

## Curs 8

### Programare liniară

#### Pregătiri

**Obs** Fie  $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$  doi vect din  $\mathbb{R}^3$   
 $\vec{w} = (w_1, w_2, w_3)$

$$\angle(\vec{v}, \vec{w}) = \arccos \frac{\langle \vec{v}, \vec{w} \rangle}{\|\vec{v}\| \cdot \|\vec{w}\|} \in [0, \pi]$$

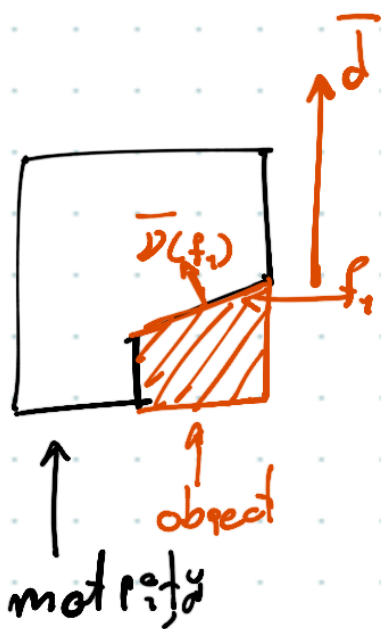
$$(\text{am folosit } \cos(\angle(\vec{v}, \vec{w})) = \frac{\langle \vec{v}, \vec{w} \rangle}{\|\vec{v}\| \|\vec{w}\|} \in [-1, 1])$$

$$\langle \vec{v}, \vec{w} \rangle = v_1 w_1 + v_2 w_2 + v_3 w_3; \quad \|\vec{v}\| = \sqrt{\langle \vec{v}, \vec{v} \rangle}$$

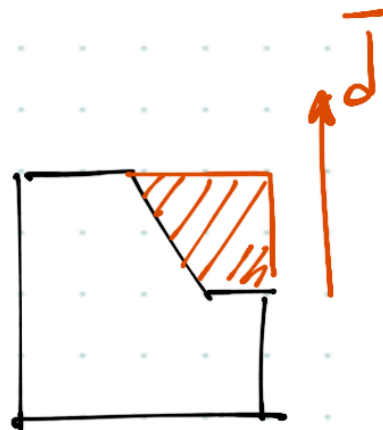
**Obs** Pt a măsura unghiul dintre direcția dată și fețe este suficient să calculăm/să manevrăm unghiul dintre direcția dată și „normalele” la fețe (un vect. normal la

Plan este un vect. perpendicular pe plan,  
de normă 1).

Condiția ca o matrice să blocheze, respectiv  
să nu blocheze extragera într-o direcție  
dată



Fata  $\hat{f}_1$  a matricei  
ce corespunde fetei  $f_1$   
a piesei. Notăm cu  $\vec{n}(f_1)$   
normala exterioară la  
fata  $f_1$



$$\begin{array}{c}
 \text{---} \parallel \text{---} \hat{f}_2 \text{---} \text{---} \vec{n} \text{---} \\
 \text{---} \parallel \text{---} \text{---} \vec{n} \text{---} f_2 \text{---} \\
 \text{---} \text{---} \vec{n} \text{---} \vec{n}(f_2) \text{---} \parallel \text{---} \\
 \text{---} \text{---} f_1 \text{---} \parallel \text{---} \text{---}
 \end{array}$$

$\hat{S}_1$  blochează extrag.  
 în direcția  $\bar{d} \Leftrightarrow$   
 unghiul dintre  $\bar{d}$   
 și  $\bar{v}(f_1)$  este  $< 90^\circ \Leftrightarrow$   
 $\Leftrightarrow \cos(\angle(\bar{d}, \bar{v}(f_1))) > 0$

$\hat{S}_2$  nu blochează extrag.  
 în direcția  $\bar{d} \Leftrightarrow \angle(\bar{d}, \bar{v}(f_2)) \geq 90^\circ$   
 $\Leftrightarrow \cos(\angle(\bar{d}, \bar{v}(f_2))) \leq 0$

**Detaliere** - condiția scrisă în coordonate

Fr.g. pp. că  $\bar{d} = (d_x, d_y, 1)$

(a da o dir "în sus" este echivalent  
 cu a alege un punct din planul  $z=1$ )

Fie  $f$  o față fixată,  $\bar{v}(f) = (v_x, v_y, v_z)$

A găsi o direcție  $\bar{d} = (d_x, d_y, 1)$  pt care să  
 nu blocheze  $\Leftrightarrow \angle(\bar{v}(f), \bar{d}) \geq 90^\circ \Leftrightarrow$

$$v_x \cdot d_x + v_y \cdot d_y + v_z \leq 0 \quad (*_f)$$

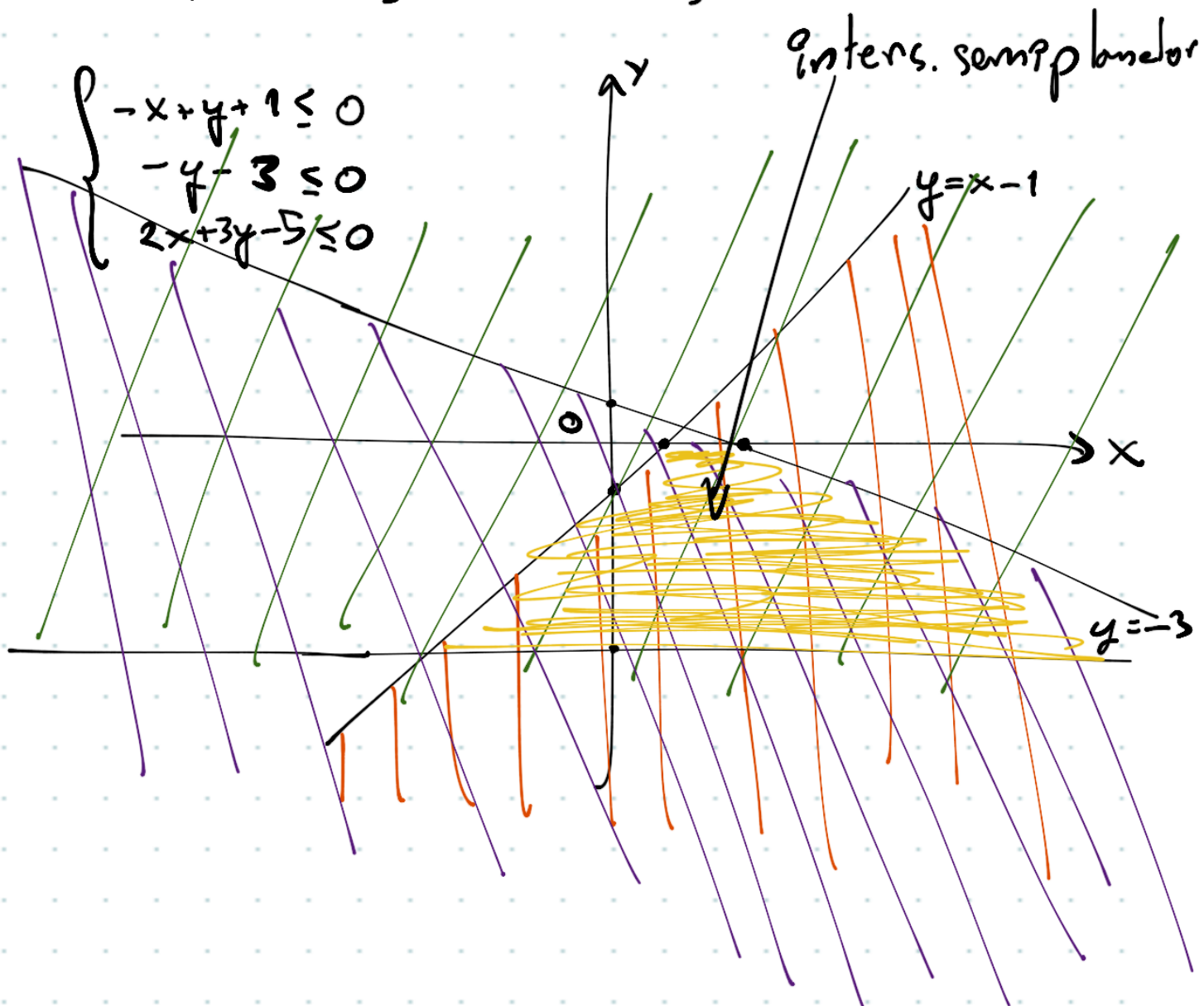
față  $\hat{f}$  (adică  $v_x, v_y, v_z$ )  $\rightarrow$  dată

sunt căuți  $d_x, d_y$  care să v.f. rel  $(*_f)$

$(x,y)$ : inéquation ce décrit un semiplan

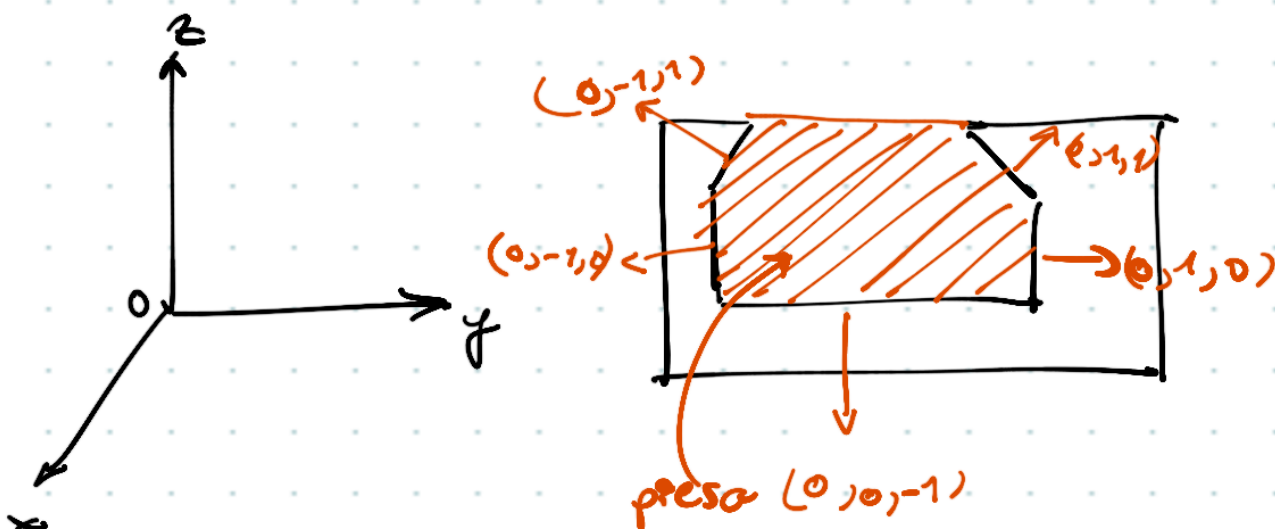
Exp

Semi-plane & intersection



**Ex p** Legătura dintre normală, extragerea obiectului și sisteme de inecuații

2(a):  $(0, -1, 1); (0, 1, 1); (0, 1, 0); (0, 0, -1);$   
 $(0, -1, 0) \rightarrow$  direcția pt normală



5. teorie (enec de tip  $x_f$ )

$$\begin{array}{l|l}
 (0, -1, 1) \leadsto 0 \cdot x + (-1) \cdot y + 1 \leq 0 & y \geq 1 \\
 (0, 1, 1) \leadsto 0 \cdot x + 1 \cdot y + 1 \leq 0 & y \leq -1 \\
 (0, 1, 0) \leadsto 0 \cdot x + 1 \cdot y + 0 \leq 0 & y \leq 0 \\
 (0, 0, -1) \leadsto 0 \cdot x + 0 \cdot y - 1 \leq 0 & -1 \leq 0
 \end{array} \left. \vphantom{\begin{array}{l} \\ \\ \\ \end{array}} \right\} \text{ }$$

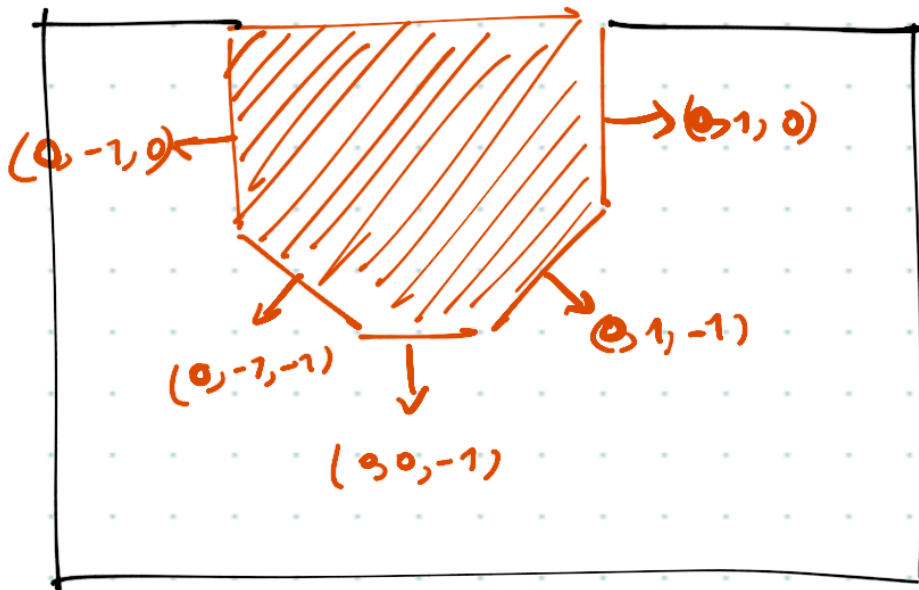


$$(0, -1, 0) \rightarrow 0 \cdot x + (-1) \cdot y + 0 \leq 0 \quad | y \geq 0$$


---

system incompatible

2(b): Normalele fetelor standard sunt coliniare cu vect.  $(0, 1, 0); (0, 1, -1); (0, 0, -1); (0, -1, -1); (0, -1, 0)$



Sist. de nec

$$\left. \begin{array}{l} (0, 1, 0) \rightarrow y \leq 0 \\ (0, 1, -1) \rightarrow y - 1 \leq 0, y \leq 1 \\ (0, 0, -1) \rightarrow -1 \leq 0 \\ (0, -1, -1) \rightarrow -y - 1 \leq 0, y \geq -1 \end{array} \right\} y = 0$$

$$(0, -1, 0) \rightarrow -y \leq 0, y \geq 0$$

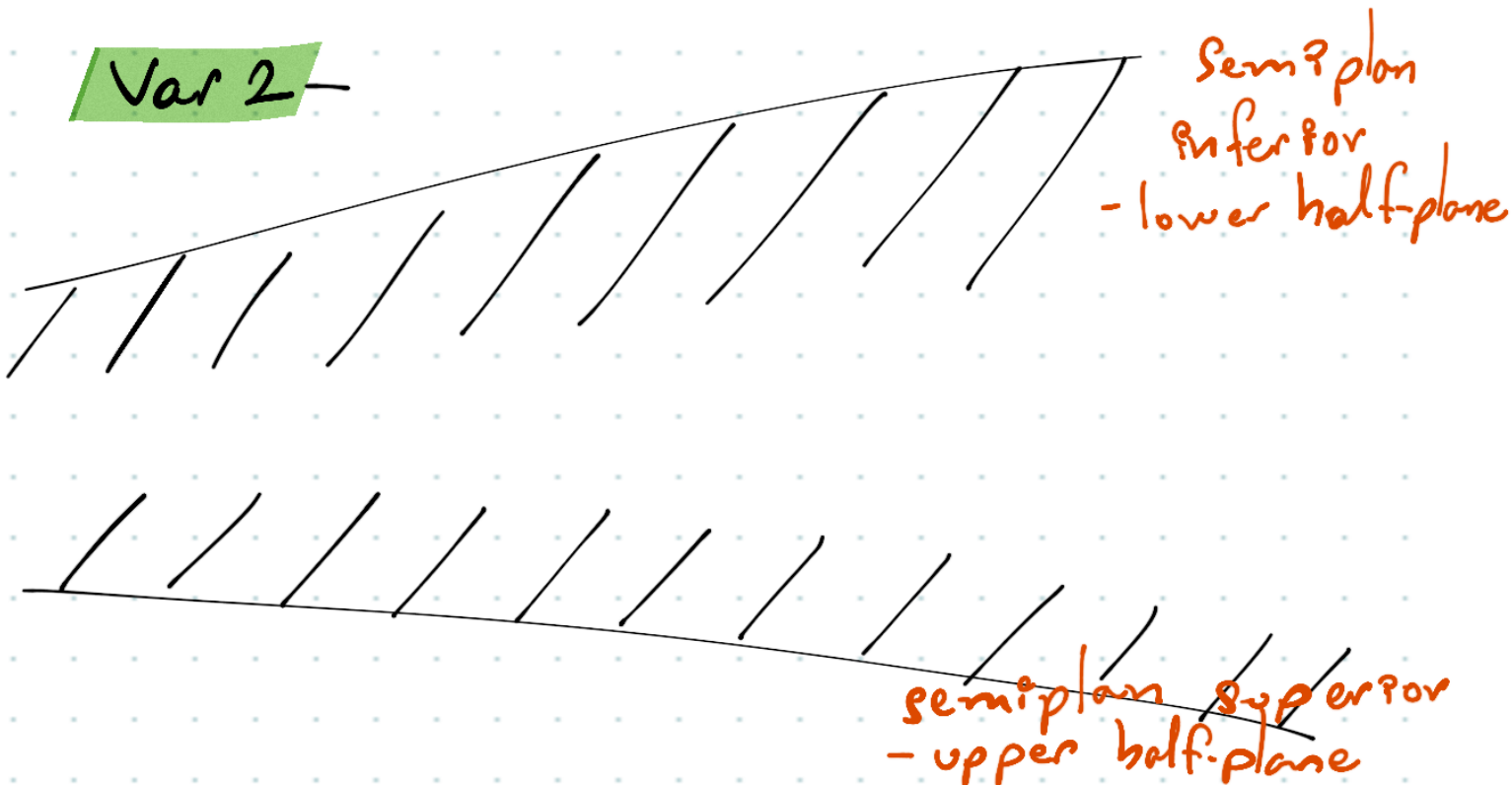
$\Rightarrow$  vector de forma  $(x, 0, 1)$ , în sus  
 $\hookrightarrow$  nu avem constrângeri pe  $x$

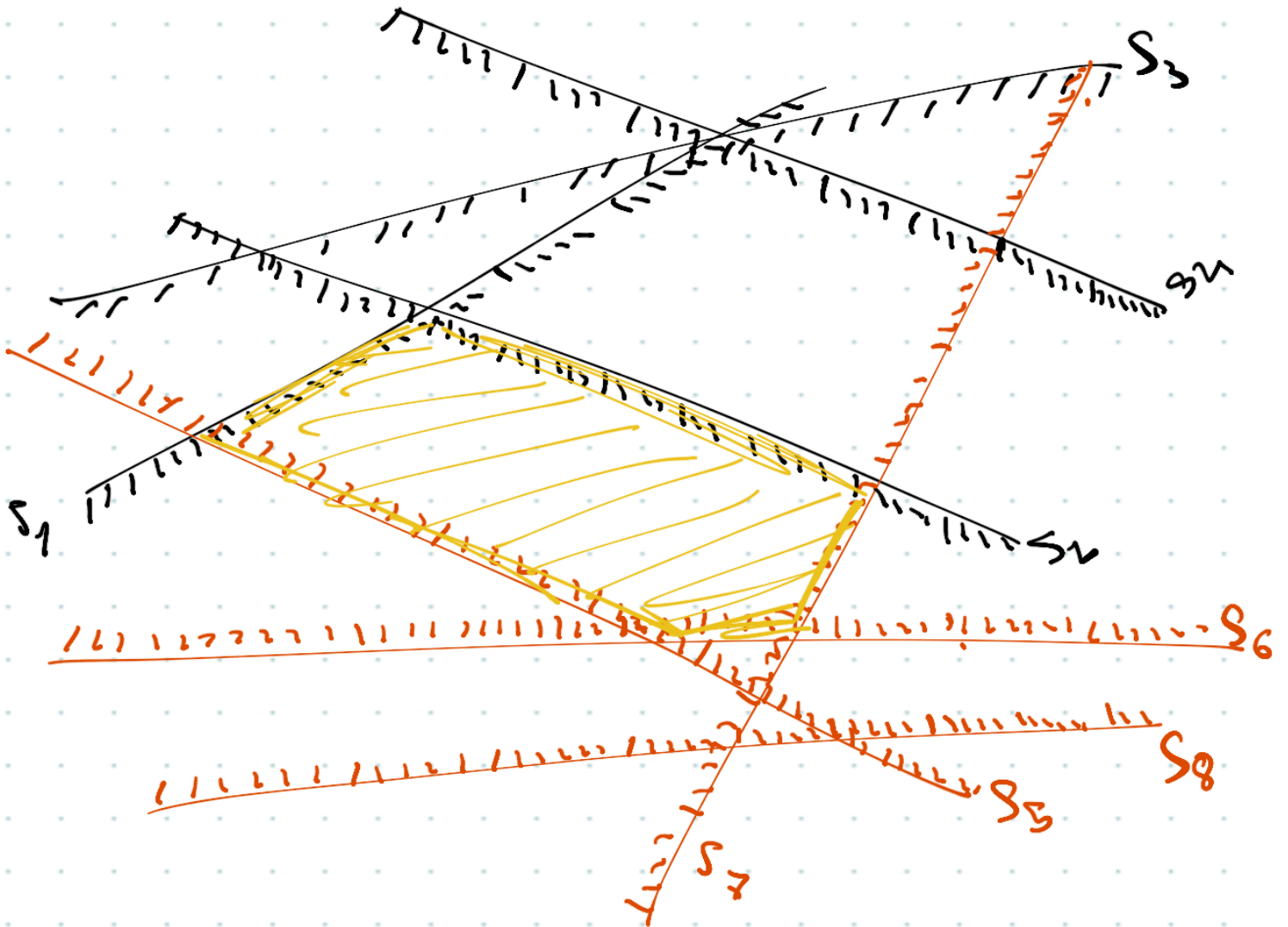
Intersecția de semiplane

Caracterizare cantitativă

Var 1 - alg „Divide et Impera” (no overlap)

Var 2 -





semiplane inf:  $S_1, S_2, S_3, S_4$   
 semiplane sup:  $S_4, S_5, S_6, S_7, S_8$

$\mathcal{L} \mathcal{E}$  (lower envelope)  
 $\mathcal{U} \mathcal{E}$  (upper envelope)