

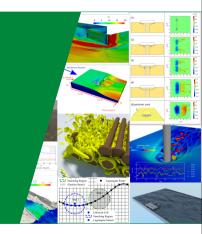
中国农业大学 流体机械与流体工程系

2024年春季《计算流体动力学编程实践》

第三章 网格处理 blockMesh

徐云成

⊠ycxu@cau.edu.cn



- ▶ 计算网格分类和要求
- ▶ OpenFOAM® 中的网格工具
- ▶ 如何使用blockMesh 划分网格

计算网格 Computational mesh

- ▶ 一个计算网格是指用来描述模拟中的空间域,包括边界离散和空间离散
- ▶ 生成网格并不简单
- ▶ 生成网格通常占用整个CFD模拟一半以上的精力

网格结构

网格类型:

- ▶ 结构化网格 structured grid /mesh
- ▶ 非结构化网格 unstructured mesh / grid
- ▶ 重叠网格 Overset meshes

grid和mesh的区别在于,grid通常指规则的、结构化的网格布局,而mesh则更灵活,可以包括规则和非规则的网格,适应各种复杂的几何形状。

- - ▶ 浸没边界法 immersed boundary method on a fixed background mesh
 - ▶ 无网格法 mesh-less methods, e.g., LBM, SPH



网格类型:

- ▶ 结构化网格 structured grid /mesh
- ▶ 非结构化网格 unstructured mesh / grid
- ▶ 重叠网格 Overset meshes

grid和mesh的区别在于,grid通常指规则的、结构化的网格布局,而mesh则更灵活,可以包括规则和非规则的网格,适应各种复杂的几何形状。

- 简言之,grid重在规则性,mesh重在适应性。 从另一个角度:
 - ▶ 贴体网格 body-fitted mesh
 - ▶ 浸没边界法 immersed boundary method on a fixed background mesh
 - ▶ 无网格法 mesh-less methods, e.g., LBM, SPH

网格类型:

- ▶ 结构化网格 structured grid /mesh
- ▶ 非结构化网格 unstructured mesh / grid
- ▶ 重叠网格 Overset meshes

grid和mesh的区别在于,grid通常指规则的、结构化的网格布局,而mesh则更灵活,可以包括规则和非规则的网格,适应各种复杂的几何形状。

- 简言之,grid重在规则性,mesh重在适应性。 从另一个角度:
 - ▶ 贴体网格 body-fitted mesh
 - ▶ 浸没边界法 immersed boundary method on a fixed background mesh
 - ▶ 无网格法 mesh-less methods, e.g., LBM, SPH

如何定义网格尺度和质量?

- ▶ 最重要的是你希望通过模拟捕捉的物理现象!
- ▶ 哪些区域需要考虑加密网格?
 - 物理问题最关心的区域
 - 物理量变化较快(梯度较大)的区域
- ▶ 维度: 二维还是三维?
- ▶ 对于湍流模型,你想要如何模拟?你能调用多少计算量?
 - DNS, LES or RANS
 - · 如何处理大梯度(sharp gradient)区域,比如无滑移壁面?

典型的网格划分过程

- ▶ 准备几何造型
 - CAD
 - 三维扫描+数字化处理
- ▶ 几何造型的加工处理
 - ·加密处理(Refinement)通过插值等方法
 - · 简化处理(Coarsening)去除一些不必要的细节
- ▶ 在网格生成软件中导入几何表面网格(surface mesh)
 - ・表面网格通常会用来定义需要模拟的边界、会分为不同边界(patches),比如进口、出口等
 - •一般而言,如果几何造型比较简单,可以在网格生成软件中直接生成表面网格
- ▶ 生成体网格
 - 计算域内的网格单元不会发生重叠
 - 网格位置决定了离散解所在位置,因此在网格划分前,需要对求解域有一些认识 (预判)
- 2024年春季**网格质量对于模拟结果非常重要**中国农业大学 流体机械与流体工程系 2024年3月28日

- ▶ 网格纵横比 Cell aspect ratio
- ▶ 非正交性 Non-orthogonality
- ▶ 畸变率/偏斜率/偏度 Skewness

faceSkewness 代码案例

```
Foam::scalar Foam::primitiveMeshTools::faceSkewness
    const primitiveMesh& mesh.
    const pointField& p.
    const vectorField& fCtrs.
    const vectorField& fAreas.
    const label facei.
    const point& ownCc.
    const point& neiCc
    vector Cpf = fCtrs[faceil - ownCc:
    vector d = neiCc - ownCc:
    // Skewness vector
    vector sv =
        Cpf
      - ((fAreas[facei] & Cpf)/((fAreas[facei] & d) + rootVSmall))*d:
    vector svHat = sv/(mag(sv) + rootVSmall):
    // Normalisation distance calculated as the approximate distance
    // from the face centre to the edge of the face in the direction
    // of the skewness
    scalar fd = 0.2*mag(d) + rootVSmall:
    const face& f = mesh.faces()[faceil:
    forAll(f. pi)
        fd = max(fd, mag(svHat & (p[f[pi]] - fCtrs[facei])));
    // Normalised skewness
    return mag(sv)/fd:
```

```
mesh 网格
p:网格顶点
fCtrs: 面(face)中心点
fAreas:面的面积向量
facei:面序号
ownCc:该面相邻的一个网格中心点
neiCc:该面相邻的另一个网格中心点
mag():magnitude
&: 点乘
rootVSmall:非常小的值10-38??
face:面顶点序号
```

- ▶ 静网格 Static
- ▶ 动网格,网格变形(mesh deformation)或拓扑结构发生变化(topological change)
 - 几何结构在计算域内移动
 - 适应性网格加密/稀疏化(Adaptive mesh refinement/coarsening)
 - alpha、梯度、模型误差
- ▶ 常见的拓扑结构变化
 - 接触边界、脱离边界(Attach/detach boundary)
 - 増加、移除网格层(Cell layer addition/removal)
 - 滑移界面(Sliding interface)

- ▶ 源代码在 applications/utilities/mesh
- ▶ 网格划分 applications/utilities/mesh/generation:
 - blockMesh
 - snappyHexMesh
 - foamyMesh
- ▶ 网格转换 applications/utilities/mesh/conversion)
 - fluent3DMeshToFoam
 - fluentMachToFoam
 - star4ToFoam
 - gambitToFoam
 - cfx4ToFoam
 - ansysToFoam



- ▶ 源代码在 applications/utilities/mesh
- ▶ 网格划分 applications/utilities/mesh/generation:
 - blockMesh
 - snappyHexMesh
 - foamyMesh
- ▶ 网格转换 applications/utilities/mesh/conversion)
 - fluent3DMeshToFoam
 - fluentMeshToFoam
 - star4ToFoam
 - gambitToFoam
 - cfx4ToFoam
 - ansysToFoam



- ▶ 源代码在 applications/utilities/mesh
- ▶ 网格划分 applications/utilities/mesh/generation:
 - blockMesh
 - snappyHexMesh
 - foamyMesh
- ▶ 网格转换 applications/utilities/mesh/conversion):
 - fluent3DMeshToFoam
 - fluentMeshToFoam
 - star4ToFoam
 - gambitToFoam
 - cfx4ToFoam
 - ansysToFoam



- ▶ 其他网格工具 applications/utilities/mesh/advanced:
 - refineWallLayer加密靠近边界的网格
 - · collapseEdges整合同一条线上的边

- ▶ 其他网格工具 applications/utilities/mesh/advanced:
 - refineWallLayer加密靠近边界的网格
 - · collapseEdges整合同一条线上的边
 - •
- ▶ 网格处理 applications/utilities/mesh/manipulation:
 - · checkMesh检查网格质量
 - ・ topoSet在cellSets/faceSets/pointSets进行操作(创建create、删除delete、反 选invert、剔除subset)
 - refineMesh通常是根据topoSet得到的cellSets进行网格加密
 - transformPoints平移translate、旋转rotate、缩放scale网格顶点
 - · moveMesh网格在边界上根据某种既定方式进行变形
 - createPatch根据已选择的边界面(boundary face)创建新的计算边界(patch)

- ▶ OpenFOAM® 还有很多用来处理表面几何数据(surfaces, such as STL, OBJ) 的工具
- ▶ 源代码在applications/utilities/surface:
 - · surfaceCheck 检查表面网格的拓扑结构,包括相邻网格的法方向
 - surfaceConvert 转换格式
 - surfaceTransformPoints translate、rotate、scale表面网格顶点
 - surfaceSmooth 对网格顶点使用Laplacian smoothing, 进行平滑处理
 - surfaceCoarsen 稀疏化处理

更多工具可见

https://cfd.direct/openfoam/user-guide/v8-standard-utilities/#x14-1110003.6.2



▶ constant/polyMesh中常见文件:

boundary faces neighbour owner points

```
0 0 0 1 1 1 ....
```

- ▶ 同一个face, owner序号要小于neighbour
- ▶ face法向是远离owner

OpenFOAM® 中的网格存储方式

► constant/polyMesh中常见文件:
boundary faces neighbour owner points

```
0
0
0
1
1
1
```

- ▶ 同一个face, owner序号要小于neighbour
- ▶ face法向是远离owner

Boundary

```
movingWall
                     wall:
    type
    inGroups
                     List<word> 1(wall):
    nFaces
                     20;
    startFace
                     760;
fixedWalls
    type
                     wall;
    inGroups
                     List<word> 1(wall);
    nFaces
                     60;
    startFace
                     780;
```

) 2024年春季《计算流体动力学编程实践》 by 徐云成 @ 中国农业大学 流体机械与流体工程系 2024 年 3 月

- ▶ blockMesh是OpenFOAM® 中最基础的网格划分工具,主要是通过system/blockMeshDict一个脚本字典文件(dictionary file)生成网格,主要是在constant/polyMesh中输出points, faces, cells, boundary。
- ▶ 基本原理: 将计算域划分为一个或多个六面体块(hexahedral blocks), 体块的边可以是直线(straight line)、弧线(arc)、样条曲线(spline), 每个方向上定义网格划分密度。
- ▶ 一个体块一般可以由8个顶点组成,也可以少于8个顶点(比较少见,一般不考虑)

blockMeshDict

convertToMeters 1:

vertices

);

```
blocks
             ▶ edges 用于arc、spline边: arc 1 4 (0.939 0.342 -0.5)
             ▶ block 顶点序号组合和网格尺寸:
);
               hex (0 1 2 3 4 5 6 7)(10 10 1)simpleGrading(1.0 1.0 1.0)
edges
             ▶ patches 边界条件(patches):
               patch inlet ( (4 7 3 0) )
patches
             ▶ mergePatchPairs 需要合并的边界条件,暂不考虑
):
mergePatichPairs()算流体动力学编程实践》 by 徐云成 @ 中国农业大学 流体机械与流体工程系 2024 年 3 月 28 日
```

▶ vertices 顶点坐标: (0 0 0)

▶ convertToMeters 顶点坐标缩放因子: 0.001 scales to mm

blockMeshDict — vertices

```
vertices
                      // vertex number 0
               0.1)
                    // vertex number 1
               0.1)
                   // vertex number 2
               0.1)
                      // vertex number 3
    (-0.1 - 0.1 1)
                       // vertex number 4
                      // vertex number 5
               1.2)
    (1.4 1.1 1.3)
                   // vertex number 6
               1.1)
                    // vertex number 7
```

blockMeshDict — edges

```
edges
   arc 1 5 (1.1 0.0 0.5) // 顶点1和顶点5之间的1个插值点
);
edges
   arc 1 5 25 (0 1 0) // 25 degrees, y-normal
);
```

还有spline, polyLine, BSpline, 对应多个插值点



edgeGrading (1 1 1 1 2 2 2 2 3 3 3 3)

```
blocks
(
hex (0 1 2 3 4 5 6 7) // vertex numbers
(10 10 10) // numbers of cells in each direction simpleGrading (1 2 3) // cell expansion ratios
);
另一种:
```

blockMeshDict — blocks

```
blocks
    hex (0 1 2 3 4 5 6 7) (100 300 100)
    simpleGrading
                             // x-direction expansion ratio
             (0.2\ 0.3\ 4) // 20% y-dir, 30% cells, expansion = 4
             (0.6 \ 0.4 \ 1) // 60\% y-dir, 40\% cells, expansion = 1
             (0.2 \ 0.3 \ 0.25) \ // \ 20\% \ v-dir, \ 30\% \ cells, expansion = 0.25
                             // z-direction expansion ratio
```

bv 徐云成 @ 中国农业大学 流体机械与流体工程系 2024 年 3 月

blockMeshDict — boundary

```
boundary
                    // keyword
   inlet
                    // patch name
                   // patch type for patch 0
       type patch;
       faces
           (0 4 7 3) // block face in this patch
       );
                    // end of 0th patch definition
   walls
                    // patch name
       type wall; // patch type for patch 1
       faces
           (0 1 5 4)
           (0 \ 3 \ 2 \ 1)
           (3762)
           (4567)
       );
                                  by 徐云成 @ 中国农业大学 流体机械与流体工程系 2024 年 3 月
  2024年春季《计算流体动力学编程实践》
```

blockMeshDict — boundary

```
boundary
                      // keyword
   inlet
                      // patch name
       type patch; // patch type for patch 0
                                                                   boundary
       faces
                                                                      patch inlet
           (0 4 7 3) // block face in this patch
       );
                                                                           (0 \ 4 \ 7 \ 3)
                      // end of 0th patch definition
   walls
                      // patch name
                                                                      wall walls
                                                                           (0 1 5 4)
       type wall; // patch type for patch 1
       faces
                                                                           (0 \ 3 \ 2 \ 1)
                                                                           (3762)
           (0 1 5 4)
                                                                           (4567)
           (0 \ 3 \ 2 \ 1)
           (3762)
           (4567)
                                                                   );
       );
                                     bv 徐云成 @ 中国农业大学 流体机械与流体工程系 2024 年 3 月
```

blockMeshDict — cyclic boundary

```
left
                    cyclic;
    type
    neighbourPatch right;
                   ((0 4 7 3)):
    faces
right
                    cvclic;
    type
    neighbourPatch left;
    faces
                   ((1 5 6 2)):
```

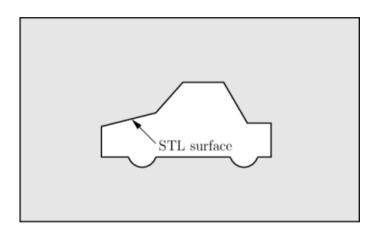


图: 几何表面与计算域



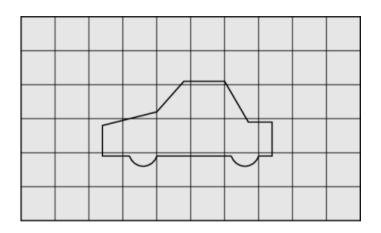


图: 生成背景网格(一般用blockMesh)



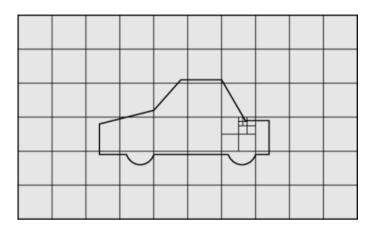


图: 对于局部细节进行加密 feature edge



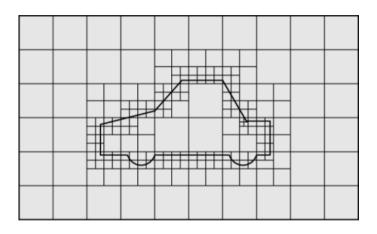


图: 识别出相交网格并进行加密



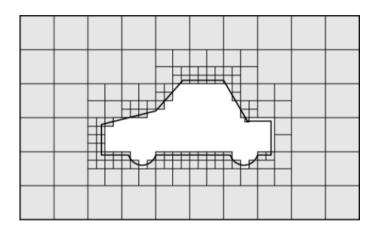


图: 移除几何内部网格



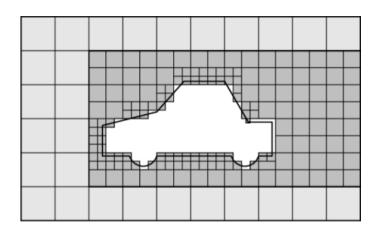


图: 对指定区域进行加密



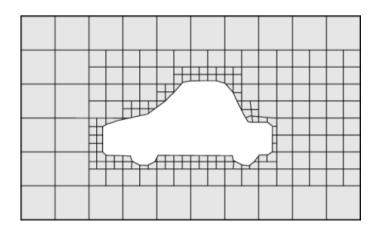


图: 移动边界网格顶点,使之与表面几何网格重合



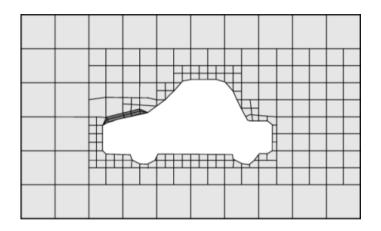


图: 生成边界层网格(阴影部分)



实操练习

- ▶ 更新gitee.com代码平台 git fetch --all; git pull
- ▶ 演示3个block情况的blockMeshDict
- ▶ 解读snappyHexMesh

Thank you.

欢迎私下交流,请勿私自上传网络,谢谢!

