1 Avant propos

Lorsque l'on digitalise un signal, on parle de taux d'échantillonnage $(1/\Delta t)$ où Δt est le délai entre deux mesure), le nombre N de points, la durée T de la mesure (on a $T = N\Delta t$). On note t_i l'instant de la mesure i (on a $t_i = t_0 + i\Delta t$). Pour un signal x(t), on note $x_i = x(t_i)$.

Un point important lors du traitement numérique de signaux et de convertir les formules continues en formules discrètes.

2 Densité spectrale du bruit d'une machine à laver

Nous avons enregistré le bruit d'une machine à laver le linge pendant la phase d'essorage. Les fichiers .wav dans le répertoire data correspondent à trois enregistrements. On entend un son aigu correspondant au moteur. Le tambour tourne beaucoup plus lentement.

- 1. Quel est la fréquence typique de rotation du tambour d'une machine à laver la linge ? (Il n'est pas interdit d'utiliser internet pour répondre à cette question).
- 2. Lire un des fichier wav en utilisant la fonction read de la librairie *scipy.io.wavfile*. On enregistrera l'amplitude du son dans la variable *amplitude*. Appliquer sur cette variable la transformation suivante

```
amplitude = amplitude [44100:]/2**15
```

Tracer l'amplitude du son pendant la dernière seconde.

- 3. On va utiliser la fonction periodogram du module scipy. signal. Le périodogramme est le nom de la utilisée pour estimer la densité spectrale de puissance en se basant sur le transformée (équation 1.22 du cours). Déterminer la fréquence de rotation du tambour en zoomant entre 10 et 50 Hz.
- 4. On suppose que après la transformation de la question 2, les unités de amplitude sont des volts (V). Quelle est l'unité de la densité spectrale de bruit? Quelle est sa valeur typique entre 10 et 100 Hz?
- 5. Lorsque l'on fait l'analyse spectrale du son, nous distinguons le signal que l'on veut voir (ici la rotation du tambour) du bruit ambiant. Le signal est défini par son amplitude et le bruit par sa densité spectrale de puissance. En utilisant l'option scaling='spectrum' de la fonction periodogram, calculer l'amplitude du signal.
- 6. Sur quelle bande passante faut-il filtrer pour espérer voir le signal?

3 Filtre par transformée de Fourier

3.1 Avant propos

Transformée de Fourier continue

Voici quelques rappels :

— Transformée de Fourier continue

$$\tilde{f}(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-i\omega t} dt$$

— Transformée de Fourier inverse

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \tilde{f}(\omega) e^{+i\omega t} d\omega$$

Série de Fourier

Elle sont introduite dans le cas d'un signal périodique (T). Seules les harmoniques de la fréquence fondamentale sont présentes :

$$f(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} c_n e^{i2\pi \frac{n}{T}t}$$

avec

$$c_n = \frac{1}{T} \int_0^e Tf(t)e^{-i2\pi \frac{n}{T}t}dt$$

Les formules donnant f(x) et les coefficients c_n ont été écrites pour une fonction périodique. Cependant elles restent toujours valable pour toute fonction si on se restreint à des valeurs de x entre 0 et T. Si une fonction est définie sur un intervalle [0,T], alors cette fonction peut être décrite par une nombre infini mais discret de coefficients c_n correspondant aux fréquences n/T.

La TF étant sa propre réciproque, on peut en déduire que si une fonction est définie pour une ensemble discret de temps (séparé par Δt), alors elle aussi décrite par des fréquences comprises entre 0 et $\frac{1}{\Delta t}$ (ou entre $-\frac{1}{2\Delta t}$ et $\frac{1}{2\Delta t}$).

Transformée de Fourier Discrète

Dans le cas d'un signal défini sur une ensemble discret de temps (échantillonnage) et sur une durée finie, on définit la transformée de Fourrier de la façon suivante :

$$\tilde{x}_k = \sum_{i=0}^N x_j e^{2i\pi \frac{kj}{N}}$$

Cette formule donne ce qui est calculé par les libraires de transformée de Fourrier.

On a le lien suivant avec la TF continue :

$$\tilde{x}_k = \sum x_j e^{2i\pi(j\Delta t)\frac{k}{N\Delta t}} = \frac{1}{\Delta t} \sum f(t_j) e^{2i\pi t_j \frac{k}{T}} \Delta t = \frac{1}{\Delta t} \tilde{f}\left(\frac{k}{T}\right)$$

Cette formule nous permet d'utiliser correctement les librairies, à la fois pour l'échelle horizontale et verticale.

La transformée de Fourier discrète (Discret Fourier Transform - DFT) est souvent calculée en utilisant l'algorithme de FFT (Fast Fourier Transform). L'usage confond les deux acronymes et utilise FFT pour désigné la DFT.

3.2 Transformée de Fourier en Python

Les algorithmes de fft se trouvent dans le module fft de numpy. Il est possible de simplifier le calcul de la TF lorsque le signal est réél (puisque le $\tilde{f}(-\omega) = \tilde{f}(\omega)^*$). On utilise alors les fonction rfft et irfft pour effectuer la FFT. La fonction rfftfreq va donner les fréquences.

On crée le signal suivant

```
samplerate = 44100
signal = zeros(samplerate*3)
signal[samplerate:samplerate*2)] = 1
plot(signal)
```

1. Vérifier que l'on obtient le même signal après avoir applique rfft et irfft

```
import numpy as np
signal_tilde = np.fft.rfft(signal)
signal_2 = np.fft.irfft(signal_tilde)
plot(signal_2)
```

- 2. Utiliser la fonction rfftfreq. Est ce qu'elle renvoie vous semble cohérent?
- 3. Appliquer une filtre passe bas sur le signal de fréquence de coupue $f_c=3~{\rm Hz}$:

$$H(f) = \frac{1}{1 + j(f/f_c)}$$

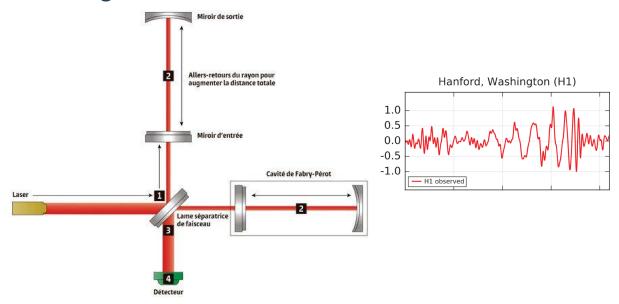
Le filtre sera appliqué dans l'espace de Fourrier.

4. De même avec un filtre passe haut :

$$H(f) = \frac{j(f/f_c)}{1 + j(f/f_c)}$$

- 5. Créer deux fonctions python passe_haut et passe_bas.
- 6. Filtrer le son de la machine à laver avec un filtre passe basse bas de fréquence 30 Hz. Peut-on voir le signal ?

4 Onde gravitationnelle



L'objectif de ce TD est d'analyser les signaux provenant des deux détecteurs d'onde gravitationnelle de LIGO (Hanforg et Linvingston). Les signal qui est enregistré est de celui de l'élongation relative (strain) des deux bras de l'interféromètre de Michelson.

- 1. En utilisant la fonction loaddata de la librairie readligo, extraire les données d'élongation relative et de temps des deux fichiers H-H1_LOSC_4_V1-1126259446-32.hdf5 et L-L1_LOSC_4_V1-1126259446-32.hdf5.
- 2. L'unité de temps est la seconde. Quelle est la durée de la mesure, le taux d'échantillonnage.
- 3. Ces données sont centrées autour du moment où une onde gravitationnelle a été détectée, le 14 septembre 2015, vers 9h50. Quelle est l'origine du temps (le rédacteur de ce TD n'a pas trouvé de réponse, peut être faut-il regarder la page https://en.wikipedia.org/wiki/Julian_day)?
- 4. Tracer le signal pendant 10 secondes autour du passage de l'onde (autre centre des données). Le passage de l'onde gravitationnelle a duré 100 ms environ. Peut-on voir ce signal ?
- 5. Tracer la densité spectrale de puissance entre 10 Hz et 2kHz. On utilisera la fonction periodogram. Puis on utilisera la fonction welch (toujours dans le module scipy.signal). La méthode de Welch effectue la moyenne de plusieurs périodogramme pris sur des durée plus courtes dans le signal (argument nperseg). On prendra une largeur de bande de 1 Hz (i.e. on prendra nperseg égal au taux d'échantillonnage):

```
f, psd = welch(strain_H1, samplerate, nperseg=samplerate)
```

- 6. Quel la valeur typique de la densité vers 100 Hz. Estimé la variance du signal après un filtre entre 30 et 300 Hz.
- 7. La problème est qu'il y a des pics qui représentent la majeur partie du bruit. Pour les supprimer, on va appliquer un filtre dont le gain en puissance sera inversement proportionnel à la densité spectrale de puissance.

Voici comment ce filtre sera appliquer

```
from scipy.interpolate import interpld

def whiten(strain, dt):
    freqs, psd_welch = welch(strain, fs=1/dt, nperseg=int(1/dt))
    interpld(freqs, psd_welch)

    N = len(strain)
    freqs = np.fft.rfftfreq(N, dt)

    strain_tilde = np.fft.rfft(strain)
    gain = 1 / np.sqrt(interp_psd(freqs))
    gain = gain/gain.max()
    white_strain_tilde = strain_tilde * gain
    white_strain = np.fft.irfft(white_strain_tilde)
    return white_strain
```

- 8. Il reste encore du bruit à haute et basse fréquence. Appliquer un filtre passe bas de fréquence 300 Hz et un filtre pass haut de fréquence 20 Hz. Peut-on voir le signal ? Tracer le signal des deux détecteurs l'un à côté de l'autre, en changeant le signe d'un des deux signal. Quel est le délai entre les deux signaux ?
- 9. Sur cet événement, on peut facilement voir le signal sur chaque détecteur car il est supérieur au bruit après filtrage. Cependant, il est aussi possible de corréler les deux détecteurs. On peut alors appliquer un filtre passe bas de plus passe fréquence car après corrélation, le signal ne se moyenne plus à zéros. Effectuer le produit des deux signaux et filtrer avec un filtre passe bas de fréquence de coupure à 10 Hz. Donner un ordre de grandeur du bruit RMS et de l'amplitude du signal. Quel est le facteur d'amélioration sur le rapport signal sur bruit ?