

实验报告

实验名称: 电压三角形法测参数的误差分析 实验类型: 个人实验

目录:

- 一、实验目的和要求
- 二、实验内容和原理
- 三、主要仪器设备
- 四、操作方法和实验步骤
- <u>五、实验数据记录和处理</u>
- <u>六、实验结果与分析</u>
- 七、讨论、心得

电路与电子技术实验报告

实验5—电压三角形法测参数的误差分析

一、实验目的和要求

实验目的

- 1. 学习无源一端口网络等效参数的测定方法;
- 2. 掌握判定待测无源一端口网络性质的方法;
- 3. 学习间接测量过程中的误差传递分析;
- 4. 了解实验条件与电路参数的合理选择在提高实验准确度中的作用。

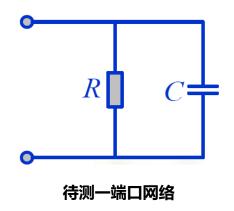
实验要求

- 1. 请不要带食物进入实验室, 更不允许在实验室用餐;
- 2. 请勿大声喧哗,不要随意走动,不要私自更换实验设备;
- 3. 请听从实验指导老师的安排,独立完成实验;
- 4. 实验完毕请关闭电源,万用电表用完后关闭电源归还,并摆放整齐;整理实验桌面,保持实验室整洁;
- 5. 请注意用电安全,包括人身安全和设备安全;
- 6. 文明实验。

二、实验内容和原理

实验内容

1. 分别单独测量下图所示的电阻和电容值,再合成计算其一端口等效阻抗 Z (实验方案自定,我采用的方法是使用万用表分别测量 R 和 C);



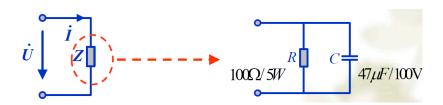
- 2. 用电压三角形法测量上图所示交流无源一端口电路的等效阻抗 Z;
- 3. 计算电压三角形法的测量相对误差(使用误差计算公式计算);
- 4. 三表法测上述一端口网络的等效阻抗 Z 。

实验原理

任意一个无源交流一端口网络,其等效参数都可以用一个等效阻抗(入端阻抗)来表示,当端口电压和端口电流的参考方向一致时,其复数阻抗可以写作

$$Z = rac{\dot{U}}{\dot{I}} = R_0 + j X_0 \ , \quad X_0 < 0$$

如下图所示:



等效阻抗(入端阻抗)示意图

我们当然可以不使用上面的公式,直接测量 R 和 C ,然后利用**电阻电抗并联** 关系直接计算出 Z ,即

$$Z = R \parallel X_C = rac{RX_C}{R + X_C}$$

其中 $X_C=rac{1}{j\omega C},\,\omega=2\pi f,\,f=50 ext{Hz}$,整理得到

$$Z=rac{R}{1+\omega^2C^2R^2}-j\cdotrac{\omega CR^2}{1+\omega^2C^2R^2},\quad \omega=2\pi f=100\pi\,\mathrm{rad/s}$$

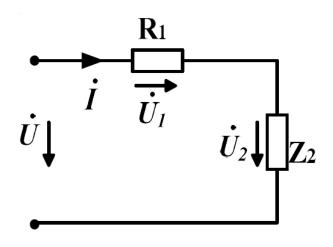
这就是实验内容1的原理。

那么,如果把上面推出的公式与 $Z_2=R_0+jX_0$ 对比,不难得到如下结果:

$$\left\{egin{aligned} R_0 &= rac{R}{1+\omega^2C^2R^2} \ X_0 &= -rac{\omega CR^2}{1+\omega^2C^2R^2} \end{aligned}
ight.$$

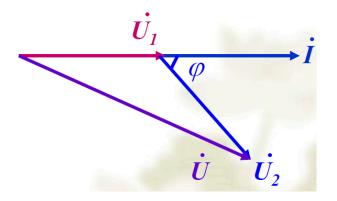
除了直接测量 R 和 C 外,我们还可以使用**电压三角形法**(<u>实验内容2</u>),下面给出原理:

电压三角形法测量线路如下图所示,外加一电阻 R_1 。 Z_2 为等效阻抗(待测)。



电压三角形法原理图

用电压表分别测量电压 U、 U_1 、 U_2 的值, 画出电压相量图大致如下图:



电压三角形法向量图

在左侧三角形中,使用**余弦定理**,可以直接求出 $\cos \varphi$:

$$\cos arphi = rac{U^2 - U_1^2 - U_2^2}{2U_1U_2}$$

由上文公式 $Z_2=R_0+jX_0\,(X_0<0)$,在这里我们将直接计算出 R_0 和 X_0 。

从公式中,我们很容易理解,上图中的 Z_2 相当于是电阻 R_0 和电抗 X_0 ($X_0 < 0$) 的**串联**。

在此我必须澄清:我们实际的电路图中是 R 与 C 并联。我们上面说的**串联**是等效后的电路,并非原始电路。我们这里直接计算的是等效后的 R_0 和 X_0 ,即实验内容1中的公式中的 R_0 和 X_0 ,绝对不是原始电路中的 R 和 X_C ,请务必不要搞混。

换句话说,在实验内容2中,我们完全没有考虑到 Z_2 的内部结构,即它内部到底是如何连接的跟我没有任何关系。我只关心它的等效阻抗 $Z_2=R_0+jX_0$,我也确实是直接去计算了这个等效阻抗表达式中的两个未知数—— R_0 和 X_0 。而这个等效阻抗 Z_2 就是直接**串联**接进电路中的。

有了上面两段的铺垫,我们已经可以很清晰的理解**串联**的含义了: Z_2 相当于是**电阻** R_0 和**容抗** X_0 的**串联**(你可以使用<u>实验内容1中的公式</u>找到 R_0 、 X_0 与 R、 C的对应关系,但我们不关心这个)。

下面开始考虑等效后的电路: R_0 与 X_0 串联,它们的电流均是 I。 R_0 是电阻,其电压与电流同相; X_0 是容抗,其电流相位超前电压 90° 。这两个互相垂直的电压的合成就是 U_2 。

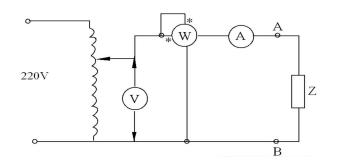
所以, R_0 两端的电压是 U_2 在电流 I 方向上的分量,有效值为 $U_2\cos\varphi$; X_0 两端的电压是 U_2 在电流 I 垂直方向上的分量,有效值为 $U_2\sin\varphi$ 。

于是就有了下面的两个结果:

$$R_0 = rac{U_2\cosarphi}{I} = rac{U^2 - U_1^2 - U_2^2}{2U_1I}$$
 $|X_0| = rac{U_2\sinarphi}{I} = rac{U_2\sqrt{1-\cos^2arphi}}{I} = rac{U_2}{I}\sqrt{1-\left(rac{U^2 - U_1^2 - U_2^2}{2U_1U_2}
ight)^2} = -X_0$

除了我们上面使用的两种方法之外,我们还可以使用**三表法**(<u>实验内容4</u>)。

下面给出我们的三表法测量的原理图:



三表法测量原理图

当然,实际上我们用的是"一表法"。因为实验室的功率表可以同时给出电压、 电流和功率值,发挥了上图中三个表的作用。

我们只需要依据 $R_0=\frac{P}{I^2}$ 即可求得等效电阻 R_0 ,用 $|Z|=\frac{U}{I}$ 即可求得 Z的模,进而依公式 $X_0=-\sqrt{Z^2-R_0^2}$ 即可求得 X_0 。如果你想找到 R_0 、 X_0 与 R、 C的对应关系,请参照**电压三角形法**部分的相关说明,使用<u>实验内容1中的</u>公式,这里不再赘述。

三、主要仪器设备

- 变压器单相 $0 \sim 220 \, \text{V}$ 可调电源;
- 单相变压器,输出可调,本实验中调节输出为 16 V
- $R = 100 \Omega/5$ W电阻,
- $C = 47 \, \mu \text{F} / 100 \, \text{V}$ 电容;
- 交流电压/电流表, 精度均为 a = 0.5 级;
- 功率/功率因数表。

为什么单相变压器要调节输出为 16 V呢?

原因在于,我们的电阻有最大功率限制,电容有最大电压限制。我们必须保证这两个元件都不能烧坏。

根据下面理论公式

$$Z_{2 ext{ ilde u}\dot{arepsilon}}rac{R_{ ext{ ilde u}\dot{arepsilon}}}{1+\omega^2C_{ ext{ ilde u}\dot{arepsilon}}^2R_{ ext{ ilde u}\dot{arepsilon}}^2}-j\cdotrac{\omega C_{ ext{ ilde u}\dot{arepsilon}}R_{ ext{ ilde u}\dot{arepsilon}}^2}{1+\omega^2C_{ ext{ ilde u}\dot{arepsilon}}^2R_{ ext{ ilde u}\dot{arepsilon}}^2}, \quad \omega=2\pi f=100\pi\, ext{rad/s}$$

计算可以得到 Z_{2 理论 $}pprox$ $(31.4446066199059-46.4294882214952ί) <math>\Omega$, $|Z_{2}$ 理论 |pprox $56.0754907423073 <math>\Omega$ 。

由 $R=100\,\Omega/5\,\mathrm{W}$ 知 R 允许通过的最大电流

$$I_{R_{max}} = \sqrt{rac{P}{R}} pprox 223.606797749979\, {
m mA}$$

R上的最大电压

$$U_{R_{max}} = U_{2_{max}} = I_{R_{max}} R pprox 22.3606797749979 \, ext{V}.$$

实验中取 $R_1=|Z_{2理论}|\approx 56.0754907423073\,\Omega$,原因见下文的<u>误差分析</u>部分。则有

$$I_{max} = rac{U_{1_{max}}}{R_1} = rac{U_{2_{max}}}{|Z_{2
ot !!} lpha|} pprox 398.7603047070157 \, \mathrm{mA}.$$

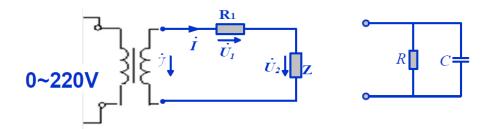
使用 $16\mathrm{V}$ 的电压值可以保证上述元件均不过流,如果使用另一档位,给电压超过 $30\mathrm{V}$,电阻是一定会过流烧坏的。所以我们调节单相变压器输出 $16\mathrm{V}$ 。

四、操作方法和实验步骤

对于<u>实验内容1</u>,采用万用表直接测量,这里不再赘述。<u>实验内容4</u>只需按图连 线记录数据即可,也不再赘述。

下面来说明实验内容2的操作步骤:

首先,按下图连接电路:



电压三角形法接线图

然后有以下5步:

- 1. 检测电源和各电路元件, 搭建测试电路;
- 2. 确定一端口网络上电压以及电源电压的变化范围;
- 3. 确定 R_1 的型号和数值;
- 4. 调节 R_1 使 $U_1 = U_2$,记录 $U_1 \setminus U_2 \setminus U$ 和 $I \setminus R_1$;
- 5. 计算测量误差。

上面第4步,使 $U_1=U_2$,实际上就是在调 $R_1=|Z_2|$,原因见下文的<mark>误差分</mark> <u>析</u>部分。这里给出目的:当调 $R_1=|Z_2|$ 以后,可以使测量的相对误差最小。

五、实验数据记录和处理

实验内容1的测量结果

$$R = 104.5\Omega$$

 $C = 49.47 \mu F$

依据我们上文中已经提到过的公式:

$$Z=rac{R}{1+\omega^2C^2R^2}-j\cdotrac{\omega CR^2}{1+\omega^2C^2R^2},\quad \omega=2\pi f=100\pi\,\mathrm{rad/s}$$

经过计算可得:

$$Z_1 \approx (28.727386617326 - 46.6556444564776j)\Omega$$

实验内容2的测量结果

$$egin{aligned} U_1 &= 8.74 \mathrm{V} \ U_2 &= 8.76 \mathrm{V} \ U &= 15.96 \mathrm{V} \ I &= 157.7 \mathrm{mA} \ R_1 &= 55 \Omega \end{aligned}$$

电压三角形法测量的计算公式:

$$\cos arphi = rac{U^2 - U_1^2 - U_2^2}{2U_1U_2} \ R_0 = rac{U_2\cosarphi}{I} = rac{U^2 - U_1^2 - U_2^2}{2U_1I} \ |X_0| = -X_0 = rac{U_2\sinarphi}{I} = rac{U_2\sqrt{1-\cos^2arphi}}{I} = rac{U_2}{I} \sqrt{1-\left(rac{U^2 - U_1^2 - U_2^2}{2U_1U_2}
ight)^2} \ Z_2 = R_0 + jX_0 \,, \quad X_0 < 0$$

也即如下的公式:

$$Z_2 = rac{U^2 - U_1^2 - U_2^2}{2U_1I} - j \cdot rac{U_2}{I} \sqrt{1 - \left(rac{U^2 - U_1^2 - U_2^2}{2U_1U_2}
ight)^2}$$

经过计算可得:

$$Z_2 pprox (36.85574527 - 41.56069038j) \, \Omega$$

实验内容3——电压三角形法误差分析

根据数学知识,由 R_0 的计算公式,将其看成 U 、 U_1 、 U_2 、I 的函数,求全 微分,可得:

$$rac{\mathrm{d}R_0}{R_0} = rac{1}{U^2 - U_1^2 - U_2^2} \Bigg[2U^2 rac{\mathrm{d}U}{U} + \Big(U_2^2 - U^2 - U_1^2\Big) rac{\mathrm{d}U_1}{U_1} - 2U_2^2 rac{\mathrm{d}U_2}{U_2} \Bigg] - rac{\mathrm{d}I}{I}$$

同理,对 X_0 求全微分,有

$$\begin{split} \frac{\mathrm{d}X_0}{X_0} &= -\frac{\mathrm{d}I}{I} - \frac{U^2\cos\varphi}{U_1U_2\sin^2\varphi} \frac{\mathrm{d}U}{U} + \frac{U_1 + U_2\cos\varphi}{U_2\sin\varphi\tan\varphi} \frac{\mathrm{d}U_1}{U_1} + \frac{U_1 + U_2\cos\varphi}{U_1\sin^2\varphi} \frac{\mathrm{d}U_2}{U_2} \end{split}$$

上面的 $\frac{\mathrm{d}R_0}{R_0}$ 和 $\frac{\mathrm{d}X_0}{X_0}$ 就是 R_0 和 X_0 的相对误差。

 R_0 和 X_0 的相对误差由 U 、 U_1 、 U_2 、I 的相对误差所确定,这就是误差的传递。

而 U 、 U_1 、 U_2 、I 的相对误差可以由仪表的准确度等级决定,即 $\mathrm{d}U=a\times U$ 、 $\mathrm{d}U_1=a\times U_1$ 、 $\mathrm{d}U_2=a\times U_2$ 、 $\mathrm{d}I=a\times I$,其中的 a 由仪 表的准确度等级决定。本实验使用的电压表/电流表的准确度等级为 0.5 级,则 a=0.5%。

为了最保守的估计,我们对 $\frac{\mathrm{d}R_0}{R_0}$ 和 $\frac{\mathrm{d}X_0}{X_0}$ 中含有的每一项取绝对值,得到我们本次实验中采用的误差的计算值公式:

$$\frac{\mathrm{d}R_0}{R_0} = \frac{1}{U^2 - U_1^2 - U_2^2} \left[2U^2 \frac{\mathrm{d}U}{U} + \left(U^2 + U_1^2 - U_2^2 \right) \frac{\mathrm{d}U_1}{U_1} + 2U_2^2 \frac{\mathrm{d}U_2}{U_2} \right] + \frac{\mathrm{d}I}{I}$$

$$rac{\mathrm{d}X_0}{X_0} = rac{\mathrm{d}I}{I} + rac{U^2\cosarphi}{U_1U_2\sin^2arphi}rac{\mathrm{d}U}{U} + rac{U_1+U_2\cosarphi}{U_2\sinarphi\tanarphi}rac{\mathrm{d}U_1}{U_1} + rac{U_1+U_2\cosarphi}{U_1\sin^2arphi}rac{\mathrm{d}U_2}{U_2}$$

计算得

$$rac{\mathrm{d}R_0}{R_0}pprox 0.050143823=5.0143823\%$$

$$rac{\mathrm{d}X_0}{X_0}pprox 0.049433228=4.9433228\%$$

我们在上文中给出了结论: 当调 $R_1 = |Z_2|$ 以后,可以使测量的相对误差最小,这也是 R_1 调节的最终目标。在这里,我们给出原因。

当 Z、 U_2 、 $\frac{\mathrm{d}I}{I}$ 、 $\frac{\mathrm{d}U}{U}$ 、 $\frac{\mathrm{d}U_1}{U_1}$ 、 $\frac{\mathrm{d}U_2}{U_2}$ 不变时,为了判定选取的 R_1 值对所测 Z 的影响,亦即对 R_0 和 X_0 的相对误差有什么影响,我们继续将 $\frac{\mathrm{d}R_0}{R_0}$ 和 $\frac{\mathrm{d}X_0}{X_0}$ 对 R_1 求导数,得到下面的导数公式:

$$\begin{split} \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}R_1} \left(\frac{\mathrm{d}R_0}{R_0} \right) &= \frac{4IU_2 \cos \varphi}{\left(U^2 - U_1^2 - U_2^2 \right)^2} \bigg[\left(U_1^2 - U_2^2 \right) \frac{\mathrm{d}U}{U} - U_1^2 \frac{\mathrm{d}U_1}{U_1} + U_2^2 \frac{\mathrm{d}U_2}{U_2} \bigg] \\ \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}R_1} \left(\frac{\mathrm{d}X_0}{X_0} \right) &= \frac{I \cos \varphi}{\left(U_1^2 U_2 \sin^2 \varphi \right)^2} \bigg[\left(U_2^2 - U_1^2 \right) \frac{\mathrm{d}U}{U} + U_1^2 \frac{\mathrm{d}U_1}{U_1} - U_2^2 \frac{\mathrm{d}U_2}{U_2} \bigg] \end{split}$$

观察公式,当我们调节 R_1 使之满足 $U_1=U_2$ 时, $\dfrac{\mathrm{d}R_0}{R_0}$ 和 $\dfrac{\mathrm{d}X_0}{X_0}$ 有最小值。也即调 $R_1=|Z|$ 以后,可以使 Z 的测量的相对误差最小。这也就是上文取 $R_1=55\,\Omega$ 的原因。

实验内容4的测量结果

$$U = 15.4 \mathrm{V}$$
 $I = 0.317 \mathrm{A}$
 $P = 2.7 \mathrm{W}$

根据以下公式

$$R_0 = rac{P}{I^2}$$
 $|Z| = rac{U}{I}$ $X_0 = -\sqrt{Z^2 - R_0^2}$ $Z_4 = R_0 + jX_0\,, \quad X_0 < 0$ $X_0 = -\sqrt{\left(rac{U}{I}
ight)^2 - \left(rac{P}{I^2}
ight)^2}$

$$Z_4 = rac{P}{I^2} - j \sqrt{\left(rac{U}{I}
ight)^2 - \left(rac{P}{I^2}
ight)^2}$$

经过计算可得:

$$Z_4 pprox (26.86861248 - 40.47390484j) \, \Omega$$

六、实验结果与分析

实验内容1的计算结果为

$$Z_1 pprox (28.727386617326 - 46.6556444564776j) \Omega$$

实验内容2的计算结果为

$$Z_2pprox (36.85574527-41.56069038j)\,\Omega$$

实验内容3计算得到的,实验内容2的测量误差为

$$rac{\mathrm{d}R_0}{R_0}pprox 0.050143823=5.0143823\%$$

$$rac{\mathrm{d}X_0}{X_0}pprox 0.049433228=4.9433228\%$$

实验内容4的计算结果为

$$Z_4pprox (26.86861248-40.47390484j)\,\Omega$$

经过对比可以发现,实验内容1计算得到的 R_0 与实验内容4得到的值比较接近;实验内容2计算得到的 X_0 与实验内容4得到的值更加接近。

实验内容2采用的电压三角形法涉及到了误差的传递,导致了测量结果具有偏大的误差。

七、讨论、心得

在本次实验中,我们测量了无源一端口网络的等效参数。在我们动手操作,体会实操的快乐的同时,我们也进行了详实的理论分析。误差分析部分更是体现了学科交叉,充分说明了数学工具在电路学科中的重要作用。基础自然科学是现代工科的基础,学习工科的同时,也一定要夯实数理基础,二者相辅相成,互相促进。