## Лабораторная работа 4. Логические методы классификации

```
!wget
https://raw.githubusercontent.com/cnrde/AI and_ML_4/main/dataset/citru
s.data
--2024-05-14 17:39:23--
https://raw.githubusercontent.com/cnrde/AI and ML 4/main/dataset/citru
s.data
Resolving raw.githubusercontent.com (raw.githubusercontent.com)...
185.199.108.133, 185.199.109.133, 185.199.110.133, ...
Connecting to raw.githubusercontent.com (raw.githubusercontent.com)
185.199.108.133|:443... connected.
HTTP request sent, awaiting response... 200 OK
Length: 3353 (3.3K) [text/plain]
Saving to: 'citrus.data.1'
citrus.data.1 100%[========>] 3.27K --.-KB/s
0s
2024-05-14 17:39:24 (39.4 MB/s) - 'citrus.data.1' saved [3353/3353]
import numpy as np
import pandas as pd
%matplotlib inline
import seaborn as sns
from matplotlib import pyplot as plt
data source = 'citrus.data'
d = pd.read table(data source, delimiter=',',
                  header=None,
                  names=['sepal length', 'sepal width',
                         'petal length', 'petal width', 'answer'])
dX = d.iloc[:, 0:4]
dy = d['answer']
print(dX.head())
print(dy.head())
   sepal length sepal width petal length
                                           petal width
0
           2.96
                         172
                                        85
                                                      2
1
           3.91
                         166
                                        78
                                                      3
                                                      2
2
           4.42
                         156
                                        81
```

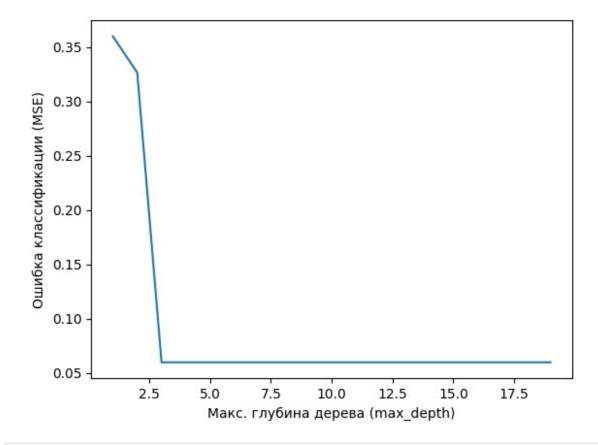
```
3
           4.47
                          163
                                         81
4
                          161
           4.48
                                         72
0
     orange
1
     orange
2
     orange
3
     orange
4
     orange
Name: answer, dtype: object
from sklearn.tree import DecisionTreeClassifier
from sklearn.model_selection import train_test_split
from sklearn.metrics import accuracy score
# Подмножества для hold-out
X_train, X_holdout, y_train, y_holdout = \
train_test_split(dX, dy, test_size=0.3, random_state=12)
# Обучение модели
tree = DecisionTreeClassifier(max depth=5,
                               random state=21,
                               max features=2)
tree.fit(X train, y train)
# Получение оценки hold-out
tree pred = tree.predict(X holdout)
accur = accuracy score(y holdout, tree pred)
print(accur)
0.977777777777777
from sklearn.model selection import cross val score
# Значения параметра max depth
d list = list(range(1,20))
# Пустой список для хранения значений точности
cv scores = []
# В цикле проходим все значения К
for d in d list:
    tree = DecisionTreeClassifier(max depth=d,
                                   random state=21,
                                   max features=2)
    scores = cross_val_score(tree, dX, dy, cv=10, scoring='accuracy')
    cv scores.append(scores.mean())
# Вычисляем ошибку (misclassification error)
MSE = [1-x \text{ for } x \text{ in } cv \text{ scores}]
# Строим график
plt.plot(d list, MSE)
plt.xlabel('Макс. глубина дерева (max depth)');
plt.ylabel('Ошибка классификации (MSE)')
```

```
plt.show()

# Ищем минимум
d_min = min(MSE)

# Пробуем найти прочие минимумы (если их несколько)
all_d_min = []
for i in range(len(MSE)):
    if MSE[i] <= d_min:
        all_d_min.append(d_list[i])

# печатаем все К, оптимальные для модели
print('Оптимальные значения max_depth: ', all_d_min)</pre>
```



```
Оптимальные значения max_depth: [3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 17, 18, 19]

from sklearn.model_selection import GridSearchCV, cross_val_score from sklearn import tree

dtc = DecisionTreeClassifier(max_depth=10, random_state=21, max_features=2)

tree_params = { 'max_depth': range(1,20), 'max_features': range(1,4) }
```

```
tree grid = GridSearchCV(dtc, tree params, cv=10, verbose=True,
n jobs=-1
tree_grid.fit(dX, dy)
print('\n')
print('Лучшее сочетание параметров: ', tree_grid.best_params_)
print('Лучшие баллы cross validation: ', tree_grid.best_score_)
# Генерируем графическое представление лучшего дерева (сохранится в
файле)
tree.export graphviz(tree grid.best estimator ,
                    feature names=dX.columns,
                    class names=dy.unique(),
                    out file='iris tree.dot',
                    filled=True, rounded=True)
Fitting 10 folds for each of 57 candidates, totalling 570 fits
Лучшее сочетание параметров: {'max depth': 2, 'max features': 3}
# На самом деле можно визуализировать в Google Colab следующим бразом
import graphviz
dot data = tree.export graphviz(tree grid.best estimator ,
                    feature names=dX.columns,
                    class names=dy.unique(),
                    out file=None.
                    filled=True, rounded=True)
graph = graphviz.Source(dot data)
print('Оптимальное дерево решений')
graph
Оптимальное дерево решений
```

```
# Поэкспериментируем с визуализацией деревьев...
# max features = 2, max depth = 3
dtc = DecisionTreeClassifier(max depth=5,
                             random state=21,
                             max features=1)
# Обучаем
dtc.fit(dX.values, dy)
# Предсказываем
res = dtc.predict([[5.1, 3.5, 1.4, 0.2]])
print(res)
['lemon']
dot data = tree.export graphviz(dtc,
                     feature names=dX.columns,
                     class names=dy.unique(),
                     out file=None,
                     filled=True, rounded=True)
graph = graphviz.Source(dot_data)
graph
```

```
# Палитры
print(sorted(list(plt.colormaps)))
 ['Accent', 'Accent r', 'Blues', 'Blues r', 'BrBG', 'BrBG r', 'BuGn',
'BuGn_r', 'BuPu', 'BuPu_r', 'CMRmap', 'CMRmap_r', 'Dark2', 'Dark2_r', 'GnBu', 'GnBu_r', 'Greens', 'Greens_r', 'Greys', 'Greys_r', 'OrRd', 'OrRd_r', 'Oranges_r', 'PRGn', 'PRGn_r', 'Paired',
'UrRd_r', 'Uranges', 'Uranges_r', 'PRGn', 'PRGn_r', 'Paired',
'Paired_r', 'Pastell', 'Pastell_r', 'Pastel2', 'Pastel2_r', 'PiYG',
'PiYG_r', 'PuBu', 'PuBuGn', 'PuBuGn_r', 'PuBu_r', 'PuOr_r',
'PuRd', 'PuRd_r', 'Purples', 'Purples_r', 'RdBu', 'RdBu_r', 'RdGy',
'RdGy_r', 'RdPu', 'RdPu_r', 'RdYlBu', 'RdYlBu_r', 'RdYlGn',
'RdYlGn_r', 'Reds', 'Reds_r', 'Set1', 'Set1_r', 'Set2', 'Set2_r',
'Set3', 'Set3_r', 'Spectral', 'Spectral_r', 'Wistia', 'Wistia_r',
'YlGn', 'YlGnBu', 'YlGnBu_r', 'YlGn_r', 'YlOrBr', 'YlOrBr_r',
'YlOrPd', 'YlOrPd', 'YlOrPd', 'Jorphot', 'Jorphot', 'Jorphot', 'Justump', 'Justump
'YlOrRd', 'YlOrRd_r', 'afmhot', 'afmhot_r', 'autumn', 'autumn_r', 'binary', 'binary_r', 'bone', 'bone_r', 'brg', 'brg_r', 'bwr', 'bwr_r', 'cividis', 'cividis_r', 'cool', 'cool_r', 'coolwarm',
 'coolwarm_r', 'copper', 'copper_r', 'crest', 'crest r', 'cubehelix',
                                                                 'flag', 'flag_r', 'flare', 'flare_r', 'gist_earth',
 'cubehelix r',
 'gist_earth_r', 'gist_gray', 'gist_gray_r', 'gist_heat',
 'gist_heat_r', 'gist_ncar', 'gist_ncar_r', 'gist_rainbow',
 'gist_rainbow_r', 'gist_stern', 'gist_stern_r', 'gist_yarg',
'gist_yarg_r', 'gnuplot', 'gnuplot2', 'gnuplot2_r', 'gnuplot_r', 'gray', 'gray_r', 'hot', 'hot_r', 'hsv', 'hsv_r', 'icefire', 'icefire_r', 'inferno', 'inferno_r', 'jet', 'jet_r', 'magma', 'magma_r', 'mako', 'mako_r', 'nipy_spectral', 'nipy_spectral_r', 'noseen', 'nipy_spectral_r', 'nipy_spectral_r
 'ocean', 'ocean_r', 'pink', 'pink_r', 'plasma', 'plasma_r', 'prism',
'prism_r', 'rainbow', 'rainbow_r', 'rocket', 'rocket_r', 'seismic', 'seismic_r', 'spring', 'spring_r', 'summer', 'summer_r', 'tabl0',
 'tab10_r', 'tab20', 'tab20_r', 'tab20b', 'tab20b_r', 'tab20c',
                                                  , 'terrain', 'terrain_r', 'turbo', 'turbo_r', 'twilight',
 'twilight_r', 'twilight_shifted', 'twilight_shifted_r', 'viridis',
 'viridis r', 'vlag', 'vlag r', 'winter', 'winter r']
plot_markers = ['r*', 'q^', 'bo']
answers = dy.unique()
labels = dX.columns.values
```

```
# Создаем подграфики для каждой пары признаков
f, places = plt.subplots(4, 4, figsize=(16,16))
fmin = dX.min().values-0.5
fmax = dX.max().values+0.5
plot step = 0.02
# Обходим все subplot
for i in range(0,4):
    for j in range(0,4):
        # Строим решающие границы
        if(i != j):
            xx, yy = np.meshgrid(np.arange(fmin[i], fmax[i],
plot_step, dtype=float),
                               np.arange(fmin[j], fmax[j], plot step,
dtype=float))
            model = DecisionTreeClassifier(max depth=2,
random state=21, max features=3)
            model.fit(dX.iloc[:, [i,j]].values, dy.values)
            p = model.predict(np.c [xx.ravel(), yy.ravel()])
            p = p.reshape(xx.shape)
            p[p==answers[0]] = 0
            p[p==answers[1]] = 1
            p[p==answers[2]] = 2
            p=p.astype('int32')
            places[i,j].contourf(xx, yy, p, cmap=plt.cm.Pastel2)
        # Обход всех классов (Вывод обучающей выборки)
        for id answer in range(len(answers)):
            idx = np.where(dy == answers[id answer])
            if i==i:
                places[i, j].hist(dX.iloc[idx].iloc[:,i],
                                  color=plot_markers[id_answer][0],
                                 histtype = "step')
            else:
                places[i, j].plot(dX.iloc[idx].iloc[:,i],
dX.iloc[idx].iloc[:,j],
                                  plot markers[id answer],
                                  label=answers[id answer],
markersize=6)
        # Печать названия осей
        if j==0:
          places[i, j].set ylabel(labels[i])
        if i==3:
          places[i, j].set xlabel(labels[j])
```

