Training e wx [rad/s] 0.0 -2.5 e_vx [m/s] 5 0 error error pred **-**5 pred -5.0 e_vy [m/s] error e_wy [rad/s] 5 pred 0 error pred **-**5 [rad/s] 0.50 e_vz [m/s] error error pred pred e_wz 0.25 0.00 1000 2000 3000 1000 2000 3000 Ó 0