

PICAT: Uma Linguagem de Programação Multiparadigma

Claudio Cesar de Sá

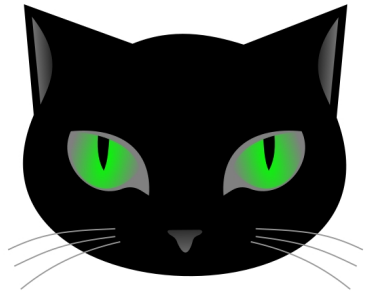
`claudio.sa@udesc.br`

Departamento de Ciência da Computação – DCC
Centro de Ciências e Tecnologias – CCT
Universidade do Estado de Santa Catarina – UDESC

9 de maio de 2019



- O que é a PD?
- Características
- Importância
- Exemplo



- A recursão embora elegante, esta é ineficiente. Ver a árvore de expansão de Fibonacci.



- A recursão embora elegante, esta é ineficiente. Ver a árvore de expansão de Fibonacci.
- Uma poderosa *técnica de programação* que contorna a complexidade de certos problemas exponenciais



- A recursão embora elegante, esta é ineficiente. Ver a árvore de expansão de Fibonacci.
- Uma poderosa *técnica de programação* que contorna a complexidade de certos problemas exponenciais
- O problema **deve** apresentar uma regra de recorrência, a qual torna-se uma estratégia para se **armazenar sequencialmente** resultados temporários/intermediários



- A recursão embora elegante, esta é ineficiente. Ver a árvore de expansão de Fibonacci.
- Uma poderosa *técnica de programação* que contorna a complexidade de certos problemas exponenciais
- O problema **deve** apresentar uma regra de recorrência, a qual torna-se uma estratégia para se **armazenar sequencialmente** resultados temporários/intermediários
- Estes cálculos de *instâncias menores* são armazenados numa **tabela dinâmica**



- A recursão embora elegante, esta é ineficiente. Ver a árvore de expansão de Fibonacci.
- Uma poderosa *técnica de programação* que contorna a complexidade de certos problemas exponenciais
- O problema **deve** apresentar uma regra de recorrência, a qual torna-se uma estratégia para se **armazenar sequencialmente** resultados temporários/intermediários
- Estes cálculos de *instâncias menores* são armazenados numa **tabela dinâmica**
- Esta *técnica de programação* utiliza uma *tabela dinâmica* nos cálculos intermediários, evitando a repetição do que já foi calculado anteriormente, é conhecida como: **Programação Dinâmica**, ou simplesmente: PD



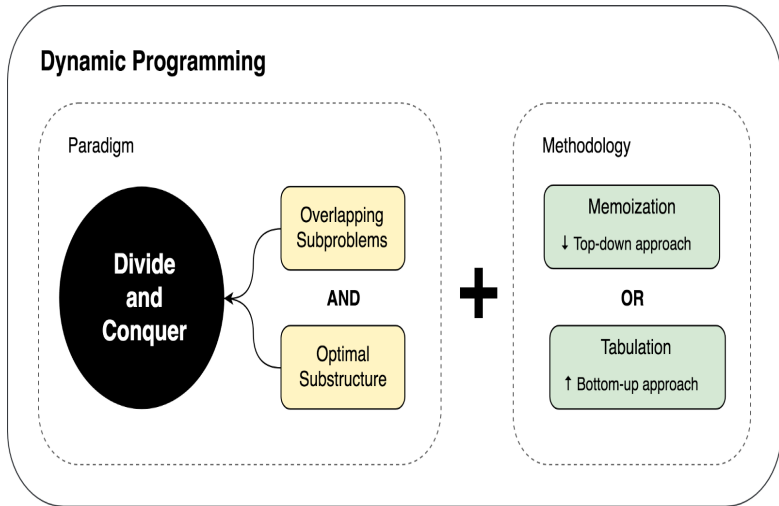


Figura 1: Conceitos da Programação Dinâmica – (PD) – Resumos



Requisitos para PD:



Requisitos para PD:

- **Subestrutura ótima**: um cálculo incremental, tal que os melhores sejam encontrados e armazenados para posterior reuso.

Exemplo:

① $fat(0) = 1$

② $fat(1) = 1$

Estes são os melhores resultados até então, pois o problema apresenta em seu interior soluções ótimas para subproblemas.



- Sobreposição de problemas menores (subproblemas): de modo recorrente, possamos construir uma tabela para armazenar as soluções dos subproblemas, afim de evitar que elas sejam recalculadas.

Exemplo:

$fat(7) \rightarrow fat(6) \rightarrow \dots fat(0)$ (*top-down*)

$fat(0) \rightarrow fat(1) \rightarrow \dots fat(7)$ (*bottom-up*)

onde esta sobreposição é descrita por:

$$fat(N) = N.fat(N - 1)$$

Aproximadamente, a PD é uma recursão apoiada por uma tabela de cálculos intermediários

Dica: https://www.ime.usp.br/~pf/analise_de_algoritmos/aulas/dynamic-programming.html



- Como Picat usa a recursão, na programação em lógica, nada mais natural do que esta ter a PD disponível



- Como Picat usa a recursão, na programação em lógica, nada mais natural do que esta ter a PD disponível
- O comando que cria uma tabela para um determinado predicado é o *table*



- Como Picat usa a recursão, na programação em lógica, nada mais natural do que esta ter a PD disponível
- O comando que cria uma tabela para um determinado predicado é o *table*
- O *table* é um dos elementos fortes do planejador do Picat (módulo *planner*)



- Como Picat usa a recursão, na programação em lógica, nada mais natural do que esta ter a PD disponível
- O comando que cria uma tabela para um determinado predicado é o *table*
- O *table* é um dos elementos fortes do planejador do Picat (módulo *planner*)
- Assim a PD, faz a complexidade ser espacial devido o uso de memória em seus cálculos intermediários



- Como Picat usa a recursão, na programação em lógica, nada mais natural do que esta ter a PD disponível
- O comando que cria uma tabela para um determinado predicado é o *table*
- O *table* é um dos elementos fortes do planejador do Picat (módulo *planner*)
- Assim a PD, faz a complexidade ser espacial devido o uso de memória em seus cálculos intermediários
- O exemplo escolhido para ilustrar a PD em Picat, veio do texto *Modeling and Solving AI Problems in Picat*, de Roman Barták e Neng-Fa



Exemplo de Uso da Programação Dinâmica – (PD)

- Seja o binômio $(x + y)^n$, conhecido como *Binômio de Newton*



Exemplo de Uso da Programação Dinâmica – (PD)

- Seja o binômio $(x + y)^n$, conhecido como *Binômio de Newton*
- Casos particulares são:
- $(x + y)^0 = 1$
- $(x + y)^1 = x + y$
- $(x + y)^2 = x^2 + 2xy + y^2$



Exemplo de Uso da Programação Dinâmica – (PD)

- Seja o binômio $(x + y)^n$, conhecido como *Binômio de Newton*
- Casos particulares são:
 - $(x + y)^0 = 1$
 - $(x + y)^1 = x + y$
 - $(x + y)^2 = x^2 + 2xy + y^2$
 - $(x + y)^2 = x^2y^0 + 2x^1y^1 + x^0y^2$
 - $(x + y)^3 = x^3y^0 + 3x^2y^1 + 3x^1y^2 + x^0y^3$
 - $(x + y)^4 = x^4y^0 + 4x^3y^1 + 6x^2y^2 + 4x^1y^3 + x^0y^4$.
 -



Exemplo de Uso da Programação Dinâmica – (PD)

- Seja o binômio $(x + y)^n$, conhecido como *Binômio de Newton*
- Casos particulares são:
 - $(x + y)^0 = 1$
 - $(x + y)^1 = x + y$
 - $(x + y)^2 = x^2 + 2xy + y^2$
 - $(x + y)^2 = x^2y^0 + 2x^1y^1 + x^0y^2$
 - $(x + y)^3 = x^3y^0 + 3x^2y^1 + 3x^1y^2 + x^0y^3$
 - $(x + y)^4 = x^4y^0 + 4x^3y^1 + 6x^2y^2 + 4x^1y^3 + x^0y^4$.
 -
- Como obter estes coeficientes polinômios?



Exemplo de Uso da Programação Dinâmica – (PD)

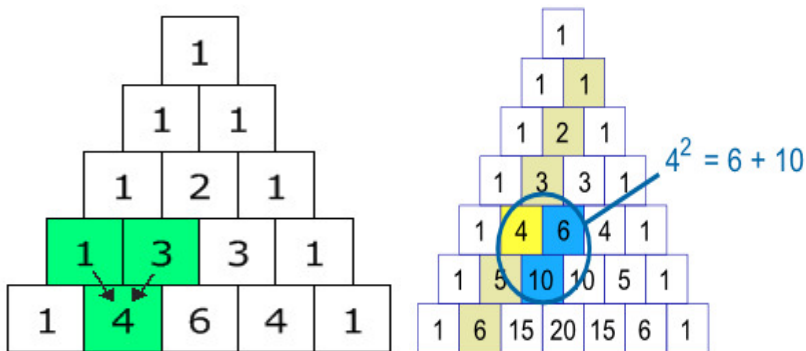


Figura 2: O triângulo de Pascal – suas propriedades



Exemplo de Uso da Programação Dinâmica – (PD)

A Triângulo de Pascal								
	p_0	1	2	3	4	5	6	
N								
0	$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$						1	
1	$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$					1 <u>1</u>	
2	$\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$				1 <u>2</u> 1	
3	$\begin{pmatrix} 3 \\ 0 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 3 \\ 3 \end{pmatrix}$			1 <u>3</u> <u>3</u> 1	
4	$\begin{pmatrix} 4 \\ 0 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 4 \\ 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 4 \\ 3 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 4 \\ 4 \end{pmatrix}$		1 <u>4</u> 6 4 1	
5	$\begin{pmatrix} 5 \\ 0 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 5 \\ 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 5 \\ 2 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 5 \\ 4 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 5 \\ 5 \end{pmatrix}$	1 <u>5</u> 10 <u>10</u> 5 1	
6	$\begin{pmatrix} 6 \\ 0 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 6 \\ 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 6 \\ 2 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 6 \\ 3 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 6 \\ 4 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 6 \\ 5 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 6 \\ 6 \end{pmatrix}$	1 6 15 20 15 6 1

Figura 3: O triângulo de Pascal – Coeficientes Binomiais



- O *coeficiente binomial*, também chamado de *número binomial*, de um número n , na classe k , consiste no número de combinações de n termos, k a k .



- O *coeficiente binomial*, também chamado de *número binomial*, de um número n , na classe k , consiste no número de combinações de n termos, k a k .
- O número binomial de um número n , na classe k , pode ser escrito como:

$$\binom{n}{k} = \frac{n!}{k!(n-k)!} = \frac{n(n-1)(n-2)\cdots(n-k+1)}{k!}$$



- Alternativa ao cálculo do fatorial, tem-se a relação de Stiffel:

$$\binom{n}{k} = \binom{n-1}{k-1} + \binom{n-1}{k}$$



- Alternativa ao cálculo do fatorial, tem-se a relação de Stiffel:

$$\binom{n}{k} = \binom{n-1}{k-1} + \binom{n-1}{k}$$

- O coeficiente binomial é muito utilizado no Triângulo de Pascal, onde o termo na linha n e coluna k é dado por: $\binom{n-1}{k-1}$



- Alternativa ao cálculo do fatorial, tem-se a relação de Stifel:

$$\binom{n}{k} = \binom{n-1}{k-1} + \binom{n-1}{k}$$

- O coeficiente binomial é muito utilizado no Triângulo de Pascal, onde o termo na linha n e coluna k é dado por: $\binom{n-1}{k-1}$
- Complementado a relação de Stifel, tem-se ainda:
 - $\binom{n}{0} = 1$ com $k = 0$
 - $\binom{n}{n} = 1$ com $k = n$
- Veja o triângulo novamente: 10



Binomial Coefficients – RecursionTree with Memoization

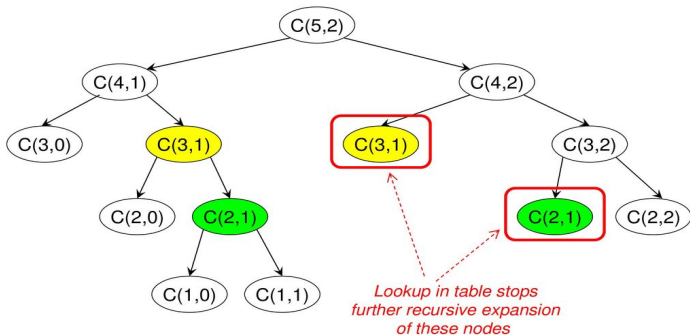


Figura 4: A árvore expandida de busca – *memoization*



Binomial Coefficients – RecursionTree with Memoization

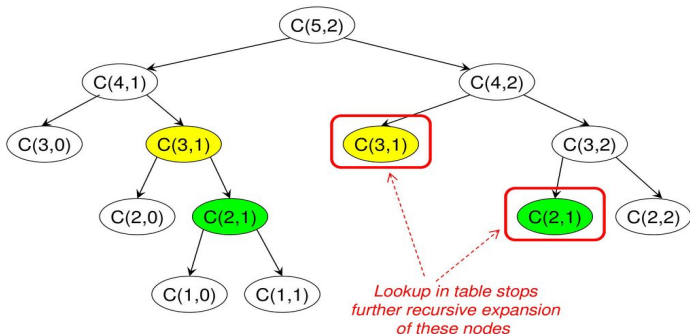


Figura 4: A árvore expandida de busca – *memoization*



A fórmula de Stiffel é **recorrente** e diretamente escrita em Picat.

```
import datetime.    %% para o statistics
import util.
```

```
table
c(_, 0) = 1.
c(N, N) = 1.
c(N,K) = c(N-1, K-1) + c(N-1, K).
```

- Relembrando: $\binom{n}{k} = \binom{n-1}{k-1} + \binom{n-1}{k}$
- Esta fórmula é semelhante com a sequência de Fibonacci, vista na seção de recursividade, mas aqui temos 2 argumentos em $c(N,K)$



```

main ?=>
    statistics(runtime,_), % faz uma marca do 1o. statistics
    N = 10, %% ateh uns 30 ... são números grandes ... fatorial
    foreach(I in 0 .. N)
        foreach(J in 0 .. I)
            printf("  %d", c(I,J))
            end,
            printf(" \n"),
        end,
    statistics(runtime, [T_Picat_ON, T_final]),
    T = (T_final) / 1000.0, %%% está em milisegundos
    printf("\n CPU time %f em SEGUNDOS ", T),
    printf("\n OVERALL PICAT CPU time %f em SEGUNDOS ", T_Picat_ON/1000
    printf(" \n =====\n ")
    %%% , fail descomente para multiplas solucoes
.
main => printf("\n Para uma solução .... !!!!" ) .

```



- Acompanhar as explicações do código de:
`https://github.com/claudiosa/CCS/blob/master/picat/coeficiente_binomial_PD.pi`
- Confira a execução




```
[ccs@gerzat picat]$ picat coeficiente_binomial_PD.pi
```

```
1
1 1
1 2 1
1 3 3 1
1 4 6 4 1
1 5 10 10 5 1
1 6 15 20 15 6 1
1 7 21 35 35 21 7 1
1 8 28 56 70 56 28 8 1
1 9 36 84 126 126 84 36 9 1
1 10 45 120 210 252 210 120 45 10 1
```

```
CPU time 0.000000 em SEGUNDOS
```

```
OVERALL PICAT CPU time 0.009000 em SEGUNDOS
```

```
=====
```



- Há outros métodos para se resolver estes problemas



- Há outros métodos para se resolver estes problemas
- O comando *table* é a base do módulo *planner*, usado para resolver problemas de planejamento



- Há outros métodos para se resolver estes problemas
- O comando *table* é a base do módulo *planner*, usado para resolver problemas de planejamento
- A PD é uma estratégia de programação bem poderosa



- Há outros métodos para se resolver estes problemas
- O comando *table* é a base do módulo *planner*, usado para resolver problemas de planejamento
- A PD é uma estratégia de programação bem poderosa
- Uso: sub-sequência máxima, menor distância entre 2 pontos num grafo, problema da mochila, soma de sub-conjuntos etc



- Há outros métodos para se resolver estes problemas
- O comando *table* é a base do módulo *planner*, usado para resolver problemas de planejamento
- A PD é uma estratégia de programação bem poderosa
- Uso: sub-sequência máxima, menor distância entre 2 pontos num grafo, problema da mochila, soma de sub-conjuntos etc
- Assunto das próximas seções: Planejamento e PR

