

Advanced Fluid Mechanics

Homework 2

College of Engineering 2001111690 袁磊祺

November 8, 2020

1

已知来流速度为 U , 下载面速度分布为 $u(y)$, 单位长度物体受到的阻力为 \vec{D}

取一个静止的闭曲面, 上下水平延伸到无穷远, 左右竖直延伸到无穷远。因为是定常流动, 面内的总动量保持不变

$$\frac{\partial}{\partial t} \iiint \rho \vec{u} dV = - \oiint \rho \vec{u} u_n dS - \vec{D} - \oiint p \vec{n} dS = 0, \quad (1.1)$$

$$\vec{D} = - \oiint \rho \vec{u} u_n dS - \oiint p \vec{n} dS. \quad (1.2)$$

伯努利方程

$$p + \frac{\rho}{2} u^2 = p_\infty + \frac{\rho}{2} U^2. \quad (1.3)$$

所以

$$\begin{aligned} D &= - \oiint \rho \vec{u} u_n dS - \oiint p \vec{n} dS \\ &= - \int_{-\infty}^{\infty} \rho \vec{u} u_n dl - \int_{-\infty}^{\infty} p \vec{n} dl \\ &= - \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\rho}{2} (u^2 - U^2) dl + \int_{-\infty}^{\infty} \rho (u^2 - U^2) dl \\ &= - \frac{\rho}{2} \int_{-\infty}^{\infty} (U + u)(U - u) dl \\ &\approx - \rho \int_{-\infty}^{+\infty} U(U - u) dy. \end{aligned} \quad (1.4)$$

其中 ρ 是流体的密度, 这里用到了 $u \approx U$ 的近似.

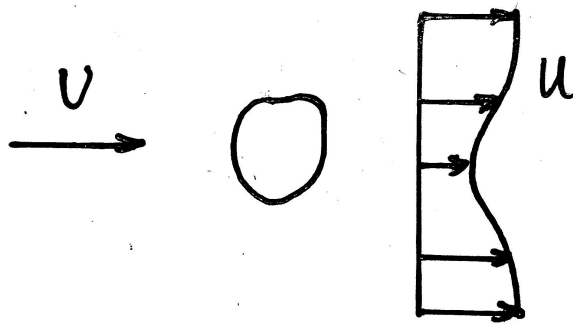


图 1.1. 二元风洞或水洞中测量钝体绕流尾流下游截面上速度分布

2

Assume the flow at a sufficiently larger fixed control surface Σ is irrotational, the pressure can be replaced by $-|\mathbf{u}|^2/2$ due to the Bernoulli integral:

$$\mathbf{F} = \rho \int_{\Sigma} \left(\frac{1}{2} |\mathbf{u}|^2 \mathbf{n} - \mathbf{u} \mathbf{u} \cdot \mathbf{n} \right) dS \quad (2.1)$$

Let $\mathbf{u} = \mathbf{U} + \mathbf{v}$ with \mathbf{v} being the disturbance velocity that approaches zero at infinity, such that

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} |\mathbf{u}|^2 n_i - u_i u_j n_j &= \frac{1}{2} |v|^2 n_i + U_j v_j n_i + \frac{1}{2} U^2 n_i \\ &\quad - v_i v_j n_j - U_i v_j n_j - v_i U_j n_j - U_i U_j n_j. \end{aligned} \quad (2.2)$$

For two-dimensional flow

$$\int_{\Sigma} \mathbf{n} \times \mathbf{v} dS = \int_V \boldsymbol{\omega} dV = \mathbf{e}_z \Gamma. \quad (2.3)$$

So,

$$\mathbf{F} = -\rho U \Gamma \mathbf{e}_y. \quad (2.4)$$

3

3.1 非零下界

速度分解为

$$\mathbf{u} = \nabla \phi + \nabla \times \Psi. \quad (3.1)$$

因为有不可压缩条件

$$\nabla \cdot \mathbf{u} = 0, \quad (3.2)$$

所以

$$\Delta\phi = 0. \quad (3.3)$$

计算拟涡能

$$\iiint \frac{1}{2} \omega^2 dV = \iiint \frac{1}{2} \nabla \times (\nabla \times \Psi) \cdot \nabla \times (\nabla \times \Psi) dV = \iiint \frac{1}{2} (\Delta \Psi) \cdot (\Delta \Psi) dV. \quad (3.4)$$

如果拟涡能等于 0, 则

$$\Delta \Psi = 0. \quad (3.5)$$

由式 (3.3) and (3.5) 解得的方程很可能无法边界条件, 所以拟涡能有一个非零下界.

3.2

旋转部件?

4

多连通区域并不影响泊松方程的求解, 所以 Helmholtz-Hodge 分解定理保持不变.

$$\mathbf{u} = \nabla\phi + \nabla \times \Psi, \quad (4.1)$$

$$\nabla \cdot \Psi = 0. \quad (4.2)$$

5

5.1 无界流场

在无界流场求解拉普拉斯方程

$$\Delta\phi = 0. \quad (5.1)$$

默认无穷远处速度都为 0, 否则流体的动能为无穷大, 无法讨论动能最小的问题.

取一个半径为 R 的球, 设边界条件为 $u_n = 0$, 则根据唯一解性质, 球内流场全部为 0. 任何一个有速度的流场的动能都会更大. 令 $R \rightarrow +\infty$, 则全空间流场都为 0, 比任何其它流场的动能都要小, 所以开尔文最小动能定理适用于无界流场.

5.2 多连通区域

首先多连通域并不影响式 (5.1) 求解的唯一性, 这个可以通过考察一个多连通物体的静电场来理解, 静电场必定是唯一的. 另外, 多连通并不影响高斯定理, 所以开尔文最小动能定理成立.

6

6.1 适用条件

设正交坐标系 $\{i, j, k\}$, k 为壁面外法向, 壁面法向速度都为 0, 如果壁面在运动, 则壁面法向速度在一微元内为常矢量, 所以壁面法向速度沿壁面的偏导数为 0.

$$\tau = \mu \omega \times k = \mu \frac{\partial u_y}{\partial z} j + \mu \frac{\partial u_x}{\partial z} i. \quad (6.1)$$

式 (6.1) 即为牛顿粘性公式. 该公式适用条件即为牛顿粘性公式的适用条件.

6.2 总功率

根据牛顿第三定律, 壁面给流体的力为 $-\tau$, 所以输入总功率为

$$P = \iint -\mu(\omega \times n) \cdot u \, dS. \quad (6.2)$$

7

7.1 核电站放射性物质泄漏扩散安全评估

将核泄漏时设为 $t_0 = 0$, 以核电站为坐标原点, 建立以正东为 x 正方向, 正北为 y 正方向, 建立三维直角坐标系.

时刻无穷空间中任意一点 (x, y, z) 的放射性物质浓度记为 C . 时间通过单位法相面的流量为:

$$q = -k \times \nabla C \quad (7.1)$$

k 是扩散系数, 负号表示有浓度高向浓度低的地方扩散. 考察空间域 Ω , Ω 的体积为 V , 包围 Ω 的曲面为 S , S 的外法线向量为 n , 则在 $[t, t + \Delta t]$ 内通过 Ω 的流量为:

$$Q_1 = \int_t^{t+\Delta t} \iint_S q n \, dS \, dt = \int_t^{t+\Delta t} \iiint_V \nabla q \, dV \, dt, \quad (7.2)$$

而 Ω 内放射性物质的增量为:

$$Q_2 = \iiint_V C(t) - C(t + \Delta t) \, dV. \quad (7.3)$$

有质量守恒定律:

$$Q_1 = Q_2. \quad (7.4)$$

由以上各个式子可得

$$\frac{\partial C}{\partial t} = k \Delta C. \quad (7.5)$$

这是无界区域的抛物型偏微分方程. 初始条件为作用在坐标原点的点源函数, 可以记作:

$$C(0) = Q\delta(\mathbf{x}). \quad (7.6)$$

其中解为

$$C = \frac{Q}{(4\pi kt)^{3/2}} \exp -\frac{x^2 + y^2 + z^2}{4kt}. \quad (7.7)$$

8

考虑非定常不可压缩位势流. 远场 $|\vec{u}| \rightarrow 0$ 圆柱在流体中运动速度为 $U(t)$, 从考察物体的受力转变为研究流场动量的变化.

$$\vec{P} = \rho \int \vec{u} dV = \rho \int \nabla \varphi dV = \rho \oint_{\Sigma+\Sigma'} \vec{n} \varphi dS = -\rho \oint_{\Sigma} \vec{n} \varphi dS, \quad (8.1)$$

$$\vec{p} = \rho \oint_{\partial B} \vec{n} \varphi dS = \rho U(t) \iint \vec{n} \varphi_1 dS, \quad (8.2)$$

$$\frac{d\vec{p}}{dt} \cdot \vec{e}_x = D = \rho \frac{d}{dt} U(t) \oint (\vec{n} \cdot \vec{e}_x) \varphi_1 dS = \rho \frac{dU(t)}{dt} \oint \varphi_1 \frac{\partial \varphi_1}{\partial n} dS. \quad (8.3)$$

所以单位长度圆柱的附加质量为

$$m = \rho \oint \varphi_1 \frac{\partial \varphi_1}{\partial n} dS. \quad (8.4)$$

其中

$$\varphi_1 = x, \quad (8.5)$$

$$\frac{\partial \varphi_1}{\partial n} = \vec{e}_x \cdot \vec{n}. \quad (8.6)$$

所以

$$m = \rho \oint \varphi_1 \frac{\partial \varphi_1}{\partial n} dS = \rho \oint x \cos \theta dl = \rho \int_0^{2\pi} r^2 \cos^2 \theta dl = \rho \pi r^2. \quad (8.7)$$

其中 r 为圆柱的半径.