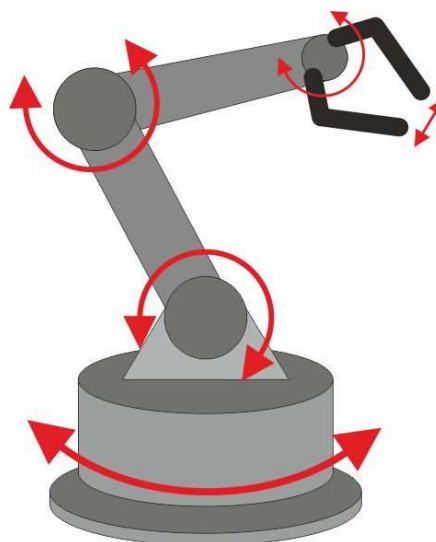


AUTOR	CRISTIAN MORENO GUAJARDO
EMAIL DEL AUTOR	cristianmog@gmail.com
TUTORA	MARIA DEL MAR FRANCISCO HERRERA
NOMBRE DEL PROYECTO	Arm-Mando

RESUMEN SIMPLIFICADO:

Desarrollo de un brazo robot de 5 grados de libertad:

- Base giratoria 180°
- Articulación base
- Articulación hombro
- Articulación muñeca
- Abrir y cerrar pinza



Electrónica de control a través de placas Arduino con programación propia usando el IDE de Arduino (derivado de C y C++).

Para el control se usará un joystick con conexión entre el mismo y la base del robot, por una interface bluetooth para maniobrar todos los ángulos de movimiento.

Diseño propio, planos y piezas, usando impresión 3D y corte por CNC en materiales como PVC y metacrilato.

Modo autónomo usado para ordenar objetos con reconocimiento de color y maniobra automática para separarlos.

TITULACIÓN	
FECHA DE PRESENTACIÓN	