

## Chapitre 9

# Propagation des erreurs d'arrondi dans la méthode de Gauss

Il s'agit d'étudier sur ordinateur en arithmétique flottante les étapes de la factorisation théorique  $\mathcal{A} = \mathcal{L} \mathcal{U}$  avec  $\mathcal{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$

On suppose qu'il n'y a pas d'erreur de donnée :  $\mathcal{A} = A$

Soit  $LU$  le résultat informatique, on a une matrice erreur  $E$  telle que  $LU - A = E$

## 1 Analyse de l'erreur à l'étape $k$ :

L'algorithme de Gauss utilisé dans la décomposition  $LU$  de  $A$  s'écrit sous forme matricielle  $A^{(k)} = L^{(k)} A^{(k+1)}$   $1 \leq k \leq n-1$  avec  $A^{(1)} = A$  et  $A^{(n)} = U$  (matrice triangulaire supérieure) et  $L^{(k)} = I + l^{(k)} e_k^t$  avec  $e_k$  le  $k^{eme}$  vecteur de la base canonique et  $l^{(k)} = (0, \dots, 0, l_{k+1}^{(k)}, \dots, l_n^{(k)})^t$

$$L^{(k)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & & \\ & 0 & \ddots & \\ & & l_{k+1}^{(k)} & \ddots \\ & & & \ddots & \\ & 0 & & & l_n^{(k)} & \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix}$$

matrice d'élimination à l'étape  $k$  ( passage de la matrice  $A^{(k)}$  à la matrice  $A^{(k+1)}$  ), triangulaire inférieure à diagonale unité avec la  $k^{eme}$  colonne le vecteur  $e_k + l^{(k)}$ .

On a les formules algébriques récurrentes classiques de calcul des coefficients des matrices :

$$L_{ik}^{(k)} = \frac{A_{ik}^{(k)}}{A_{kk}^{(k)}}, \quad k+1 \leq i \leq n$$

$$A_{ij}^{(k+1)} = A_{ij}^{(k)} - L_{ik}^{(k)} A_{kj}^{(k)}, \quad k+1 \leq i, j \leq n$$

Remarque :

$$\begin{aligned} A_{ij}^{(k+1)} &= A_{ij}^{(k)}, \quad 1 \leq i \leq k, \quad j = 1, \dots, n \\ A_{ij}^{(k+1)} &= A_{ij}^{(k)} = 0, \quad k+1 \leq i \leq n, \quad 1 \leq j \leq k-1 \end{aligned}$$

On définit la matrice erreur à l'étape  $k$  par  $E^{(k)} = L^{(k)} A^{(k+1)} - A^{(k)}$   
On a  $E_{ij}^{(k)} = 0$ ,  $1 \leq i \leq k$   $j = 1, \dots, n$  ou  $i = 1, \dots, n$   $1 \leq j \leq k-1$

### Majoration des coefficients de la matrice $E^{(k)}$

Pour  $j = k$

Par élimination on a  $A_{ik}^{(k+1)} = 0$ ,  $k+1 \leq i \leq n$

On obtient sur machine  $L_{ik}^{(k)} = \frac{A_{ik}^{(k)}}{A_{kk}^{(k)}}(1 + \delta_{ik}^{(k)})$ ,  $k+1 \leq i \leq n$  où  $\delta$  représente l'erreur relative d'arrondi sur le calcul de la division.

d'où  $E_{ik}^{(k)} = L_{ik}^{(k)} A_{kk}^{(k+1)} - A_{ik}^{(k)} = \frac{A_{ik}^{(k)}}{A_{kk}^{(k)}}(1 + \delta_{ik}^{(k)}) A_{kk}^{(k+1)} - A_{ik}^{(k)}$

On a  $A_{kk}^{(k+1)} = A_{kk}^{(k)}$

d'où  $E_{ik}^{(k)} = A_{ik}^{(k)}(1 + \delta_{ik}^{(k)}) - A_{ik}^{(k)} = A_{ik}^{(k)} \delta_{ik}^{(k)}$ ,  $k+1 \leq i \leq n$

On peut prendre  $|\delta_{ik}^{(k)}| \leq \mathbf{u}$  ( unité d'arrondi ) par application des erreurs d'arrondi sur les opérations arithmétiques élémentaires, d'où  
 $|E_{ik}^{(k)}| \leq \mathbf{u} |A_{ik}^{(k)}|$ ,  $k+1 \leq i \leq n$

Pour  $j > k$

On a  $E_{ij}^{(k)} = L_{ik}^{(k)} A_{kj}^{(k+1)} + A_{ij}^{(k+1)} - A_{ij}^{(k)}$ ,  $k+1 \leq i \leq n$

On a  $A_{kj}^{(k+1)} = A_{kj}^{(k)}$ ,  $j = 1, \dots, n$

d'où  $E_{ij}^{(k)} = A_{ij}^{(k+1)} - (A_{ij}^{(k)} - L_{ik}^{(k)} A_{kj}^{(k)})$

En calculant sur machine on obtient  $E_{ij}^{(k)} = A_{ij}^{(k+1)} - (A_{ij}^{(k)} - L_{ik}^{(k)} A_{kj}^{(k)})(1 + \gamma_{ij}^{(k)})$   
où  $\gamma_{ij}^{(k)}$  est l'erreur relative d'arrondi sur le calcul de l'expression  $A_{ij}^{(k)} - L_{ik}^{(k)} A_{kj}^{(k)}$   
qui est égale théoriquement (sans erreur) à  $A_{ij}^{(k+1)}$ .

$E_{ij}^{(k)}$  représente l'erreur absolue du calcul de  $A_{ij}^{(k+1)}$  à partir de  $A_{ij}^{(k)}$ .

On obtient sur machine  $L_{ik}^{(k)} A_{kj}^{(k)}(1 + \beta_{ij}^{(k)})$  où  $\beta_{ij}^{(k)}$  est l'erreur relative d'arrondi sur le calcul du produit.

Puis  $(A_{ij}^{(k)} - L_{ik}^{(k)} A_{kj}^{(k)}(1 + \beta_{ij}^{(k)}))(1 + \alpha_{ij}^{(k)})$  où  $\alpha_{ij}^{(k)}$  est l'erreur relative d'arrondi sur le calcul de la différence.

Théoriquement  $A_{ij}^{(k+1)} = A_{ij}^{(k)} - L_{ik}^{(k)} A_{kj}^{(k)}$ .

D'où  $E_{ij}^{(k)} = A_{ij}^{(k)} - L_{ik}^{(k)} A_{kj}^{(k)} - (A_{ij}^{(k)} - L_{ik}^{(k)} A_{kj}^{(k)}(1 + \beta_{ij}^{(k)}))(1 + \alpha_{ij}^{(k)})$

C'est-à-dire  $E_{ij}^{(k)} = A_{ij}^{(k)} - L_{ik}^{(k)} A_{kj}^{(k)} - (A_{ij}^{(k)}(1 + \alpha_{ij}^{(k)}) - L_{ik}^{(k)} A_{kj}^{(k)}(1 + \alpha_{ij}^{(k)})(1 + \beta_{ij}^{(k)})) =$   
 $-A_{ij}^{(k)} \alpha_{ij}^{(k)} + L_{ik}^{(k)} A_{kj}^{(k)} \alpha_{ij}^{(k)} + L_{ik}^{(k)} A_{kj}^{(k)} \beta_{ij}^{(k)}(1 + \alpha_{ij}^{(k)}) = -A_{ij}^{(k+1)} \alpha_{ij}^{(k)} + L_{ik}^{(k)} A_{kj}^{(k)} \beta_{ij}^{(k)}(1 +$   
 $\alpha_{ij}^{(k)}) = -A_{ij}^{(k+1)} \alpha_{ij}^{(k)} + (A_{ij}^{(k)} - A_{ij}^{(k+1)}) \beta_{ij}^{(k)}(1 + \alpha_{ij}^{(k)})$

On peut prendre  $|\alpha_{ij}^{(k)}|$  et  $|\beta_{ij}^{(k)}| \leq \mathbf{u}$  ( unité d'arrondi ) par application des erreurs d'arrondi sur les opérations arithmétiques élémentaires, d'où  
 $|E_{ij}^{(k)}| \leq \mathbf{u}(3 + 2\mathbf{u}) \max(|A_{ij}^{(k+1)}|, |A_{ij}^{(k)}|)$ ,  $k+1 \leq i \leq n$   $j > k$

Pour  $j \geq k$  on obtient :

$|E_{ij}^{(k)}| \leq \mathbf{u}(3 + 2\mathbf{u}) \max(|A_{ij}^{(k+1)}|, |A_{ij}^{(k)}|)$ ,  $k+1 \leq i \leq n$   $j \geq k$

$$|E_{ij}^{(k)}| \leq 3\mathbf{u}K_{ij}^{(k+1)}, \quad k+1 \leq i \leq n \quad k \leq j \leq n \quad \text{avec } K_{ij}^{(k+1)} = \max(|A_{ij}^{(k+1)}|, |A_{ij}^{(k)}|)$$

$$\text{d'où } |E_{ij}^{(k)}| \leq 3\mathbf{u}K_{k+1}, \quad k+1 \leq i \leq n \quad k \leq j \leq n \quad \text{avec } K_{k+1} = \max_{\substack{1 \leq i, j \leq n \\ 1 \leq l \leq k+1}} |A_{ij}^{(l)}|$$

Les coefficients  $E_{ij}^{(k)}$ ,  $1 \leq i \leq k$   $j = 1, \dots, n$  ou  $i = 1, \dots, n$   $1 \leq j \leq k-1$  sont nuls.

La matrice  $E^{(k)}$  représente l'erreur de calcul à l'étape  $k$ . Il s'agit d'étudier la propagation de ces erreurs au cours des  $n - 1$  étapes.

On a  $L^{(i)}F^{(k)} = F^{(k)}$  pour  $i \leq k$  (1)  
 En effet,  $L^{(i)}F^{(k)} = F^{(k)} + l^{(i)}e_i^t F^{(k)}$  mais  $e_i^t F^{(k)} = 0$  (puisque la  $i^{eme}$  ligne de  $F^{(k)}$  nulle pour  $i \leq k$ ).

$$\begin{aligned} L^{(1)}L^{(2)}\dots L^{(k-1)}L^{(k)}A^{(k+1)} &= L^{(1)}L^{(2)}\dots L^{(k-1)}A^{(k)} + L^{(1)}\dots L^{(k-1)}E^{(k)} \\ &= L^{(1)}\dots L^{(k-1)}A^{(k)} + E^{(k)} \end{aligned}$$

Soit

On note  $|A| = (|A_{ij}|)$  et  $A \leq B$  pour  $A_{ij} \leq B_{ij} \ \forall i, j$

$$\text{On a } F^{(k)} = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ & 0 & \dots & 0 \\ & & 1 & \dots & 1 \\ 0 & \dots & 0 & 1 & \dots & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} \\ \\ k+1^{eme} \text{ ligne} \\ k^{eme} \text{ colonne} \end{matrix}$$
$$\text{donc } |E| = \left| \sum_{k=1}^{n-1} E^{(k)} \right| \leq \sum_{k=1}^{n-1} |E^{(k)}| \leq 3\mathbf{u}K_n \sum_{k=1}^{n-1} F^{(k)}$$

Notons  $F = \sum_{k=1}^{n-1} F^{(k)}$ , on a :

$$F = \begin{pmatrix} 0 & \dots & \dots & 0 \\ 1 & \dots & \dots & 1 \\ 1 & 2 & \dots & 2 \\ 1 & 2 & 3 & \dots & 3 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 2 & 3 & \dots & (n-2) & (n-2) & (n-2) \\ 1 & 2 & 3 & \dots & (n-2) & (n-1) & (n-1) \end{pmatrix}$$

d'où  $|E| \leq 3\mathbf{u}K_n F$

$K_n$  représente le plus grand coefficient en valeur absolue de toutes les matrices  $A^{(k)}$ ,  $k = 1, \dots, n$  de la méthode de Gauss et  $\mathbf{u}$  l'unité d'arrondi de l'arithmétique flottante.

Par définition du pivot partiel on a  $|L_{ik}^{(k)}| \leq 1$ , donc par les formules algébriques on a  $|A_{ij}^{(k+1)}| \leq |A_{ij}^{(k)}| + |A_{kj}^{(k)}|$  d'où  $K_{k+1} \leq 2K_k$  soit  $K_n \leq 2^{n-1}K_1$ . Dans ce cas, on a  $PA = LU + E$  où  $P$  est une matrice de permutation qui ne produit pas d'erreur.

La borne  $K_n$  est assez pessimiste. Des majorations plus fines ont été obtenues pour des classes de matrices ( à diagonale dominante, ... ) par J.H. Wilkinson.  $K_n$  se calcule au fur et à mesure des étapes et permet une analyse a posteriori des erreurs d'arrondi et de la croissance des coefficients ( intermédiaires ) des matrices  $A^{(k)}$ .