*\left(\frac{1}{z^*}\right)}S_v(z)$$



沿单位圆取  $z = e^{j\omega}$  得到  $x(n)$  的 PSD 为：

$$S_{ARMA}(\omega) = \left| \frac{B(e^{j\omega})}{A(e^{j\omega})} \right|^2 S_v(\omega) = \left| \frac{B(e^{j\omega})}{A(e^{j\omega})} \right|^2 \sigma_v^2$$
$$= \left| \frac{\sum_{k=0}^q b^*(k) e^{-j\omega k}}{\sum_{k=0}^P a^*(k) e^{-j\omega k}} \right|^2 \sigma_v^2$$

ARMA 模型，也称为极零点模型，并用 ARMA(p,q) 表示。



MA 模型（滑动平均）

令  $a[0] = 1, a[i] = 0, i \neq 0$  则  $x(n) = \sum_{k=0}^q b^*(k)v(n-k)$

该过程称为 q 阶 MA(q) 过程，并且

$$S_{MA}(\omega) = \sigma_v^2 |B(e^{j\omega})|^2$$

该模型也称为全零点模型





## AR 模型（自回归）

令  $b(0) = 1$ ,  $b(i) = 0$ ,  $i \neq 0$ , 则  $x(n) = -\sum_{k=1}^p a^*(k)x(n-k) + v(n)$

AR(P)也称为全极点模型, PSD 为:

$$S_{AR}(\omega) = \frac{\sigma_v^2}{|A(e^{j\omega})|^2} = \frac{\sigma_v^2}{\left| \sum_{k=0}^p a^*(k)e^{-j\omega k} \right|^2}$$



例：AR(1)分析.

---

$$A(z) = 1 + a * [1]z^{-1}$$

设  $a[1]$  为实数  $|a(1)| < 1$

$$S_x(z) = \sigma^2 \frac{1}{A(z)A^*\left(\frac{1}{z^*}\right)} = \frac{\sigma^2}{(1 + a(1)z^{-1})(1 + a(1)z)}$$

两个极点：  $z_1 = -a(1)$      $z_2 = -\frac{1}{a(1)}$

收敛域：  $|a(1)| < |z| < \frac{1}{|a(1)|}$



一个极点对应左序列，一个极点对应右序列

$$S_x(z) = \frac{\sigma^2}{1 - a^2(1)} \left( \frac{1}{1 + a(1)z^{-1}} - \frac{a(1)z}{1 + a(1)z} \right)$$

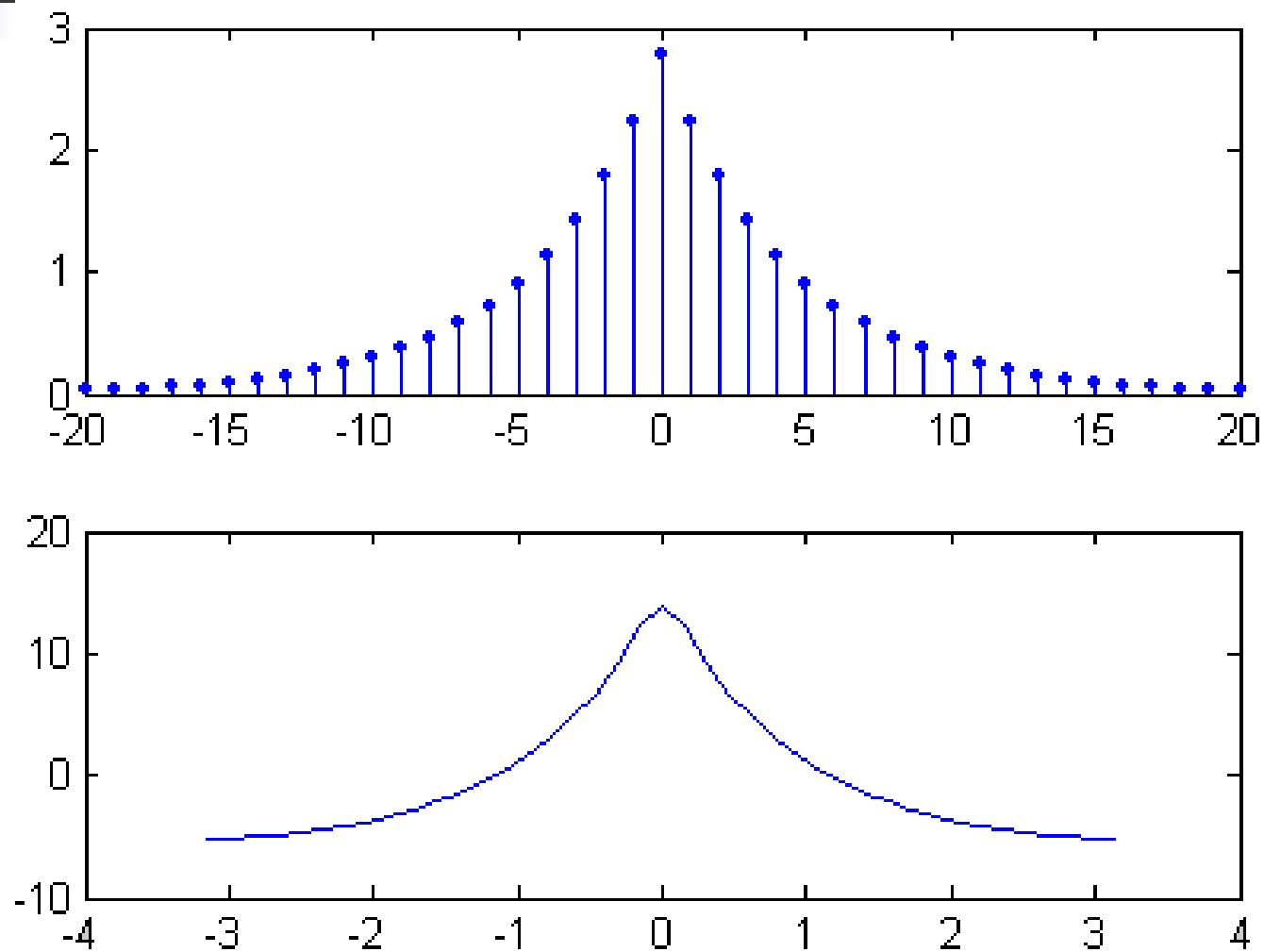
反变换得

$$r_x(k) = \frac{\sigma^2}{1 - a^2(1)} [(-a(1))^k u(k) + (-a(1))^{-k} u(-k - 1)]$$

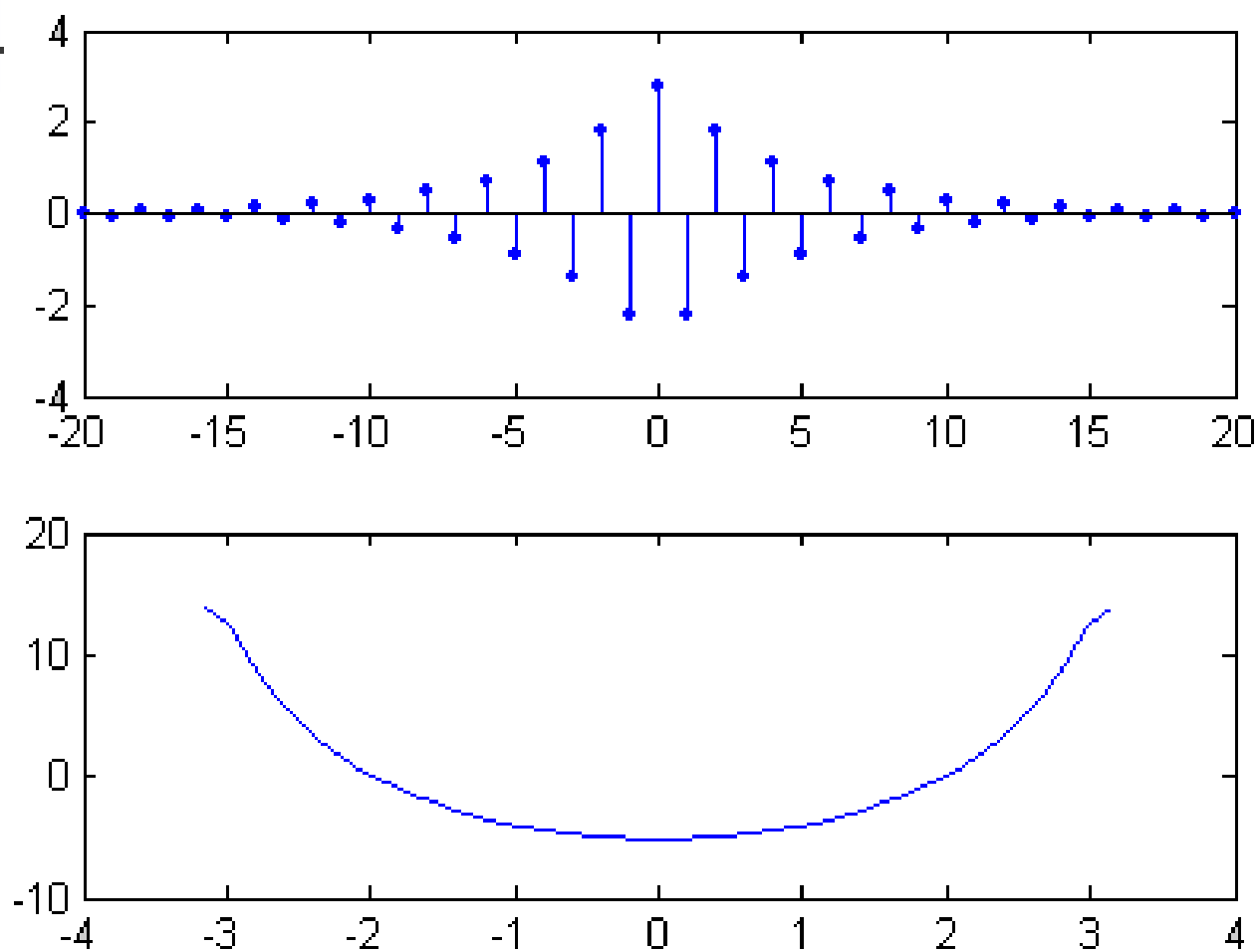
$$r_x(k) = \frac{\sigma^2}{1 - a^2(1)} (-a(1))^{|k|}$$

功率谱密度PSD: 
$$S(\omega) = \frac{\sigma^2}{|1 + a(1)e^{-j\omega}|^2}$$

a. 取 $a(1)=-0.8$ , 自相关序列和功率谱密度如图所示



b. 取 $a(1)=0.8$ , 自相关序列和功率谱密度





## 1.5.2 自相关与模型参数的关系： Yule-Walker方程

---

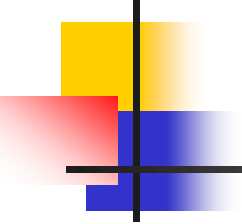
**AR过程**

重写差分方程为

$$\sum_{k=0}^p a_k^* x(n-k) = v(n)$$

两边同乘  $x^*(n-\ell)$  并取期望值

$$E\left[\sum_{k=0}^p a_k^* x(n-k)x^*(n-\ell)\right] = E[v(n)x^*(n-\ell)]$$



## 噪声 功率方程

---

$$\ell = 0 \text{ 时 } \sum_{k=0}^p a_k^* r^*(k) = E[v(n)v^*(n)]$$

$$\text{即 } \sigma_v^2 = \sum_{k=0}^p a_k r(k) \quad (1)$$

## 模型系数方程

$\ell > 0$  时,  $x(n - \ell)$  与  $v(n)$  不相关, 得

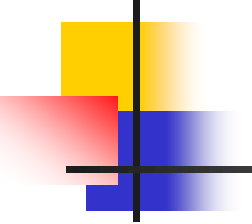
$$\sum_{k=0}^p a_k^* r(\ell - k) = 0$$

矩阵形式

$$\begin{pmatrix} r(0) & r(1) & \cdots & r(p-1) \\ r^*(1) & r(0) & \cdots & r(p-2) \\ \cdots & & & \\ r^*(p-1) & \cdots & \cdots & r(0) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_p \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} r^*(1) \\ r^*(2) \\ \vdots \\ r^*(p) \end{pmatrix} \quad (2)$$

$$\mathbf{R}\mathbf{a} = -\mathbf{r} \quad \text{Yule-Walker 方程}$$





(1)式和(2)式结合, 利用自相关矩阵的增广特性,  
得增广Yule-Walker 方程

---

$$\begin{pmatrix} r(0) & r(1), & \cdots & r(p-1) & r(p) \\ r^*(1), & r(0), & \cdots & r(p-2) & r(p-1) \\ \cdots & & & & \\ r^*(p), & \cdots & \cdots & r^*(1) & r(0) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sigma_v^2 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

若知模型阶P,  $P \times P$ 相关矩阵R, 由Yule-Walker方程, 可求得模型参数  
进而可以得到PSD

实际中, R是未知的, 我们只有一组观测值, 构成观测矢量, 由它估计 $r(k)$ 或直接估计模型参数。由随机过程的一组观测值估计它的有关参数, 这个问题是估计理论讨论的主要内容。



## 对于ARMA(p,q)模型

---

$$r_x(k) = \begin{cases} -\sum_{\ell=1}^p a(\ell)r_x(k-\ell) + \sum_{\ell=k}^q b(\ell)r_{xv}(k-\ell) & k = 0, 1, \dots, q \\ -\sum_{\ell=1}^p a(\ell)r_x(k-\ell) & k \geq q+1 \end{cases}$$



对于MA(q)模型

---

$$r_x(k) = \begin{cases} \sigma_v^2 \sum_{\ell=0}^{q-k} b^*(\ell) b(\ell+k) & k = 0, 1, \dots, q \\ 0 & k \geq q+1 \end{cases}$$



## 1.6 概率分布模型

---

正态分布模型（高斯分布）

$$N(\mathbf{x}|\mu, \mathbf{C}) = \frac{1}{(2\pi)^{M/2} \det^{1/2}(\mathbf{C})} \exp\left(-\frac{1}{2}(\mathbf{x} - \mu)^T \mathbf{C}^{-1}(\mathbf{x} - \mu)\right)$$

$\mu, \mathbf{C}$  可通过采集的样本进行估计（第二章）

其他：

超高斯，亚高斯

指数类，...

# 混合高斯分布模型

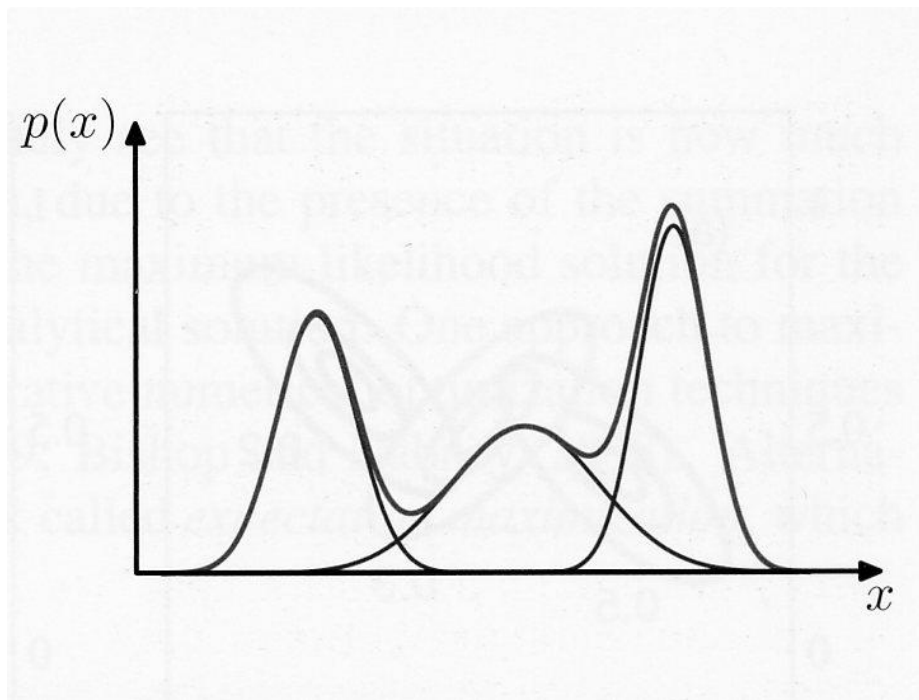
$$p(\mathbf{x}) = \sum_{k=1}^K \pi_k N(\mathbf{x} | \mu_k, \mathbf{C}_k)$$

且

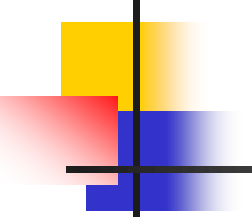
$$\sum_{k=1}^K \pi_k = 1$$

$$0 \leq \pi_k \leq 1$$

参数估计？



# 指数族分布


$$p(\mathbf{x}|\boldsymbol{\eta}) = h(\mathbf{x})g(\boldsymbol{\eta})\exp(\boldsymbol{\eta}^T\mathbf{u}(\mathbf{x}))$$

---

例：伯努力分布 (Bernoulli)

$$\begin{aligned} p(x|\mu) &= \mu^x(1-\mu)^{1-x} = \exp(x\ln\mu + (1-x)\ln(1-\mu)) \\ &= (1-\mu)\exp\left(x\ln\frac{\mu}{1-\mu}\right) = \frac{1}{1+\exp(\eta)}\exp(\eta x) \end{aligned}$$

相当于指数族

$$\eta = \ln\frac{\mu}{1-\mu}, \quad u(x) = x$$

$$h(x) = 1, \quad g(\eta) = \frac{1}{1+\exp(\eta)}$$

高斯分布等价于  
指数族自行练习！



## 附注1

---

- 在现代信号处理系统和通信系统仿真中，利用ARMA方法，产生规定功率谱性质的随机信号，是常用的方法之一。
- ARMA方法可以有效的产生具有规定功率谱的高斯随机信号，和瑞利随机信号。
- 用ARMA方法产生平稳随机信号，要丢弃初始的瞬态值，取进入稳态的序列。
- 也可同时规定任意谱与任意PDF的随机信号产生过程，例如可参考文献：
  - M. M. Sondhi, Bell system Technical Journal, Vol. 62, 1983, 679-700



## 附注2

---

- ARMA模型是“时间序列分析”中的重要组成部分。
- 时间序列分析是一个应用范围很广泛的学科，属于统计学中的一个分支，在信息科学和金融学中的应用尤为受到关注。
- 除ARMA模型外，还包括描述非平稳序列的ARIMA模型（1.6.5），以及各种非线性模型等。
- 参考文献
  - P.J.Brockwell, R. A. Davis, Time Series: Theory and Methods, Springer, 1991
  - Box G E et al Time Series Analysis: Forecasting and Control. Three Edition. New York: Pearson Education. 1994





## 附注3

---

- 用一定的数学形式描述一类信号的方式，都可以称为信号模型。用一种模型描述一类信号的过程，称为信号建模
  - 类1: 用概率密度函数描述信号，高斯分布，混合高斯模型等
  - 类2: 噪声中的典型特殊信号，噪声中的正弦信号，
  - 类3: 有理传输函数模型，ARMA
  - 类4: 非平稳差分方程模型，非线性模型
  - 类5: 基于状态转移的非平稳模型，HMM