

# Aula Ao Vivo

Funções Declaração, Parâmetros, Retorno...

Aqui as perguntas dos alunos se transformam em Aula !!!



#### Conteúdo do Curso



```
void setup() {
   pinMode(13, OUTPUT);
   Serial.begin(9600);
void loop() {
   piscaLed();
                                              void piscaLed() {
   Serial.println("LED Piscado");
                                                 digitalWrite(13, HIGH);
                                                 delay(200);
                                                 digitalWrite(13, LOW);
                                                 delay(200);
```

#### Parâmetros

```
void loop() {
   piscaLed(200);
   Serial.println("LED Piscado");
}

void piscaLed(int tempo) {
   digitalWrite(13, HIGH);
   delay(tempo);
   digitalWrite(13, LOW);
   delay(tempo);
}
```

#### Valor Padrão

```
void loop() {
   piscaLed(1000);
   Serial.println("LED Piscado");
}

void piscaLed(int tempoApagado, int tempoAceso = 200) {
   digitalWrite(13, HIGH);
   delay(tempoAceso);
   digitalWrite(13, LOW);
   delay(tempoApagado);
}
```

# Declaração da Função

```
void piscaLed(int tempoApagado, int tempoAceso = 200);
void setup() {
   pinMode(13, OUTPUT);
   Serial.begin (9600);
void loop() {
  piscaLed(1000);
   Serial.println("LED Piscado");
void piscaLed(int tempoApagado, int tempoAceso = 200) {
```

## Parâmetros por Referência

```
void loop() {
   String msg = "LED Piscado";
   piscaLed(msg, 1000);
void piscaLed(String &texto, int tempoApagado, int tempoAceso = 200) {
  digitalWrite(13, HIGH);
  delay(tempoAceso);
  digitalWrite(13, LOW);
  delay(tempoApagado);
  Serial.println(texto);
```

#### Retorno

```
void setup() {
   Serial.begin (9600);
void loop() {
   int valorSensor = lerPorta(A5);
   Serial.print("valor lido = ");
   Serial.println(valorSensor);
   delay(1000);
int lerPorta(int porta) {
  Serial.print("Leitura da Porta... ");
  return analogRead(porta);
```

## Retorno em Parâmetros por Referência

```
void loop() {
   int valorSensor0;
   int valorSensor1;
   lerPortas(valorSensor0, valorSensor1);
   Serial.print("valores lidos = "); Serial.print(valorSensor0);
   Serial.print(" / ");
                                      Serial.println(valorSensor1);
   delay(1000);
void lerPortas(int &valor0, int &valor1) {
  Serial.print("Leitura da Porta... ");
  valor0 = analogRead(A0);
 valor1 = analogRead(A1);
```

# THE END