Validation error e_wx [rad/s] 2 e_vx [m/s] pred 0 0 error pred **-**2 **-**5 e_wy [rad/s] 0.0 -2.5 $[s/m]_{0}^{2}$ error pred error pred e_wz [rad/s] error error e_vz [m/s] pred pred 1 Ó Ó 1000 1000 2000 3000 2000 3000