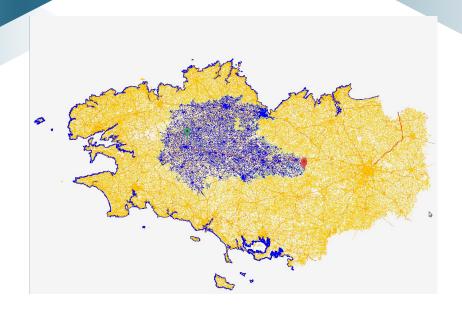


Soutenance BE GRAPHE

Jeudi 6 juin 2019

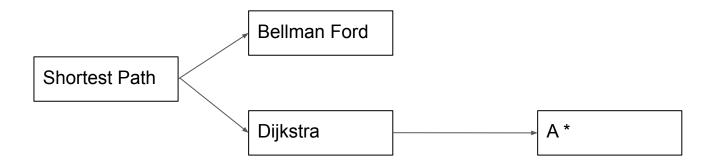


Quentin LARREDE Clémence CALAS 3 MIC Grp E



Contexte de développement

Objectif: Trouver le plus court chemin entre deux nodes en distance ou en temps



Dijkstra	A *
Label : + petit coût de l'origine à la node actuelle	LabelStar : comme Label + plus petit coût de la node actuelle à la destination (vol d'oiseau)

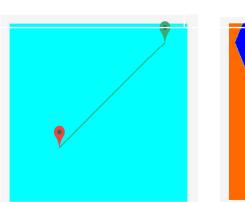


Tests de Validité

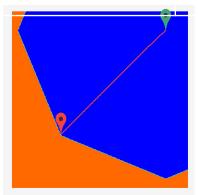
Dijkstra

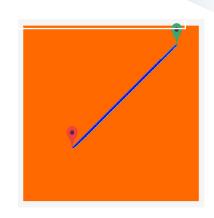
Validité:

- -chemin vide (isEmpty)
- -chemin valide (isValid)



Bellman Ford





A *

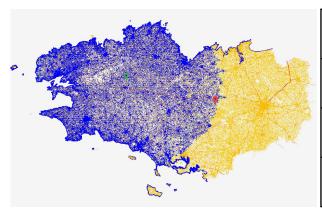
Optimalité (avec oracle):

	Distance		Temps	
Accessibilité	Tous	Voiture	Tous	Piéton et Vélo
Carré dense	Longueur		Durée	
INSA	Longueur et Chemin inaccessible	Longueur et Chemin inaccessible		Durée
Haute Garonne			Durée (plus représentative)	Chemin inaccessible



Optimalité (sans oracle) :

comparaison des distances et des temps obtenus avec Dijkstra ou A*



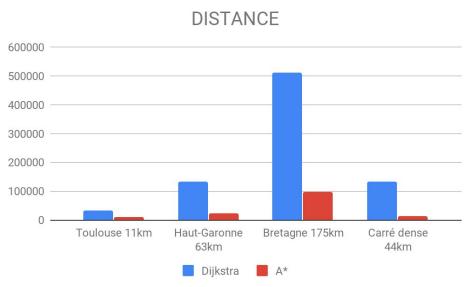
Chemin le plus court en distance Coût en distance	107,335 km
Chemin le plus court en distance Coût en temps	1h 57min 49s
Chemin le plus rapide Coût en distance	111, 118 km
Chemin le plus rapide Coût en temps	1h 16min 51s



Tests de Performance

Tests de performance en mode distance

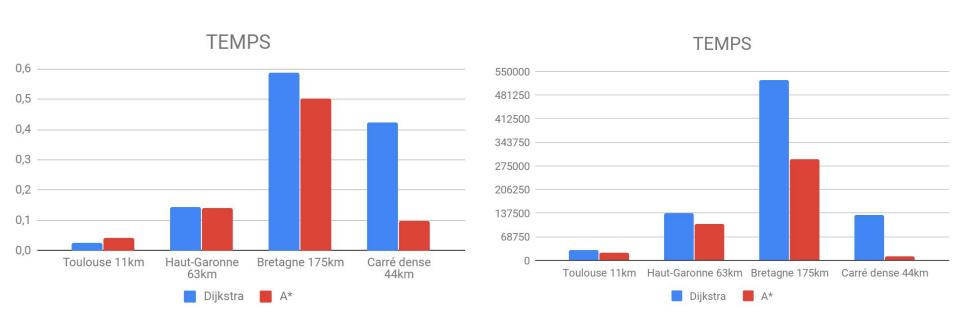






Tests de Performance

Tests de performance en mode temps

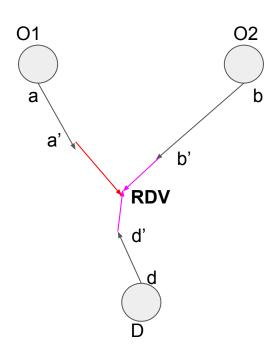




Problème Ouvert

COÛT:

Exemple pour O1 : a,a' + coût à vol d'oiseau a',b' + coût à vol d'oiseau b',d'



- O1:
$$a,a' + a',b' + b',d' + d',d$$

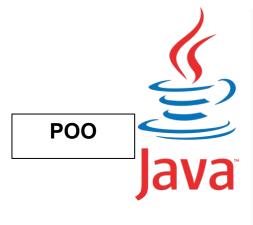
-
$$O2: b,b' + b',a' + a',d' + d',d$$





Graphes: + court chemin











Démarche de Tests



Problème concret