计算物理作业9

刘畅, PB09203226

2012年11月3日

[作业 9]: Monte Carlo 方法研究正弦外力场 ($\sim \sin \omega t$) 中的随机行走.

1 理论

经典的 (最原始的) 随机游走是一个典型的 Markov 过程. 假设初始时刻, 粒子处在原点 $\mathbf{R}_0 = \mathbf{0} \in \mathbb{R}^d$ 处, 其中 d 是粒子所处空间的维数. 行走发生在离散的时间点上, 即发生在 $t = 0, \Delta t, 2\Delta t, \ldots, n\Delta t$. 每一次随机行走都使得粒子的位置改变 $\Delta \mathbf{r}_n$. 这样, 如果我们记 t 时刻, 也就是行走了 $n = \frac{t}{\Delta t}$ 次后粒子处于位置 \mathbf{R}_n 处, 那么 \mathbf{R}_n 满足关系

$$\mathbf{R}_n = \mathbf{R}_{n-1} + \Delta \mathbf{r}_n \tag{1}$$

每个 $\Delta \mathbf{r}_n$ 都是从独立的随机分布中抽样的, 因此每一个 \mathbf{R}_n 都只与 \mathbf{R}_{n-1} 和 $\Delta \mathbf{r}_n$ 有关, 与所有满足 i < n-1 的 \mathbf{R}_i 都是无关的 (是独立的随机变量). 这样的随机变量叫做一个 Markov 链.

从 (1), 我们可以导出每个 \mathbf{R}_n 的概率分布. 假设 $\Delta \mathbf{r}_n$ 的概率分布已经给定了, 那么由于假设每个 $\Delta \mathbf{r}_n$ 都是从独立的分布中抽取的, 有: (为了简化记号, 我们记 $P_n(\mathbf{r}) = p(\mathbf{R}_n = \mathbf{r}), p_n(\delta \mathbf{r}) = p(\Delta \mathbf{R}_n = \delta \mathbf{r})$.)

$$P_n(\mathbf{r}) = \int P_{n-1}(\mathbf{r} - \delta \mathbf{r}) p_n(\delta \mathbf{r}) \, \mathrm{d}^d \delta \mathbf{r}$$
 (2)

换句话说, 每个 P_n 是 P_{n-1} 和 p 的卷积. 这个 $p(\Delta \mathbf{r}_n)$ 叫做转移概率.

为了考虑 $n \to \infty$ 时的极限分布, 首先注意到 $n \to \infty$ 等价于说 $\Delta t \to 0$.

1 理论 2

这样可以记 $\rho(t,\mathbf{r}) = P_{t/\Delta t}(\mathbf{r})$. 从 (2), 可以导出 $\rho(t,\mathbf{r})$ 满足的微分方程:

$$\rho(t, \mathbf{r}) = \int \rho(t - \Delta t, \mathbf{r} - \delta \mathbf{r}) p(\delta \mathbf{r}) d^{d} \delta \mathbf{r}$$

$$\approx \int \left(\rho(t - \Delta t, \mathbf{r}) - \sum_{i} \partial_{i} \rho(t - \Delta t, \mathbf{r}) \delta r_{i} \right)$$

$$+ \frac{1}{2} \sum_{i,j} \partial_{i} \partial_{j} \rho(t - \Delta t, \mathbf{r}) \delta r_{i} \delta r_{j} p(\delta \mathbf{r}) d^{d} \delta \mathbf{r}$$

$$= \rho(t - \Delta t, \mathbf{r}) - \sum_{i} \partial_{i} \rho(t - \Delta t, \mathbf{r}) \langle \delta r_{i} \rangle$$

$$+ \frac{1}{2} \sum_{i,j} \partial_{i} \partial_{j} \rho(t - \Delta t, \mathbf{r}) \langle \delta r_{i} \delta r_{j} \rangle$$

移项两边除以 Δt , 令 $\Delta t \rightarrow 0$ 得到

$$\partial_t \rho(t, \mathbf{r}) = -\nabla \rho(t, \mathbf{r}) \cdot \mathbf{f}(t) + D(t) \nabla^2 \rho(t, \mathbf{r})$$
(3)

其中

$$\mathbf{f}(t) = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\langle \delta \mathbf{r} \rangle}{\Delta t}$$
$$D(t) = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\langle \delta \mathbf{r} \cdot \delta \mathbf{r} \rangle}{\Delta t}$$

如果 $p(\delta \mathbf{r})$ 和时间有关,那么上面两个量就与时间有关.在随机游走问题中上面两个量都收敛 (即每一步行走的距离不太长).

为了简单起见, 我们假设这个问题中随机行走发生在一维的格点上. 因此 d=1, 前面的微分方程 (3) 变成:

$$\partial_t \rho(t,x) = -f(t)\partial_x \rho(t,x) + \frac{D(t)}{2}\partial_x^2 \rho(t,x)$$

我们考虑粒子的平均位置 (x) 随时间的变化:

$$\frac{\mathrm{d}\langle x(t)\rangle}{\mathrm{d}t} = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \int x \rho(t,x) \, \mathrm{d}x$$

$$= \int x \partial_t \rho(t,x) \, \mathrm{d}x$$

$$= \int x (-f(t)\partial_x \rho(t,x) + \frac{1}{2}D(t)\partial_x^2 \rho(t,x)) \, \mathrm{d}x$$

$$= -f(t) \int x \partial_x \rho(t,x) \, \mathrm{d}x + \frac{D(t)}{2} \int \partial_x^2 \rho(t,x) \, \mathrm{d}x$$

$$(由于 f(t) 和 D(t) 与 x 无关, 可以提出积分号)$$

$$= f(t) \qquad (分部积分, 利用 ρ 是速降的)$$

这表明 f(t) 其实是粒子的平均速度.

同理, 还可以计算 $\langle x^2 \rangle$ 随时间的变化:

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}\langle x^2\rangle = -f(t)\int x^2\partial_x\rho\,\mathrm{d}x + D(t)\int x^2\partial_x^2\rho\,\mathrm{d}x$$
$$= 2f(t)\langle x\rangle + D(t) \qquad (分部积分)$$

由上面的结果可以计算:

$$\langle x \rangle = \int_0^t f(\tau) \, \mathrm{d}\tau \tag{4}$$

这样

$$\langle x^2 \rangle = 2 \int_0^t f(t_1) \int_0^{t_1} f(\tau) d\tau dt_1 + \int_0^t D(\tau) d\tau$$

通过变量代换可以证明

$$\int_0^t f(t_1) \int_0^{t_1} f(\tau) d\tau dt_1 = \frac{1}{2} \int_0^t f(t_1) \int_0^t f(t_2) dt_1 dt_2 = \frac{\langle x \rangle^2}{2}$$

因此

$$\sqrt{\langle x^2 \rangle - \langle x \rangle^2} = \sqrt{\int_0^t D(\tau) \, d\tau}$$
 (5)

这个问题要求外力场 $\sim \sin(\omega t)$, 按照 Newton 定律, 应当有

$$m\frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}t} = F(t) \sim \sin(\omega t)$$

这样解出来应该有

$$v = \frac{\mathrm{d}\langle x \rangle}{\mathrm{d}t} \sim -\frac{\cos(\omega t)}{\omega} = f(t) \tag{6}$$

经典的随机游走是 $\frac{1}{2}$ 的概率向前走 1 步, $\frac{1}{2}$ 的概率向后走 1 步. 容易看出, 为了满足 (6), 只要修改为 $\frac{1}{2} - a \sin(\omega t)$ 的概率向前走一步, $\frac{1}{2} + a \sin(\omega t)$ 的概率向后走一步就可以了. (其实应该是 $\cos(\omega t)$, 但 \cos 和 \sin 只差一个相位.) 这 a 是常数, 要取得 $|a| < \frac{1}{2}$.

我们的程序的目的就是按照这个算法编程,验证 (4) 和 (5).

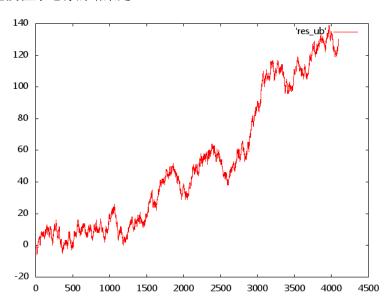
2 程序,结果和分析

为了便于比较, 也由于和我们的问题很接近, 我们先编写了经典的等概率的随机游走, 即 δr 满足 Bernoulli 分布的随机游走. 程序在 unbiased.c. 首先需要 [0,1] 区间上的均匀分布:

```
/* uniform distribution over [0,1] */
double rand_norm(void)
{
   return (double) rand() / (double) RAND_MAX;
}
   然后, 需要从 Bernoulli 分布抽样的例程:
/* sample from uniform distribution over {1,-1},
* i.e. the Bernoulli distribution
*/
int sample_delta_r(void)
{
   return (rand_norm() > 0.5) ? 1 : -1;
}
从函数名也可以看出, 这是 \delta r 满足的分布.
   最后, 需要把上面的函数求和, 得出对 R = \sum_i \delta r_i 抽样的函数:
/* sample from R = \sum_i r_i,
  where r_i ~ Bernoulli dist. */
int sample_r(int nsteps)
{
   int i, dist;
   dist = 0;
   for (i = 0; i < nsteps; i++)
       dist += sample_delta_r();
   return dist;
}
   接下来的步骤是作出各种图形来验证 (4) 和 (5). 首先我们作出一次随
机游走的 R 关于 t 的图: (在 main.c)
   /* plot r-t diagram of one random walk with NSTEPS */
   fout = fopen("res_ub", "w");
   srand(time(NULL));
```

```
dist = 0;
for (i = 0; i < NSTEPS; i++) {
    fprintf(fout, "%d %d\n", i, dist);
    dist += sample_delta_r();
}
fclose(fout);</pre>
```

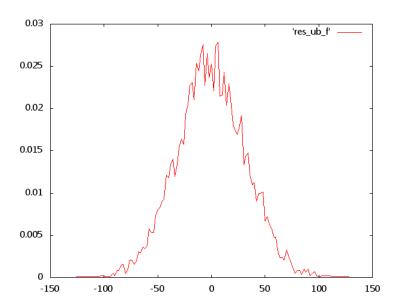
这段程序运行的结果是



可以看出, 走了 4000 多步, 粒子离开原点的距离仅有 $140 \approx 2\sqrt{4000}$.

然后我们需要看一下在某个固定的时间 t 抽样的 R(t) 满足什么样的分布. 为此需要前面写过的 count_freq 例程, 前面解释过了. 这里只要直接调用就可以了:

```
/* plot the frequency histogram of many random walks */
fout = fopen("res_ub_f", "w");
count_freq(fout, sample_r, -150.0, 150.0);
fclose(fout);
结果如下:
```



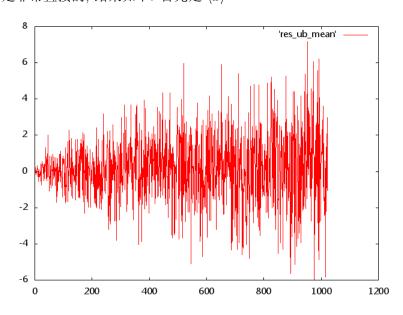
可以看出这分布非常接近正态分布, 这与中心极限定理的结果非常一致. 然后我们作出 R(t) 的期望值 $\langle x \rangle$ 和方均根 $\sqrt{\langle x^2 \rangle - \langle x \rangle^2}$ 随时间的关

然后我们作出 R(t) 的期望值 $\langle x \rangle$ 和方均根 $\sqrt{\langle x^2 \rangle} - \langle x \rangle^2$ 随时间的关系:

```
/* plot mean = \langle x\rangle and
       rms = \sqrt{\langle x^2\rangle - \langle x\rangle^2}
       versus time */
    fout = fopen("res_ub_mean", "w");
    fout_rms = fopen("res_ub_rms", "w");
    if (fout == NULL) {
        perror("fopen() res_ub_mean");
        abort();
    }
    if (fout_rms == NULL) {
        perror("fopen() res_ub_rms");
        abort();
    }
#define NSTEPS_PER_WALK
                           (1 << 7)
    for (i = 0; i < (1 << 10); i++) {
        sum = 0.0;
```

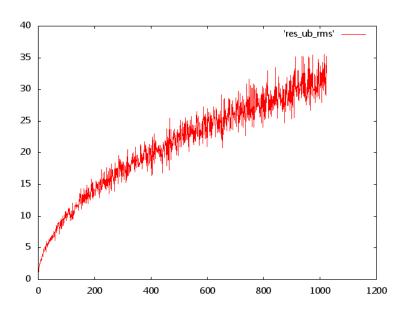
```
sum_x2 = 0.0;
for (j = 0; j < NSTEPS_PER_WALK; j++) {
    dist = sample_r(i);
    sum += dist;
    sum_x2 += dist * dist;
}
mean = sum / NSTEPS_PER_WALK;
rms = sqrt(sum_x2 / NSTEPS_PER_WALK - mean * mean);
fprintf(fout, "%d %.12f\n", i, mean);
fprintf(fout_rms, "%d %.12f\n", i, rms);
}
fclose(fout);
fclose(fout_rms);</pre>
```

代码是非常直接的, 结果如下: 首先是 $\langle x \rangle$



可以看出 $\langle x \rangle$ 一直保持在 y=0 的直线上. 注意纵坐标的刻度, 最大值在 8 远小于前面的 140.

然后是方均根:



前面的理论给出(式(5))

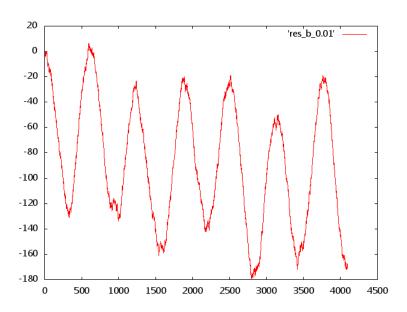
$$RMS = \sqrt{\int_0^t D(\tau) \, d\tau} = \sqrt{t}$$

(因为 $D=\langle \delta r^2\rangle=1$.) 因此理论的曲线应该是抛物线 $y=\sqrt{t}$. 这和上面的结果非常一致. (最高点 $\sqrt{1024}=32$.)

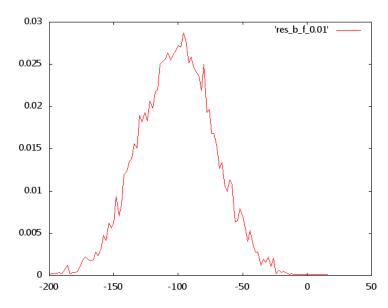
在正弦外力场中的随机游走和上面的唯一不同就是 sample_delta_r 要改成:

其余完全一样. 代码见 biased.c.

不同的是在这个问题中 a 和 ω 都是可以任意取的 (只要 a < 0.5). 我取了 a = 0.3. ω 取了两个值: 0.1 和 0.01. 先来看 $\omega = 0.01$ 的结果, 这个 ω 对应的周期为 $T = \frac{2\pi}{\omega} \approx 628$. 下面是一次随机游走的图:

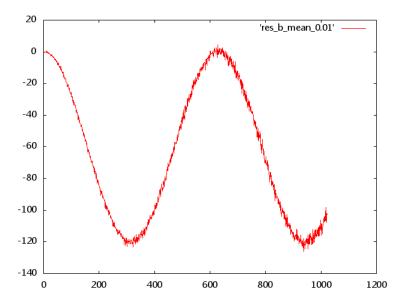


可以看到振荡的效应是主导的, 带有一定随机性. 周期大概在 628 左右. 然后是固定 t 时刻的 R(t) 分布:



可以看到仍然是近似的正态分布.

然后是 $\langle x \rangle(t)$:

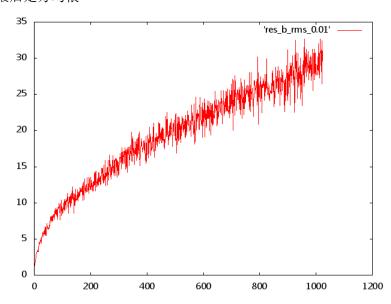


按照前面的理论 (4):

$$\langle x \rangle = \int_0^t \langle \delta r \rangle(\tau) d\tau = \int_0^t -2a \sin \omega \tau d\tau = \frac{2a}{\omega} (\cos \omega t - 1)$$

注意到理论给出的振幅为 $\frac{2a}{\omega}=60$ 和图上的结果非常一致. 周期为 628 和图上的也非常一致.

最后是方均根

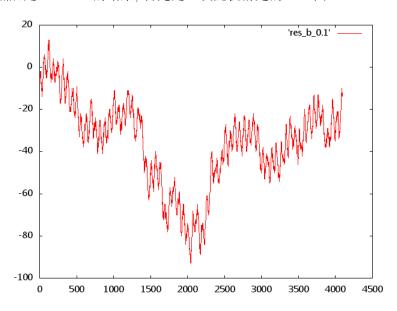


理论 (5) 给出

$$RMS = \sqrt{\int_0^t \langle \delta r^2 \rangle(\tau) d\tau} = \sqrt{t}$$

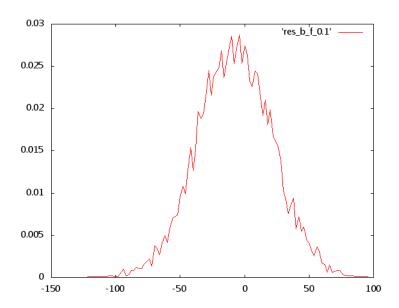
和前面经典的服从 Bernoulli 分布的随机游走的结果是一样的. 当然这里的涨落略大.

然后是 $\omega = 0.1$ 的结果, 首先是一次随机游走的 R-t 图:



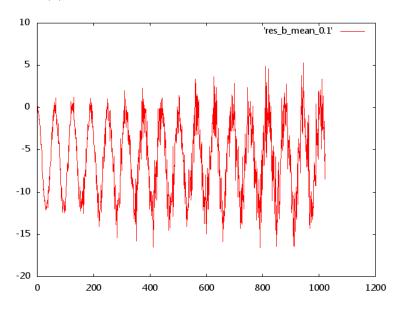
这个 ω 对应的周期为 $T = \frac{2\pi}{\omega} = 63$. 和前面不同的是上面的图中随机性占了比较大的比重, 周期性较少.

然后是固定 t 的 R(t) 分布:

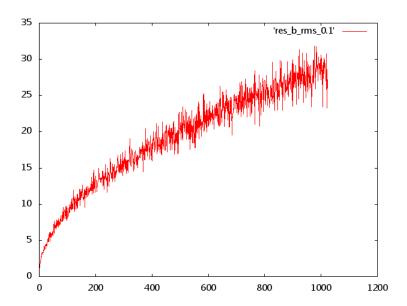


还是正态分布.

然后是 $\langle x \rangle$:



和前面的理论分析一致, 只不过这里涨落要比前面大. 最后是方均根:



和前面的一样.