第三章刚体

华中科技大学大学物理 A

2025年3月15日

1 notes

1.1 刚体的平动和转动

def 刚体:物体上各点的相对位置不变,受力时大小和形状都保持不变.def 刚体平动:任两点连线运动时平行,各质点运动状态完全相同.于是用质心来代表整体运动.质心可能既无质量、又未受力.质心计算:

$$\vec{r_c} = \frac{\sum m_i \vec{r_i}}{\sum m_i} = \frac{\int \vec{r} dm}{M}$$

可在分量上计算质心坐标值. 刚体密度均匀、形状对称,则质心即为几何对称中心. 注意质心 ≠ 重心,重心只有在重力场中才存在.

质心速度 $\vec{v_c} = \frac{\sum m_i \vec{v_i}}{M}$,质心加速度 $\vec{a_c} = \frac{\sum m_i \vec{a_i}}{M}$,质心运动定理: $\vec{F_{\rm ch}} = M\vec{a_c}$ 例: 求半径为 R 的半圆形均匀铁丝质心.

$$\lambda = \frac{m}{\pi R} \quad dm = \lambda d\theta R = \frac{m}{\pi} d\theta$$

$$x_c = \frac{\int x dm}{m} = \frac{\int_0^{\pi} R \cos \theta m d\theta}{\pi m} = 0 \quad y_c = \frac{\int y dm}{m} = \frac{\int_0^{\pi} R \sin \theta m d\theta}{\pi m} = \frac{2}{\pi} R$$

故质心 $(0, \frac{2}{\pi}R)$

def 定轴转动: 转轴位置、方向固定不变.

角位置 $\vec{\theta}$, 角速度 $\vec{\omega}$, 角加速度 $\vec{\alpha}$.

角量与线量:

$$\vec{v} = \vec{\omega} \times \vec{r}$$

$$\vec{a_{\tau}} = \vec{\alpha} \times \vec{r} \quad \vec{a_n} = \vec{\omega} \times \vec{v}$$

$$\vec{a} = \vec{\alpha} \times \vec{r} + \vec{\omega} \times \vec{v}$$

1.2 刚体定轴转动定律

 $\vec{F}=\vec{F_{//}}+\vec{F_{\perp}}$,定轴转动时只需考虑 $\vec{F_{\perp}}$ (垂直于转轴的分力) 的力矩 M_z 力 F 相对于转轴 (z) 的力矩:

$$\vec{M}_z = \vec{r} \times \vec{F_\perp} \quad M_z = F_\perp r \sin \theta$$

其中 $r \sin \theta$ 即为力臂.

刚体上质元的角动量 $\vec{L_i} = \vec{R_i} \times m_i \vec{v_i} = m_i (z_i \vec{k} - r_i \vec{n} \times r_i \omega \vec{\tau_i}) = m_i \omega r_i (z_i \vec{k} \times \vec{\tau_i} + r_i \vec{k})$,则 $M_z = \vec{M} \cdot \vec{k} = \frac{d \sum \vec{L_i}}{dt} \cdot \vec{k} = \frac{d (\sum m_i r_i^2 \omega)}{dt} = \alpha \sum m_i r_i^2$ let: $J = \sum m_i r_i^2$ (转动惯量),则

$$\boxed{\vec{M} = J\vec{\alpha}}$$

这是**刚体定轴转动定律**. 角动量的 z 分量为刚体对 z 轴的角动量, $L = J\omega$ J 反应刚体的转动惯性. 总质量一定,质量分布离轴越远,J 越大.

1.3 转动惯量的计算