

# Grafica 3D în OpenGL

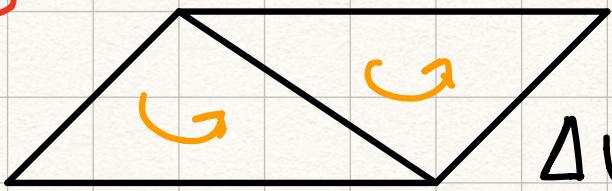
- Ce reprezentăm?
  - ↳ Aspecte teoretice

- Cum reprezentăm?
  - ↳ Funcționalitate OpenGL

## Obiecte 3D

- Poliedre legate de
  - ↳ Triangle mesh ("rețele de triangulații")
- De referință: indexarea  $V_f$

Ex



Pt a desena

$\Delta V_0 V_1 V_2$  și  $\Delta V_2 V_3 V_1$

vârfurile sunt indicate o singură dată în matricea de  $V_f$ , dar în matricea de indexe se indică modul în care sunt legate

Normale

a) Pt. trunchiuri/poligo. convexă  
 ↳ cursunghi anterior

b) Pt. retele de trunchiuri  
 ↳ i) Se fol. pt. frecare fata normale  
 aşa cum a fost calculată  
 ii) Se lucrează la nivel de vf.



Pt acest vf. se poate calc normala compunând normalele fețelor adiacente

Fie  $v$  vîrf fixat. Fie  $f_1, f_2, \dots, f_q$ .  
 Fețele adiacente cu  $v$  și  $v_1^n, \dots, v_q^n$   
 normalele acestor fețe ( $q = \deg(v)$ )

$$n_v = \frac{\sum n_q}{q} \quad \left\| \frac{\sum n_q}{q} \right\|$$

Se mai pot considera și ponderi  
 (de ex, arăptate fețelor)

$$\text{Ponderi: } \lambda_1, \dots, \lambda_q \Rightarrow \frac{\sum \lambda_i n_i}{q}$$

$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$

Forma generală  $F(x, y, z) = 0$

Exemplu

- $x^2 + y^2 + z^2 = 1$  sfere
- $x^2 + y^2 - z^2 = 1$  hiperboloid cu 1 parte
- $x^2 - y^2 - z^2 = 1$  - 11 - 2 părți
- $x^2 + y^2 - z^2 = 0$  con
- $x^2 - y^2 = 2z$  paraboloid hiperbolic
- $x^2 + y^2 = 1$  cilindru circular drept

Aceste suprafete sunt date de ec.  
de gradul II și s.n. Cuadrice

Normală

Fie  $(x_0, y_0, z_0)$  un pct. al suprafetei  
Normala extinsă la suprafata este  
direcționată de vectorul

$$\begin{aligned} \text{grad } F(x_0, y_0, z_0) &= \left( \frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0, z_0), \frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0, z_0), \right. \\ &\quad \left. \frac{\partial F}{\partial z}(x_0, y_0, z_0) \right) \end{aligned}$$

**Exp** Sferă de ec.  $x^2 + y^2 + z^2 - r^2$

Fixăm  $(x_0, y_0, z_0)$

$$\frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0, z_0) = 2x_0; \text{ analog } \frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0, z_0) = 2y_0$$

$$\frac{\partial F}{\partial z}(x_0, y_0, z_0) = 2z_0$$

$\Rightarrow \nabla F(x_0, y_0, z_0) = (2x_0, 2y_0, 2z_0) \rightarrow$  colin.  
cu vectorul de poziție  $(x_0, y_0, z_0)$

### Reprezentări parametrice ale suprafețelor

**Exp** 1)  $\begin{cases} x = r \cos u \\ y = r \sin u \\ z = v \end{cases}$ ; unde  $r > 0$  fixat  
 $u, v \in \mathbb{R}$  param

$\hookrightarrow$  în jurul circular drept  $x^2 + y^2 = r^2$

2)  $\begin{cases} x = v \cos u \\ y = v \sin u \\ z = v \end{cases}$

$\hookrightarrow$  Con  $x^2 + y^2 - z^2 = 0$

3)  $\begin{cases} x = r \cos u \cos v \\ y = r \cos u \sin v \\ z = r \sin u \end{cases}$   $r > 0$   
 $u, v \in \mathbb{R}$  param.

$$\left\{ \begin{array}{l} z = r \sin u \\ u, v \in [0, 2\pi] \end{array} \right.$$

$\hookrightarrow S$  feră de centru  $O$  și rază  $r$

$$x^2 + y^2 + z^2 = r^2$$

In general, o suprafață este rep. parametric folosind o funcție

$$f: U \times V \rightarrow \mathbb{R}^3; U, V \subset \mathbb{R}$$
 intervale

Pt. implementare:

- Se consideră  $U, V$  finite  $\subset \mathbb{R}$

$$U = \{u_1, u_2, \dots, u_m\}$$

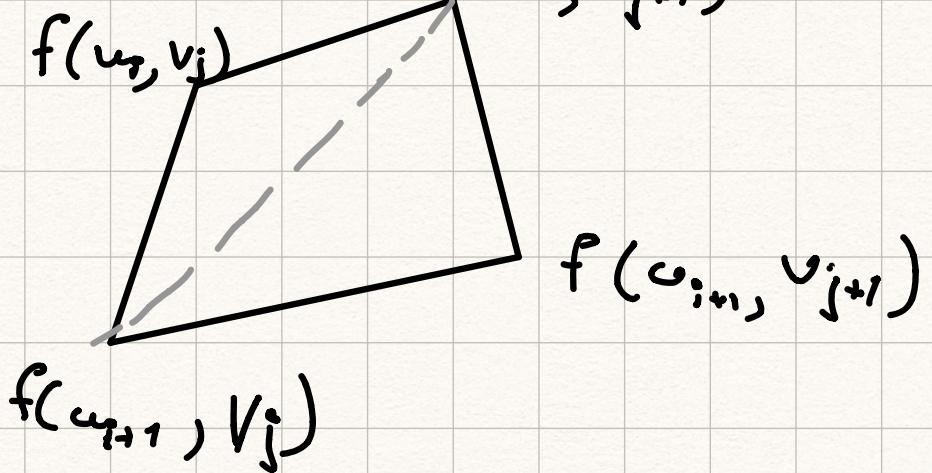
$$V = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$$

- Se calc.  $f(u_i, v_j)$ ;  $\forall (i, j)$ , obținând pct. pe suprafață

- Fetele se generează folosind triunghiuri sau patrulatere și legând pct. învecinate

- Principiu

$$f(u_1, v_{i+1})$$



— Pentru normale sună 2 variante

- La pasul anterior am generat o rețea de triunghiuri care aprox. suprafața; se aplică mecanismele descrise acolo

- Dacă se fixează  $(u, v)$  și  $f(u, v)$  punctul coresp. pe suprafață, un vector normal se obține calculând

$$\frac{\partial f}{\partial u}(u, v) \times \frac{\partial f}{\partial v}(u, v), \text{ apoi normaliz.}$$

$$\frac{\frac{\partial f}{\partial u}(u, v) \times \frac{\partial f}{\partial v}(u, v)}{\left\| \frac{\partial f}{\partial u}(u, v) \times \frac{\partial f}{\partial v}(u, v) \right\|}$$

**Expo** de suprafețe parametrizate

Suprafețe de rotație