
Aufgabenblatt 1

(Teil 1)¹

UK Erweiterungen des linearen Modells

Cordula Eggerth

Matrikelnummer: 00750881

Kursleiter:

Prof. Dr. Marcus Hudec &

Prof. Dr. Wilfried Grossmann

Sommersemester 2019

¹ Upload-Datenvolumen war begrenzt, daher musste ich 2 Teile der Ausarbeitung anfertigen.

Aufgabe 1:

Führen Sie mit dem Datensatz *mtcars* verschiedene sinnvolle regressionsanalytische Auswertungen und Visualisierungen durch.

Als Vorlage können Ihnen die Auswertungen und R-Codes aus dem Kapitel 01 dienen.

Der *mtcars* Datensatz stammt aus dem Motor Trend US Magazin und bietet Informationen über den Treibstoffverbrauch, die Anzahl an Zylindern und weiteren Messzahlen bezüglich Kraftfahrzeugdesign und -leistung für Automodelle (aus den Jahren 1973 und 1974).² Der Datensatz enthält 32 Beobachtungen.

Die Abkürzungen in den 11 Dataframe-Spalten beziehen sich auf die genannten Eigenschaften der Automodelle:³

- mpg ... Miles per US Gallon
- cyl ... Nr. of Cylinders
- disp ... Displacement (in cubic inch)
- hp ... Gross Horsepower
- drat ... Rear Axle Ratio
- wt ... Weight (1000 lbs)
- qsec ... ¼ Mile Time
- vs ... Engine (0=V-shaped; 1=Straight)
- am ... Transmission (0=Automatic; 1=Manual)
- gear ... Nr. of Forward Gears

Der Datensatz *mtcars*:

```
> mtcars
```

	mpg	cyl	disp	hp	drat	wt	qsec	vs	am	gear	carb
Mazda RX4	21.0	6	160.0	110	3.90	2.620	16.46	0	1	4	4
Mazda RX4 Wag	21.0	6	160.0	110	3.90	2.875	17.02	0	1	4	4
Datsun 710	22.8	4	108.0	93	3.85	2.320	18.61	1	1	4	1
Hornet 4 Drive	21.4	6	258.0	110	3.08	3.215	19.44	1	0	3	1
Hornet Sportabout	18.7	8	360.0	175	3.15	3.440	17.02	0	0	3	2
Valiant	18.1	6	225.0	105	2.76	3.460	20.22	1	0	3	1
Duster 360	14.3	8	360.0	245	3.21	3.570	15.84	0	0	3	4
Merc 240D	24.4	4	146.7	62	3.69	3.190	20.00	1	0	4	2
Merc 230	22.8	4	140.8	95	3.92	3.150	22.90	1	0	4	2
Merc 280	19.2	6	167.6	123	3.92	3.440	18.30	1	0	4	4
Merc 280C	17.8	6	167.6	123	3.92	3.440	18.90	1	0	4	4
Merc 450SE	16.4	8	275.8	180	3.07	4.070	17.40	0	0	3	3
Merc 450SL	17.3	8	275.8	180	3.07	3.730	17.60	0	0	3	3
Merc 450SLC	15.2	8	275.8	180	3.07	3.780	18.00	0	0	3	3
Cadillac Fleetwood	10.4	8	472.0	205	2.93	5.250	17.98	0	0	3	4
Lincoln Continental	10.4	8	460.0	215	3.00	5.424	17.82	0	0	3	4
Chrysler Imperial	14.7	8	440.0	230	3.23	5.345	17.42	0	0	3	4

² Quelle: <https://www.rdocumentation.org/packages/datasets/versions/3.5.3/topics/mtcars>.

³ Quelle: <https://www.rdocumentation.org/packages/datasets/versions/3.5.3/topics/mtcars>.

Fiat 128	32.4	4	78.7	66	4.08	2.200	19.47	1	1	4	1
Honda Civic	30.4	4	75.7	52	4.93	1.615	18.52	1	1	4	2
Toyota Corolla	33.9	4	71.1	65	4.22	1.835	19.90	1	1	4	1
Toyota Corona	21.5	4	120.1	97	3.70	2.465	20.01	1	0	3	1
Dodge Challenger	15.5	8	318.0	150	2.76	3.520	16.87	0	0	3	2
AMC Javelin	15.2	8	304.0	150	3.15	3.435	17.30	0	0	3	2
Camaro Z28	13.3	8	350.0	245	3.73	3.840	15.41	0	0	3	4
Pontiac Firebird	19.2	8	400.0	175	3.08	3.845	17.05	0	0	3	2
Fiat X1-9	27.3	4	79.0	66	4.08	1.935	18.90	1	1	4	1
Porsche 914-2	26.0	4	120.3	91	4.43	2.140	16.70	0	1	5	2
Lotus Europa	30.4	4	95.1	113	3.77	1.513	16.90	1	1	5	2
Ford Pantera L	15.8	8	351.0	264	4.22	3.170	14.50	0	1	5	4
Ferrari Dino	19.7	6	145.0	175	3.62	2.770	15.50	0	1	5	6
Maserati Bora	15.0	8	301.0	335	3.54	3.570	14.60	0	1	5	8
Volvo 142E	21.4	4	121.0	109	4.11	2.780	18.60	1	1	4	2

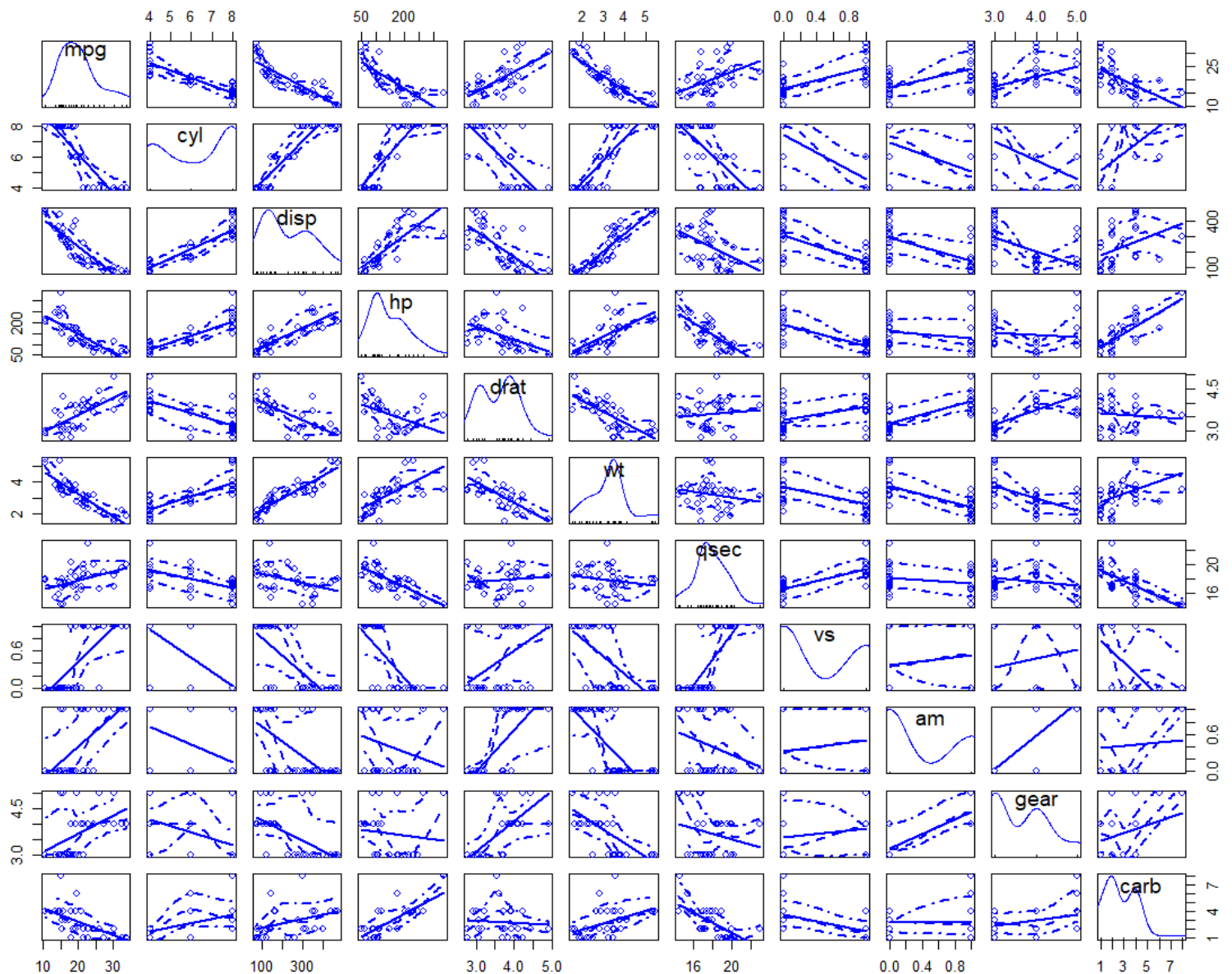
Zusammenfassung der deskriptiven Statistiken zu mtcars:

```
> summary(mtcars) # deskriptive zusammenfassung der daten
```

mpg	cyl	disp	hp	drat	wt
Min. :10.40	Min. :4.000	Min. : 71.1	Min. : 52.0	Min. :2.760	Min. :1.513
1st Qu.:15.43	1st Qu.:4.000	1st Qu.:120.8	1st Qu.: 96.5	1st Qu.:3.080	1st Qu.:2.581
Median :19.20	Median :6.000	Median :196.3	Median :123.0	Median :3.695	Median :3.325
Mean :20.09	Mean :6.188	Mean :230.7	Mean :146.7	Mean :3.597	Mean :3.217
3rd Qu.:22.80	3rd Qu.:8.000	3rd Qu.:326.0	3rd Qu.:180.0	3rd Qu.:3.920	3rd Qu.:3.610
Max. :33.90	Max. :8.000	Max. :472.0	Max. :335.0	Max. :4.930	Max. :5.424

qsec	vs	am	gear	carb
Min. :14.50	Min. :0.0000	Min. :0.0000	Min. :3.000	Min. :1.000
1st Qu.:16.89	1st Qu.:0.0000	1st Qu.:0.0000	1st Qu.:3.000	1st Qu.:2.000
Median :17.71	Median :0.0000	Median :0.0000	Median :4.000	Median :2.000
Mean :17.85	Mean :0.4375	Mean :0.4062	Mean :3.688	Mean :2.812
3rd Qu.:18.90	3rd Qu.:1.0000	3rd Qu.:1.0000	3rd Qu.:4.000	3rd Qu.:4.000
Max. :22.90	Max. :1.0000	Max. :1.0000	Max. :5.000	Max. :8.000

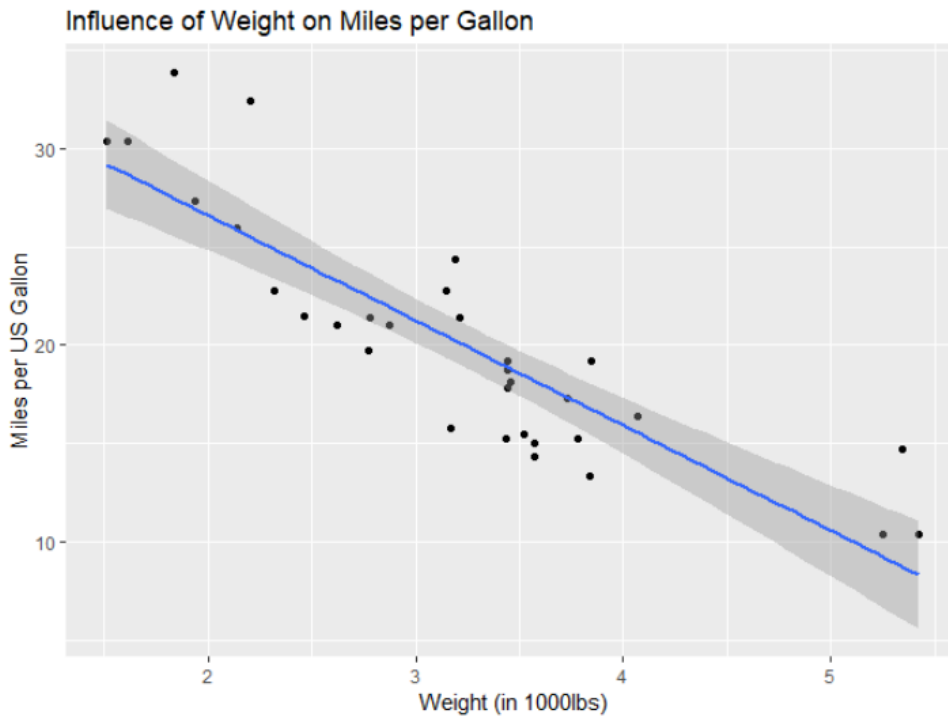
Scatterplotmatrix aller Variablen:



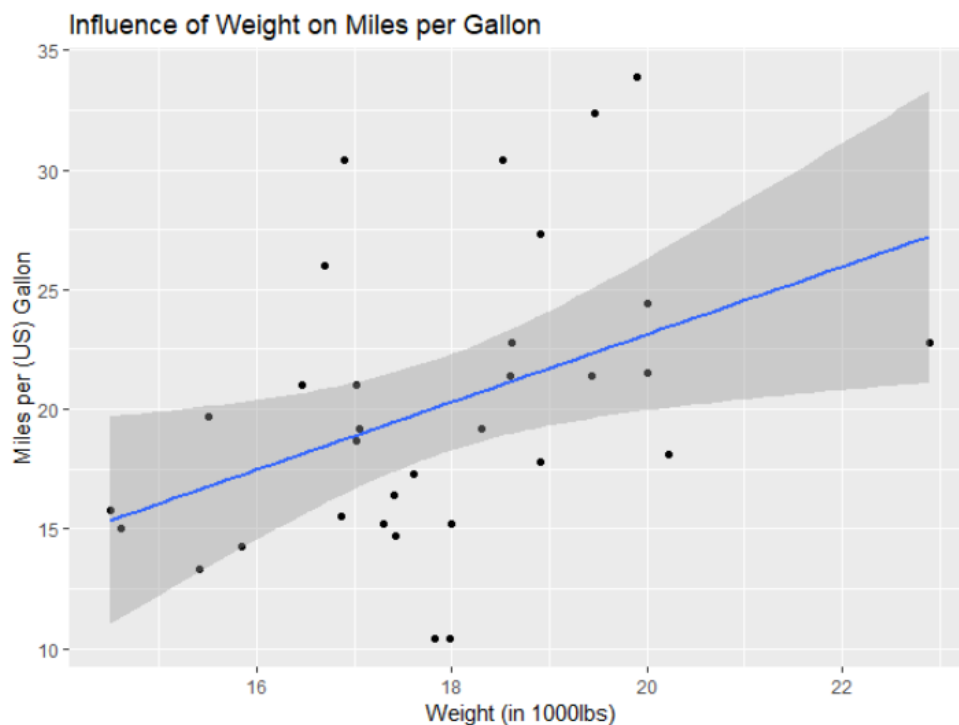
Auf den Datensatz mtcars wurden sodann verschiedene regressionsanalytische Verfahren angewandt und Plots angefertigt, die in weiterer Folge vorgestellt werden:

1.a. LINEAR REGRESSION (univariat):

Man erkläre mpg (miles per US gallon) durch die variable wt (weight in 1000lbs), wobei für die Visualisierung ggplot verwendet wurde. Der Plot zeigt in blau die Regressionsgerade und in dunkelgrau um die Regressionsgerade die Konfidenzbänder.



Man erkläre mpg durch qsec (i.e. $\frac{1}{4}$ mile time), wobei man sieht, dass die Konfidenzbänder der untersuchten Variable sehr weit sind, und die Daten (im Scatterplot) nicht linear sind:



1.b. LINEAR REGRESSION (multiple):

Bei der multiplen linearen Regression wird in diesem Beispiel mpg durch die restlichen Variablen in Form eines additiven Zusammenhangs erklärt. Signifikant ist hier nur wt (weight

in 1000lbs) und R^2 (i.e. erklärter Anteil der Gesamtvariabilität) liegt bei ca. 87% in diesem Modell.

```
> summary(multiple_lm)
```

Call:
lm(formula = mpg ~ cyl + disp + hp + drat + wt + qsec + vs +
am + gear + carb)

Residuals:

Min	1Q	Median	3Q	Max
-3.4506	-1.6044	-0.1196	1.2193	4.6271

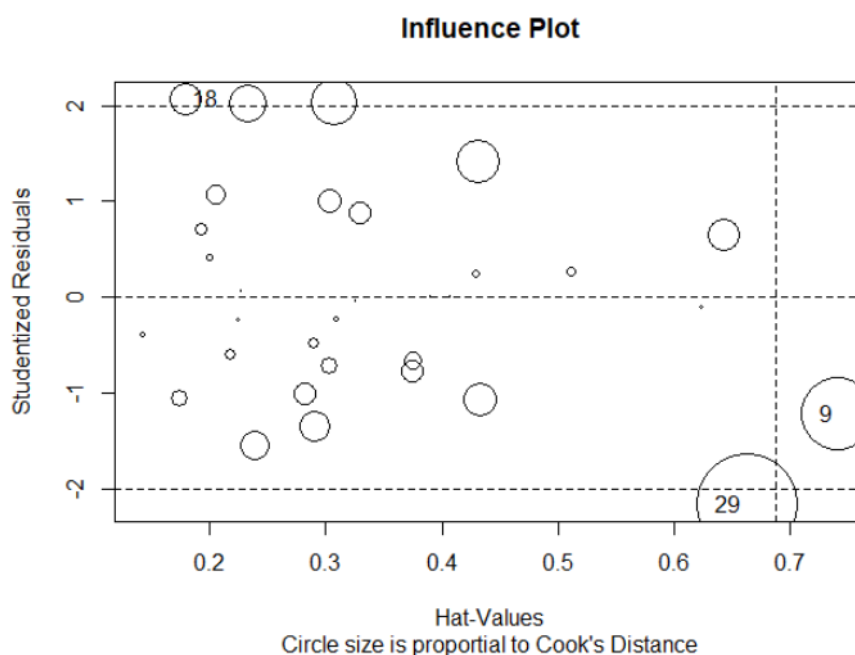
Coefficients:

	Estimate	Std. Error	t value	Pr(> t)
(Intercept)	12.30337	18.71788	0.657	0.5181
cyl	-0.11144	1.04502	-0.107	0.9161
disp	0.01334	0.01786	0.747	0.4635
hp	-0.02148	0.02177	-0.987	0.3350
drat	0.78711	1.63537	0.481	0.6353
wt	-3.71530	1.89441	-1.961	0.0633 .
qsec	0.82104	0.73084	1.123	0.2739
vs	0.31776	2.10451	0.151	0.8814
am	2.52023	2.05665	1.225	0.2340
gear	0.65541	1.49326	0.439	0.6652
carb	-0.19942	0.82875	-0.241	0.8122

Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1

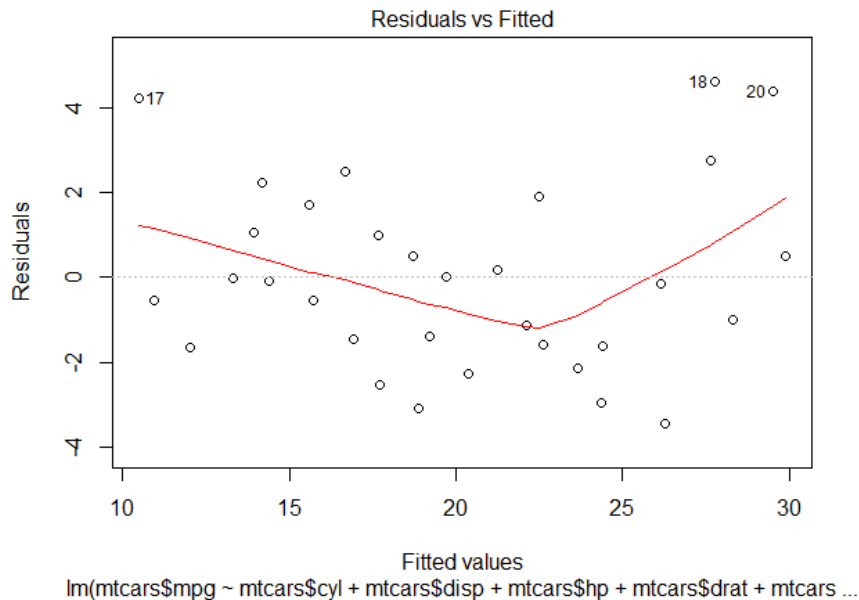
Residual standard error: 2.65 on 21 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.869, Adjusted R-squared: 0.8066
F-statistic: 13.93 on 10 and 21 DF, p-value: 3.793e-07

Der Influence-Plot zeigt, dass einzelne Punkte, wie z.B. 8, 9 oder 29 einen großen Einfluss auf die Residuen haben:



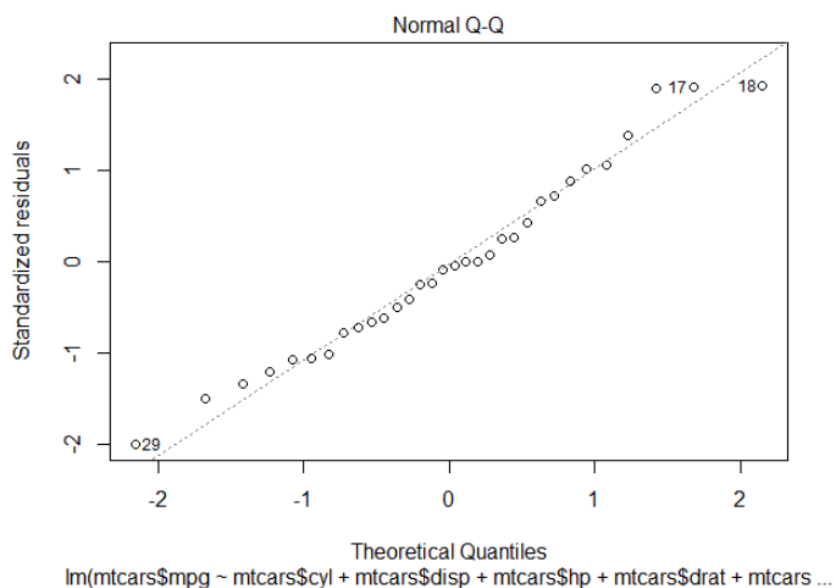
Residuen vs. gefittete Werte:

In diesem Beispiel sind die Residuen zufällig um die Nulllinie verteilt, daher ist keine starke Abweichung von der Linearität anzunehmen.



Q-Q-Plot:

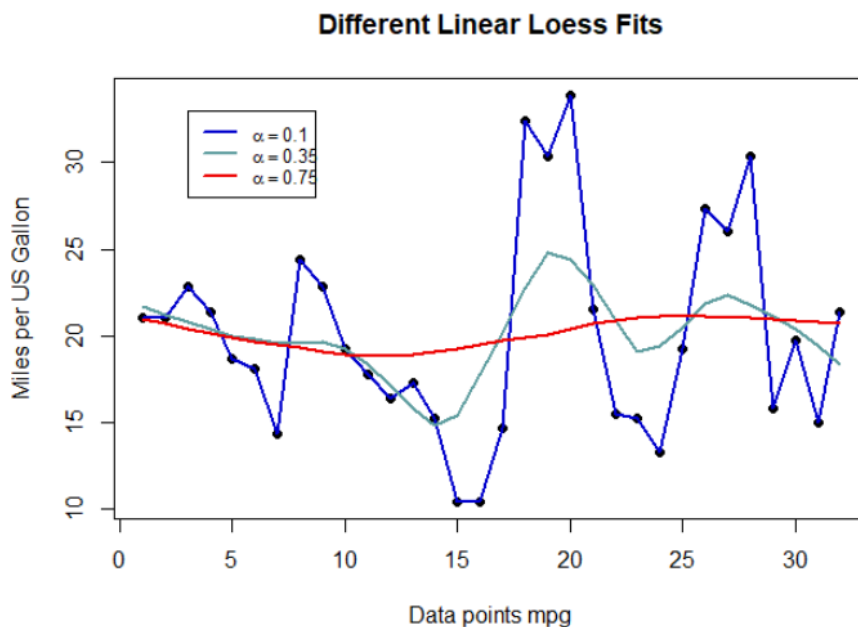
Der Q-Q-Plot vergleicht die theoretischen Quantile mit jenen, die in den Daten beobachtet wurden. Wenn die Punkte auf der Gerade der theoretischen Quantile liegen, sind die Residuen normalverteilt – im Plot weichen die Enden von der Gerade relativ stark ab, daher ist wohl keine exakte Normalverteilung der Residuen in den Daten vorhanden.



2.a. LOCAL REGRESSION:

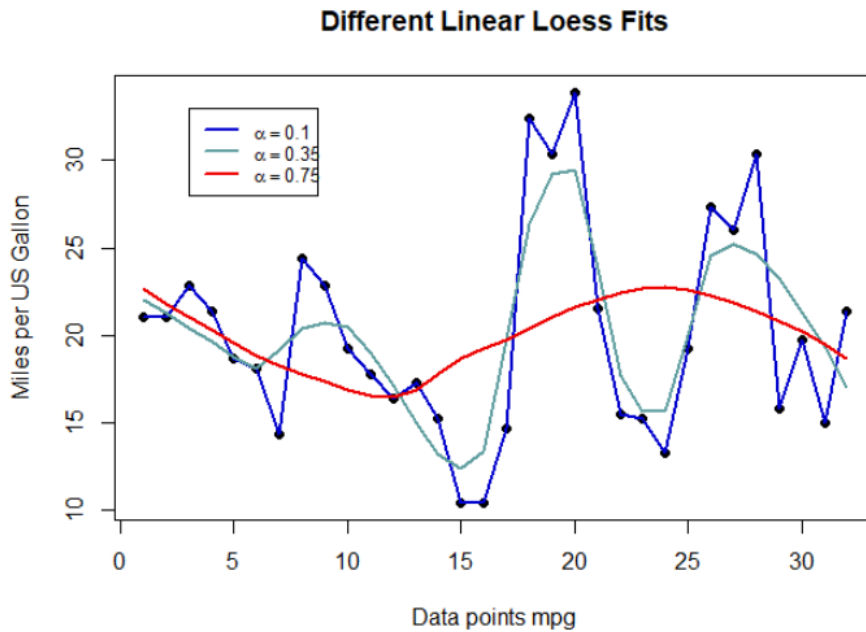
LINEAR LOESS FIT (Polynome 1. Grades):

Die lokale polynomial Regression bzw. LOESS ist ein Verfahren, bei der lokal eine bestimmte Nachbarschaft um den jeweiligen untersuchten Punkt in die Regression miteinbezogen wird. Die Größe der inkludierten Nachbarschaft richtet sich nach dem Parameter alpha, der der Spannweite-Parameter ist. Auf die Nachbarschaft wird außerdem eine Gewichtung angewandt, je nachdem wie weiter die Punkte vom untersuchten Punkt entfernt sind. Im untenstehenden Plot werden Polynome 1. Grades, also Geraden zur Modellierung verwendet.

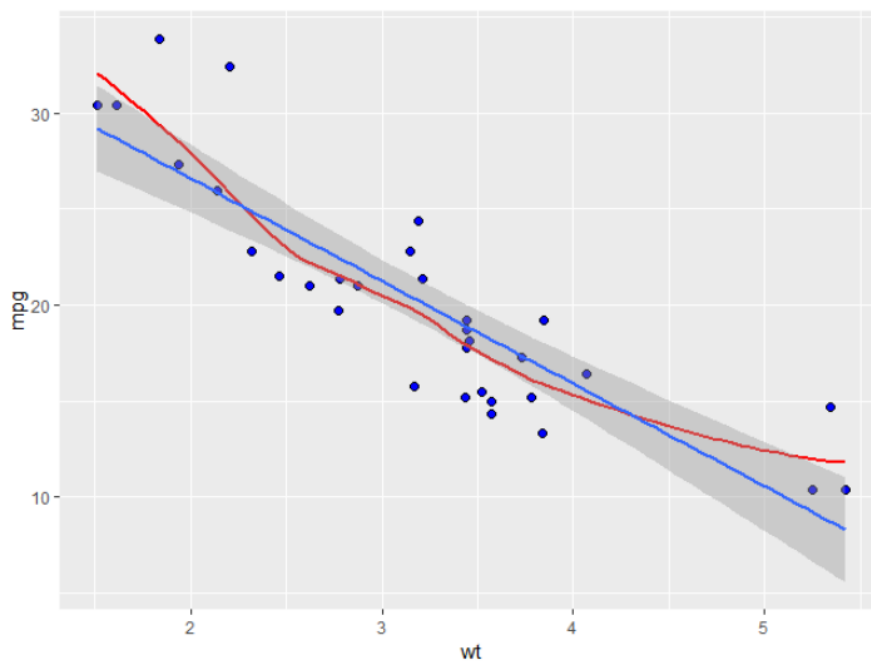


QUADRATIC LOESS FIT (Polynome 2. Grades):

Im folgenden Plot werden Polynome 2. Grades verwendet, wodurch die Kurven glatter aussehen.

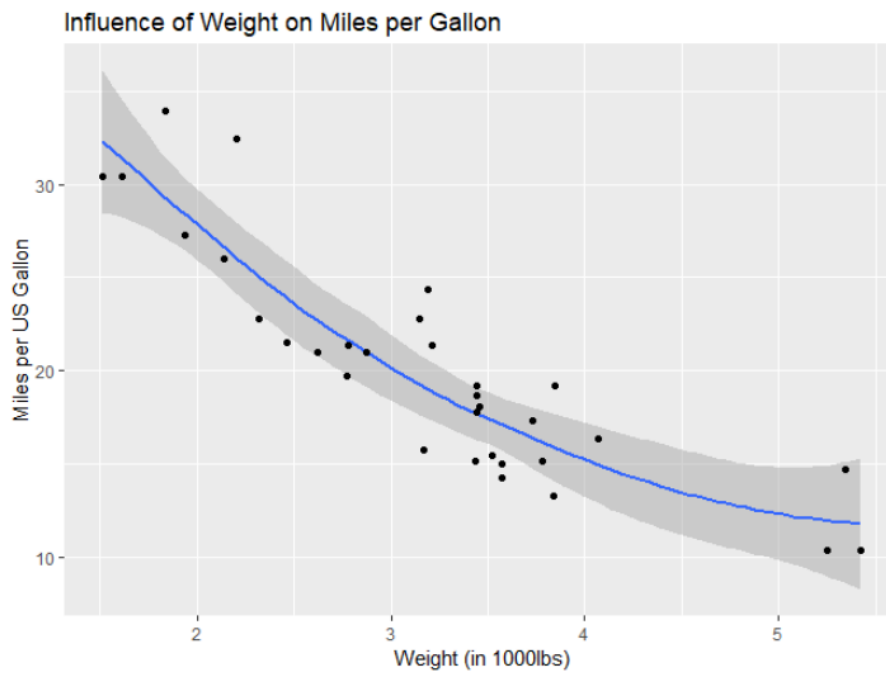


Lineare Regression (blaue Linie) vs. LOESS (rote Linie):

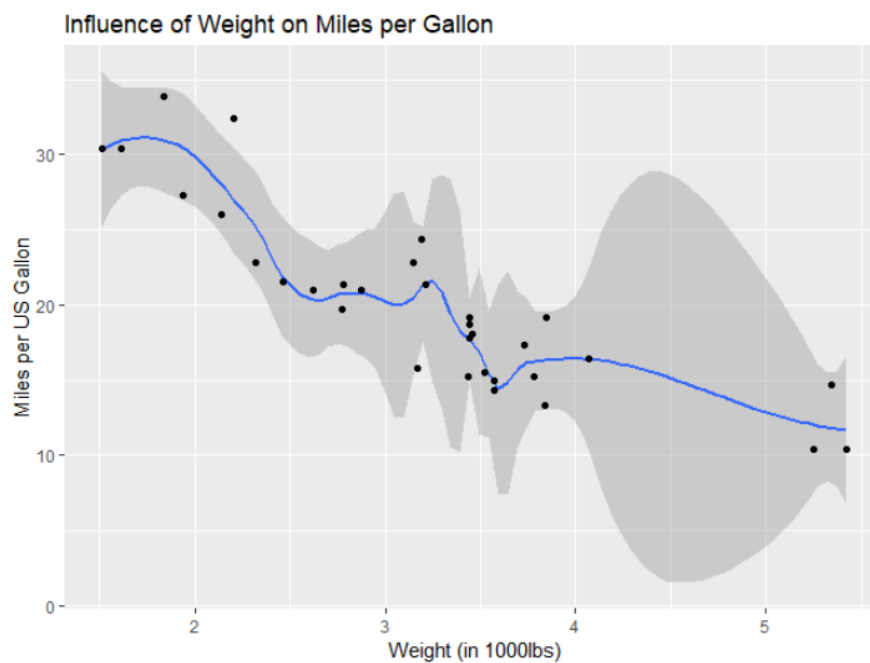


2.b. LOESS bzw. LOCAL POLYNOMIAL REGRESSION ("smoothing", univariat, mittels ggplot library)

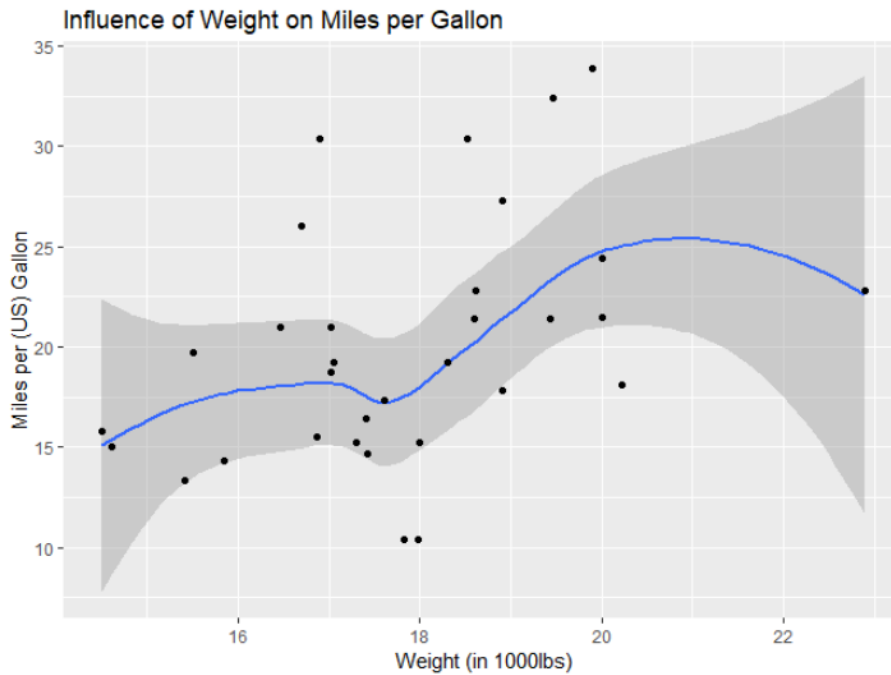
Man erkläre mpg durch wt mit einem Span-Parameter von 0.9, also unter Einbeziehung von 90% der Punkte. Wenn eine größere Anzahl von Punkten in der Umgebung des betrachteten Punktes miteinbezogen wird, erhält man, wie hier, eine glattere Kurve.



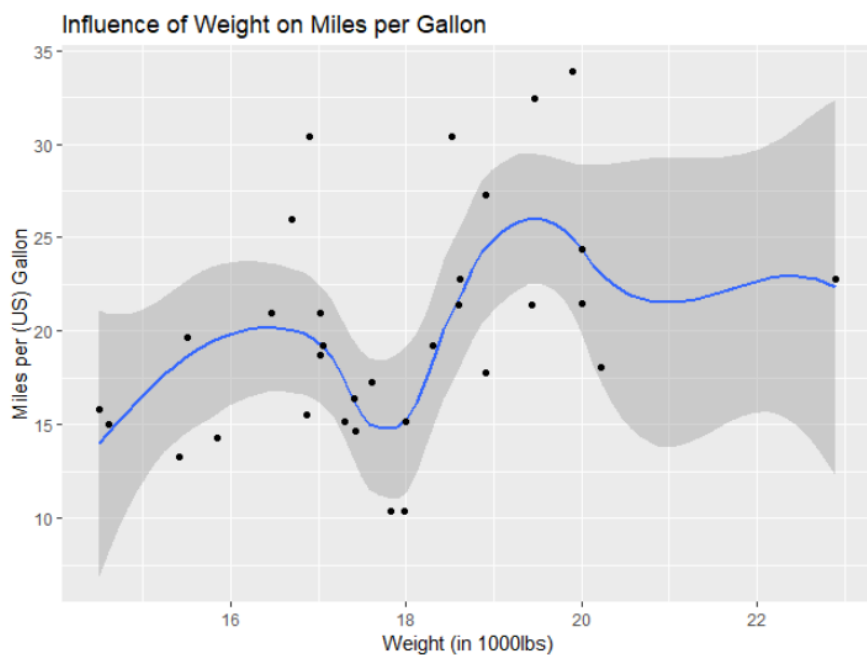
Bei einem Span-Parameter von nur 30% werden weniger Punkte in der Umgebung miteinbezogen und die Berechnung ist weniger glatt, wie es das untenstehende Bild zeigt.



Erklärung von mpg durch qsec mit Span von 0.9:

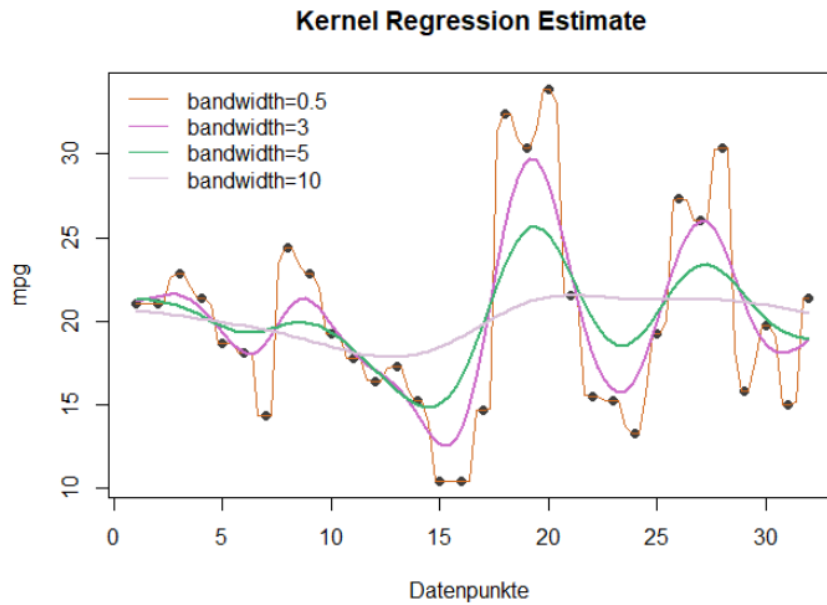


Erklärung von mpg durch qsec mit Span von 0.7:

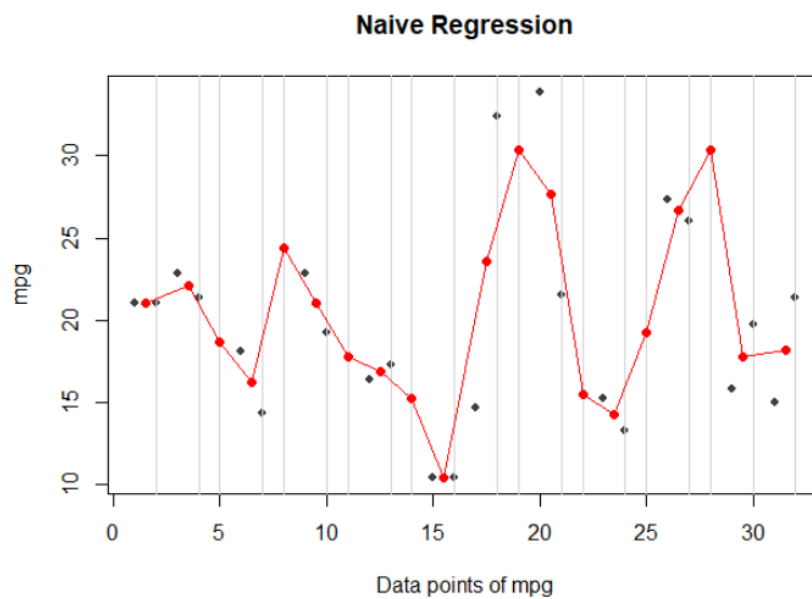


3. KERNSCHÄTZUNG (KERNEL REGRESSION - nicht-parametrisch)

Der folgende Kernschätzer wurde mittels verschiedener Bandbreiten berechnet. Eine größere Bandbreite führt zu einer eher zackigen Struktur, während eine große Bandbreite zu einer sehr „glatten“ Struktur mit weniger Ausrissen führt, wie es aus der untenstehenden Grafik ersichtlich ist.

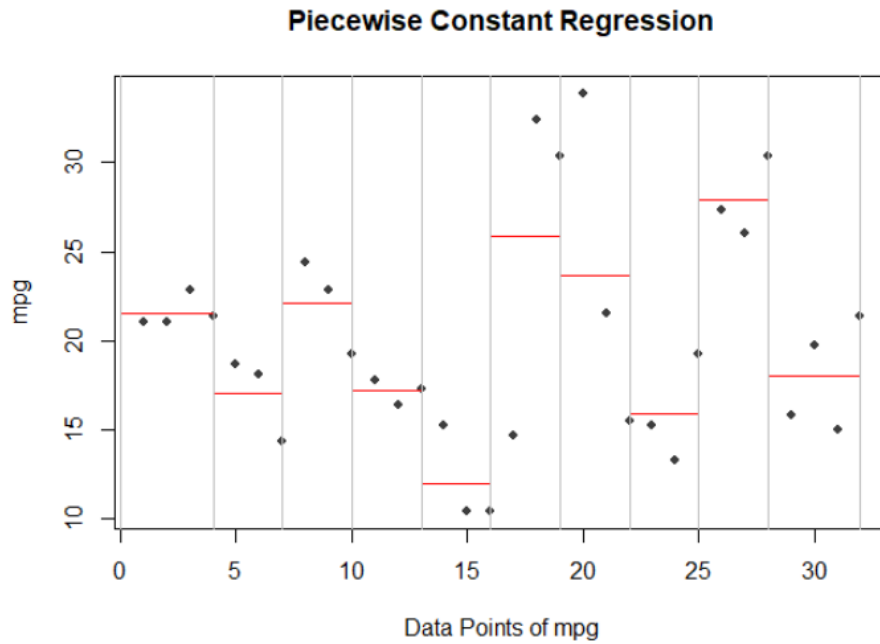


4. NAIVE REGRESSION



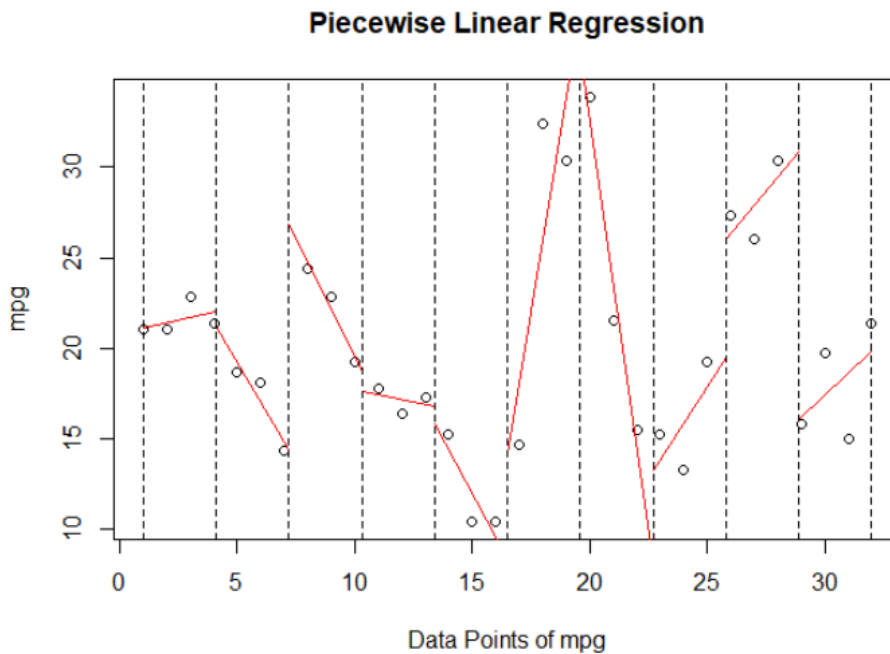
5. PIECEWISE CONSTANT REGRESSION

In einzelnen Intervallen werden jeweils konstante Geraden aus den Punkten berechnet und durch das Intervall gelegt.



6. BROKEN STICK REGRESSION mit lokalen funktionen (Piecewise Linear Regression)

Die Punktwolke wird in Intervalle eingeteilt und es wird pro Intervall eine Gerade durch die Punkte gelegt, sodass eine stückweise Struktur entsteht.



R-Code zu Aufgabe 1:

```
# AUFGABENBLATT 1
# Cordula Eggerth (00750881)

rm(list=ls())

install.packages("car")
install.packages("np")
install.packages("UsingR")
install.packages("XLConnect")
install.packages("xlsx")
install.packages("MASS")

library(car)
library(np)
library(UsingR)
library(XLConnectJars)
library(XLConnect)
require(XLConnectJars)
require(XLConnect)
library(xlsxjars)
library(xlsx)
require(xlsxjars)
require(xlsx)
library(MASS)

path <- "C:/Users/Coala/Desktop/A1_ERWEIT"

#-----
### AUFGABE 1 ### -----
#-----
# 1. Führen Sie mit dem Datensatz mtcars verschiedene sinnvolle regressionsanalytische
#   Auswertungen und Visualisierungen durch.

data("mtcars")
mtcars

summary(mtcars) # deskriptive zusammenfassung der daten
n <- nrow(mtcars)
x.werte <- 1:n
scatterplotMatrix(mtcars) # diagonalelemente zeigen histogramm der jeweiligen
                           # variable
sapply(mtcars,mean) # mittelwerte der variablen
sapply(mtcars,sd)  # standardabweichung der variablen

# 1.a. LINEAR REGRESSION (univariat)

# fall: erkläre mpg (miles per US gallon) durch wt (weight in 1000lbs)
ggplot(mtcars, aes(wt, mpg)) + geom_point() +
  geom_smooth(method = "lm", se = TRUE) +
  ylab("Miles per US Gallon") +
  xlab("Weight (in 1000lbs)") +
  ggtitle("Influence of Weight on Miles per Gallon")

# fall: erkläre mpg (miles per US gallon) durch qsec (1/4 mile time)
ggplot(mtcars, aes(qsec, mpg)) + geom_point() +
  geom_smooth(method = "lm", se = TRUE) +
  ylab("Miles per (US) Gallon") +
  xlab("Weight (in 1000lbs)") +
  ggtitle("Influence of Weight on Miles per Gallon")
```

```
# 1.b. LINEAR REGRESSION (multiple)
# (hier: mpg durch restliche variablen erklären als additives Modell)
multiple_lm <- lm(mtcars$mpg ~ mtcars$cyl + mtcars$disp + mtcars$hp +
                 mtcars$drat + mtcars$wt + mtcars$qsec + mtcars$vs +
                 mtcars$am + mtcars$gear + mtcars$carb)
summary(multiple_lm)
influencePlot(multiple_lm, id.method="identify", main="Influence Plot",
             sub="Circle size is proportional to Cook's Distance")

plot(multiple_lm$fitted.values) # plot fitted values vs. residuals

plot(multiple_lm$residuals) # qqplot

# 2.a. LOCAL REGRESSION
# LINEAR LOESS FIT (polynome 1. grades)
alpha <- c(0.1, 0.35, 0.75)
colors <- c("mediumblue", "cadetblue", "red2")

plot(x.werte, mtcars$mpg, pch=16, col="black",
     xlab="Data points mpg", ylab="Miles per US Gallon",
     main = "Different Linear Loess Fits")

for(i in 1:length(alpha)){
  localregression.model <- loess(mtcars$mpg ~ x.werte, span=alpha[i], degree=1)
  lines(x.werte, localregression.model$fitted, lwd=2, col=colors[i])
}

legend(3,33,c(expression(alpha == 0.10), expression(alpha == 0.35),
               expression(alpha == 0.75)), lty=c(1,1,1), col=colors, lwd=c(2,2,2),
       cex=0.8)

# QUADRATIC LOESS FIT (polynome 2. grades)
alpha <- c(0.1, 0.35, 0.75)
colors <- c("mediumblue", "cadetblue", "red2")

plot(x.werte, mtcars$mpg, pch=16, col="black",
     xlab="Data points mpg", ylab="Miles per US Gallon",
     main = "Different Linear Loess Fits")

for(i in 1:length(alpha)){
  localregression.model <- loess(mtcars$mpg ~ x.werte, span=alpha[i], degree=2)
  lines(x.werte, localregression.model$fitted, lwd=2, col=colors[i])
}

legend(3,33,c(expression(alpha == 0.10), expression(alpha == 0.35),
               expression(alpha == 0.75)), lty=c(1,1,1), col=colors, lwd=c(2,2,2),
       cex=0.8)

# linearität überprüfen:
ggplot(data=mtcars, aes(x=wt, y=mpg)) +
  geom_point(size=2, shape=21, fill="blue") +
  stat_smooth(method=loess)

# lineare regression vs. loess
ggplot(data=mtcars, aes(x=wt, y=mpg)) +
  geom_point(size=2, shape=21, fill="blue") +
  stat_smooth(method=loess, col="red", se=FALSE) +
  stat_smooth(method=lm)
```

```
# 2.b. LOESS bzw. LOCAL POLYNOMIAL REGRESSION ("smoothing", univariat)

# fall: erkläre mpg (miles per US gallon) durch wt (weight in 1000lbs)
#       span=0.9 (glattere kurve, weil grössere anzahl an punkten in
#       umgebung in berechnung miteinbezogen)
ggplot(mtcars, aes(wt, mpg)) +
  stat_smooth(span=0.9) + geom_point() +
  ylab("Miles per US Gallon") +
  xlab("Weight (in 1000lbs)") +
  ggtitle("Influence of Weight on Miles per Gallon")

#       span=0.3 (weniger glatte kurve, weil kleine anzahl von punkten
#       in umgebung in berechnung miteinbezogen)
ggplot(mtcars, aes(wt, mpg)) +
  stat_smooth(span=0.3) + geom_point() +
  ylab("Miles per US Gallon") +
  xlab("Weight (in 1000lbs)") +
  ggtitle("Influence of Weight on Miles per Gallon")

# fall: erkläre mpg (miles per US gallon) durch qsec (1/4 mile time)
#       span=0.9
ggplot(mtcars, aes(qsec, mpg)) + geom_point() +
  stat_smooth(span=0.9) + geom_point() +
  ylab("Miles per (US) Gallon") +
  xlab("Weight (in 1000lbs)") +
  ggtitle("Influence of Weight on Miles per Gallon")

#       span=0.7
ggplot(mtcars, aes(qsec, mpg)) + geom_point() +
  stat_smooth(span=0.7) + geom_point() +
  ylab("Miles per (US) Gallon") +
  xlab("Weight (in 1000lbs)") +
  ggtitle("Influence of Weight on Miles per Gallon")

# 3.a. KERNSCHÄTZUNG (KERNEL REGRESSION - nicht-parametrisch)
plot(x.werte, mtcars$mpg, pch=16, col="gray24",
     xlab="Datenpunkte ", ylab="mpg",
     main = "Kernel Regression Estimate")

lines(ksmooth(x.werte,mtcars$mpg,"normal"),col="chocolate")
lines(ksmooth(x.werte,mtcars$mpg,"normal",bandwidth=3),
     col="orchid3", lwd=2) # bandwidth 3
lines(ksmooth(x.werte,mtcars$mpg,"normal",bandwidth=5),
     col="mediumseagreen", lwd=2) # bandwidth 5
lines(ksmooth(x.werte,mtcars$mpg,"normal",bandwidth=10),
     col="thistle", lwd=2) # bandwidth 10
legend("topleft",
     c("bandwidth=0.5", "bandwidth=3",
       "bandwidth=5", "bandwidth=10"),
     lty=1,
     col=c("chocolate", "orchid3", "mediumseagreen",
           "thistle"),
     bty="n")
```

```
# 3.b. KERNEL REGRESSION (univariat)
# using library np from:
# https://socialsciences.mcmaster.ca/racinej/Gallery/Regression.html
# local linear model
local_linear_model <- npreg(mpg~wt, regtype="ll")
# local constant model
local_constant_model <- npreg(mpg~wt)
# plot
plot(wt,mpg,cex=0.25,col="black",pch=3)
lines(wt,fitted(local_linear_model),col="chocolate",lty=2)
lines(wt,fitted(local_constant_model),col="cadetblue",lty=1)
legend("topright", c("local linear model","local constant model"),
      lty=c(2,1), col=c("chocolate","cadetblue"), bty="n")

# 4. NAIVE REGRESSION
plot(x.werte, mtcars$mpg, pch=20, col="gray24", cex=1.2,
      xlab="Data points of mpg", ylab="mpg", main = "Naive Regression")

x.breaks = cut(x.werte, breaks=20, labels=F)
x.naive <- by(x.werte, x.breaks, mean)
x.cut <- by(x.werte, x.breaks, max)
abline(v=x.cut, col="lightgrey", lwd=0.7)
y.naive <- by(mtcars$mpg, x.breaks, mean)
lines(x.naive, y.naive , pch=19, cex=1.0, type="o", lwd=1, col=2)

# 5. PIECEWISE CONSTANT REGRESSION
const.reg <- function(x, y, interv=10, type=mean, ...){
  plot(x, y, pch=20, col="gray24", cex=1.2, ...)
  x.breaks = cut(x, breaks=interv, labels=F)
  x.naive <- by(x, x.breaks, type)
  x.cut <- c(0, by(x, x.breaks, max))
  y.naive <- by(y, x.breaks, type)
  for (i in 1:(length(x.breaks)-1))
    lines(c(x.cut[i], x.cut[i+1]), c(y.naive[i],y.naive[i]), col=2)
  abline(v=x.cut, col="grey", lwd=0.8)
}

const.reg(x.werte, mtcars$mpg, xlab="Data Points of mpg", ylab="mpg",
          main = "Piecewise Constant Regression")

# 6. BROKEN STICK REGRESSION mit lokalen funktionen
# (piecewise linear)
piecewise <- function(x, y, wo=2, vertical=T, ...){
  {
    if(length(wo) == 1)
      wo <- quantile(x, probs = seq(0, 1, 1/wo))
    bruch <- (cut(x, wo,labels=F))
    bruch[is.na(bruch)] <- 1
    res <- vector("list", max(bruch))
    plot(x, y, ...)
    for(i in 1:length(res)) {
      res[[i]] <- lm(y ~ x, subset = (bruch == i))
      xp <- wo[i:(i + 1)]
      yp <- xp * res[[i]]$coefficients[2] + res[[i]]$coefficients[1]
      lines(xp, yp, col=2)
    }
    if (vertical) abline(v=wo, lty=2)
    res
  }
}

piecewise(x.werte, mtcars$mpg, 10, xlab="Data Points of mpg", ylab="mpg",
          main = "Piecewise Linear Regression")
```

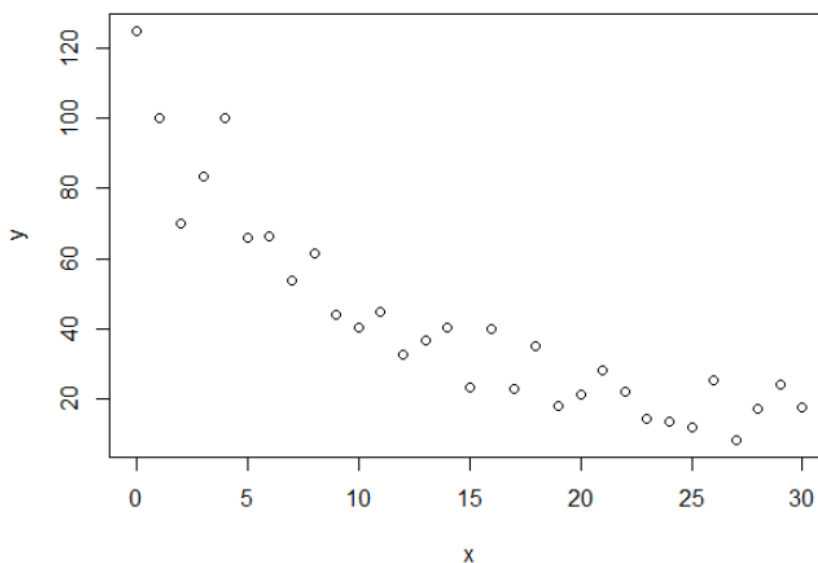
Aufgabe 2:

Führen Sie mit dem Datensatz *decay* verschiedene Modellierungen des offensichtlich nichtlinearen Zusammenhanges durch.

Der Datensatz *decay* besteht ausschließlich aus numerischen Werten:

```
> decay_data
  x      y
1 0 125.000000
2 1 100.248858
3 2  70.000000
4 3  83.470795
5 4 100.000000
6 5  65.907870
7 6  66.533715
8 7  53.588087
9 8  61.332351
10 9  43.927435
11 10 40.295448
12 11 44.713459
13 12 32.533143
14 13 36.640336
15 14 40.154711
16 15 23.080295
17 16 39.867928
18 17 22.849786
19 18 35.014645
20 19 17.977267
21 20 21.159180
22 21 27.998273
23 22 21.885735
24 23 14.273962
25 24 13.665969
26 25 11.816435
27 26 25.189016
28 27  8.195644
29 28 17.191337
30 29 24.283354
31 30 17.722776
```

Zwischen x und y besteht ein nicht-linearer Zusammenhang, wenn man nur den Plot der beiden Variablen ansieht:



Die Korrelation zwischen x- und y-Variable ist stark negativ:

```
> cor(decay_data$x, decay_data$y)
[1] -0.8768214
```

Die Anwendung des gewöhnlichen linearen Modells `lm()` ergibt für die Erklärung der y-Variable durch die x-Variable, dass das Intercept und die x-Variable auf dem 0.001 Level signifikant sind.

```
> summary(lm_decay)
```

Call:

```
lm(formula = decay_data$y ~ decay_data$x)
```

Residuals:

Min	1Q	Median	3Q	Max
-19.065	-10.029	-2.058	5.107	40.447

Coefficients:

	Estimate	Std. Error	t value	Pr(> t)
(Intercept)	84.5534	5.0277	16.82	< 2e-16 ***
decay_data\$x	-2.8272	0.2879	-9.82	9.94e-11 ***

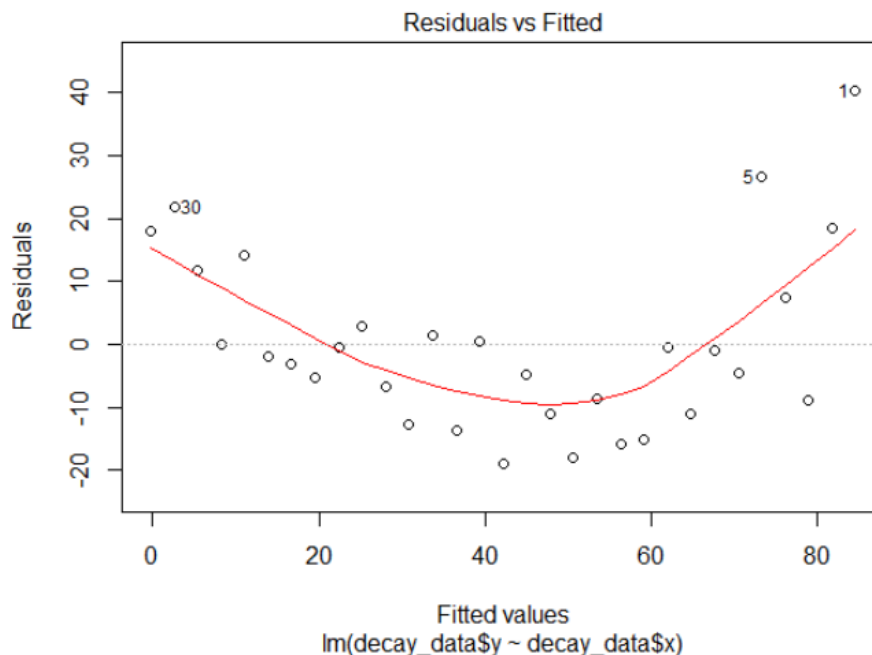
Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1

Residual standard error: 14.34 on 29 degrees of freedom

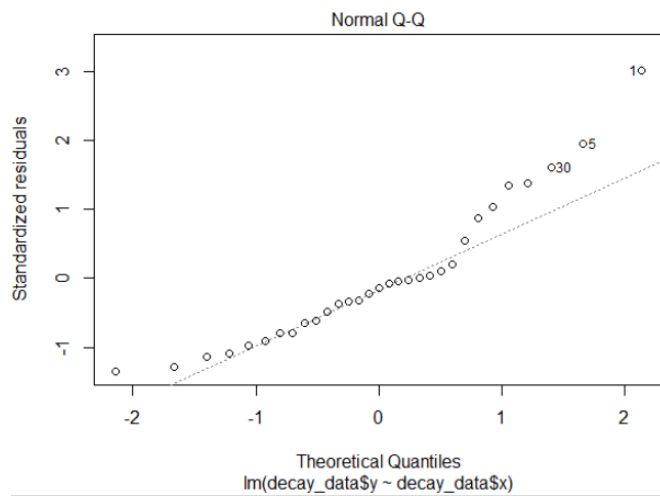
Multiple R-squared: 0.7688, Adjusted R-squared: 0.7608

F-statistic: 96.44 on 1 and 29 DF, p-value: 9.939e-11

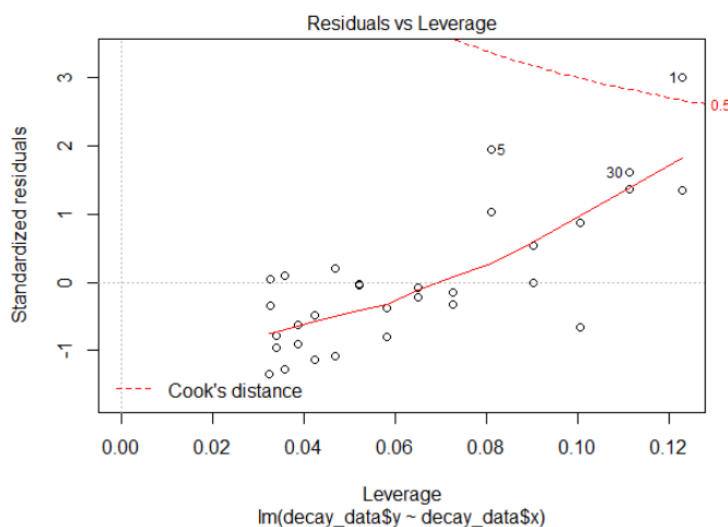
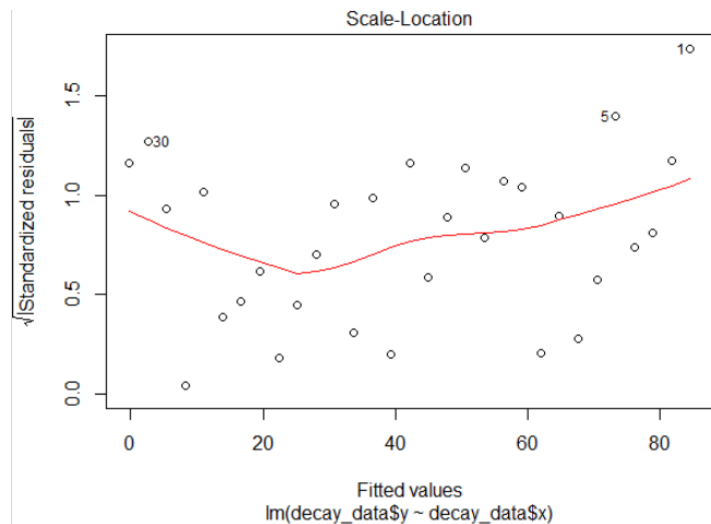
Residuals vs. Fitted Values für das gewöhnliche lineare Modell ergeben ein Bild, dass auf einen nicht-linearen Zusammenhang schließen lässt, da die Verteilung der Residuenpunkte sehr nach unten hin gekrümmt ist:



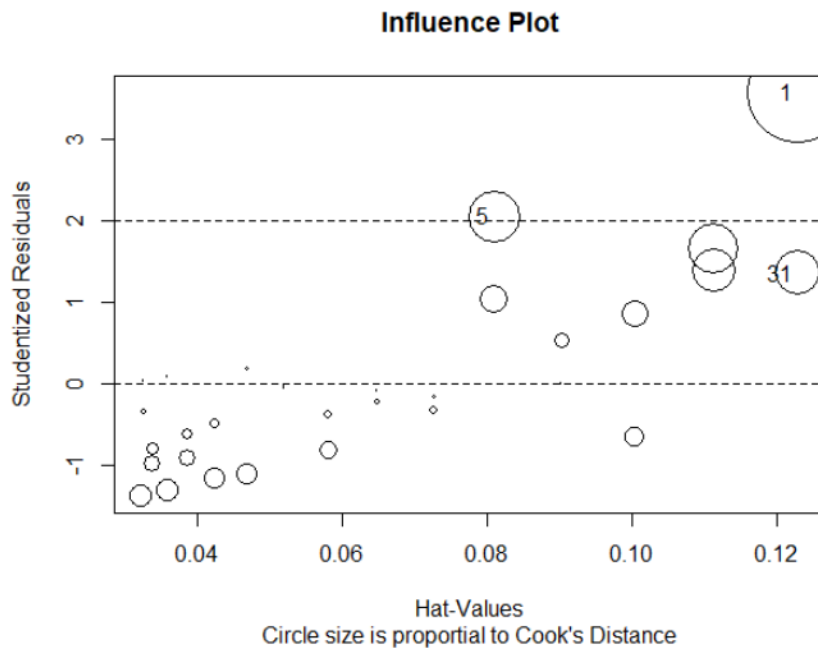
Bei der Ansicht des Q-Q-Plots fällt auf, dass die Residuen nicht normalverteilt sind, da sie von der theoretischen Quantillinie relativ stark abweichen:



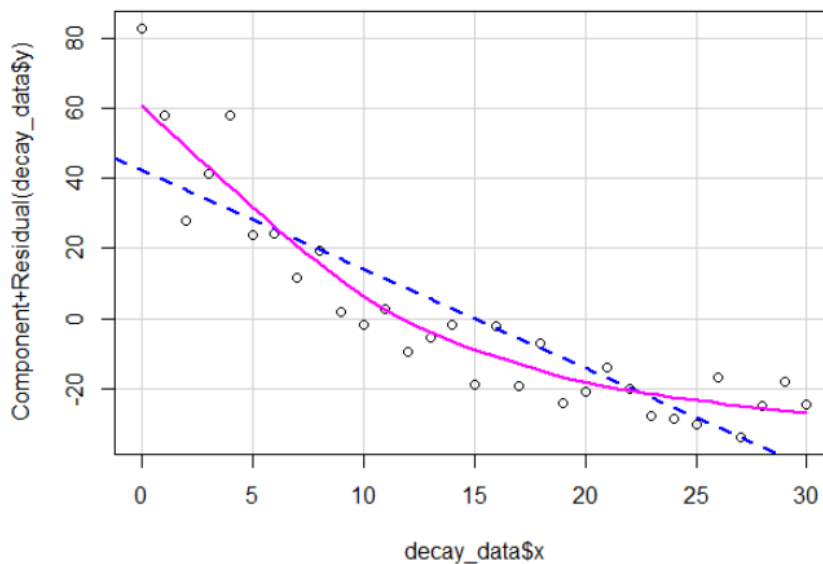
Scale-Location- und Residuals vs. Leverage Plots (Punkt 1 liegt außerhalb der Cook's Distance):



Der Influence Plot zeigt, dass es einige Punkte, wie z.B. 1, 5, oder 31 gibt, die die Residuen beeinflussen.



Des Weiteren wurde ein Component+Residual Plot (= C-R-Plot) angefertigt, wodurch man erkennen kann, ob die Prediktoren in einer linearen Beziehung zur abhängigen Variable stehen.⁴ Der partielle Residuenplot zeigt die Residuen des einen Prediktors vs. die abhängige Variable.⁵ Im C-R-Plot wird eine Linie eingezeichnet, wo der beste Fit liegt.⁶ Ein großer Unterschied zwischen den beiden Linien legt nahe, dass der Prediktor und die abhängige Variable keine lineare Beziehung haben, was in der untenstehenden Grafik der Fall ist:⁷



⁴ <http://www.vikparuchuri.com/blog/r-regression-diagnostics-part-1/>.

⁵ <http://www.vikparuchuri.com/blog/r-regression-diagnostics-part-1/>.

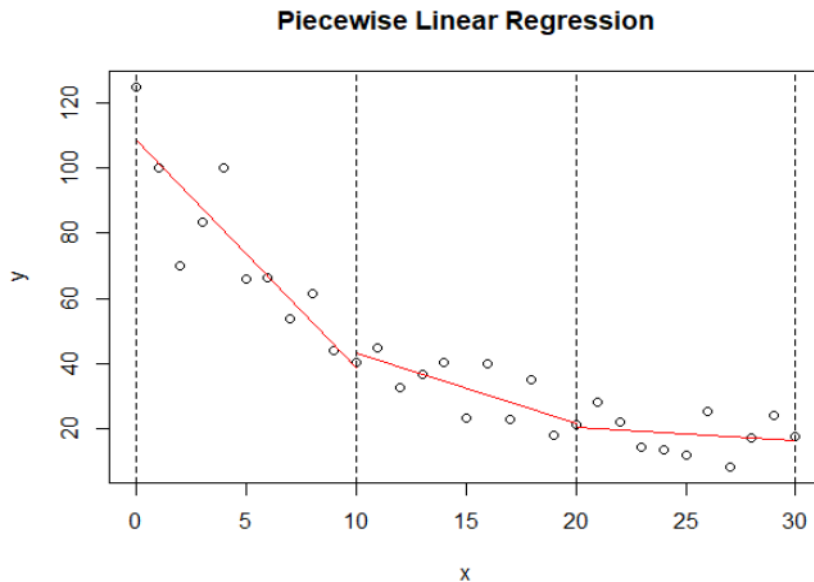
⁶ <http://www.vikparuchuri.com/blog/r-regression-diagnostics-part-1/>.

⁷ <http://www.vikparuchuri.com/blog/r-regression-diagnostics-part-1/>.

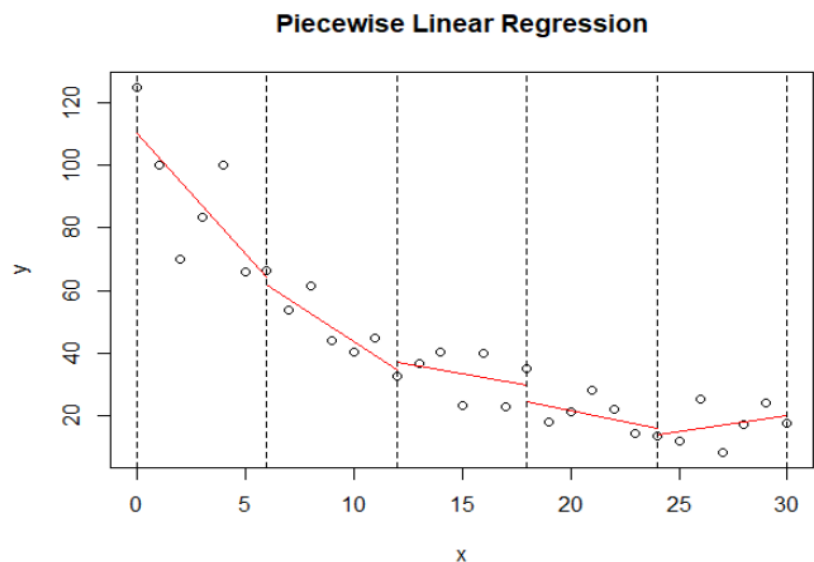
Außerdem werden nun einige andere Regressionsverfahren angewandt, aus denen ebenfalls hervorgeht, dass es sich hier um einen nicht-linearen Zusammenhang handelt:

Aus der Anwendung der Piecewise Linear Regression sieht man, dass die Steigung der jeweiligen Regressionsgeraden mit 3 bzw. 5 Intervallen sehr verschieden sind, und dann insgesamt kein linearer Zusammenhang zwischen x und y vorliegt.

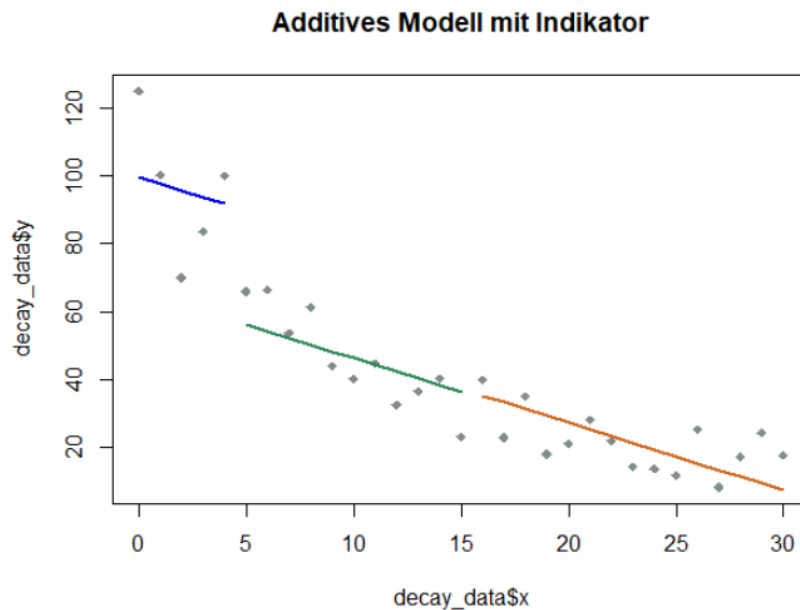
Piecewise Linear Regression mit 3 Intervallen:



Piecewise Linear Regression mit 5 Intervallen:



Danach wird ein additives Modell mit zwei Indikatoren untersucht, wobei sich zeigt, dass die Regressionsgeraden in den einzelnen von den Indikatoren abgedeckten Bereichen sehr verschieden sind und nicht ineinander übergehen. In diesem Modell ist der *indikator_5* signifikant auf dem 0.001 Level. Der Zusammenhang ist also nicht linear:



Call:
lm(formula = decay_data\$y ~ decay_data\$x + indikator_15 + indikator_5)

Residuals:

Min	1Q	Median	3Q	Max
-25.7439	-6.0217	0.4605	7.0632	25.2699

Coefficients:

	Estimate	Std. Error	t value	Pr(> t)	
(Intercept)	66.1771	6.2665	10.560	4.35e-11	***
decay_data\$x	-1.9931	0.5366	-3.714	0.000938	***
indikator_15	0.9370	8.1743	0.115	0.909593	
indikator_5	33.5531	7.2070	4.656	7.68e-05	***

Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1

Residual standard error: 10.73 on 27 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.8794, Adjusted R-squared: 0.866
F-statistic: 65.61 on 3 and 27 DF, p-value: 1.596e-12

Ein Modell mit Interaktion zwischen den jeweiligen Indikatoren und der x-Variable zeigt, dass indikator_15 mit der x-Variable interagiert. Das R^2 erhöht sich im Modell im Vergleich zum additiven Modell von ca. 88% auf 91%.

Call:
lm(formula = decay_data\$y ~ decay_data\$x * indikator_15 + decay_data\$x * indikator_5)

Residuals:

Min	1Q	Median	3Q	Max
-25.7439	-5.9471	-0.4697	5.9567	17.6117

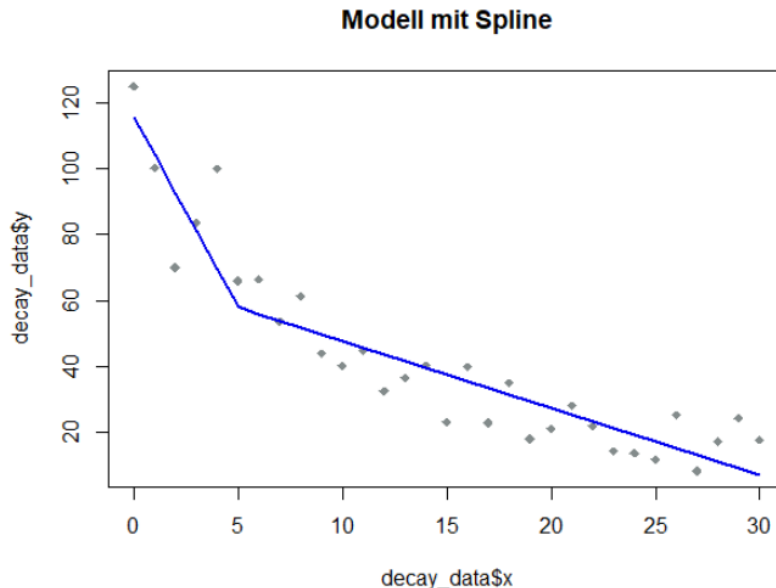
Coefficients:

	Estimate	Std. Error	t value	Pr(> t)	
(Intercept)	85.0924	9.5185	8.940	2.93e-09	***
decay_data\$x	-3.8846	0.9075	-4.280	0.000241	***
indikator_15	-38.9179	16.3650	-2.378	0.025359	*
indikator_5	24.0071	12.0400	1.994	0.057174	.
decay_data\$x:indikator_15	2.8019	1.0711	2.616	0.014872	*
decay_data\$x:indikator_5	-2.7932	3.1438	-0.888	0.382763	

Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1

Residual standard error: 9.518 on 25 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.9122, Adjusted R-squared: 0.8946
F-statistic: 51.92 on 5 and 25 DF, p-value: 2.114e-12

Um nahtlose Übergänge zwischen den Bereichen mit unterschiedlicher Steigung zu erhalten, wird nun ein Modell mit Spline angewandt. Daraus ist ersichtlich, dass der Zusammenhang nicht-linear ist, da sich die Steigung ab x-Wert 5 sehr stark ändert. Der *spline_def*, also der definierte Spline, ist signifikant auf dem 0.001 Level.



Call:
`lm(formula = decay_data$y ~ decay_data$x + spline_def)`

Residuals:

Min	1Q	Median	3Q	Max
-22.529	-6.050	-1.040	7.047	30.473

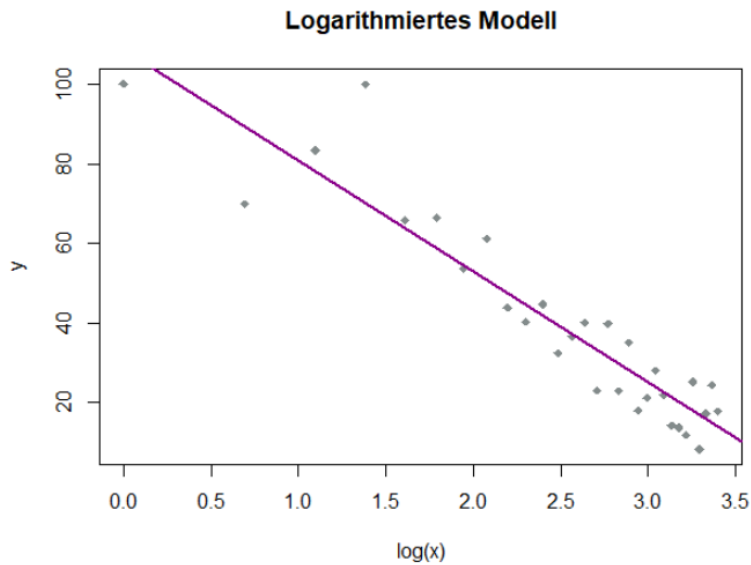
Coefficients:

	Estimate	Std. Error	t value	Pr(> t)	
(Intercept)	115.530	7.349	15.720	2.01e-15	***
decay_data\$x	-11.501	1.782	-6.453	5.46e-07	***
spline_def	9.455	1.929	4.902	3.62e-05	***

Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1

Residual standard error: 10.7 on 28 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.8756, Adjusted R-squared: 0.8667
F-statistic: 98.54 on 2 and 28 DF, p-value: 2.127e-13

Durch eine logarithmische Transformation der x-Variable ergibt sich folgendes Modell:



Call:

```
lm(formula = data_y ~ log_x)
```

Residuals:

Min	1Q	Median	3Q	Max
-19.3970	-6.9492	-0.6671	5.2665	29.9108

Coefficients:

	Estimate	Std. Error	t value	Pr(> t)
(Intercept)	108.705	5.324	20.42	< 2e-16 ***
log_x	-27.855	2.028	-13.73	5.78e-14 ***

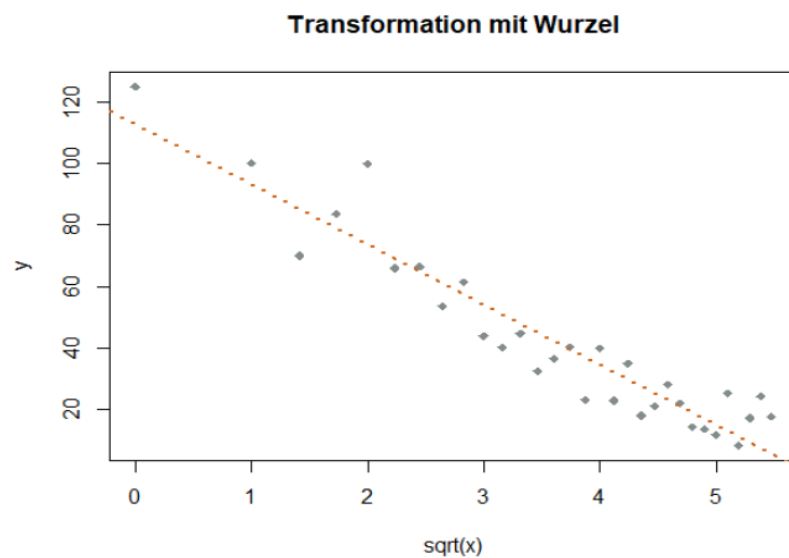
Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1

Residual standard error: 9.288 on 28 degrees of freedom

Multiple R-squared: 0.8708, Adjusted R-squared: 0.8661

F-statistic: 188.7 on 1 and 28 DF, p-value: 5.778e-14

Transformation von x mit Wurzel:



```
Call:
lm(formula = decay_data$y ~ sqrt_x)

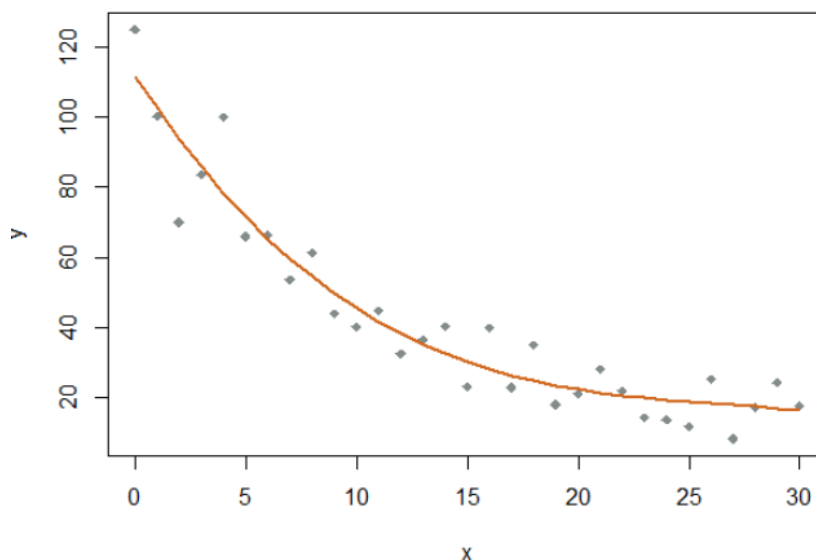
Residuals:
    Min       1Q   Median       3Q      Max
-15.319  -6.640  -2.952   5.214  26.169

Coefficients:
            Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept)  113.055      4.922   22.97  < 2e-16 ***
sqrt_x       -19.612      1.271  -15.43 1.61e-15 ***
---
Signif. codes:  0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1

Residual standard error: 9.824 on 29 degrees of freedom
Multiple R-squared:  0.8914,    Adjusted R-squared:  0.8877
F-statistic: 238.1 on 1 and 29 DF,  p-value: 1.612e-15
```

Ein polynomiales Modell (mit Komponenten bis zum Grad 3) bildet gemäß R^2 die Datensituation besser ab als die Transformation mit Logarithmus oder Wurzel:

Polynomiales Modell



```
Call:
lm(formula = decay_data$y ~ x_zentriert + x_zentriert2 + x_zentriert3)

Residuals:
    Min       1Q   Median       3Q      Max
-23.716  -5.628  -1.134   6.767  21.664

Coefficients:
            Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept)  30.098610   2.429549  12.389 1.19e-12 ***
x_zentriert  -2.206154   0.453987  -4.860 4.44e-05 ***
x_zentriert2  0.150589   0.022652   6.648 3.91e-07 ***
x_zentriert3 -0.004319   0.002896  -1.491   0.147
---
Signif. codes:  0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1

Residual standard error: 9.01 on 27 degrees of freedom
Multiple R-squared:  0.915,    Adjusted R-squared:  0.9055
F-statistic: 96.86 on 3 and 27 DF,  p-value: 1.445e-14
```

R-Code zu Aufgabe 2:

```
#-----  
### AUFGABE 2 ### -----  
#-----  
# 2. Führen Sie mit dem Datensatz decay verschiedene Modellierungen des  
# offensichtlich nichtlinearen Zusammenhanges durch.  
  
decay_data <- read.table(file=paste0(path, "/decay.txt"), header=TRUE)  
  
plot(decay_data) # nicht-linearer zusammenhang zwischen x und y  
  
cor(decay_data$x, decay_data$y)  
  
# lineares modell lm() anschauen  
lm_decay <- lm(decay_data$y ~ decay_data$x)  
summary(lm_decay)  
plot(lm_decay)  
outlierTest(lm_decay)  
influencePlot(lm_decay, id.method="identify", main="Influence Plot",  
              sub="Circle size is proportional to Cook's Distance" )  
# component residual plots um nicht-linearität von komponenten und  
# residual plot zu analysieren  
crPlots(lm_decay)  
  
# piecewise regression, um besser die sprungstellen zu sehen:  
piecewise <- function(x, y, wo=2, vertical=T, ...){  
  if(length(wo) == 1)  
    wo <- quantile(x, probs = seq(0, 1, 1/wo))  
  bruch <- (cut(x, wo, labels=F))  
  bruch[is.na(bruch)] <- 1  
  res <- vector("list", max(bruch))  
  plot(x, y, ...)  
  for(i in 1:length(res)) {  
    res[[i]] <- lm(y ~ x, subset = (bruch == i))  
    xp <- wo[i:(i + 1)]  
    yp <- xp * res[[i]]$coefficients[2] + res[[i]]$coefficients[1]  
    lines(xp, yp, col=2)  
  }  
  if (vertical) abline(v=wo, lty=2)  
  res  
}  
  
# 3 intervalle:  
piecewise(decay_data$x, decay_data$y, 3, xlab="x", ylab="y",  
          main = "Piecewise Linear Regression")  
# 5 intervalle:  
piecewise(decay_data$x, decay_data$y, 5, xlab="x", ylab="y",  
          main = "Piecewise Linear Regression")
```

```
# ADDITIVES MODELL MIT 2 INDIKATOREN:
indikator_15 <- ifelse(decay_data$x>15, 1, 0)
indikator_5 <- ifelse(decay_data$x<5, 1, 0)
lm_decay_indikatoren <- lm(decay_data$y ~ decay_data$x + indikator_15 +
                           indikator_5)
summary(lm_decay_indikatoren)
plot(decay_data$y ~ decay_data$x, main="Additives Modell mit Indikator",
     pch=18, col="azure4")
lines(decay_data$x[decay_data$x > 15],
      predict(lm_decay_indikatoren)[decay_data$x > 15],
      col="chocolate", lwd=2)
lines(decay_data$x[decay_data$x < 5],
      predict(lm_decay_indikatoren)[decay_data$x < 5],
      col="blue2", lwd=2)
lines(decay_data$x[decay_data$x <= 15 & decay_data$x >= 5],
      predict(lm_decay_indikatoren)[decay_data$x <= 15 & decay_data$x >= 5],
      col="seagreen", lwd=2)

# MODELL MIT INTERAKTION:
lm_decay_interaktion <- lm(decay_data$y ~ decay_data$x*indikator_15 +
                           decay_data$x*indikator_5)
summary(lm_decay_interaktion)
plot(decay_data$y ~ decay_data$x, main="Modell mit Interaktion",
     pch=18, col="azure4")
lines(decay_data$x[decay_data$x > 15],
      predict(lm_decay_interaktion)[decay_data$x > 15],
      col="chocolate", lwd=2)
lines(decay_data$x[decay_data$x < 5],
      predict(lm_decay_interaktion)[decay_data$x < 5],
      col="blue2", lwd=2)
lines(decay_data$x[decay_data$x <= 15 & decay_data$x >= 5],
      predict(lm_decay_interaktion)[decay_data$x <= 15 & decay_data$x >= 5],
      col="seagreen", lwd=2)

# MODELL MIT SPLINES interpolation:
spline_def <- ifelse(decay_data$x > 5, decay_data$x-5, 0)
model_spline <- lm(decay_data$y ~ decay_data$x + spline_def)
summary(model_spline)
plot(decay_data$y ~ decay_data$x, main="Modell mit Spline",
     pch=18, col="azure4")
lines(decay_data$x, fitted(model_spline),
      col="blue2", lwd=2)

# LOGARITHMIERTES MODELL:
log_x <- log(decay_data$x)
log_x <- log_x[2:length(log_x)] # weil log_x[1] ist -Inf
data_y <- decay_data$y[2:length(decay_data$y)]
intervalldaten <- data.frame(x = seq(from = min(log_x),
                                     to = max(log_x), by = 0.10))
model_log <- lm(data_y ~ log_x)
summary(model_log)
model_log2 <- lm(data_y ~ log_x)
summary(model_log2)
plot(x=log_x, y=data_y, main="Logarithmiertes Modell",
     pch=18, col="azure4", xlab="log(x)", ylab="y")
abline(model_log, col="darkmagenta", lwd=2)
```

```
# TRANSFORMATION DURCH WURZEL:
sqrt_x <- sqrt(decay_data$x)
model_sqrt <- lsfit(sqrt_x,decay_data$y)
ls.print(model_sqrt)
model_sqrt2 <- lm(decay_data$y ~ sqrt_x)
summary(model_sqrt2)
plot(sqrt_x,decay_data$y,main="Transformation mit Wurzel",
      xlab="sqrt(x)", ylab="y", pch=18, col="azure4")
abline(model_sqrt, lty=3, col="chocolate", lwd=2)

# POLYNOMIALES MODELL
x_zentriert <- decay_data$x-mean(decay_data$x)
x_zentriert2 <- x_zentriert^2
x_zentriert3 <- x_zentriert^3
model_poly <- lm(decay_data$y ~ x_zentriert + x_zentriert2 +
                 x_zentriert3)
summary(model_poly)

plot(decay_data$x, decay_data$y, pch=18,
      main="Polynomiales Modell",
      xlab="x",ylab="y", col="azure4")
lines(decay_data$x, fitted(model_poly), lty=1,
      col="chocolate", lwd=2)
```

Literaturquellen:

- Folien und R-Codes zu den bisher vorgetragenen Kapiteln aus UK Erweiterungen des linearen Modells (Prof. Marcus Hudec).
- Kernel Regression Examples Using np (Jeffrey Racine, McMaster University Ontario (Canada), <https://socialsciences.mcmaster.ca/racinej/Gallery/Regression.html>).
- R Regression Diagnostics (Vik Paruchuri, DataQuest), <http://www.vikparuchuri.com/blog/r-regression-diagnostics-part-1/>).