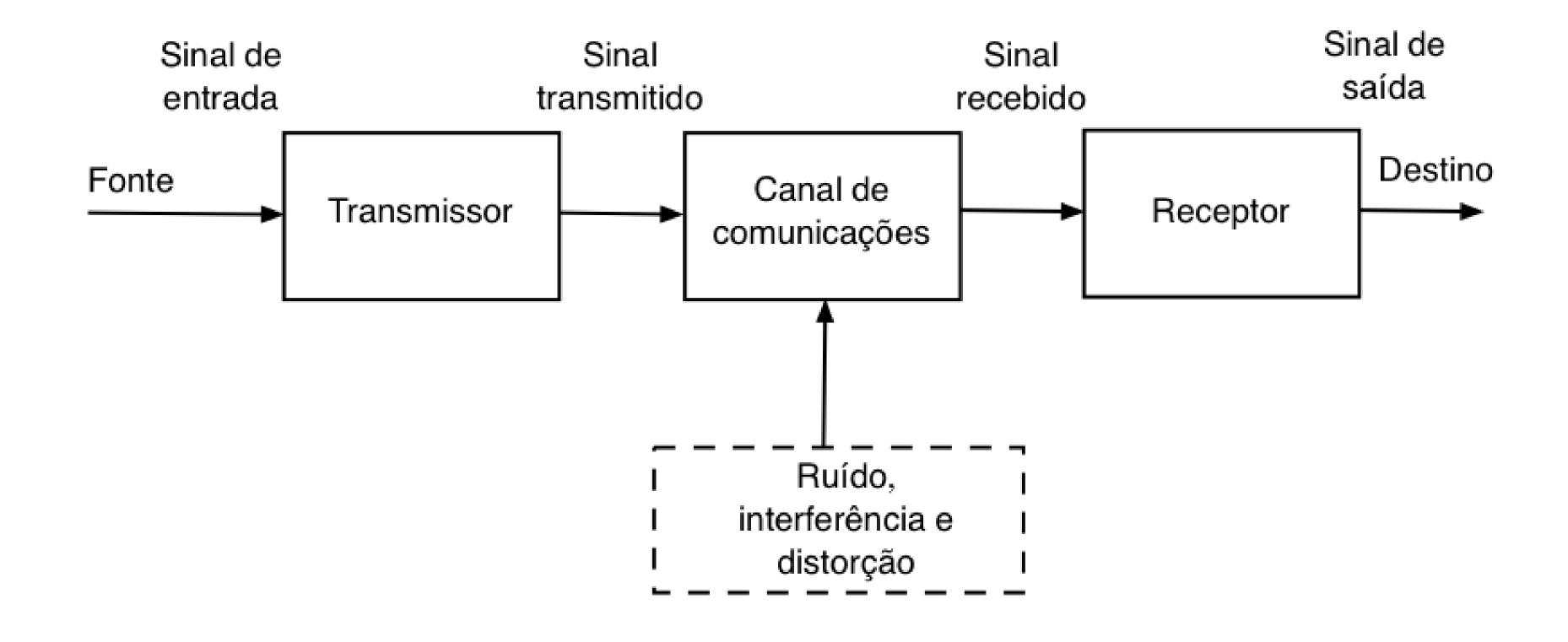
# Curso: Engenharia de Computação

Sistemas de Comunicações Móveis

Prof. Clayton J A Silva, MSc clayton.silva@professores.ibmec.edu.br

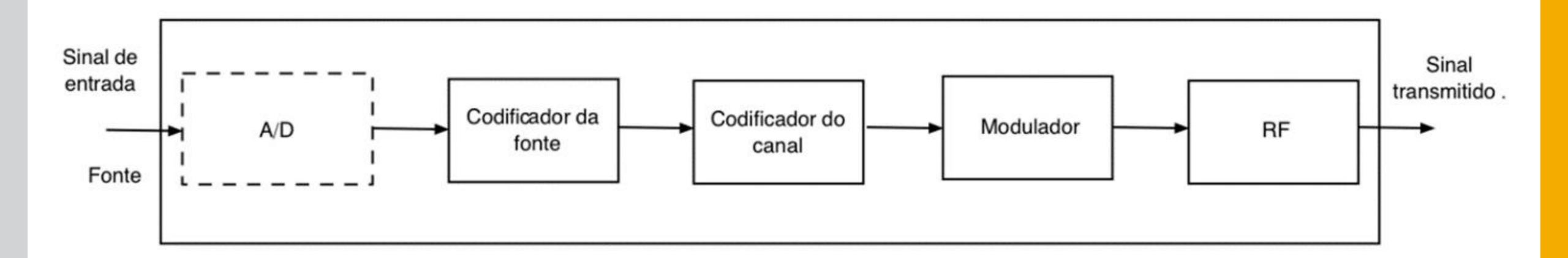


## Modelo do Sistema de Comunicações



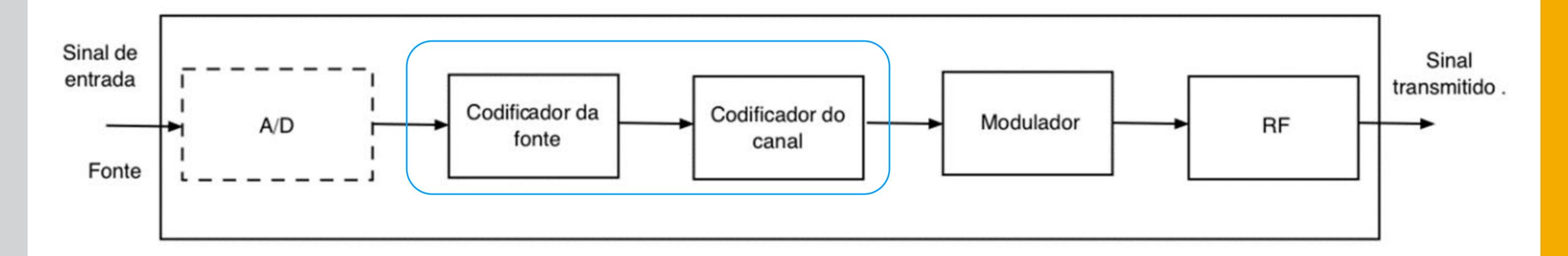


## Transmissor





## Transmissor







## Codificador da fonte

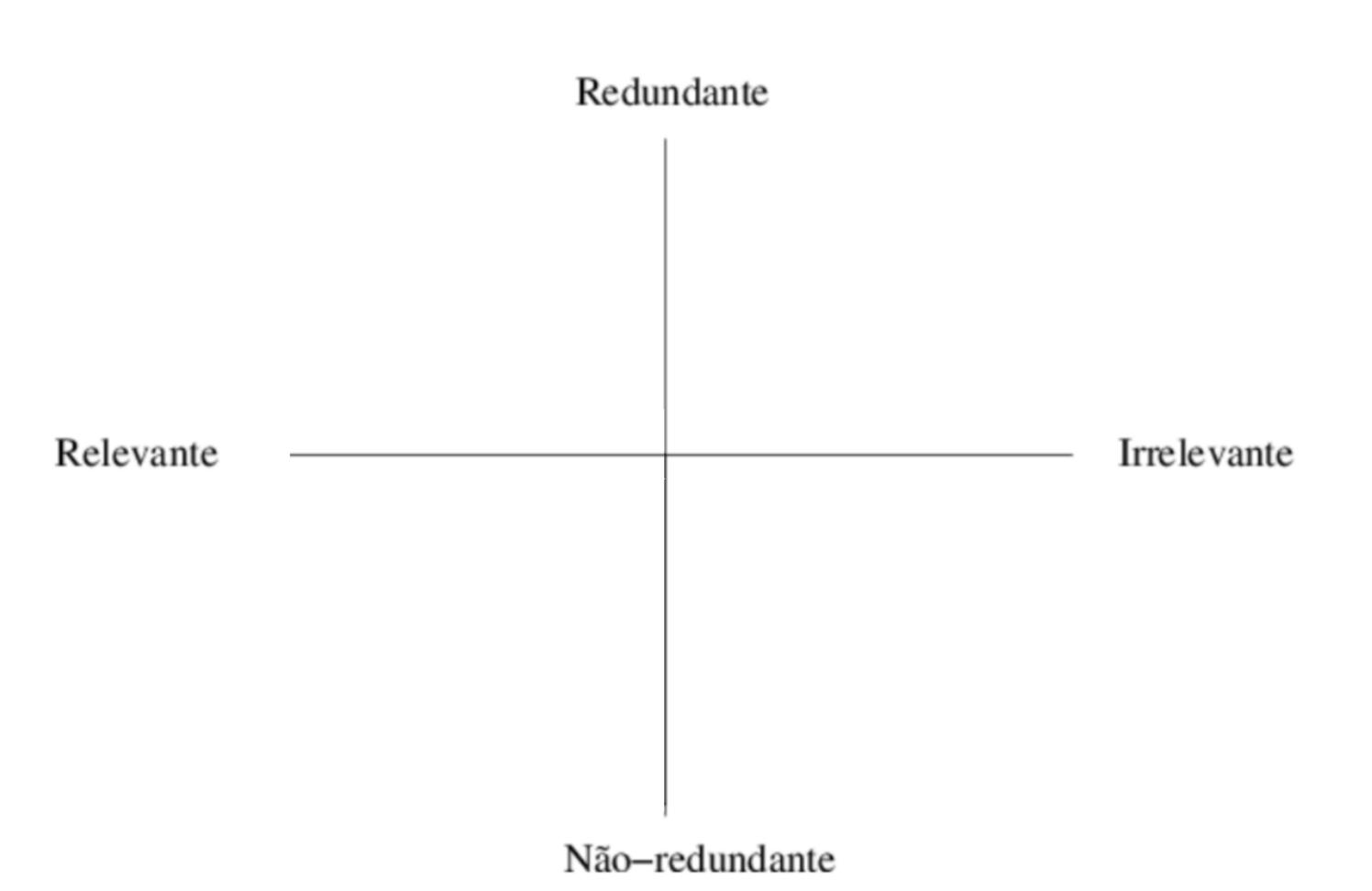
- Processamento de símbolos para melhorar a comunicação quando a informação é digital ou pode ser aproximada na forma de símbolos discretos.
- Transforma uma mensagem digital em uma nova sequência de símbolos.



## Compressão de sinais

Na codificação da fonte se realiza a compressão de sinais, cujo objetivo fundamental é reduzir o número de bits necessários para representar adequadamente os sinais a serem transmitidos

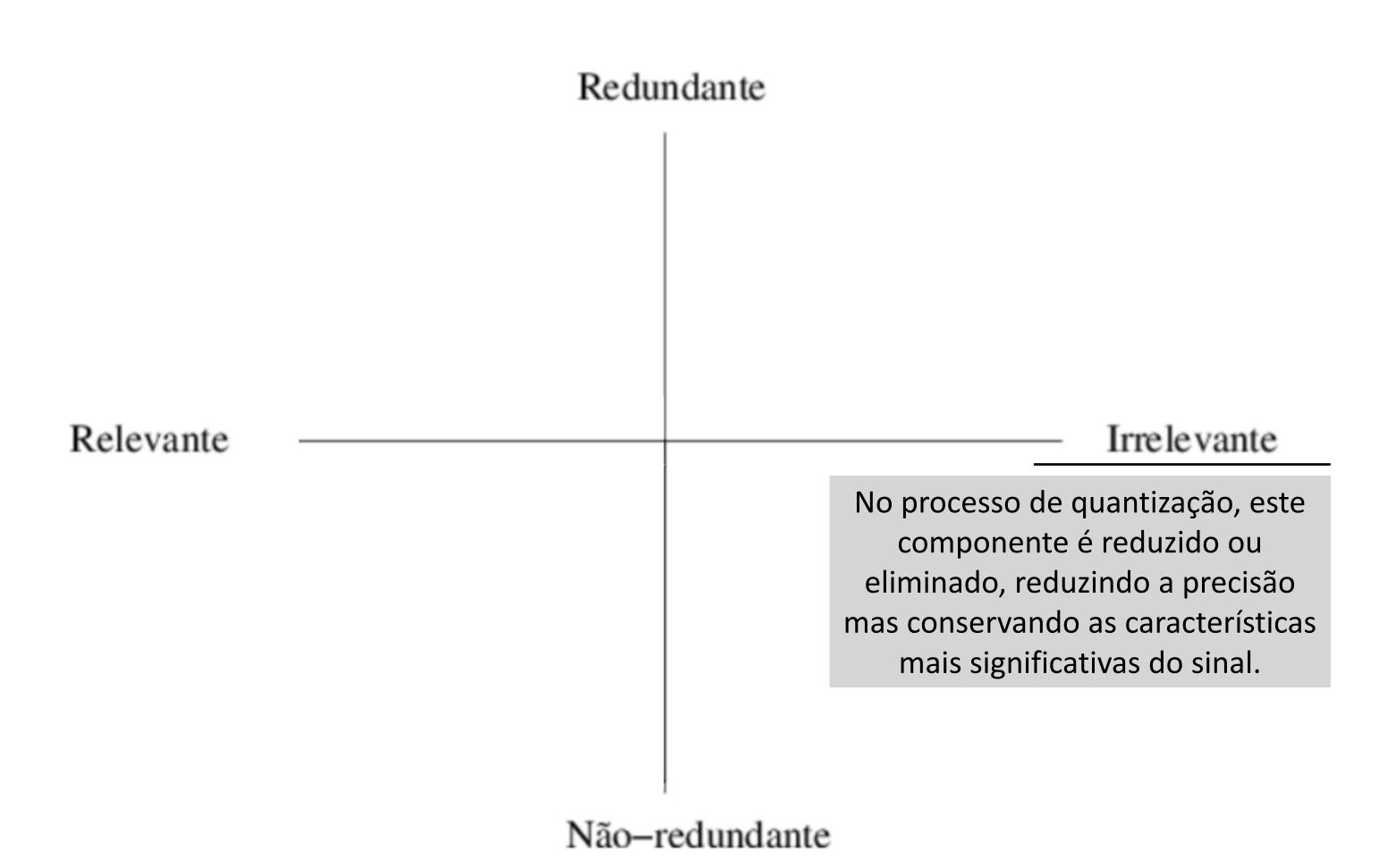




## Relevante Irrelevante Contém o núcleo da informação que precisa ser transmitida de forma intacta.

Não-redundante

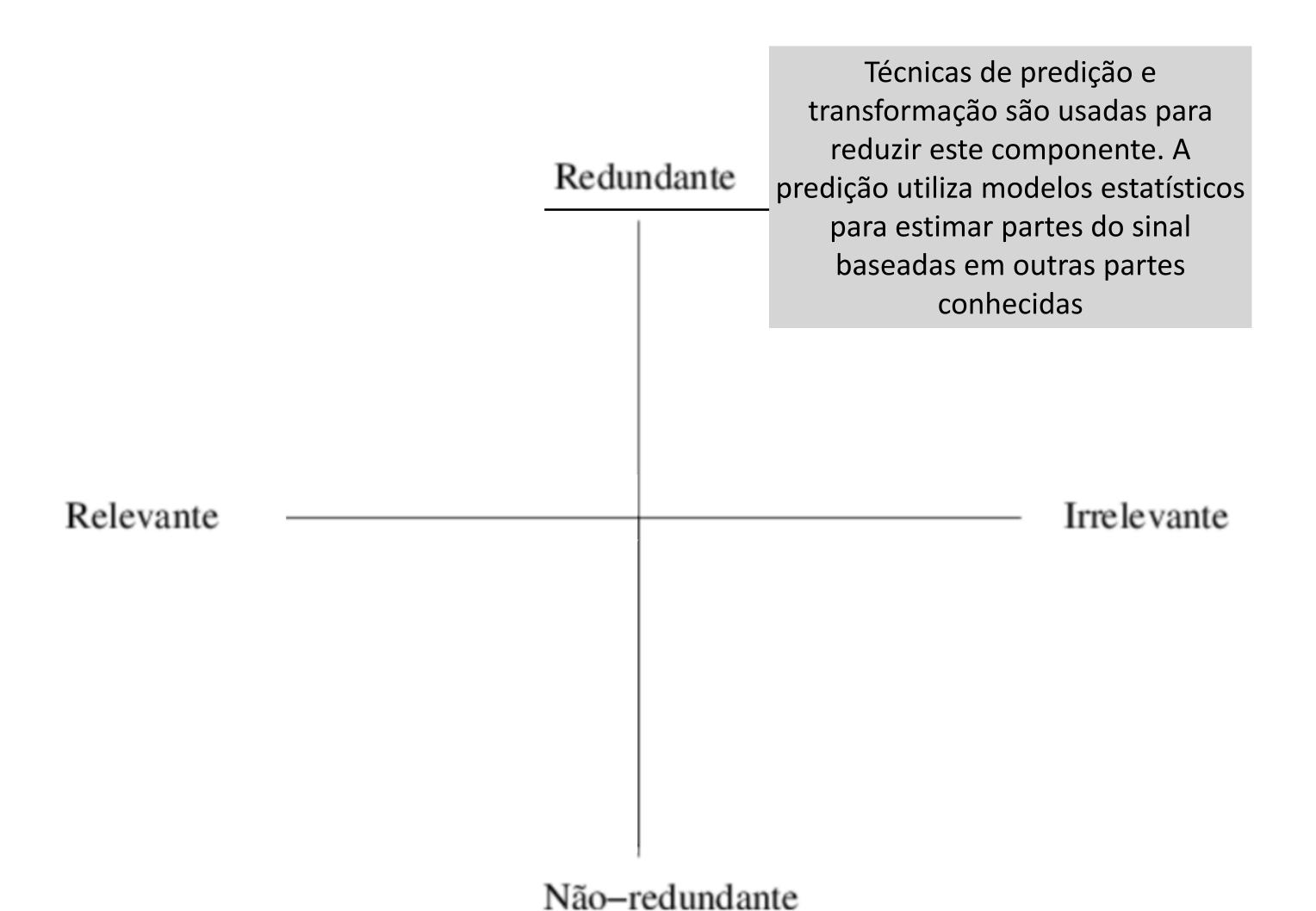
Redundante

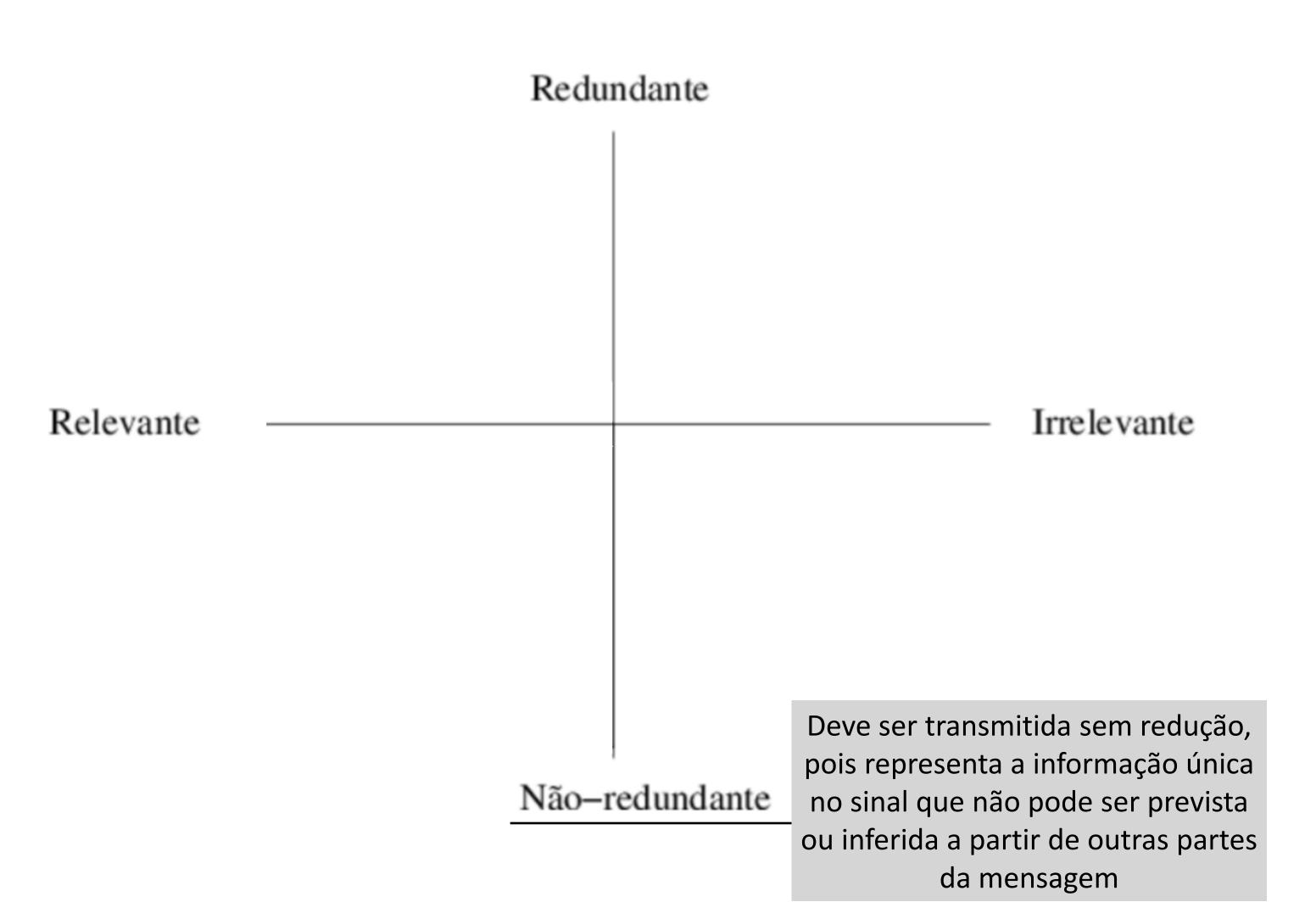


## Informação dos sinais componentes relevantes x irrelevantes

- Os componentes relevantes carregam informações essenciais e têm maior impacto para transmitir o significado; os componentes irrelevantes carregam pouca ou nenhuma informação que seja realmente necessária para interpretar a mensagem.
- Exemplo: No texto "HELLO",
  - > as consoantes "H", "L", e "O" podem ser consideradas componentes relevantes
  - > a vogal "E" e o segundo "L" poderiam ser considerados irrelevante, pois não contribuem de forma decisiva para a compreensão
  - o codificador poderá transmitir "H" "L" "O"







## Informação dos sinais componentes redundantes x não redundantes

- Os componentes redundantes carregam informações que possuem menos incerteza de ocorrer na detecção (baixa entropia); ao contrário dos componentes não redundantes.
- Exemplo: No texto "HELLO",
  - > as vogais "E" e "0" podem ser consideradas componentes redundantes
  - > e as demais não redundantes
  - > o esquema de predição ou transformada levará em consideração esse atributo



## Compressão no codificador da fonte

- Componente relevante transmitida
- Componente irrelevante reduzida por meio da quantização
- Componente não redundante transmitida
- Componente redundante, reduzida por meio de técnicas de predição e transformação do sinal



## Desempenho da compressão

- O problema geral da compressão é minimizar a taxa de bits na representação digital do sinal, mantendo os níveis requeridos de:
  - 1. Qualidade do sinal reconstruído
  - 2. Complexidade da implementação
  - 3. Retardo da comunicação



## Medidas de desempenho do codificador de fonte 1.Qualidade do sinal reconstruído

- Medidas de qualidade: subjetiva (qualitativas) ou objetiva (definidas matemática e estatisticamente)
- Medidas de qualidade objetiva:
  - Erro instantâneo, e(n);
  - Erro médio (ME);
  - Erro médio quadrático (MSE); e
  - razão sinal-ruído de erro (SENR)



#### Erro instantâneo

O erro instantâneo é a diferença entre o valor original do sinal  $x_i$  e o valor aproximado ou reconstruído  $\hat{x}_i$  após a compressão, para um ponto específico no tempo.

$$e_i = x_i - \hat{x}_i$$

#### Onde:

- ullet  $x_i$  é o valor original do sinal no instante i,
- ullet  $\hat{x}_i$  é o valor estimado ou reconstruído após a compressão.



#### Erro instantâneo

• Lembrar que em sistemas digitais, transmite-se o símbolo:

O símbolo transmitido s(t) em modulação digital pode ser representado por uma onda senoidal com uma amplitude A e uma fase  $\theta$ . Em um canal ideal, sem ruído, o símbolo transmitido seria:

$$s(t) = A \cdot \cos(\omega_c t + \theta)$$

#### Onde:

 $^ullet$  A é a amplitude do sinal,  $\;\omega_c$  é a frequência angular da portadora ( $\omega_c=2\pi f_c$ ),  $\;t$  é o tempo,  $\; heta$  é a fase



#### Erro instantâneo

Na prática, devido ao ruído e distorções do canal, o símbolo **recebido** r(t) pode ter sua **amplitude** e **fase alteradas**. O sinal recebido seria:

$$r(t) = A_r \cdot \cos(\omega_c t + \theta_r)$$

#### Onde:

- $A_r$  é a **amplitude recebida**, que pode ser diferente da amplitude A originalmente transmitida devido a fatores como atenuação no canal.
- $\theta_r$  é a fase recebida, que pode ser diferente da fase  $\theta$  transmitida devido a distorções no canal, como deslocamento de fase ou interferência.



#### Outras medidas

- Erro Médio:  $ar{e} = rac{1}{N} \sum_{i=1}^N e_i$
- ullet Erro Médio Quadrático (MSE):  $ext{MSE} = rac{1}{N} \sum_{i=1}^N (x_i \hat{x}_i)^2$
- Razão Sinal-Ruído de Erro (SNR):  $\mathrm{SNR} = 10 \log_{10} \left( \frac{\sum_{i=1}^N x_i^2}{\sum_{i=1}^N (x_i \hat{x}_i)^2} \right) \; \mathrm{dB}$



#### Medida de taxa de erro de bit (BER – Bit Error Rate)

Se você quiser medir o erro **por bit** (e não por símbolo), é possível calcular a **Taxa de Erro de Bit** (BER). Para isso, conta-se o número total de **bits errados** em todos os símbolos transmitidos. A BER é dada por:

$$ext{BER} = rac{N_{ ext{erro bit}}}{N_{ ext{total bits}}}$$

#### Onde:

- ullet  $N_{
  m erro\,bit}$  é o número de **bits** recebidos incorretamente,
- $N_{
  m total\ bits}$  é o número total de **bits** transmitidos (que é o número de símbolos multiplicado pelo número de bits por símbolo).



## Medidas de desempenho do codificador de fonte 2. Complexidade do algoritmo de compressão

- Número de instruções na unidade de tempo, normalmente medida em MIPS, e requisitos de espaço de armazenamento em memória requeridos para processamento do algoritmo.
- Tamanho físico, custo e consumo de potência do codificador, decodificador ou codec (codificador+decodificador)



ibmec.br

## Medidas de desempenho do codificador de fonte 3. Retardo

- O retardo ou atraso decorrente do processamento pelo codec
- O impacto do atraso sobre a comunicação depende da aplicação. Algumas aplicações admitem **limites** mais rigorosos de atraso.





- A codificação de canal é o processo através do qual o transmissor adiciona redundância controlada à informação de modo a permitir a detecção e a correção de erros.
- Dependendo do número de bits adicionados, os códigos de canal podem permitir a correção de erros na transmissão ou somente a detecção dos erros ocorridos.
- Existem duas grandes famílias de códigos detetores e corretores de erros: os códigos de bloco e os convolucionais.



- Frequentemente, no contexto de comunicações digitais, ocorrem erros de detecção acarretados por problemas de transmissão, implicando a necessidade de correção de erros
- Tipos de erros:
  - Frros **aleatórios**. Ocorrem de forma **independente** e não correlacionada em cada bit do bloco. Erros são isolados cada erro acontece em um bit sem uma relação com o erro em outro bit. Ocorrem em canais com ruído elevado.
  - Erros em surto. Ocorrem de maneira correlacionada e geralmente afetam uma sequência contínua de bits. Em um erro de surto, vários bits consecutivos podem ser corrompidos. Comum em canais que experimentam interferências temporárias ou interrupções rápidas e intensas.



- A transmissão confiável de dados a altas taxas tem representado um desafio cada vez maior aos engenheiros
- Os códigos corretores têm contribuído de modo significativo para o avanço na área
- A solução está na teoria da codificação

Todo símbolo produzido por uma fonte de informação possui uma **probabilidade de ocorrência** em uma mensagem, logo pode ser modelado como uma **variável aleatória** 

Entropia é a medida da incerteza associada a uma variável aleatória que representa o comportamento da transmissão dos símbolos

**Taxa de informação** é a média ponderada da informação associada a cada símbolo, medida em bits.



A solução está na teoria da codificação

Existem códigos que podem tornar a probabilidade de erro na decodificação muito pequena

A probabilidade decresce exponencialmente quando *n* é aumentado, no entanto o aumento da complexidade do sistema também ocorre

Objetivos da teoria da codificação:

- 1. Encontrar códigos longos e eficientes
- 2. Encontrar métodos práticos de codificação/decodificação eficientes



- Codificadores (n, k, d)
- Codificadores de repetição
- Codificadores com 1 bit de paridade
- Códigos de Hamming



## Processo de codificação (n, k, d)

- 1. Segmenta-se a mensagem em blocos de k dígitos
- 2. Acrescenta-se a cada bloco *n-k* dígitos redundantes
- 3. Cada bloco gera uma palavra de n dígitos
- 4. Os dígitos redundantes são definidos a partir dos k dígitos da mensagens e destinam-se à **detecção** simples ou detecção e **correção** de erros
- 5. A eficiência do código é definida pela razão entre o número de bits de informação e o número total de bits, k/n
- 6. A distância de Hamming, ou seja, o número de posições nas quais os símbolos correspondentes são diferentes, é *d*



## Processo de codificação (n, k, d)

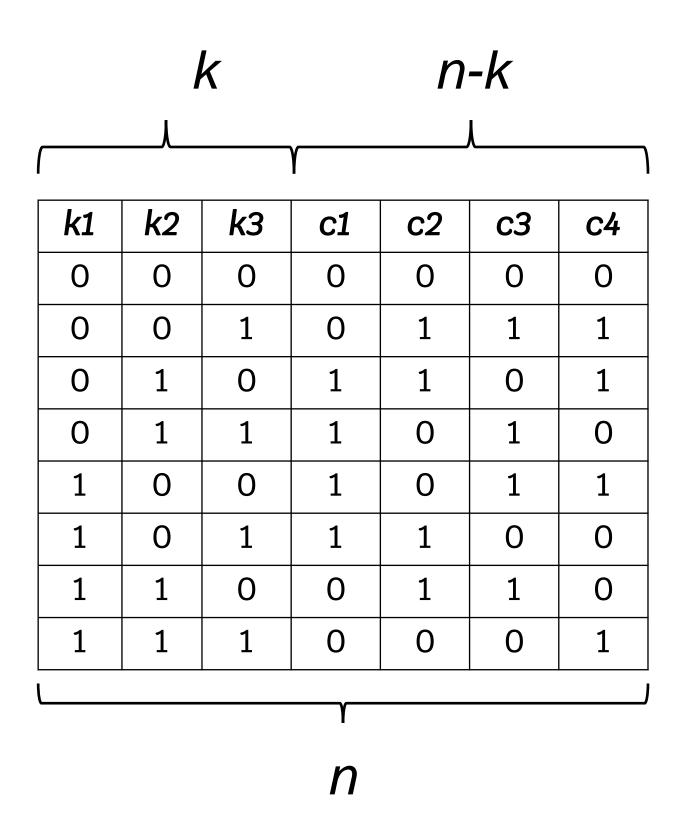
- Um código (n, k, d) é definido como sendo um conjunto de  $2^k$  n-uplas chamadas de palavras código, que
  - > possuem K bits de informação,
  - > possuem *n-k* bits de redundância,
  - diferem entre si pelo menos d posições



## Exemplo: código (7,3,4)

k1	k2	k3
0	0	0
0	0	1
0	1	0
0	1	1
1	0	0
1	0	1
1	1	0
1	1	1

$$c_1 = k1 \otimes k2$$
  
 $c_2 = k2 \otimes k3$   
 $c_3 = k1 \otimes k3$   
 $c_4 = k1 \otimes k2 \otimes k3$ 





## Processo de codificação (n, k, d)

Detecção de erros

Em um código com **distância mínima** *d*, o menor número de mudanças necessárias para converter uma palavra do código em outra é pelo menos *d*, logo é possível detectar

d-1 erros



## Processo de codificação (n, k, d)

Correção de erros

Em um código com distância mínima d, supondo palavras com mesma probabilidade, é possível identificar e corrigir até t erros e decidir com acerto na detecção, se

$$2t+1\leq d$$



## Processo de codificação de repetição

• Em códigos de repetição, os parâmetros são:

k=1, d≥1 e n-1 bits redundantes

- Como k=1, o código tem apenas duas palavras, uma delas é uma sequência de n Os; a outra uma sequência de n 1s.
- Os dígitos de paridade são todos uma repetição do dígito  $c_i$  de informação n-1 vezes.



## Processo de codificação de repetição

- Uma regra simples de decodificação é decidir pelo bit que aparece mais vezes na recepção.
- A distância de Hamming do código é igual a n e a eficiência é 1/n.



## Processo de codificação com 1 bit de paridade

• Em códigos com 1 bit de paridade, os parâmetros são:

$$k \ge 1$$
,  $d=2$  e  $n=k+1$ 

• O código tem apenas um bit c redundante, que é definido na transmissão para tornar o número de bits 1 par (ou impar).



ibmec.br

## Processo de codificação com 1 bit de paridade

- A regra de decodificação é contar o número de bits recebidos. Se a paridade não estiver correta significa que houve um erro na transmissão.
- A distância de Hamming do código é igual a 2 e a eficiência é k/(k+1).
- O código permite a detecção de 1 erro, mas não corrige. Pode ser eficaz quando se dispõe de canal de retorno para retransmissão da palavra.



• Nos códigos de *Hamming*, o número de bits de paridade pode ser dado pela quantidade de divisões inteiras sucessivas de *n* por 2 até quociente igual a 0.

Por exemplo, se n=7 bits, 7 div 2 = 3, 3 div 2 = 1, 1 div 2 = 0, logo d=3, k=n-3=7-3=4

• Ou seja, em códigos de Hamming, os parâmetros são

$$n \le 2^d - 1$$



- No algoritmo de Hamming,
  - 1. Os bits c de redundância e os bits k de informação são organizados em uma **sequência de** n bits a partir da posição 1...

$$b_1 b_2 b_3 b_4 \dots b_n$$

2. ..., de modo que os bits de redundância ocuparão as posições que são potência de 2, logo

$$C_1 C_2 K_3 C_4 \dots$$



- No algoritmo de Hamming,
  - 3. Cada bit de redundância (bit de paridade) ajusta a paridade par (ou impar) dos bits específicos de informação...
  - 4. Cada bit de informação  $k_j$ , ou seja, o bit de informação que ocupa a posição j, é verificado pelos bits de redundância cuja soma das suas posições seja j.

Por exemplo, o bit  $k_3$  é verificado pelos bits  $c_1$  e  $c_2$ . O bit  $k_5$  é verificado pelos bits  $c_1$  e  $c_4$ . O bit  $k_6$  é verificado pelos bits  $c_2$  e  $c_4$ .



- No algoritmo de Hamming,
  - 5. Cada bit de paridade será definido pelo codificador como 0 ou 1 de modo que o número de bits verificados seja par (ou impar)
  - 6. No receptor, a determinação do bit incorreto pode ser obtida pela soma das posições de todos os bits de paridade incorretos

Por exemplo, se na recepção os bits  $c_1$  e  $c_2$  estão incorretos, significa que o erro identificado foi no bit  $k_3$ .





IBMEC.BR

- f)/IBMEC
- in IBMEC
- @IBMEC\_OFICIAL
- @@IBMEC

